

双方向性階層的関数型言語 Bi-HFPによる 自然言語処理の記述について

田村直良 片山卓也

(東京工業大学情報工学科)

1.はじめに

最近、機械翻訳をはじめとする人工知能の種々の分野で自然言語解析の重要性は増しており、その解析手法についても拡張LINGOL[1]など多くが提案、実現されている。

さて、階層的関数型言語HFP[2]は、属性文法に基づき、プログラムを階層的にモジュール分割することにより、より具体的なレベルへ詳細化していく仕様記述法である。HFPの一つの記述単位(分割記述)は、モジュールの分割を表わす分割規則、各モジュールの入出力属性間の関係を等式により静的に表わす意味規則、その分割記述を採用してよいかどうかを示す分割条件の3つにより構成される。HFPプログラムは、最上位モジュールの入力属性に値を与えることによって起動され、このモジュールの出力属性として結果を得る。

このHFPを用いて、cfgの非終端記号をモジュールに、生成規則を分割規則に対応させることにより容易に recursive descent な top-down parser が記述できる。しかし、自然言語処理などに対してより柔軟性のある bottom up parser は直構文的には記述できない。

ここで述べるBi-HFPは、HFPを双方向性に拡張したものである。つまり、子モジュールの属性値がある条件(結合条件)を満たした時に、それらを一つの親モジュールに統合するという機能をHFPに附加したものである。

本稿では、Bi-HFPを定義し、実現可能なサブクラスにおいて簡単な日本語文法による文の処理過程を記述した。

2. Bi-HFPについて

2.1 Bi-HFPの定義

Bi-HFPの定義を示す。

<定義 2.1> (Bi-HFPの形式的定義)

Bi-HFPは次の7タップルとして定義される。

Bi-HFP = <M, M_{init}, Top, A, D, V, E>
ここで、

(1) Mはモジュールの集合であり、分割／統合

を終了させる特別なnullモジュールを含む。

(2) M_{init} ⊆ M は 初期モジュールの集合である。

(3) Top ∈ M は 最上位モジュールである。

(4) Aは モジュールの入出力属性集合。モジュール M ∈ M の入力属性集合と出力属性集合を各々 IN[M], OUT[M] と定義するととき、

$$A[M] = IN[M] \cup OUT[M]$$

かつ、 IN[M] ∩ OUT[M] = φ とする。

(5) D ⊂ M × M* はモジュール分割／統合の集合であり、 d ∈ D は分割／統合(または分割／統合規則)と呼ばれ、次のように表現される。

$$d : M_0 \rightarrow M_1 \dots M_n \text{ when } C_d, n \geq 0$$

ここで、 M₀, M₁, ..., M_n ∈ M

であり、

特に n = 0 の場合 d : M₀ when C_d を終端分割規則と呼ぶ。

C_d を結合条件と呼び、これが真の時モジュール M₀ が M₁, M₂, ..., M_n に分割、またはモジュール M₁, ..., M_n が M₀ に統合されるという。

a ∈ A[M_k], 0 ≤ k ≤ n の時、 a . M_k を分割／統合 d 中の属性生起と呼ぶ。結合条件 C_d は d 中の属性生起より記述され、その属性生起の集合を条件集合(Condition Set) CS_d と呼ぶ。

(6) Vは属性の値域の集合を表わす。

(7) Eは属性生起に関する方程式の集合である。分割／統合 d : M₀ → M₁ ... M_n 中の親モジュール M₀ の出力属性生起 a . M₀, a ∈ OUT[M₀] と、子モジュール M_k, 1 ≤ k ≤ n の入力属性生起 a . M_k, a ∈ IN[M_k] に対して、次の形式の属性方程式 E_{d,v} が存在する。

$$E_{d,v} : v = f_{d,v}(v_1, \dots, v_m)$$

ここで、

$$v = a . M_0, a \in OUT[M_0],$$

または、

$$v = a \cdot M_k, a \in IN[M_k]$$

ただし、 $1 \leq k \leq n$ 。

そして v_1, \dots, v_m は分割／統合 d 中の他の属性生起であり、

$$DS_{d,v} = \{v_1, \dots, v_m\}$$

を $f_{d,v}$ の依存集合 (Dependency Set) と呼ぶ。すなわち、 $E_{d,v}$ は 分割／統合 d における親モジュールの出力属性値と、子モジュールの入力属性値を計算するための方程式である。そして、

$$E = \cup_{d,v} E_{d,v}$$

とする。

2.2 計算木

次に、Bi-HFPの計算過程を定義するために計算木を定義するが、はじめに あるモジュールに対する可能な全ての分割／統合の結果を表現した分割／統合木を定義する。これは、cfg の生成規則から導出される導出木に対応しているが、結合条件 C_d を考慮せずに次のように再帰的に定義される。

- (a) モジュールは分割／統合木である。
- (b) $d : M_0 \rightarrow M_1 \dots M_n$ を分割／統合規則とするとき、 M_0 を根とし t_1, \dots, t_n を部分木とする木 $M_0 [t_1 \dots t_n]$ は分割／統合木である。

計算木は、各節点が対応する属性生起によってラベル付けされた分割／統合木のうちで、次の条件を満足するものである。すなわち、分割／統合木の節点 M_0 に適応された分割／統合規則を $d : M_0 \rightarrow M_1 \dots M_n$ when C_d とするとき、

- (a) 結合条件 C_d が成立する。
- (b) 分割／統合木にラベル付けされた属性生起 v に関して、その値が未定義であるか または、属性方程式 $E_{d,v}$ が成立するような値が定義されている。

2.3 Bi-HFPの計算結果

最も一般的なBi-HFPの計算結果は、計算木を基に定義される。

<定義 2.2> (Bi-HFP計算結果の定義)

Bi-HFP = $\langle M, M_{init}, Top, A, ID, V, E \rangle$ を満たす計算木において、最上位モジュール Top の出力属性の値が定義されているとき、その値を Bi-HFPの計算結果という。

2.4 Bi-HFPの計算過程

次は、プログラムとしてBi-HFPタッブルが与えられたときの計算過程を定義するものである。

<定義 2.3> (Bi-HFP計算過程の定義)

$$Bi-HFP = \langle M, z_0, Top, A, ID, V, E \rangle$$

が与えられたとき、計算木集合の列

$$z_1, z_2, \dots$$

を Bi-HFPプログラムの計算過程という。ここで、 z_{i+1} は 計算木の結合より z_i から求められたものである。もし、適当な $i (>0)$ に対して z_i が最上位モジュール Top を根とする計算木 t を含んでいて、 t において Top の出力属性が定義されていれば その値を Bi-HFPの計算結果という。

<定義 2.4> (計算木の結合)

計算木 $t_0, t_1, \dots, t_m \in z_i$ と、
 $1 \leq j \leq m$ なるすべての j に対して、(1) t_0 の葉モジュール X_j と t_j の根モジュール X'_j の名前が一致し、(2) X_j と X'_j を持つ分割／統合の結合条件がそれぞれ満たされるとき、 t_0 の葉 X_j を計算木 t_j で置換え、評価可能な属性生起をすべて評価した計算木 t を構成する。

このとき、

$$z_{i+1} = z_i \cup \{t\}.$$

3. 自然言語処理の記述

簡単な日本語的文法に対してその文の意味を抽出するBi-HFPプログラムについて説明する。

3.1 構文解析

入力文字列は lexical analyzerによって音節単位に分割され、対応するモジュールが割当てられる。このモジュールの集合が初期計算木集合 M_{init} となる。初期モジュールには positionという属性を付加する。(with以下でその値を与える。)

例) 入力文字列 $a_1 a_2 \dots a_n$ の各 i に対して、次のようなモジュールを作る。

$A_i \uparrow position$

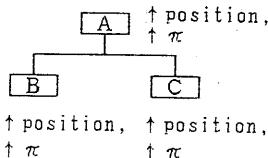
with
position = i

構文規則 $p : A \rightarrow B + C$ 、 $q : A \rightarrow a$ に対する Bi-HFP分割記述はそれぞれ次のようにになる。when句

の結合条件では、B以下、C以下でそれぞれ処理された2つの文字列の連続性が調べられる。with句で示される意味規則は、各モジュールに付加された属性間の関係を表わす。

position.Aには、position.B, position.Cの連接が与えられる。 π はペーズ木である。

$p : A \rightarrow B + C$



when

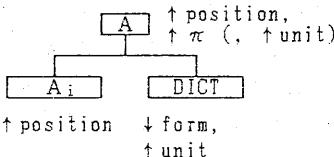
contiguous[position.B, position.C]

with

position.A = concat[position.B, position.C]
 $\pi.A = \text{make-tree}[\text{DATA}_p, \pi.B, \pi.C]$

$q : A \rightarrow a_i$ に対する記述は 初期モジュール A_i との結合 及び、辞書モジュール DICT の呼出しを行なう。（辞書引きを行なわないで この分割記述内に A_i の意味を記述することも可能である。）

$q : A \rightarrow a_i$



when

always

with

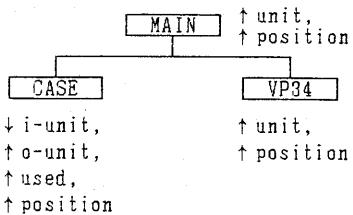
position.A = position.A_i
 $\pi.A = \text{DATA}_q$
 $(\text{form.DICT} = 'a_i')$
 $\text{unit.A} = \text{unit.DICT}$

初期モジュール (A_i) が計算木の葉に相当するものであること、p, q 両記述の結合条件が子モジュールの出力属性のみ使われていることから、計算木は bottom up 的に成長する。モジュール DICT は A_i より top down 的に起動され、属性 unit により値を返す。

3.2 .述語の格フレームについて

構文解析が終了すると parse 木と対応した計算木が得られる。述語の格フレームは、前節の q のような形式で辞書モジュール DICT より検索されて計算木

p1: MAIN \rightarrow CASE + VP34



when

contiguous[position.CASE, position.VP34]

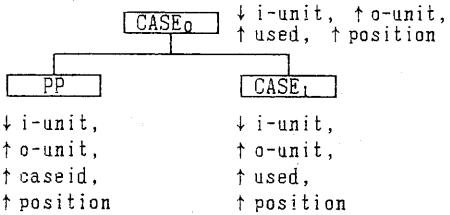
with

i-unit.CASE = unit.VP34

unit.MAIN = o-unit.CASE

position.MAIN = concat[position.CASE, position.VP34]

p2: CASE \rightarrow PP + CASE



when

contiguous[position.PP, position.CASE1]
and caseid.PP \notin used.CASE1

with

i-unit.PP = i-unit.CASE0

i-unit.CASE1 = o-unit.PP

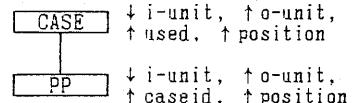
o-unit.CASE0 = o-unit.CASE1

used.CASE0 =

used.CASE1 \cup {caseid.PP}

position.MAIN = concat[position.PP, position.CASE1]

p3: CASE \rightarrow PP



when

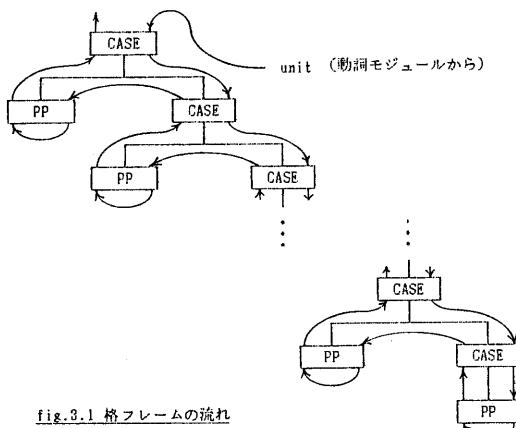
always

with

used.CASE = {caseid.PP}

上を流れて行き(unit)、名詞句を処理するモジュールPPによりその名詞句が表わす格に対応するスロットは埋められる。表層格の検出には 名詞に後続する助詞を用いている。

p1では、モジュールVP34により述語を処理して得られた格フレームunit.VP34が 格を処理するモジュールCASEに送られる。CASEにより得られた情報(unit.CASE)は、モジュールMAINの結果となる。p2の初めの3行の属性方程式は属性unitの”流れ”を作つてやるものである。caseidは、1つの格を処理するモジュールPPが示している格の種類を表わし、usedは すでに認識された格を表わす。これを結合条件で調べることによって同一の格が複数回認識されることを防いでいる。これらによりfig.3.1のようなunitの”流れ”ができる。p3のように、意味規則で指定されていない同一名の属性は 同じ値を持つものとする。



3.3 名詞の修飾

名詞は形容詞、数量詞（数字に単位がついたもの）などから修飾される。修飾は、被修飾名詞のフレームに 修飾語より得られたスロットを加えるという形で行なわれる。スロットは次のような形をしている：

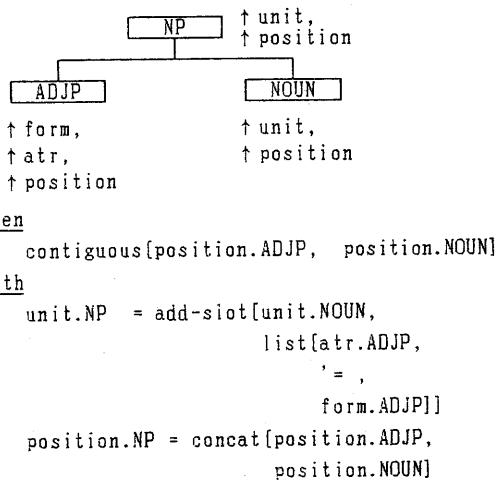
(IRO = SIRO) . . . 「色が白い」
(OMOSA = 5 Kg) . . . 「重さ 5 Kg」

形容詞による名詞修飾についての処理過程は、次の分割記述に示される。

ADJPは形容詞を、NOUNは名詞を処理するモジュールで、両者より名詞句を処理するモジュールNPは構成される。属性atrは形容詞が表わす‘性質’を、

formは形容詞の原型を示している。これらにより（関数listより）スロットを構成し、関数add-slotによって名詞のフレーム(unit)にこのスロットを加えた新しいフレームをつくり、NPのunitとする。

p4: NP → ADJP + NOUN



4. Bi-HFP評価システムの実現について

4.1 最も一般的なクラスに対して、

このクラスBi-HFPプログラムにおいては、計算の各過程で計算木は根方向にも葉方向にも成長し得る。この場合、計算木を一つのデータ型とみなし、計算木を操作するといった方法により評価器を実現できる。動作はおよそ次のようになる：

評価器は、計算木集合中の2つの計算木を選びそれらが結合可能であるかどうかを判断する。結合可能であれば2つを結合して新しく評価可能な属性生起に対して属性値計算を行ない そうしてできた計算木を計算木集合に加える。

2つの計算木を結合するとき、互いに他方のモジュールの属性生起の値を参照することが可能となる。このために新しくいくつかの属性生起の値を計算することができるようになる。計算木上の属性値計算は、意味規則に示される属性値計算のための依存関係をたどることによって 計算木中の計算可能なすべての属性生起を発見できる。

最も一般的なBi-HFPプログラムの計算過程は非決定的である。したがって、評価器を実現するためには、以上の他にバックトラッキング等の探索機構を

考慮しなければならない。これは基本となるデータ型が計算木という複雑な構造のために、状態の保存等に空間的時間的に大きなコストを要してしまい、非常に非効率的である。

我々は Bi-HFP に制限を加えたサブクラスを設定し、より簡単に評価が行なえるようにした。

4.2 Bi-HFP の 2 つのサブクラス

両制限とも詳細は複雑であるので概略を述べる。

1つめの制限 (D Bi-HFP 制限) は、決定的計算過程を持ち、計算木をボトムアップに成長させるためのものである：

- (1) すべての分割記述の結合条件は、子モジュールの出力属性生起によって記述されていること。
- (2) 初期計算木の要素を分割するような分割記述が存在しないこと。
- (3) 一つの計算木には高々一通りの統合の仕方しか存在しないこと。

もう一つの制限による Bi-HFP のサブクラス (EOS Bi-HFP) は、一本のスタックと固定的領域を使って決定的に評価を行なうものである。動作はボトムアップ的だが 計算木はつくらない。これは、入力属性は大域的領域の値の更新という形で実現し、出力属性はスタック上で実現することによって不要な情報（参照されない計算木）を除くようにしたものである：

- (1) D Bi-HFP であること。
- (2) 入力属性は大域的な使用に限定され、それ以外は出力属性のみであること。
- (3) 大域的な属性は、常に左から右に”流れること。
- (4) 入力属性の大域的な”流れ”のうちで、一番右の属性生起のみ参照してもよいということ。

4.4 EOS Bi-HFP 評価器の実現について

Bi-HFP と LR(1) を fig4.1 のように対応させることにより、スタックを基にした評価アルゴリズムを考案した。

LR(1) パーザと同様 この評価器も goto table と action table を用いている。goto table は、LR(1) パーザと同様のものであるが、action table では、shift/reduce conflict, reduce/reduce conflict を Bi-HFP の結合条件を反映させることによ

ってカバーできるようにしてある。

LR(1)	EOS Bi-HFP
• 終端記号	• initial module
• 非終端記号	• 他の module
• 開始記号	• Top module
• 生成規則	• 分割記述
• shift	• initial module を スタックへ push
• reduce	• 属性計算と reduce
• accept	• 計算（正常）終了
• error	• 計算（異常）終了

fig4.1 Bi-HFP と LR(1) との対応

属性計算は、スタック上の各モジュールが持つ属性値、及び 大域的固定領域の値から 統合 (reduce) 時に計算される。これは、計算木が完成してしまうと根モジュールの出力属性のみ重要で他の情報は保存する必要がないということを利用していいる。また、固定領域を共有することで大域的属性の値の”流れ”を実現できる。EOS Bi-HFP 制限から、全体の計算木が完成していないくとも、この”流れ”における大域的属性の計算は可能である。

評価器システムでは、はじめに `preprocessor` が Bi-HFP 意味抽出プログラムから `table` を作成し、また、属性計算のための関数を抽出する。評価器は入力処理用モジュールを制御して 入力文字列から終端記号を切取って初期モジュールを作り、`initial module queue` に `enqueue` する。この処理と同時に `queue` の先頭の初期モジュールとスタック、固定領域の値から `table` を参照して評価を進める。計算結果は出力用モジュールによって出力される。

入力文字列から初期モジュールを切出す機構は、`action table` が 状態と `initial module queue` の先頭の初期モジュールを `index` にしていることを利用している。つまり、各状態において評価器は、`action table` を見て 値が “error” とならないような `index` を選び、`index` 中の初期モジュール名を候補とする。

5. EOS Bi-HFP による自然言語処理について

EOS Bi-HFP による記述は、辞書の扱いを除いて 3 章で示された形式で行なわれる。大域的属性としては 与えられた文の環境、動詞の格フレーム等を流

す。日本語の場合、動詞は文末にあるので、格フレームはパーズ木（計算木）上を右から左へ流す方が有利である。このため、EOS Bi-HFP制限を満たすように、入力文字列と生成規則を反転させ、文末から解析する手法をとっている。general HFPでは、計算木の葉で辞書モジュールDICTを呼出すことによって述語の格フレームが得られ、これを計算木上に流していた。EOS Bi-HFPでは、このような大域的属性は最上位モジュールからの指定のよってinitializeされる。このために何も書かれていらないフレームが述語処理のモジュールへ渡され、そこで（関数によって）辞書から得られた述語の格フレームが与えられる。fig5.1(a) はそうして得られた計算木である。fig5.2(b) に(a) における格フレームの流れのうちいくつかの点でのフレームの値を示す。

6. まとめ

Bi-HFPを定義し自然言語処理の記述を行なった。効率上から、Bi-HFPに制限を加えたサブクラスEOS Bi-HFPを設定し、スタックを用いた評価器を考えた。さらに EOS Bi-HFP によっても 十分に自然言語処理の記述が行なえることがわかった。

参考文献

- [1] 電総研推論機構研究室, 拡張LINGOL (1978)
- [2] Katayama, T. : "HFP: A HIERARCHICAL AND FUNCTIONAL PROGRAMMING BASED ON ATTRIBUTE GRAMMAR", Proc. 5ICSE
- [3] Aho, A.V & Ullman, J.D : "Principles of Compiler Design", ADDISON-WESLEY PUBLISHING COMPANY (1977)

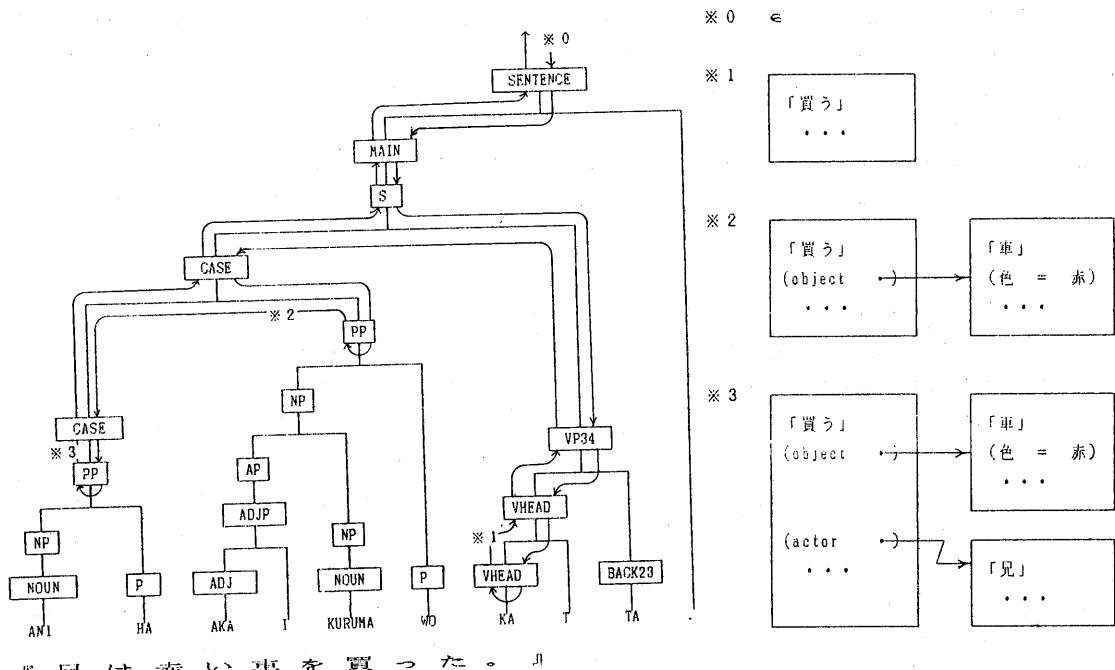


fig.5.1(a) 解析結果の例

fig.5.1(b) 計算木中のunitの値