

ジャンプナンバー問題の

ニューラルネットワークを用いた解法について

4D-6

小田原育也, 成嶋弘, 峯崎俊哉

東海大学

1. はじめに

Hopfieldらの示した巡回セールスマン問題¹⁾(TSP)をはじめとして、ニューラルネットワークの組合せ最適化問題への応用が多数試みられている。

本稿では、順序集合論におけるNP-complete問題の一つであるジャンプナンバー問題²⁾(JNP)への応用を試みる。なお、JNPはCAI(Computer Assisted Instruction: 計算機支援教育)における教授順序の最適性に関する問題にも関連している³⁾。

初めに、順序集合とジャンプナンバー問題に関する定義及び具体例を示した後、JNPの近似解をHopfieldネットワークによって得るための表現図式(解の表現)と定理を提案する。また、その有効性を示すため、バイナリニューロンを用いたHopfieldネットワークによるシミュレーション実験を行い、その結果について考察する。

2. ジャンプナンバー問題とは

2.1 用語の定義

集合 P 上の二項関係が反射的、反対称的かつ推移的であるとき、この二項関係を順序(partial order)と呼び、 \leq で表す。以下、集合 P は有限集合とし、その要素数を n とする。順序集合(partially ordered set, poset)とは、集合 P と P 上の二項関係 \leq から構成され、通常 (P, \leq) で表される。以下、混乱のない限り単に P と書く。 $x, y \in P$ に対して $x \leq y$ でも $y \leq x$ でもないとき x と y は比較不可能(incomparable)であるといい、 $x \parallel y$ で表す。また $x \leq y$ かつ $x \neq y$ のとき $x < y$ と書く。さらに P で $x < y$ かつ $x \leq z \leq y$ なる P の元 z が x, y 以外に存在しないとき、 x は y の直前の元、 y は x の直後の元と呼ばれ、 $x \uparrow y$ で表される。 (P, \uparrow) の表現グラフをハッセ図(Hasse diagram)と呼び、 $H(P)$ で表す。 P 上の関係 \uparrow は被覆関係(covering relation)とも呼ばれ、 $H(P)$ は P の被覆グラフとも呼ばれる。順序集合 P の要素に通し番号を付け $P = \{p_1, p_2, \dots, p_n\}$ とする。このとき $H(P)$ に対して、行列 $M = (m_{ij})$ を次のように定義し、 $H(P)$ の結合行列と呼ぶ。

$$m_{ij} = \begin{cases} 1 & (p_i, p_j) \in E \\ 0 & (p_i, p_j) \notin E \end{cases}$$

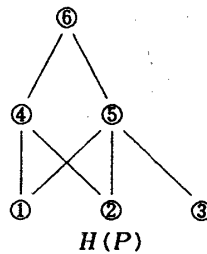
ただし、 E は $H(P)$ の辺集合を表す。

P の線形拡大 (P, \leq_*) とは、 \leq_* が P の線形順序で、 $x \leq y \Rightarrow x \leq_* y$ を満たすものをいう。通常 $t_1 \leq_* t_2 \leq_* \dots \leq_* t_n$ の様に書くが、単に $t_1 t_2 \dots t_n$ と書く。 P の線形拡大 $T = t_1 t_2 \dots t_n$ において、対 $(t_i, t_{i+1}) (1 \leq i \leq n-1)$ がジャンプであるとは、 $t_i < t_{i+1}$ のとき、すなわち $t_i \parallel t_{i+1}$ のときをいう。 P の線形拡大 T のジャンプ数

を $s(P, T)$ とすると、 P のジャンプ数 $s(P)$ は P の線形拡大のうちジャンプ数が最小のもののジャンプ数、すなわち $s(P) = \min\{s(P, T) \mid T \text{は} P \text{の線形拡大}\}$ である。ジャンプナンバー問題(JNP)とは順序集合 P に対して、 $s(P)$ を求めることである。

2.2 具体例

集合 $P = \{\textcircled{1}, \textcircled{2}, \textcircled{3}, \textcircled{4}, \textcircled{5}, \textcircled{6}\}$ に対して、次のようなハッセ図で表される順序が与えられているものとする。



	①	②	③	④	⑤	⑥
①	0	0	0	1	1	0
②	0	0	0	1	1	0
③	0	0	0	0	1	0
④	0	0	0	0	0	1
⑤	0	0	0	0	0	1
⑥	0	0	0	0	0	0

結合行列M

このとき、 P の線形拡大は次の14通りであり、 P のジャンプ数 $s(P)$ は2である。なお、右の数字はジャンプ数である。

- | | |
|------------|------------|
| ①②③④⑤⑥ : 4 | ②①④③⑤⑥ : 2 |
| ①②③⑤④⑥ : 3 | ②③①④⑤⑥ : 3 |
| ①②④③⑤⑥ : 2 | ②③①⑤④⑥ : 3 |
| ①③②④⑤⑥ : 3 | ③①②④⑤⑥ : 3 |
| ①③②⑤④⑥ : 3 | ③①②⑤④⑥ : 3 |
| ②①③④⑤⑥ : 4 | ③②①④⑤⑥ : 3 |
| ②①③⑤④⑥ : 3 | ③②①⑤④⑥ : 3 |

3. JNP計算ネットワーク

3.1 解の表現と定理

本稿で提案するニューラルネットワークでは、 P の要素数を n とすると、二次元行列 V で表される $n \times n$ 個のニューロンを用いて解を表現する。ここで、各行は P の各要素を、各列はそれぞれの要素が線形順序の何番目であるかを表す。

例えば、 $P = \{\textcircled{1}, \textcircled{2}, \textcircled{3}, \textcircled{4}, \textcircled{5}, \textcircled{6}\}$ に対して、 P の線形順序 $T = \textcircled{2}\textcircled{1}\textcircled{4}\textcircled{3}\textcircled{5}\textcircled{6}$ を行列 V で表すと次のようになる。

	1	2	3	4	5	6
①	0	1	0	0	0	0
②	1	0	0	0	0	0
③	0	0	0	1	0	0
④	0	0	1	0	0	0
⑤	0	0	0	0	1	0
⑥	0	0	0	0	0	1

$V =$

A neural network approach for the jump number problem
Ikuya ODAHARA, Hiroshi NARUSHIMA, Toshiya MINEZAKI
Tokai University

ニューラルネットワークの線形拡大への制約として、次の定理を提案する。

定理 P : 要素数 n の順序集合, M : 結合行列, \bar{M} : M の 0 と 1 を反転した行列, V : 線形順序を表す行列に対して、 T が P の線形拡大であり、かつ T のジャンプ数 $S(P, T)$ が最小のとき、かつそのときのみ、

$$N \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j>i}^n \sum_{k=1}^n \sum_{l=1}^n m_{ik} u_{ki} v_{lj} + \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{k=1}^n \sum_{l=1}^n \bar{m}_{ki} u_{ki} v_{l, i+1}$$

が最小となる。ただし、 $N \geq n$ とする。

3.2 動作表現

各ニューロンの内部状態 U_{ki} と出力 V_{ki} の関係は次のように定義する。

$$V_{ki} = \begin{cases} 1 & U_{ki} \geq 0 \\ 0 & U_{ki} < 0 \end{cases}$$

各ニューロンの内部状態 U_{ki} は次式で得られる。

$$U_{ki} = -A \left(\sum_{j \neq i}^n V_{kj} + \sum_{l \neq k}^n V_{li} \right) - B \left(\sum_{k=1}^n \sum_{j=1}^n V_{kj} - N \right) - C \sum_{l=1}^n \left(N m_{ik} V_{lj} f(j, i) + \bar{m}_{ki} V_{l, i+1} \right)$$

ただし、 $V_{i, n+1} = 0$ とし、関数 $f(i, j)$ は次のように定義する。

$$f(i, j) = \begin{cases} 1 & i > j \\ 0 & i \leq j \end{cases}$$

また、 $A, B, C, N', N (\geq n)$ は正定数とする。

第1項及び第2項はHopfieldのTSPと同じもので、JNPではPのすべての要素を必ず一度だけ選択する、すなわち線形順序を指向するという制約を表す。第3項は、先に提案した定理を用いた項で、ジャンプ数最小の線形拡大を指向するという制約を表す。

4. シミュレーション実験

4.1 計算アルゴリズム

計算機によってシミュレーションを行う場合の手順を以下に示す。

- ① Pの要素数 n 及び結合行列 M を入力する。
- ② 各パラメータ A, B, C, N', N により、ニューロン間の結合の強さを表す行列 W 及び入力バイアス I を計算する。
- ③ ニューロンの出力 V の初期値を設定する。
- ④ 任意のニューロンを一つ選ぶ。
- ⑤ 手順④のニューロンの内部状態を算出する。
- ⑥ 手順④⑤を V が線形順序となるか打ち切り回数まで繰り返す。
- ⑦ V が線形拡大に収束したときはその結果を出力する。
- ⑧ 手順③④⑤⑥⑦を指定回数だけ繰り返す。
- ⑨ 得られた線形拡大のうちジャンプ数が最小のものをJNPの解とする。

以下、手順④～⑤をステップ、手順③～⑦を試行と呼ぶ。なお、手順⑥のステップ打ち切り回数と手順⑧の試行繰り返し回数は、事前に設定しておくものとする。

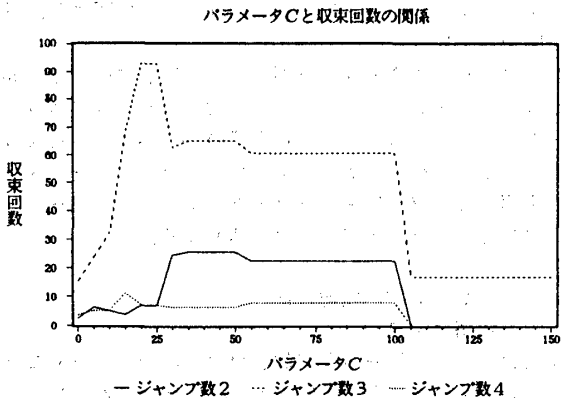
4.2 実験結果

実験に用いる例題は、先に具体例として示したものをを用いる。ただし、ニューラルネットワークのパラメータ A, B, N', N は以下のように固定し、パラメータ C については実験的に求めるものとする。

$$A=200 \quad B=100 \quad N'=6 \quad N=6$$

図はステップ打ち切り回数を400回とし、パラメータ C の各値について1000回の試行を行った場合の線形拡大への収束回数をジャンプ数別に示したものである。

図より、ジャンプ数2の最適解への収束回数は、パラメータ C が35～50付近で最も多くなるのがわかる。



実験結果より、ある値まではパラメータ C の増加と共に収束回数も増加する傾向を示し、これは提案した定理がニューラルネットワークを用いたJNPの解法に有効であることを示すものである。また、ニューラルネットワークを用いることにより、ジャンプ数と共に線形拡大も得ることができた。

5. 最後に

本研究では、NP-complete問題であるジャンプナンバー問題の最適解をニューラルネットワークをによって得るための定理を提案し、シミュレーション実験によって定理の有効性を確認できた。

JNPを教授順序の最適性に関する問題等に応用するならば、ニューラルネットワークを用いて、より小さいジャンプ数を指向させることは意味のあることである。

参考文献

- 1) J. J. Hopfield and D. W. Tank: "Neural" Computation of Decisions in Optimization Problem, Biol. Cybern. 52, pp. 141-152, 1985
- 2) M. M. Syslo: A graph-theoretic approach to the jump number problem, pp. 185-215 in "I. Rival(ed.), Graphs and Orders", D. Reidel Pub., 1985
- 3) 成嶋弘, 西山英樹: 順序集合論の学習プログラム構造解析への試み, 早稲田大学数学教育学会誌, 第7巻第1号, pp. 41-59, 1989