

インタフェースのソフトウェアトレーナ

竹本 実弘
工学院大学

森田 博
日本教育システム

渋井 二三男
城西大学女子短大

マイクロエレクトロニクスの急激な発展により、マイクロエレクトロニクス技術者特に、マイクロコンピュータ技術者の不足が、今日社会的な問題となっている。したがって、マイクロコンピュータ技術者の養成ということが、学校、企業等においても重要な課題になっている。

このコンピュータ技術は、ハードウェア、ソフトウェアの両方の知識があった方が望ましい。しかし、マイクロコンピュータの周辺ハードウェア技術をそのまま理解することは、極論すれば、マイコンシステム全体を理解することであり、これは時間的な制約上困難な場合が多い。

そこで、本システムはROM8Kbyteの中に、約100種類の各LSIを制御するための基本的な処理をサブルーチン化し、多用な実験・実習が学習者にとって容易に理解されるように工夫されている。

私たちの研究もこれをハードウェアとソフトウェアで実現したが、スペース・簡便性・経済性・普及の面……等の面から、全面的にソフトウェアでシミュレーションし、パソコン上でマイクロコンピュータの学習が出来るよう開発した。

今回の発表はそれらの概要の中間発表である。

A Study of Software Interface Trainer for Micro Computer Engineer

Yoshihiro Takemoto Kogakuin University	Hirosi Morita Japan Education System	Fumio Sibui Josai University Women's Junior College
-------------------------------------------------	--------------------------------------------	--------------------------------------------------------------

JAPAN EDUCATION SYSTEM CO., LTD.
Kot Pal 203, 197 Kisomachi
Machida-shi, Tokyo, Japan

In this study, we have developed some CAI learning method in which one problem set a parameter that study the structure of micro computer or the interface of peripheral unit, instead of developing a interface hardware unit studing structure of interface learning system.

This interface training system have thinking out an idea that student can understand structure and movement of micro computer interface in very easy.

This system have ROM 8 Kbyte with about 100 kind of fundamental subroutine program.

This paper is an interim report of interface training system.

1. システムの概要

本・システムは、以前に 学会にて紹介させて頂いた【楽タルーチン】を効果的に利用した【試作マイクロ・コンピュータ・インターフェース・トレーナ(ハードウェア・トレーナ)】と パーソナル・コンピュータを接続して ハードウェア・トレーナ の動作を モニタ させる機能と 又 本システム 単独でも マイクロ・コンピュータ の動作を パーソナル・コンピュータ の画面上で シミュレーション し、プログラミング、各種周辺・インターフェース の制御方法を含めた マイクロ・コンピュータ の動作、インターフェース の 制御技術を習得させる目的で研究された ソフトウェア・トレーナ(システム名称：Mr・インターフェース)です。

本・システム の基本・画面構成は、図-1 に示すように ハードウェア・トレーナ と同等の構成になっています。

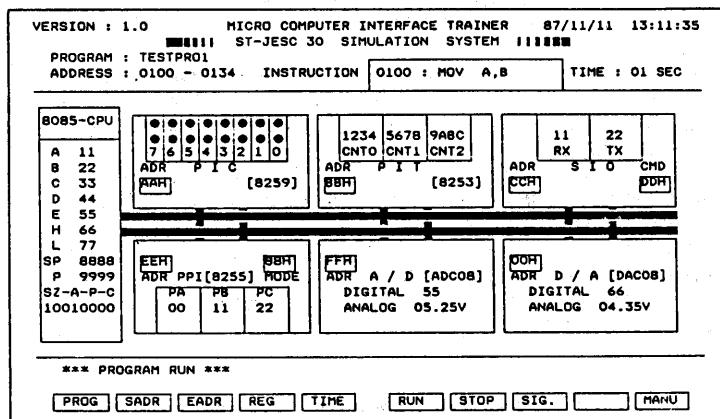


図-1 ソフトウェア・トレーナ の基本画面構成

2. システムの構成

本・ソフトウェア・トレーナのシステム構成を 図-2 に示す。

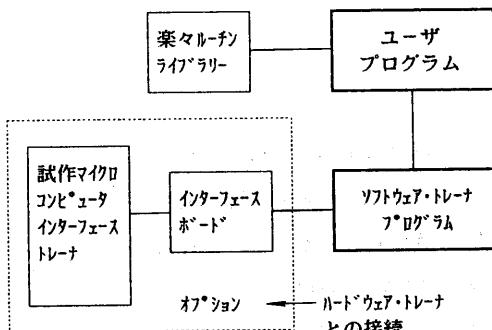


図-2 ソフトウェア・トレーナ の構成

本・システムでは、図-2 に示すように オプション を接続せず ソフトウェア・トレーナ単独で使用する場合と オプションのハードウェア・トレーナ を接続して 使用する場合とに分けられます。

尚、【楽タルーチン】ライブラリーは、本システムの各種周辺・インターフェースを制御するための プログラム で、約 90 種類のサブルーチンから構成されています。

3. システムの特徴

本システムの主な特徴を、以下に示す。

①ユーザ・プログラムを実行する

ユーザが作成したプログラムを、1命令ごとに 実行結果を表示しながら実行することができる。

②周辺・インターフェース の制御過程が表示される

各種周辺・インターフェースの制御過程を ノーマル・表示方法 又は データ・表示(4・項で説明)方法により表示することができる。

③インターフェースの動作説明と練習問題

各種・インターフェース の基本的な動作説明を 画面に表示する機能と、各種・インターフェース の練習問題が内蔵されている。

④インターフェースの制御手順を解析

実行した ユーザ・プログラム のインターフェース制御手順を解析して アドバイス を与える。

⑤ライブラリーを使用できる。

約 90 種類におよぶ 各種周辺・インターフェース プログラム を使用して ユーザ・プログラム を 作成することができる。

4. 機能説明

以下に、本システムの特徴のうち、インターフェースの制御過程の表示機能と、制御手順の解析機能について説明する。

(1) インターフェースの制御過程の表示

本システムの表示には、以下に示す2方法があり、

- ・ ノーマル表示方法（最新の状態を表示する方法）
- ・ データ表示方法（制御履歴を表示する方法）

このデータ表示方法を使用することにより、以下のインターフェースに対する制御過程を、確認することが出来る。

プログラム側

```

110 MUI A, 83H ①
112 OUT 0EBH

:
128 XRA A
129 OUT 0E8H — ②
12B OUT 0EAH — ③

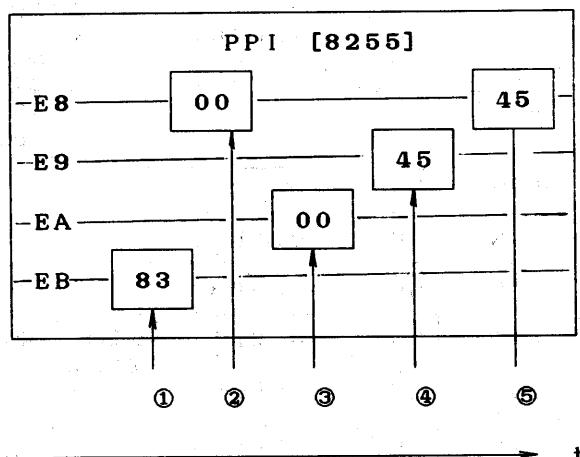
:
145 IN 0E9H — ④
147 OUT 0E8H — ⑤

```

- ・ パラレルインターフェース (PPI. 8255)
- ・ シリアルインターフェース (SIO. 8251)
- ・ インターバルタイスインターフェース (PIT. 8253)
- ・ インターラブトインターフェース (PIC. 8259)
- ・ A/D変換インターフェース
- ・ D/A変換インターフェース

以下に、パラレルインターフェース (PPI. 8255) に対する、制御過程をプログラム側から説明する。

パラレルインターフェースの制御過程の表示



① PPI設定

グループA……モード0……ポートA (E8H) 入力
… ポートC上位 (EAH) 入力

グループB……モード0……ポートB (E9H) 出力
… ポートC下位 (EAH) 出力

②出力ポートのAに対して 0データを出力する (リセット)

③出力ポートのC (下位) に対して 0データを出力する (リセット)

④入力ポートBからスイッチデータを入力する

⑤入力したデータを出力ポートAへ出力する

こうしたPPIに対する制御履歴を
 • ポートアドレス
 • 入出力データ
 • 時系列
 に表示する。

又、入力データと出力データは表示の色で識別できるようにしています。

このように、本機能ではユーザが作成したプログラムを、本システム上で実行させることにより、
パラレルインターフェースに対して、どのような順序で制御情報等を入出力したのかを、表示す
ることができます。
又、他のインターフェースに対しても、同様の表示ができます。

(2) インターフェース制御手順の解析機能

この機能は、ユーザプログラムが実行中に制御した、各種インターフェースに対する制御履歴を、
本システムが自動的にロギングし、ユーザの制御方法に間違いがあった場合は、その箇所とエラー
内容を印字（表示）する機能で、ちょうど、コンバイラがプログラムの文法的なエラーを指摘する
のに似ています。

以下にその解析方法を示します。

プログラム例

アドレス	命令	
110	MUI	A. 82H
112	OUT	0EBH
132	XOR	A
133	OUT	0CDH
135	MUI	A, 40H
137	OUT	0CDH
139	MUI	A, ODAH
13B	OUT	0CHD
13D	MUI	A, 37H
13F	OUT	0CDH
158	XOR	A
159	OUT	0E8H
15B	OUT	0E9H
188	I N	OCCH
18A	ANI	02H
18C	J Z	0188H
196	I N	0CDH

(注1)

この例のようなプログラムが実行されると、
システムは自動的に次の情報を、次図の
フォーマットでロギングを行う。

- ・命令のアドレス
- ・命令（入力、出力）
- ・入出力アドレス
- ・入出力データ（A-レジスタの値）
- ・ステータス（システム側の情報）

命令のアドレス	命令	入出力アドレス	入出力データ	ステータス
…	…	…	…	…
…	…	…	…	…
…	…	…	…	…

□の情報が
全てロギングされる。

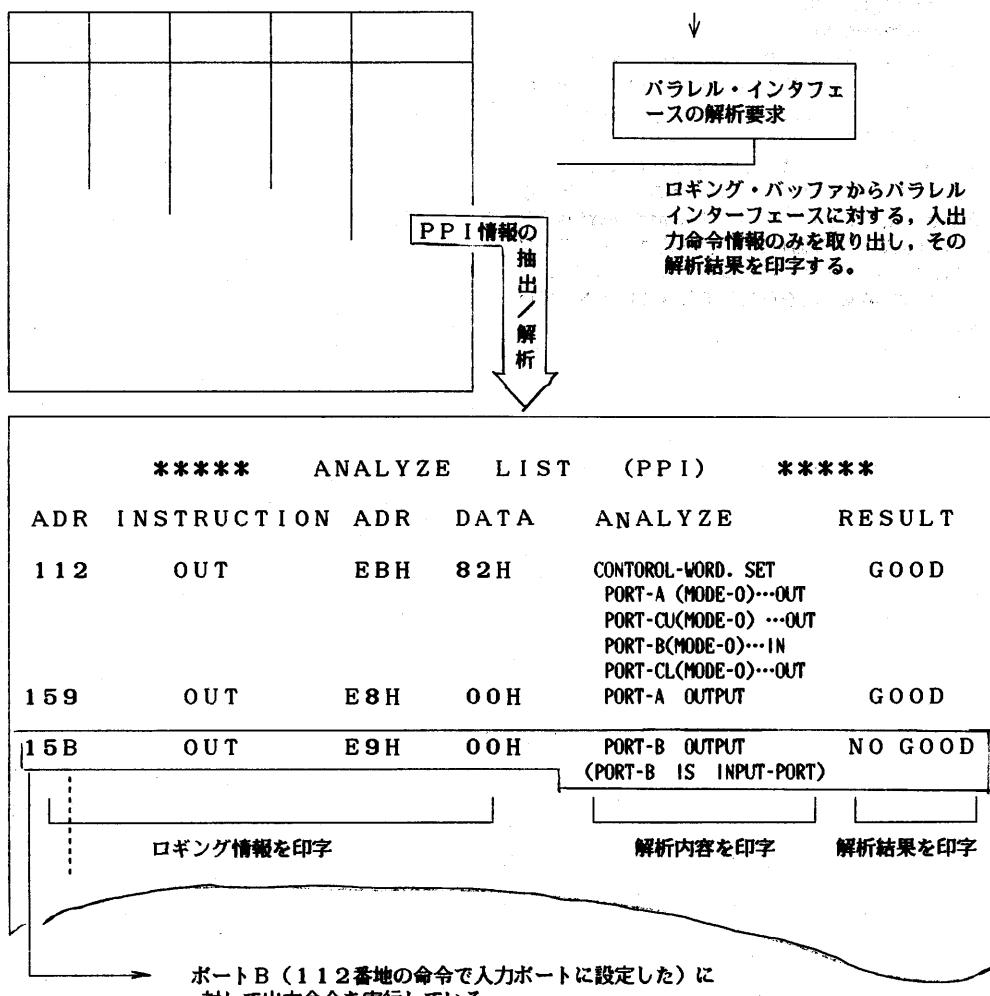
ロギング・バッファには上図のように、
ユーザ・プログラムが実行した入出力命令に
関する情報が全てロギングされる。

又、(注1)のように、データの入出力前に
インターフェースの状態を確認しなければ
ならないインターフェースに対しては、システム
側でも自動的にチェックし状態を記憶する（ス
テータス部にロギングしている）

以上の動作は、ユーザ・プログラムを実行しているときに行われています。

次に、実行後解析要求を行うと次のようになります。

ロギング・バッファ



このように本機能では、要求されたインターフェースの制御方法を解析し、結果を出力します。

又、シリアルインターフェースにおいては、注1で示したシステムステータスから、受信ビジー中にユーザが入力命令を実行した場合は、警告出力を行う。

他の各インターフェースに対しても、同等の解析を行なうことが出来ます。

5. あとがき

本・システム(Mr. インターフェース)の今後の作業としては

- ・練習問題の充実
- ・解析機能の強化
- ・他・プロセッサでのシミュレーション

等を行ない、より効果的なマイクロ・コンピュータの技術者教育を可能にしたソフトウェア・トレーナにしていくたいと考えています。

又、当・グループでは、今回・マイクロ・コンピュータに関するソフトウェア・トレーナの1・システムを紹介させて頂きましたが [My Teacher Series] として電子回路、論理回路、データ・通信、インターフェース、コンピュータ等についてのソフトウェア・トレーナの早期完成を目指して行きたいと考えています。