プログレッシブフォトンマッピング法による 人体皮膚モデル描画時の標本化手法

Sampling Schemes for Progressive Photon Mapping Visualizing Volumetric Human Skin Model

鎌谷 俊秀[†] Toshihide Kamatani

河合 利幸[†]

Toshiyuki Kawai

1 はじめに

コンピュータグラフィックスによる写実的な表現が難 しいものの一つに、人体皮膚がある.皮膚の表現法とし ては、これまでに、皮膚表面の微視的構造における光 の相互・多重反射を考慮することにより質感を表現する 手法[1]や、物体内部の光の伝搬を多重極子を用いて表 現する手法[2]などが報告されている.しかし、前者は 色に関しては考慮されておらず、後者は皮膚内部の複雑 な構造を考慮していなかった.これに対し我々は、皮膚 の内部構造に基づいて構成したボリュームモデルを用 いて皮膚の色と質感を表現する手法を提案し、実装を 行ってきた[3][4].映像化手法には、多重散乱を考慮で きるフォトンマッピング法[5]やプログレッシブフォト ンマッピング法[6]を用いている.

これらの映像化手法では,視線を出射し,その視線上 に標本点を設定する必要がある.その標本点の設定方法 は,生成画像の品質や画像生成時間に影響を及ぼす.そ こで今回は,プログレッシブフォトンマッピング法を対 象として,等間隔に設定する方法と消滅係数を考慮する 方法の2種類の手法の比較を行った.

2 人体皮膚の構造

人間の皮膚は、その外側より 表皮、真皮、皮下組織の順に構 成されており、表皮と真皮の境 界面は、波打った形状となって いる (図 1).

表皮には、皮膚の色に影響を 及ぼすカロテンやメラニンなど の色素が含まれている.特にメ ラニンは、基底層により多く蓄 積されている.

網状層 皮下組織 毛細血管網

角層

表皮 顆粒層

有棘層 基底層~

乳頭層

乳頭下層

真皮

図 1: 人体皮膚の構造

真皮の乳頭層と、網状層の上部と下部では、毛細血管 が発達し、ヘモグロビンの含有率が他の部分と比較して 高くなっている.

3 人体皮膚のモデル

皮膚の内部構造は、3次 元空間を格子状に区切っ たボクセルの集合で表現 する.

本研究では、皮膚内部の ^{乳頭下層} 構造に合わせて、図2の ^{上部毛細血管網・ 解状層-下部毛細血管網・ の厚さと層数は、前腕屈 側部と頬の表面形状の計測 図2・4 体}

空のボクセル 角層 類粒層:有熱層 見頭厚 見頭下層 上部毛細血管網 皮下組織

データと、これらの部位の 図2:人体皮膚モデルの断面

各層の平均的な厚さから求めて設定している [4]. 今回 は1ボクセルの厚さを 5μm とした.

各層に該当するボクセルには,屈折率,吸収係数,散

[†]大阪電気通信大学, Osaka Electro-Communication University

乱係数,異方性パラメータを設定している.皮膚表面に 該当するボクセルにはさらに,表面形状の計測データか ら求めた法線を設定している.吸収係数,散乱係数,異方 性パラメータについては,可視光の波長380nm~780nm の範囲の5nm毎のデータを用意した.なお,吸収係数 は,メラニンやヘモグロビンの含有率から計算して求め ている.

4 プログレッシブフォトンマッピング法

プログレッシブフォトンマッピング法は、レイトレーシングパス、フォトン追跡パス、放射輝度推定パスの3 段階からなる手法である.ボリュームモデルに対しては、以下のように処理を行う[3].

4.1 レイトレーシングパス

まず, 画素毎に視線を 出射する. 視線がボリ ュームモデルに入射した 場合, 屈折率に応じて 視線を屈折させる. その 後, 視線上に標本点を設 定する (図 3). ボリュー ムモデル内の各標報を になする. 標本点の位置 x, 視線方向 $\vec{\omega}$, 画素の 位置(i, j), 標本点間の



図 3: レイトレーシングパス及び 放射輝度推定パス

本点間の距離 Δx , フォトンを探索するための近傍球の 半径 R, 蓄積フォトン数 N, 波長毎の蓄積放射束 $\Phi(\lambda)$ 等である.

4.2 フォトン追跡パス

波長毎の透過率 $\rho(\lambda)$,標

フォトン追跡パスでは,フォトンマッピング法と同様 のフォトン追跡を指定回数繰り返す.

今回は、各フォトンに、位置、エネルギ、方向及び波 長の情報を持たせる.ボリュームモデルに入射したフォ トンが吸収されるか、モデルの外へ出るまで追跡を続 ける.散乱される場合、そのフォトンの情報をフォトン マップに格納し、散乱方向を位相関数より求める.

1回のフォトン追跡が終わるたびに、レイトレーシン グパスで求めた標本点毎に次の処理を行う.まず、フォ トンマップを用いて標本点を中心とする近傍球内の放射 束を求める.次に、近傍球の半径 *R*を縮小し、縮小後 の近傍球内の放射束 *Φ*(*λ*)を求める.

4.3 放射輝度推定パス

視線上の各標本点に保存されている情報を基に,視線 上を視点方向に向かう放射輝度を,標本点それぞれで推 定する.次に, $\rho(\lambda)$, Δx を用いてボリューム内での減 衰計算を行い,画素値に加算する.

5 視線の標本化

レイトレーシングパスで視線上に設定した標本点数が 多いと、その分フォトン追跡時の近傍探索回数が増え、 画像生成時間も長くなってしまう.一方、標本点数が少 ないと生成画像の品質が悪くなる.今回は、以下の2種 類の方法を用いて標本点を設定することにした.

5.1 等間隔に標本点を設定

皮膚モデル内の視線上に,等間隔に標本点を設定する.ただし,視線のモデルへの入射点から候補点までの 透過率が,閾値を上回っている場合のみ,その点を標本 点として設定する.

これまでは、1 ボクセルに少なくとも1 個程度の標本 点が設定されるように、標本点間の間隔を4µmとして いた(方法 a). 今回はさらに、各層に少なくとも2 個程 度の標本点が設定されるであろう7µm(方法 b)と、少な くとも1 個程度の標本点が設定されるであろう14µm(方 法 c)の2 種類の値も用いて実験することにした.

5.2 消滅係数を考慮して標本点を設定

消滅係数は吸収係数と散乱係数の和である.消滅係数 が大きいと、吸収や散乱が頻繁に起きることになる.そ のような場所では、標本点を細かく取る必要があると考 えられる.そこで、平均標本点間隔が、その層の消滅係 数の逆数になるように、ランダムに標本点を設定する.

消滅係数の値と層の厚さによっては、その層に標本点 が1つも設定されないことがある.この場合は、視線の その層からの出射点を標本点とする.

ただし、等間隔に設定する場合と同様、その点までの 透過率も考慮する.

消滅係数は層の種類や波長でそれぞれ異なっており, 長波長と短波長では5倍以上の差がある.しかし,レイ トレーシングパスでは,視線を波長毎には出射していな い.そこで今回は,その層における波長毎の消滅係数の うち,最大値(方法 d)と最小値(方法 f),波長毎の消滅 係数の平均値(方法 e)の3種類を使用することにした.

6 実験による比較

視線上の標本点を,前述の各方法で設定した場合のそ れぞれの生成画像と画像生成時間を比較した.

女性前腕屈側部の10mm角の皮膚モデルを用い、D₆₅の点光源1個をモデルの左上に配置した.視点はモデルの中央真上に設定した.解像度は320×240画素、フォトン追跡1回当たりの格納フォトン数は81万個、初回の近傍探索フォトン数は810個とし、フォトン追跡を200回繰り返した.

方法 a~f に対応する生成画像を,図4~9に示す(皮 膚モデルが描画されている部分のみを切り出している). 視線1本当たりの各層における平均標本点数を表1に 示す.ただし、上部毛細血管網以下は、透過率の値が閾 値より小さく、標本点が設定されていないため、省略し てある.

この結果, 方法 b~f の各生成画像に大きな差は見ら れず, 標本点が少ない方が画像生成時間が短くなってい ることがわかる.

一方,方法aを用いて生成した画像は,他の画像に比べてやや青みがかった色となった.各標本点で近傍球内の放射束を求める際,標本点間隔が短いと同一の格納フォトンを異なる標本点で何度も利用することになる.

この結果,皮膚モデルの表面近くにより多く格納されて いる短波長のフォトンの影響を受けやすくなるものと考 えられる.

図 4:方法a, 13238 秒	図 5:方法b, 8020 秒	図 6:方法c, 3947 秒
网 7.古社4 9159 种	网络生活社会 4026 計	网 0. 古社主 2864 利

表1:1視線当たりの平均標本点数

層の種類		角層	顆粒層 有棘層	基底層	乳頭層	乳頭 下層	
層の厚さ (μm)		15	60	15	45	175	
最大消滅係数 (cm ⁻¹)		458.63	475.54	1083.29	1834.78	1834.78	
平均消滅係数 (cm ⁻¹)		188.33	193.98	432.45	756.83	756.83	
最小消滅係数 (cm ⁻¹)		95.08	96.62	205.32	379.39	379.39	
平	等	a) 4 µm	3.11	12.10	3.08	8.72	22.71
均	間	b) 7 μm	1.97	7.82	2.07	5.82	12.08
標	隔	c) 14 µm	0.98	3.62	1.02	2.96	6.62
本	消滅	d) 最大値	1.18	2.78	1.59	6.43	16.49
点	係数	e) 平均值	1.04	1.46	1.15	3.01	7.05
数	考慮	f) 最小值	1.02	1.15	1.05	1.73	3.98

7 おわりに

方法 b~f の生成画像を目視した限りにおいては,大きな差は見られなかった.

今後は、それぞれの場合の分光反射率を求め、実際の 皮膚の分光反射率と比較することにより、各手法の妥当 性をさらに詳しく調べる必要がある.

謝辞

本研究に使用した計測データは、株式会社資生堂スキンケ ア研究開発センターより提供されたものである。同センター の皆様、特に大栗基樹氏、荒川尚美氏、桑原智裕氏に感謝の意 を表する.また、光学特性値とその計算ツールを提供してい ただいた室蘭工業大学の相津佳永教授にも感謝の意を表する.

参考文献

- [1] 石井, 安田, 横井, 鳥脇, "表面の微視的構造に注目した皮膚 の光反射モデル", NICOGRAPH'91, pp.68–76, 1991.
- [2] C. Donner, H. W. Jensen, "Light Diffusion in Multi-Layered Translucent Materials", Proc. SIGGRAPH 2005, pp.1032– 1039, 2005.
- [3] 木村、河合、"プログレッシブフォトンマッピング法による 人体皮膚モデルの映像化"、平成 23 年度情報処理学会関西 支部大会、C-24, 2011.
- [4] 山田,河合,"人体皮膚の表面形状計測データからのボリュー ムモデル構成法",平成 20 年度情報処理学会関西支部大会, pp.297-298, 2008.
- [5] H. W. Jensen, P. H. Christensen, "Efficient Simulation of Light Transport in Scenes with Participating Media using Photon Maps", Proc. SIGGRAPH 98, pp.311–320, 1998.
- [6] T. Hachisuka, S. Ogaki, H. W. Jensen, "Progressive Photon Mapping", Proc. SIGGRAPH Asia 2008, Article 130, 2008.