2007/3/2

ClearSpeed 製コプロセッサの並列ベンチマークによる 性能評価と性能向上手法の提案

西川由 理[†] 渞 紘甘 渕 見真 聡 天 野 英 晴†

本稿では、ClearSpeed 社の開発したコプロセッサ CSX600 のメモリ間や計算コア間転送の性能 評価、およびその結果の考察を述べる、評価には姫野ベンチマークを用い、同社により提供される SDK(Software Developement Kit) により CSX600 向けにデータフローの異なる 4 種類の実装を 行った. 実行時間の測定結果およびプロファイリングの解析結果より、CSX600 の性能は一般的な PC(Xeon 2.80GHz) の 1.4 倍程度であるが、これは実際の演算時間が実行時間の 6.7%程度に留ま ることに起因する. この性能改善手法として 1) ローカルメモリからメインメモリへの直接参照なら びに計算コアの同時アクセスの実現, 2) アーキテクチャの側面から計算コア間のバックグラウンド 転送のサポート, 3) 各コアの持つローガルメモリの利用率を向上させるためのコンパイラの改良の3 点を示す.

A Proposal of Performance Improvement Based on A Parallel Benchmark Evaluation on a ClearSpeed Coprocessor

Yuri Nishikawa,† Michihiro Koibuchi,†† Masato Yoshimi† and HIDEHARU AMANOT

This paper focuses on performance evaluation of ClearSpeed's CSX600 coprocessor when it encounters frequent memory transfers between shared and local memories, or between local memories. For this aim, four versions of Himeno Benchmark was implemented on CSX600. The source code was programmed using SDK (Software Development Kit) provided by Clear-Speed Technology, and the dataflow was modified based on the chip architecture. As the results of time study and profiling, the performance of CSX600 was perceived to be comparable to that of Xeon 2.80GHz. Actual floating-point caluculation time is projected to be about 6.7% of overall execution time. To improve the performance on such a case, we show three key points: 1) a mechanism for direct memory reference from poly- to mono regions, 2) a mechanism for asynchronous inter-core communication, and 3) improvement on compiler for upgrading utility of local memories within each core in the array process.

1. はじめに

ハイパフォーマンスコンピューティングが求められ る応用分野は、天体力学や流体解析などの科学技術演 算はもちろん、データマイニングや金融工学、バイオ 分野におけるシミュレーションなど、多岐に渡ってい る. このような発展は、汎用プロセッサの性能の飛躍 的な向上によるところが大きく、近年では多数の計算 機をネットワークで接続し、スーパーコンピュータに 匹敵する性能を安価に実現する PC クラスタシステム を構成する例が多い. しかし, このようなシステムは

消費電力の面などで大きな問題を抱えている。さらに その設置場所や空調にかかるコストも無視できない.

このような問題に対処するため、プロセッサのマル チコア化や、汎用プロセッサと協調動作するコプロセッ サにより、高性能を実現するシステムも登場した. 例 えば、天体シミュレーションに特化した GRAPE-61) は,専用 LSI1024 チップを並列動作させることで、地 球シミュレータを2割上回るピーク性能を実現してい る. 昨年には FPGA を最大 7 個搭載する GRAPE-7 が\$105/GFLOP という価格対性能比を実現した $^{2)}$.

最近では Cell Broadband Engine³⁾ がゲーム用途だ けでなく, 高性能が要求される他のアプリケーションの アクセラレータとしても注目を集めている、昨年には、 単精度の高速フーリエ変換 (FFT) で 46.8GFLOPS の 性能を達成したとの報告もある4).

科学技術計算, DSP, 組み込みシステムなどの幅広

National Institute of Informatics

⁺ 慶應義塾大学大学院理工学研究科

Graduate School of Science and Technology, Keio University

^{††} 国立情報学研究所

いアプリケーションをターゲットにした ClearSpeed 社の CSX600 という高性能かつ低消費電力な浮動小 数点演算コプロセッサも製品化されている. 計算サー バとの協調処理を実現するために開発された PCI-X アクセラレータボードは、CSX600 を 2 個と 1GB の メモリを搭載し、浮動小数点演算が必要なアプリケー ションをコプロセッサ側で処理させることで消費電 力の増大を抑えながらシステム全体の効率性を上げ ることを目標としている. このアクセラレータカー ドの採用例としては、東工大のキャンパスグリッドの 計算資源であるスーパーコンピューティングシステム TSUBAME⁵⁾ が挙げられる、アクセラレータボード 360 枚を一部のノードに接続することで、システム全 体の消費電力増大は1%程度に抑えつつ, 性能が25% 向上したことが報告されている. Linpack では 47.38 TFLOPS の性能を記録しており、これは 2006 年 11 月の TOP500 において第9位であった.

このほか、DGEMM、FFT (いずれも倍精度) など のベンチマークによる性能評価も行われており、それ ぞれ 25GFLOPS、10GFLOPS の性能を実現してい る⁶⁾. CSX600 のプログラミング環境として, BLAS などの演算の機能を提供する CSX ライブラリ (CSXL) が用意されている. そのため, このライブラリがサポー トしている演算を含むアプリケーションの場合、汎用 の CPU と CSX600 の協調動作を比較的容易に実現 することができる. しかし、現状ではこのライブラリ はごく一部の演算のみをサポートしているに過ぎない ため、CSX600 を活用して様々なアプリケーションを 実行するためには、ClearSpeed 社提供の SDK (Software Development Kit) を用いた低位のプログラミン グによる実装が必要となる. そのため、CSX ライブ ラリ (CSXL) を活用できるアプリケーションに限ら れた評価が多く、プロセッサの演算性能に関する議論 が主である.しかし、科学技術計算、DSP、組み込み システムなどの幅広いアプリケーションをターゲット にしている CSX600 ではプロセッサのみならず, オ ンチップネットワークなどの周辺部も、対象とするア プリケーションによっては、大きく性能に影響する.

そこで、本研究報告では SDK を用いて、CSX600 のオンチップネットワークや I/O 性能に焦点を置いた性能評価を行う。まず、メモリ間または計算コア間通信時のメモリバンド幅が性能に影響するようなベンチマークアプリケーションとして、姫野ベンチマーク⁷⁾を選択した。 そして、計算コア間のデータフローに注目した実装を行った。

この実装をもとに演算時間とデータ転送時間の プロファイリングを行った.評価結果から、性能は 256MFLOPS と汎用プロセッサ以下に留まり、さら に実行時間に占める有効な浮動小数点演算の割合は、

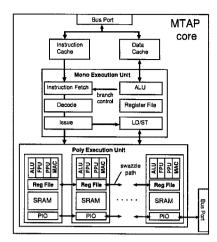


図 1 CSX600 内部の MTAP のアーキテクチャ

表 1 CSX600 のスペック

THE PROPERTY OF THE PARTY OF TH	OF OTT ODG
実効性能 (DGEMM)	25 GFLOPS
最大動作周波数	250 MHz
平均消費電力	10W
内部メモリ間転送速度	96 Gbps
外部 リ	3.2 Gbps

全体の 6.7% 程度であることが確認された.

最後に、CSX600 が科学技術計算、DSP、組み込みシステムなどの幅広いアプリケーションを対象とした場合に必要となる性能改善手法として、1) poly 領域から mono 領域の直接参照、2) アーキテクチャの側面から計算コア間のバックグラウンド転送のサポート、3) 各コアの持つローカルメモリの利用率を向上させるためのコンパイラの改良の3点を示し、姫野ベンチマークのプロファイリング結果から、これらの効果について簡単な性能見積りを示す。

以下,2章において CSX600 の概要を説明し,3章では性能測定に用いた姫野ベンチマークの特徴を述べ,4章にてそのデータフローに特化した実装について述べる。5章では,実際に CSX600 で性能評価を行い,6章にてその結果について議論する。最後に7章でまとめを述べる。

2. ClearSpeed CSX600の概要

2.1 CSX600 のアーキテクチャ

ClearSpeed 社の SIMD 型コプロセッサ CSX600 は, 単精度または倍精度演算に対し 48GFLOPS の理論 性能,また行列積の演算ルーチン DGEMM により 25GFLOPS の実効性能を持つ⁸⁾. 主なスペックを表 1 に示す.

CSX600は,96個のプロセッシングエレメント(PE)

```
#include ib_ext.h>
#define PI 3.14159265358979
int main() {
    poly double sin, angle;
    poly int pnum;

    // get_penum() obtains ID number of each core
    pnum = get_penum();
    angle = pnum * PI;

    // sinp() returns a vector(poly) value
    sin = sinp(angle);
}
```

図 2 C^n によるプログラム例

が一次元アレイ状に接続されたマルチコアプロセッサを持つ. これを multi-threaded array processor (MTAP) と呼び, その構造を図1に示す. 各 PE はそれぞれ, 32/64-bit の浮動小数点乗算器および加算器, 6Kbyte のローカルメモリ (SRAM), および整数演算用の ALU を持つ. これにより, PE 単独で0.5GFLOPSの理論性能が得られている. さらに, 各 PE は swazzle パスと呼ばれる 64-bit 幅のデータパスを介し, 隣接 PE と通信を行う.

CSX600 は MTAP のほか, 内部 SRAM, 外部 DRAM インタフェース, および PE間を接続する高速 I/O ポート等により構成される. 特に, 内部 SRAM, 外部 DRAM は "mono" メモリ, 96 個の PE 内メモリは "poly" メモリと呼ばれる. なお, 各サブシステムのインターコネクトは Clear Connect と呼ばれる独自の Network-on-Chip により実現されている.

MTAP は優先度の異なるスレッドを8つまで同時に実行できる。例えばセマフォ管理を行うことで,他の演算中に mono - poly 間でデータをバックグラウンド転送することが可能である。ただし,PE 間通信のバックグラウンド転送は行えない。

2.2 Cⁿ 言語

ClearSpeed 社は、96 個の PE に対するプログラミ ング環境として、独自の SDK とプログラミング言語 C^n を提供している. C^n は標準 C と多くの部分で共 通しているが、最も大きな特長は、"poly" なる概念 を導入したことにある. poly とは C^n 言語における予 約語であり,MTAP の各 PE に明示的に変数等を割 り当てるとき、すなわちベクトル値を宣言するときに 用いる. C^n によるプログラム例を図 2 に示す $^{8)}$. こ のコードでは、get_penum() という関数で各 poly の ID 番号 (0~95) を取得し、 その値に基づいて正弦を 求めている. sinp() は標準 C の sin 関数と異なりべ クトル値を返すため、各 poly 変数 sin の値が異なる. poly と対照的な概念は "mono" であり、このよう に宣言された変数は通常の C と同様にスカラー値と なる. 特に指定しなければ、変数等は mono 領域に割 り当てられる. したがって並列プログラムの記述にお

表 2 姫野ベンチマークの計算サイズ

size	$i \times j \times k$
S	$65 \times 65 \times 129$
M	$129\times129\times257$
L	$257\times257\times513$

いては、データを mono 型と poly 型のどちらで扱う かに留意する必要がある. なお、poly 側から mono 領域に格納された値の直接参照は許されていない. したがって計算に用いるデータは、予め mono から poly メモリにコピーし、計算終了後に書き戻す必要がある.

3. 姫野ベンチマークによる性能評価

本章では、ClearSpeed 上に実装する姫野ベンチマークの特徴を述べる。

3.1 姫野ベンチマークとは

姫野ベンチマークとは、非圧縮流体解析コードの性能評価のために考案された、ポアソン方程式をヤコビの反復法で解く際の主要な処理の演算速度を計測するもので、科学技術計算に対するシステム性能評価に広く用いられるベンチマークプログラムである. 同種のベンチマークと比べてシステムに対する要求条件が厳

- 高速なメモリアクセス
- 高速なノード間通信

の二点が性能向上の鍵である. つまり, 計算機のメモリバンド幅やキャッシュの性能によって, 結果が大きく変わることが知られている.

3.2 姫野ベンチマークの処理の流れ

姫野ベンチマークの主要な処理部では、三次元配列 $(p \ b \ b)$ に対する浮動小数点演算が反復して行われる。プログラムコードでは、4 つのループが入れ子構造になっている。配列の値を全て用いた計算が終了すると、全要素の値が更新される。最も内側のループでは、34 回の浮動小数点演算 (m) 加減算および乗算)が行われる。したがって、浮動小数点演算の総数は、配列サイズを $X \times Y \times Z$ 、反復回数を N とすると

 $34N \times (X-2)(Y-2)(Z-2)$ (1) となる. 性能測定は、およそ 1 分の間にプロセスの反復回数 N に基づき、単位時間当たりの浮動小数点演算数を求めることによって行う.

3.3 並列化された姫野ベンチマークにおける特徴 姫野ベンチーマークに並列プログラミングを適用して実行する場合,メモリ間,特にコア間通信に高いメモリバンド幅が求められる。この最小ループが 1 回実行される度に,座標 (i,j,k) に位置する要素 p[i][j][k] は,三次元的に隣接する全ての要素の値を必要とする.一度に参照される要素を模式的に表したものを,図 3

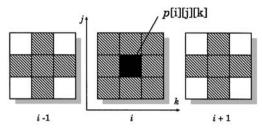


図3 一回の浮動小数点演算で参照される要素

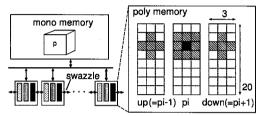


図 4 Type 2 における配列データの分配方法

の斜線部分で示す.

また、性能測定時には全ての計算コアで計算サイズ を固定しなければ、公平な測定値が得られない、測定 で用いた計算サイズを表2に示す。

姫野ベンチマークは、単一ノードで解くものと、MPI 方式による並列プログラムで解くものとの二種類が公開されている。 後者の並列化手法では、表 2 に示したサイズの配列を、ノード数と等しい個数に三次元的に分割する。例えば計算サイズ M で 128 プロセスに分割する場合、ネットワーク構成が $16 \times 4 \times 2$ ならば各ノードに $11 \times 35 \times 131$ の配列を配分する9).

4. 実 装

4.1 実装環境

本実装では CSX600 単体の性能を測定することを目的とし、その他のボード内のモジュールの性能への影響を最小限に抑えるため、アクセラレータボード上の 2 チップのうち 1 つを用いる。 実装環境は、ClearSpeed 社が提供する SDK を用いた。これには専用コンパイラ、ホスト PC からボードを利用する際のデバイスドライバ、デバッガ、実行ファイルからの逆アセンブラなどが含まれる。またコードは C^n 言語で記述し、インラインアセンブラによる最適化は行っていない。

4.2 データフローに特化した実装

CSX600 では、96 個の各 PE 間が一次元的に接続され、三次元的に隣接する PE の値を参照するには効率が悪い、さらに各 PE のローカル (poly) メモリが高々6kbyte であり、かつメイン (mono) メモリの直接参照も不可能なため、3 章で述べたような手法で配列

データを配分することは困難である.

したがって、以下に示す手法で実装を行った。まず、96個のPEの大半を稼動させるため、入れ子構造の最も外側のループ、すなわちサイズ $X \times Y \times Z$ の配列の X について展開し、各PE には図 3 で示したような二次元の配列データを poly メモリ中に持たせる。 しかし、poly メモリのサイズには限りがあるため、元の三次元配列を mono メモリ中に置き、各PE は計算に必要なデータを他の演算中にコピーし、終了後に書き戻すことで計算を行う。 このようにすれば、monopoly 間のメモリコピーを繰り返しながら、アレイ上で左ないし右隣のPE から一部のデータを参照することで、計算サイズの大きい問題にも対応できる。

以上より、時間計測の対象となる計算ステップは次のようになる.

- (1) mono メモリから配列 p の一部のデータのバッ クグラウンド転送を開始
- (2) 両隣の PE と (1) のデータを送受信
- (3) 浮動小数点演算を実行
- (4) poly メモリ内の要素に対する演算が終了して いれば(1)に戻り、でなければ(3)に戻る

ここで, (2) の隣接 PE の値の参照には, PE 間を接続する swazzle パスを用いる. これについて, 以下の 2 通りの参照方法を試みた.

- Type 1: 計算途中に必要に応じて参照
- Type 2: 予め poly メモリ中に転送

これに従い、poly メモリのデータ配分をも二通りを用 意した. Type 1 は、poly メモリの使用可能領域のほ とんどを,独自の配列データのみとする方法である. ここではサイズが 3 × 80 の配列に格納した。 Type 2 では、図4に示すように poly メモリを3分割し、1/3 を配列 p のデータの一部, 残り 2/3 に両側の PE から 転送されたデータを保持する. これら3種類のデータ はサイズが 3×26 の配列に格納した. このように分 けたのは、 姫野ベンチマークで一回の演算毎に左右の PEから各5回の倍精度浮動小数点データ参照があり, データの上りと下りを兼ねる 64-bit 幅の swazzle パ スがボトルネックになる可能性を調べるためである. なお, ここに示した poly の配列サイズは, SDK でコ ンパイル可能な最大値であった. このサイズは実際に は, 容量が 6kbyte である poly メモリの 1/3 程度し か活用できていないことを意味している.

さらに、mono プロセッサの性能測定のため、配列 データを、図 5 に示す 2 通りの方法で更新した.

- Type A: poly メモリから mono メモリのテンポラリ領域に転送し、mono プロセッサ内で更新
- Type B: 読み出し用と書き込み用のメモリ領域を 分離し、ループ毎に切り替えて使用

Type A ではデータフローが循環的であるのに対し、

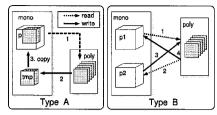


図 5 値の更新方法

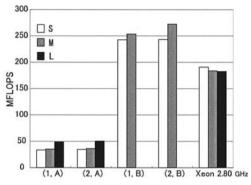


図 6 各サイズでの性能

Type B は一回の演算が終了する度に読み込み先と書き込み先が入れ替わり、monoプロセッサで値をコピーする手順が省略できる.

5. 姫野ベンチマークによる性能評価

本章では、前章で述べた手法で実装した姫野ベンチマークを CSX600 の実チップ上で動作させた評価結果を示す.

5.1 評価環境

評価方法として、姫野ベンチマークの実装 Type (1, A), (2, A) を S, M, L サイズで、Type (1, B), (2, B) を S, M サイズで実装し、1 分間の間に実行される有効な浮動小数点演算の総数を求めた。それぞれの手法で、オリジナルのソースコード (単一ノード用) を汎用プロセッサ (Xeon $2.80 \mathrm{GHz}$) で実行した結果と等しいことを確認している。また時間計測は、ClearSpeed 社より提供されるデバイスドライバを用い、ホスト側から計算開始および終了のシグナルを送受信することで行った。この結果を図 6 に示す。なお、コンパイル時には CSX600、プロセッサでのいずれも最適化オプションを指定していない。

この結果より、Type A では Xeon 2.80GHz での 実行速度と比較して $0.17\sim0.28$ 倍、Type B で $1.27\sim1.49$ 倍の性能を示すことが確認された、特に Type A で性能低下が著しいのは、配列データの更新を単一

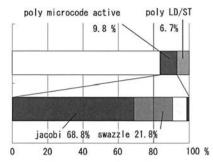


図 7 実装 (2, B) におけるプロファイル結果 (計算サイズ: M)

(mono) プロセッサのみで行うからである. 4 章でも 述べたように、Type A は mono プロセッサが値を移 動する点以外は Type B と同一なため、両者の性能の 差が mono プロセッサの持つ処理能力と見なせる.

1 チップの実効性能は 25GFLOPS と言われているが、それに比べて性能が大きく下落する原因を調べるため、(2, B) の計算サイズ M における処理の内訳を、同社により提供されるプロファイリングツール Cleartrace を用いて調査した。それを示したのが図7である。これより、各 PE の浮動小数点演算器の稼動率が全体の実行時間中の 9.8%、poly メモリにアクセスされる時間が 6.7%に留まることがわかった。加えて演算器稼動中も、姫野ベンチマークで計測対象となる処理にあたる時間は、そのうちの 68.8%、つまり全体の 6.7%程度であることが判明した。従って、 C^m 言語設計における浮動小数点演算の性能は、以上の結果より 4.1 GFLOPS 程度であることが予想される.

さらに、PEが稼動しない約83.5%のうち、56.9%が mono - poly 間転送の待ち時間であることが、解析の結果わかっている。3章でも述べたように、姫野ベンチマークはキャッシュで性能が決まる。ここで、キャッシュに相当する poly メモリのおよそ 1/3 程度しか使えないことが、転送回数を増大させ、性能低下を引き起こしているといえる。

6. 議 論

本章では、CSX600のアーキテクチャに沿ったデータフローによるコードを用いたにも関わらず、性能が5章で示した程度に留まる理由を考察し、さらなる性能向上のために考慮すべき点について議論する。まず、CSX600のアーキテクチャの面から述べる。

CSX600 は SIMD 型であるにも関わらずマルチスレッド化をサポートしているのが特徴で、この最も大きな利点の一つが mono - poly 間のデータのバックグラウンド転送機構だと言える。しかし、その機構を用いても転送の待ち時間が主要ループ処理全体の 6 割

程度を占める結果となった.図6によるとCSX600は 問題サイズが大きくなるほど汎用プロセッサに対して 有利だが,このような大規模なデータは mono 領域に しか置けず,値の直接参照が行えないのが性能低下を 引き起こしていると言える.

また PE 間は swazzle パスにより一次元的に接続され、1回につき 2 クロックで 64-bit のデータ転送が行われる. 転送中は他の演算は中断される. これより PE 内部に DMA コントローラが必要なく消費電力の面で有利と言われているが、図 6 の (1, B)、(2, B) の結果より、問題サイズが大きくなるにつれて隣接 PE 間のデータ転送効率が性能に影響すると思われる.

次に、CSX600 での Cⁿ 言語設計における問題点について議論する。最大の難点は、各 PE の持つメモリを 1/3 程度しか活用できないことにある。利用できるpoly メモリの容量が少ない場合、mono - poly 間の転送頻度を増やすことで対処せざるを得ないが、評価結果からも得られるように、転送は全体の性能を大きく低下させる一因である。さらに図 7 のプロファイル結果より、仮に浮動小数点演算器が常時稼動したとしても実効性能の 16%程度しか得られないことが予想される。

以上より、科学技術演算、DSP、組み込みシステムなどの様々なアプリケーションにおいて必要となる CSX600 の性能向上手法として、次の3点を提案する.

- poly メモリは容量が小さく転送もボトルネックになる可能性が高いため、各 PE が mono 領域の異なるデータにアクセスできる機構を設けるべきである. 現在は poly 領域から mono 領域の直接参照は禁止されているが、メモリ間のバンド幅を向上させることで、これを可能な限り実現することが効果的と考えられる.
- マルチスレッドを可能にする機構を活かし、隣接 PE 間も非同期転送を可能にすべきである。データの上りと下りの線を分離することにより、各 PE が DMAC 等を持たずともバックグラウンド転送が実現できると考えられる。
- 図 6 (1, A), (2, A)より, mono プロセッサ単独による処理が大きな性能低下を引き起こすことが分かった.このようなプログラムの実行を未然に防ぐため, mono プロセッサのみが利用されたり PE の稼動率が著しく低い場合に、コンパイラがその箇所を自動検出し、予測される稼動率の表示とともに警告する機構を設けるべきである. さらに、浮動小数点演算の実効性能に近づけるにはチューニングされた様々な実数演算のライブラリが必要になるだろう.

7. ま と め

本稿では、ClearSpeed 社の開発したコプロセッサ CSX600 のメモリ間や PE 間転送の性能を評価するため、データフローに着目した姫野ベンチマークを同社 から提供される SDK を用いて実装した。実行時間の 測定およびプロファイリングの結果より、CSX600 の性能は汎用的な PC (Xeon 2.80GHz) の 1.4 倍程度であり、さらに実際の演算が行われる時間が実行時間全体の 6.7%程度に留まることがわかった。 この性能改善等法として、1) poly 領域から mono 領域の直接参照、2) アーキテクチャの側面から計算 PE 間のバックグラウンド転送のサポート、3) 各 PE の持つローカルメモリの利用率を向上させるためのコンパイラの改良の 3 点を示した。今後は、SDK を用いて NAS Parallel Benchmarks のような並列アプリケーションについても性能評価を行う予定である。

謝辞

本研究の一部は、国立情報学研究所共同研究「ネットワークオンチップにおけるストリーミング処理に関する研究」による.

参考文献

- 1) Makino, J.: The GRAPE project, Computing in Science and Engineering (2006).
- K&F Computing Research: http://www.kfcr.jp/.
- 3) 林宏雄, 斎藤光男, 増渕美生: Cell Broadband Engine の設計思想, 東芝レビュー, Vol. 61, No. 6 (2006).
- 4) Chow, A., Fossum, G. and Brokenshire, D.: A Programming Example: Large FFT on the Cell Broadband Engine, *Proceeding of the 2005 Global Signal Processing Expo* (2005).
- 5) "遠藤敏夫, 松岡聡, 橋爪信明, 長坂真路, 後藤和茂": "ヘテロ型スーパーコンピュータ TSUBAME の Linpack による性能評価", 情報処理学会研究報告 2006-HPC-107 (pp43-48, July 31) (2006).
- 6) ClearSpeed Whitepaper: Accelerating the Intel Math Kernel Library: http://www.clearspeed.com/.
- 7) 姫野ベンチマーク: http://accc.riken.jp/ HPC/HimenoBMT/index.html.
- 8) ClearSpeed Whitepaper: CSX Processor Architecture: http://www.clearspeed.com/.
- 中尾昌広、廣安知之、三木光範: 姫野ベン チのパラメータチューニング、ISDL Report、 No. 200206100013 (2002).