

パーソナルコンピュータでの画像処理

溝口正典 天満勉 木村嘉則 石黒尚夫*

日本電気株式会社 C&Cシステム研究所

*日本電気技術情報システム開発株式会社

(1) まえがき

最近、OA分野等で、簡易なスキャナーやカメラを接続したパーソナルコンピュータ利用の画像処理や、画像処理を視覚的なマンマシンインターフェイスとして応用することが期待されてきている。また、グラフィックスの分野でもラスタグラフィック等で画像処理が身近なものとなってきた。

画像処理の特徴として同一の処理が大量のデータに対して施されることがあげられる。このような場合の高速処理手法の一つとして、パイプライン処理手法があり、プロセッサ並列に比べてコストパフォーマンスの良いシステムとなることが知られている。しかしながら、パイプライン処理は、決まった処理に対しては適しているが、処理内容の変化に対してのフレキシビリティに欠ける面がある。筆者らはこの問題に対してパイプラインをソフトウェア的に制御し、メモリユニットをも含めた複数のプロセッサ間に任意のデータバスを作れるようにして、解決しようとした[1]。即ち複数のプロセッサをリング状に接続しデータ駆動制御を取り入れて同期の制限を取り除き、効率よく並列動作するようにした。画像処理プロセッサImPP(μ PD7281)はLSI化技術により、いくつかの演算処理機能を1チップ内に内蔵させ、より柔軟性の高い汎用プロセッサモジュールとし、画像処理を手軽に且つ高速に出来るようにしたものであり、マルチプロセッサも容易に構成できる。

筆者らはこれまでImPPを8個、周辺サポート用LSIのMAGIC(μ PD9305)、リアルタイム処理実行制御用16ビットマイクロプロセッサ、1MWメモリボード、ユーザーコマンド解析およびディスクファイルサポート用のホストとしてパーソナルコンピュータPC9800を用いたTIP-3システムを開発してきた[2]。

今回、よりパーソナルなシステムでの画像処理を可能とするため、PC9800E(8Mz)の拡張スロットに挿入して使用でき、ImPPを2個、MAGIC、256KWのイメージメモリを搭載したTIP-PCボードを開発した。また同時にソフトウェア開発と実行のサポートとして、ユーザープログラムから容易にコールできるC言語によるコントロール用サブルーチン関数群を開発した。以下では、TIP-PCボードのハードウェア構成とシステムサブルーチン関数について述べ、簡単

な画像処理を行った結果について報告する。

(2) TIP-PCのハードウェア構成

(2-1) TIP-PCの全体構成

TIP-PCシステムの全体構成のブロック図を図1に、また外観写真を図2に示す。ホストコンピュータにはPC-9800Eを使用する。

画像処理部(TIP-PCボード)はPC-9800用拡張ボード1枚(おおよそ150mmX240mmで、通常の拡張ボードより長め)に、ImPP(μ PD7281)2個、MAGIC(μ PD9305)1個、256KWイメージメモリ(μ PD41256V)等を搭載している(写真1)。

イメージメモリはImPP用にデータ18ビット/語構成であり、最高500nsサイクルでアクセスできる。DMA転送はPC-9800EのDMAチャンネル(3CH)を用いるが、PC-9800Eのバス転送単位は1バイトであり、イメージメモリの下位16ビットを転送できる。MAGICからはCPURQ(CPUリクエスト信号)により割り込みを発生するが、割り込みレベルにINT5を使用した。

I/Oポートのアドレス割り当てを表1に示す。なお、PC-9800のグラフィックメモリ(VRAM)には直接DMA転送はせず、メインメモリ内に設けたバッファ領域を介してVRAMに画像データを転送表示するようにしている。この他、現在実験中の試作機には、イメージスキャナーやマウスがついている。

なお、TIP-PCの基本デバイスである画像処理プロセッサLSI、ImPP(μ PD7281)、およびその周辺サポート用に開発されたMAGIC(μ PD9305)の詳細については既に発表されている[3][4]。

(3) TIP-PCシステムソフトウェア

PC-9800のDOSにはMS-DOSを使用することにした。ユーザープログラムおよびシステムソフトウェア(ユーザープログラムからコールするサブルーチン関数とデバッガー)の記述言語としてはCを用いた。PC-9800のグラフィック機能は積極的に使っている。表2に主なシステムサブルーチン関数一覧、表3にデバッガーの主なコマンド一覧を示す。以下に基本的な関数を幾つか紹介する。

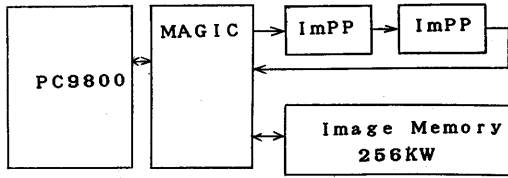


図1 TIP-PCブロック構成図

イメージメモリに画像データの格納領域を確保するアロケーション関数(alloc, ralloc)、ディスクファイルとVRAMとイメージメモリ間のロード/セーブ関数(fload, fsave, iload, isave)、ImPPテンプレートプログラム(オブジェクトプログラム)をイメージメモリに転送する(pload)、ImPPにセルフオブジェクトロードする関数(load)、起動トークンのデータ値にメインプログラムの変数値を代入して出力し処理を開始させる関数(start, action)、処理終了結果トークンを入力しメインプログラムの変数に値を返す関数(start, wait)等がある。このほか、ハードウェアの環境設定関数(reset, mnset, initial)、低レベルのI/O関数(imrd, imwt, tkin, tkout, stat us)、10ms単位のタイマーサポート関数等がある。

また、デバッガはイメージメモリのダンプ、ImPPからのテンプレートプログラムテーブルのダンプ、トークン入出力、ステータスチェック、TIP-PCのイニシャライズおよびリセット、等のコマンドが備えられている。

(4) 画像処理実験結果

TIP-PCの使い勝手の確認と速度性能測定のために簡単なアプリケーションプログラムを実行した結果について述べる。

アフィン変換

イメージメモリ上に256X256ドットのソースイメージを置き、アフィン変換により回転処理を行った結果イメージをPC-9800EのVRAMへ転送表示するプログラムである。Cのメインプログラムを図3に示す。アフィン変換処理には約210ms、ディスプレイの為にDMA転送も含めて、約250ms毎に処理結果イメージを表示することができた。

3次元ワイヤグラフィックス表示

マウスから入力した視点座標を使い、視点透視座標系への変換及びクリッピングを行った後、端点座標をPC-9800Eに送り描画する。元の物体データはイメー

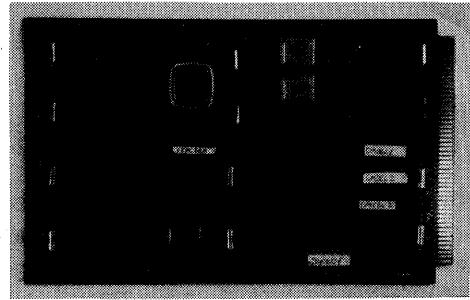


図2 TIP-PCの外観(写真1)

	Read	Write
D0	入力データレジスタ	出力データレジスタ
D2	ステータスレジスタ	モードレジスタ
D4	-	モジュールナンバーセット
D6	-	リフレッシュタイマーセット
D8	-	リセット

表1 入出力ポートアドレス割り当て

ジメモリ内に保持して置き、視点座標が与えられる毎に描画用データだけを転送し表示するループにした。ImPPプログラムは計4種類作成し、逆数や三角関数等の演算はイメージメモリ上の変換テーブルで行った。処理結果の画面を図4に示す、なお、この例は147本の線分データを与えており、一回のループ時間は約0.5秒であった。

一般にImPPプログラムの処理時間は次の様な式で表すことができる。

$$T_a = T_l + T_s + T_e + T_r \quad (1)$$

T_a : 全処理時間

T_l : ImPPへのセルフオブジェクトロード時間

T_s : 起動トークン出力処理時間

T_e : ImPP処理実行時間

T_r : 処理終了結果トークンの入力処理時間

更に、 T_l 、 T_s 、 T_r はシステムのオーバーヘッド部と1トークン当たりの処理時間に分類でき、

$$T_l = T_{l0} + T_{lt} * N \quad (2)$$

$$T_s = T_{s0} + T_{st} * M \quad (3)$$

$$T_r = T_{r0} + T_{rt} * L \quad (4)$$

T_{l0} 、 T_{s0} 、 T_{r0} :

各システム関数オーバーヘッド分

T_{lt} : 1トークン当たりの

セルフオブジェクトロード時間

T_{st} : 1起動トークン当たりの出力処理時間

```

#include <stdio.h>
#include <tbl.h>
#include <math.h>
#include <limits.h>
int cost[24],sint[24],m[24]; /* SIN COS TABLE */
/* ===== SIN COS DATA TABLE SET ===== */
int sncs_set()
{
int i;
double pai=3.1415926535;
double p;
p = 2 * pai /24;
for(i=0;i<24;i++){
cost[i]= (int)(cos(p * (double)i) * 8192);
sint[i]= (int)(sin(p * (double)i) * 8192);
}
}
/* ===== ImPP PROGRAM LISTING ===== */
struct module imppio[7]={
"dma1.ipp",5,0,
"dma2.ipp",3,0,
"dma1r.ipp",3,0,
"dma2r.ipp",5,0,
"afn48.ipp",9,1,
"afn49.ipp",9,1,
""};
/* ===== MAIN PROGRAM ===== */
main(){
int imnol,imno2;
int stat,end48[2],end49[2];
int i,j;
int a,b,loopend;
unsigned rhad,rlad,wlad;
int sx,sy,sa,dspwid,imgwid,centr;
long rladdr,wladdr;

sx=256;
sy=256;
sa=(sx / 8) * sy;
dspwid = 640 / 8;
imgwid = sx / 8;
centr = (sx / 16)*(sy / 2) + (sx / 16) / 2;
loopend = 36;
initial();
screen(3,0,0,1);
sncs_set();
/**** image memory allocation *****/
imnol= ialloc("b",sx,sy);
/**** source image load *****/
stat=fload("inkan.img",'i',imnol);
/**** program load *****/
stat=pload("afn48.ipp");
stat=pload("afn49.ipp");
stat=imad(imnol,&rhadr,&rladr);
rladdr=((long)rhadr << 16) + ((long)rladr & 0x0000ffffl);
wlad = 0xa000; /* IM WRITE AREA POINTER */
wladdr = 0x0000a000l; /* POINTER FOR DMA2 CALL */
/**** source image display *****/
stat=dma2(bank,offset,rladdr,sa);
for(i=0;i<sy;i++){
poke(0xa000,0x8000+dspwid*i,buffer+imgwid*i,imgwid);
}
printf("== START ==\n");
a=0;
while(a++ < loopend) {
b=a&24;
/**** SELF OBJECT LOAD *****/
load("afn48.ipp");
load("afn49.ipp");
/**** START MN 8 *****/
action("afn48.ipp",
cost[b],sint[b],0,-sint[b],cost[b],0,rlad+centr,wlad,-sa/2);
/**** START MN 9 *****/
action("afn49.ipp",
cost[b],sint[b],0,-sint[b],cost[b],0,rlad+centr,wlad+sa/4,0);
/**** VRAM WRITE *****/
for(i=0;i<sy;i++){
poke(0xa000,0x8000+imgwid+dspwid*i,buffer+imgwid*i,imgwid);
}
/**** WAIT CPU REQ. MN 8 *****/
wait("afn48.ipp",end48);
/**** WAIT CPU REQ. MN 9 *****/
wait("afn49.ipp",end49);
/**** DMA IM ----> BUFF *****/
stat=dma2(bank,offset,wladdr,sa);
}
printf("== AFFINE_END ==\n");
getchar();
cls(2); /* CLEAR VRAM */
}

```

図3 アフィン変換メインプログラム

ハードウェア	
reset	リセット
crreset	MAGICのリセット
mnsset	モジュールナンバーセット
initial	システム初期化
メモリ管理	
ialloc	イメージメモリの領域確保
ralloc	領域解放
imad	領域の先頭アドレス獲得
データ転送	
dma1	PC9800からIMへのDMA転送
dma2	IMからPC9800へのDMA転送
dmacset	DMAコントロールの設定
pload	ImPPプログラムを
fload	データファイルをIMへ転送
fsave	IMからデータファイルに転送
iload	VRAMからIMへ転送
isave	IMからVRAMへ転送
プログラム実行	
load	セルフオブジェクトロード
start	起動トークン出力と終了トークン入力
exec	load&start
action	起動トークン出力
wait	終了トークン入力
低レベルI/O	
imrd	イメージメモリ読みだし
imwt	イメージメモリ書き込み
tkin	トークン入力
tkout	トークン出力
status	MAGICステータスリード
timset	タイマー初期設定
timread	タイマーカウントリード

表2 システムサブルーチン関数一覧

dump	イメージメモリのダンプ
rlt	ImPPのLTのダンプ
rft	ImPPのFTのダンプ
rdm	ImPPのDMのダンプ
status	MAGICステータスリード
reset	システムリセット
mnsset	モジュールナンバーセット
tin	トークン入力
tout	トークン出力
clr	ImPPプログラムのクリア

表3 デバッガコマンド一覧

Trt : 1処理終了結果トークン当たりの
 入力時間
 N : オブジェクトトークン数
 M : 起動トークン数
 L : 処理終了結果トークン数

Td1o	2.05	ms
Td2o	2.07	ms
Td1t	4.05	μs
Td2t	3.58	μs
Tvw	5.65	μs

の様に表現できる。従って、個々のImPPのオブジェクトプログラムに対してTl, Ts, Trを見積る事ができる。今回の試作システムから求めた値は次のようであった。ただし、これらの値は処理実行時間に比べて小さい。

Tlo	1.50	ms
Tso+Tro	1.55	ms
Tlt	0.69	ms
Tst	243	μs
Trt	300	μs

Teについては実行時の稼働率が推定し難く、処理時間を正確に見積ることは一般には難しい。しかし、動的なImPPのLT稼働率(ρ)、メモリアクセス稼働率(τ)と、処理実行総トークン数(LTを通過する総トークン数(Nl)、もしくは総メモリアクセストークン数(Nm)およびImPPとメモリアクセスのサイクル時間との間には次の(5)式のような関係がある。ただし、処理ボトルネックとなる項は処理プログラムに依存しており、PUで消滅するトークン数をもNlに含めて計算する場合もある。

$$Te = \max(t * Nl / \alpha, s * Nm / \tau) \quad (5)$$

ただし、t : ImPPパイプラインサイクル時間
 s : MAGICパイプラインサイクル時間

次に、ディスプレイへの表示を行ったりする場合は、DMA転送を考慮する必要がある。PC9800からIMへのDMA転送の処理時間Td1と、IMからPC9800へのDMA転送の処理時間Td2、及びメインメモリのバッファからPC9800のVRAMへの転送時間Tvwのそれぞれについても、同様にオーバーヘッド分と、転送バイトに比例する分に分けることができる。なお、TvwはImPPの処理実行とオーバーラップさせて同時処理すれば、見かけ上0となる。

$$Td1 = Td1o + Td1t * N \quad (6)$$

$$Td2 = Td2o + Td2t * M \quad (7)$$

$$Tvw = Tvw t * M \quad (8)$$

N, M : 転送バイト数

実測値は次のような値であった。

(5) 検討

アフィン変換については実際のImPPのアフィン処理実行時間は210msであるが、角度パラメータを変化させてループにしたときには、オーバーヘッドやDMA転送も含めて250msであった。Cで同一のアルゴリズムを記述、実行してみたところ7秒であり、TIP-PCにより処理が容易に高速化される事がある程度確認出来た。3次元ワイヤグラフィックスでは、ImPPで行っているマトリックス演算は1回のループ当たり約70ms程度に高速化できたが、残念ながらVRAMへの描画時間がかかなりの部分を占めており、描画本数が多いと画面のちらつきが見られ、図4に示した例では約0.5秒であった。このように、高々ImPP2個による処理ではあるが、比較的小さな画像で色々なアルゴリズムを試みたり、データを変化させてみたりするパーソナルコンピュータでの画像処理には強力な手助けとなる。

また、プログラム開発の観点からは、シミュレータでは扱えない大きなメモリ空間が使え、TIP-3システムやImPPを用いたより大きなシステムをターゲットとするImPPプログラムの開発ツールや、教育ツールとしても有用であると感じられた。

システムのオーバーヘッドについては前述した様にそれほどものではない。システム関数をアセンブラ記述すれば幾らか高速化もされるであろうが、ImPPの処理実行時間に比べれば効果はあまり期待出来ない。むしろDMA転送や描画の部分で、改善の余地がかなり残されており、特にImPP処理とグラフィックルーチンとのインターフェイスには改善の余地がある。

ユーザーインターフェイスの点では、まだまだ使い勝手の良いものに改善して行くべきところは多い。例えば、(1)現在はコーディングされた順にイメージメモリに領域を割り当てているが、MAGICでのアドレス空間が上位側8ビットと下位側16ビットに分割しているため、異なる上位側アドレスに跨ったメモリ空間をアロケ

ートしないようにする。(2) ImPP内部の標準である18ビットデータや、C言語の浮動小数点数とのインターフェイスをとれば、更にプログラムが容易になる。

(3) 関数テーブル作成もしくは関数データファイルロード等のユーティリティを整備する。等が課題と言える。

パーソナルコンピュータレベルでこのような画像処理が手軽に出来るようになれば、画像をユーザーインターフェイスに用いた多様な利用法が出てくるのではないかとみている。さらに、音声等も組み合わせた視聴覚インターフェイスの発展が期待されよう。

(6) あとがき

画像処理プロセッサImPPとそれを用いたパソコンレベルの画像処理システムTIP-PCシステムの構成、システムサブルーチン関数とそれを利用したプログラム記述、および実際に簡単なアプリケーションプログラム実行した結果と速度性能について述べた。TIP-PCボードを備えることにより、従来大変時間の掛かっていた画像処理が、パーソナルコンピュータ上で手軽に実現できるようになった。

今後の課題としては、システム関数やDMAの高速化による改善、ユーザーインターフェイスの向上がある。なお、このシステムの上に汎用のコマンドインタプリタ型のImPPプログラム実行環境も現在開発中であり、それについては別の機会に報告したい。

謝辞 最後に、日頃励ましと有益な御助言を頂く、ボタン認識研究部浅井部長に感謝するとともに、本稿をまとめるにあたり貴重な御意見、御協力を頂いた、岩下主任、緑川氏に深謝いたします。

参考文献

- [1] 天満他「可変パイプライン方式の画像処理プロセッサTIP-1」
信学会論文誌
Vol. J68-D No.4 pp853-860 (1985)
- [2] 森下他「画像プロセッサTIP-3ハードウェア構成」
情報処理学会コンピュータビジョン研究会
Vol. CV-32-1 (1984)
- [3] μ PD7281 ユーザーズマニュアル
日本電気(株) IEM-877 (1984)
- [4] μ PD9305 ユーザーズマニュアル
日本電気(株) IEM-895 (1984)
- [5] μ PD7281 アプリケーションライブラリ
日本電気(株) IEM-900 (1985)

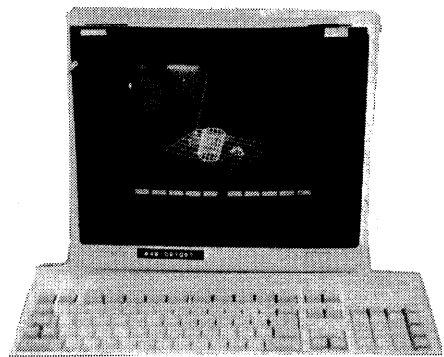


図4 3Dワイヤーグラフィックス表示例(写真2)

```

;*****
;* AFFINE TRANSFORMATION
;*****
MODULE AFFINE = 8 ;      MODULE NUMBER = 8
EQUATE L = 16;
EQUATE H = 16;
EQUATE V = 128;
EQUATE HOST = 0;
EQUATE READ = 1;
EQUATE WRITE = 5;
EQUATE RHAD = 30H;
EQUATE MNUMB = 0H; IF MODULE = 9 THEN MNUMB = 10H
EQUATE WHAD = 10H;
;*****
;* INPUT OUTPUT
;*****
INPUT RDATA AT 0;
INPUT SETA, SETB, SETC, SETD, SETE, SETF;
INPUT LSAO, LDAO, STATTK;
OUTPUT RDAT, WDAT, WADR, PEND;
;*****
;* LINK
;*****
LINK SETA2 = FCV (SETA); CONVERT 2'COMP TO ABS
LINK SETB2 = FCV (SETB); CONVERT 2'COMP TO ABS
LINK SETC2 = FCV (SETC); CONVERT 2'COMP TO ABS
LINK SETD2 = FCV (SETD); CONVERT 2'COMP TO ABS
LINK SETE2 = FCV (SETE); CONVERT 2'COMP TO ABS
LINK SETF2 = FCV (SETF); CONVERT 2'COMP TO ABS
LINK STATK2 = FCV (STATTK); CONVERT 2'COMP TO ABS
LINK = FSETA(SETA2); A SET
LINK = FSETB(SETB2); B SET
LINK = FSETC(SETC2); C SET
LINK = FSETD(SETD2); D SET
LINK = FSETE(SETE2); E SET
LINK = FSETF(SETF2); F SET
LINK = FSETRB (LSAO) ; READ ADDRESS BASE SET
LINK X1,X2,X3 = FGENE ( X46 , STATK2) ;
LINK X4,X5,X6 = FCOFY3( X1 ) ;
LINK X7 = FBR ( X4 ) ;
LINK X8 = FCR ( X7 ) ;
LINK = FWL ( X8 ) ;
LINK X9 = FBRD ( X5 ) ;
LINK X10 = FCRD ( X9 ) ;
LINK = FW2 ( X10 ) ;
LINK X11 = FRD2 ( X6 ) ;
LINK X12,X13,X14 = FGEN2 ( X35 , X11 ) ;
LINK X15,X16 = FCOFY2( X12 ) ;
LINK X17 = FTT ( X15 ) ;
LINK X18 = PNYD ( X17 ) ;
LINK X19 = PSH ( X18 ) ;
LINK X20 = FTTD ( X16 ) ;
LINK X21 = PNY ( X20 ) ;
LINK X22 = PSHD ( X21 ) ;
LINK X23 = PIMX ( X19 ) ;
LINK X24 = FADDX ( X23 , X28 ) ;
LINK X25 = FADDZ ( X24 ) ;
LINK RDAT = FREAD ( X25 ) ; IM READ
LINK X26,X27 = FCOFY2( X22 ) ;
LINK X28 = FSA ( X263 ) ;
LINK X265 = FSA4 ( X26 ) ;
LINK X264 = FSA5 ( X265 ) ;
LINK X261,X262=FSA1 ( X264 ) ;
LINK X263 =FSA2 ( X261 ) ;
LINK X263 =FSA3 ( X262 ) ;
LINK X29 = PMY ( X27 ) ;
LINK X30 = FSUB ( X29 ) ;
LINK X31 = PBG1 ( RDATA , X30 ) ;
LINK X32 = PSHL3 ( X31 ) ;
LINK X33,X34 = PARI ( X32 ) ;
LINK X35 = PQ1 ( X13 , X34 ) ;
LINK PACKD = PACC ( X33 ) ;
LINK X36,X37 = FCOFY2( PACKD ) ;
LINK WDAT ,WADR = FWRITE( X36 , X39 ) ;
LINK X38 = PQ2 ( X40 , X37 ) ;
LINK X39,X40,X41 = PGEN5 ( X38 , X43 ) ;
LINK X42 = PQ6 ( X44 , X41 ) ;
LINK X43,X44,X45 = PGEN7 ( X42 , LDAO ) ;
LINK PEND = ENDN ( X45 , X3 ) ;
LINK X46 = PQ7 ( X2 , X14 ) ;

```

```

;*****
;* FUNCTION
;*****
FUNCTION FCV = CVT2AB ;
FUNCTION FGENE = COPYBK ( 1 , 32),CNTGE ( V ) ;
FUNCTION FCOFY3 = COPYM ( 3 , 0 ) ;
FUNCTION FBR = MUL ,RDCYCS( CNTB ,1 ) ;
FUNCTION FCR = ADD ,RDCYCS( CNTC ,1 ) ;
FUNCTION FW2 = ADD ,RDCYCS( W2BUF ,1 ) ;
FUNCTION FBRD = MUL ,RDCYCS( CNTF ,1 ) ;
FUNCTION FRD2 = ADD ,RDCYCS( CNTO ,1 ) ;
FUNCTION FCRD = ADD ,RDCYCS( CNTF ,1 ) ;
FUNCTION FWL = WRCYCS( W1BUF ,1 ) ;
FUNCTION FCOFY2 = COPYM ( 2 , 0 ) ;
FUNCTION FGEN2 = COPYBK ( 16 , 32),CNTGE(H ) ;
FUNCTION FTT = MUL ,RDCYCS( CNTD ,1 ) ;
FUNCTION PNY = ADD ,RDCYCS( W1BUF ,1 ) ;
FUNCTION PSH = SHR ,RDCYCS( SF ,1 ) ;
FUNCTION FTTD = MUL ,RDCYCS( CNTA ,1 ) ;
FUNCTION PNYD = ADD ,RDCYCS( W2BUF ,1 ) ;
FUNCTION PSHD = SHR ,RDCYCS( SF ,1 ) ;
FUNCTION PIMX = MUL(Y) ,RDCYCS( CIMX ,1 ) ;
FUNCTION FADDX = ADD ,QUEUE ( QUE1 ,16 ) ;
FUNCTION FADDZ = ADD ,RDCYCS( BASE1 ,1 ) ;
FUNCTION FREAD = OUT1 ( READ, MNUMB + 0 ) ;
FUNCTION FSA = SHR ,RDCYCS( CNTB ,1 ) ;
FUNCTION FSA4 = CMXCH(LE),RDCYCS( C127 ,1 ) ;
FUNCTION FSA5 = CMXCH(GE),RDCYCS( C128 ,1 ) ;
FUNCTION FSA1 = CMP(BRC,GE),RDCYCS( CO000 ,1 ) ;
FUNCTION FSA2 = SUB, RDCYCS(CO00F ,1) ;
FUNCTION FSA3 = SUB, RDCYCS(CO000 ,1) ;
FUNCTION PMY = AND ,RDCYCS( CO00F ,1 ) ;
FUNCTION FSUB = SUB (XCH) ,RDCYCS( C15 ,1 ) ;
FUNCTION PBG1 = GET1 ,QUEUE ( BSF ,16 ) ;
FUNCTION PSHL3 = SHL ,RDCYCS( CSH ,16 ) ;
FUNCTION PARI = COUNT (16) ;
FUNCTION PQ1 = QUEUE (QUE3 , 1 ) ;
FUNCTION PACC = ACC, COUNT(16) ;
FUNCTION FWRITE = OUT2 ( WRITE ,20H,0),QUEUE ( QUE4,16 ) ;
FUNCTION PQ2 = QUEUE( QUE5 , 1 ) ;
FUNCTION PGEN5 = COPYBK(1,1),CNTGE(H ) ;
FUNCTION PQ6 = QUEUE( QUE8 , 1 ) ;
FUNCTION PGEN7 = COPYBK(1,L),CNTGE ( V ) ;
FUNCTION ENDN = OUT1 ( HOST , 0 ) ,QUEUE ( QUE9,1 ) ;
FUNCTION PQ7 = QUEUE ( QUE11 , 1 ) ;
FUNCTION FSETA = WRCYCS( CNTA , 1 ) ;
FUNCTION FSETB = WRCYCS( CNTB , 1 ) ;
FUNCTION FSETC = WRCYCS( CNTC , 1 ) ;
FUNCTION FSETD = WRCYCS( CNTD , 1 ) ;
FUNCTION FSETE = WRCYCS( CNTF , 1 ) ;
FUNCTION FSETF = WRCYCS( CNTF , 1 ) ;
FUNCTION FSETRB = WRCYCS( BASE1 , 1 ) ;
;*****
;* MEMORY
;*****
MEMORY CNTC = 0 ;
MEMORY CNTB = 2000H ;
MEMORY W1BUF = AREA(1) ;
MEMORY CNTF = 0 ;
MEMORY W2BUF = AREA(1) ;
MEMORY CNTO = -4096 ;
MEMORY CNTD = 2000H ;
MEMORY SF = 2 ;
MEMORY CNTA = 0 ;
MEMORY CIMX = L ;
MEMORY QUE1 = AREA(16) ;
MEMORY BASE1 = 0 ;
MEMORY SCNT = 4 ;
MEMORY CO00F = 000FH ;
MEMORY CO000 = 0 ;
MEMORY C15 = 15 ;
MEMORY BSF = AREA(16) ;
MEMORY CSH = 15,14,13,12,11,10,9,8,7,6,5,4,3,2,1,0;
MEMORY QUE3 = 1 ;
MEMORY QUE4 = AREA(16) ;
MEMORY QUE5 = 1 ;
MEMORY QUE8 = AREA(1) ;
MEMORY QUE9 = AREA(1) ;
MEMORY QUE11 = AREA(1) ;
MEMORY C127 = 127 ;
MEMORY C128 = -128 ;
;*****
;* START
;*****
START;

```

(付録)

アフィン変換 ImPPプログラム

```

DATA EXEC ( WRITE , RHAD, 0000H ) ;
DATA EXEC ( WRITE , WHAD, 0000H ) ;
DATA EXEC ( AFFINE , SETA, 2000H ) ;
DATA EXEC ( AFFINE , SETB, 0000H ) ;
DATA EXEC ( AFFINE , SETC, 0000H ) ;
DATA EXEC ( AFFINE , SETD, 0000H ) ;
DATA EXEC ( AFFINE , SETE, 2000H ) ;
DATA EXEC ( AFFINE , SETF, 2000H ) ;
DATA EXEC ( AFFINE , SETF, 0000H ) ;
DATA EXEC ( AFFINE , LSAO, 0000H ) ; SRC ADDRESS
DATA EXEC ( AFFINE , LDAO, 10H ) ; DST ADDRESS
DATA EXEC ( AFFINE , STATTK, 0 ) ;
END;

```