

概念記憶の並列処理

PARALLEL PROCESSING OF CONCEPTUAL MEMORY

連想プロセッサによる活性化意味ネットワークモデルの実現

Implementation of the Activated-Semantic-Network Model
by means of a Associative Processor

島津好生

Yoshio SHIMAZU

九州産業大学 工学部

Faculty of Engineering Kyushu-Sangyo University

[1] はじめに

本稿は言語理解過程に必要とされる概念記憶、処理の実現法について考察する。

たとえば、

Mary said she had killed herself. (1)
という文章を受けたとき、どう応答すればこれを理解したことになるのか。

この文章の内容は矛盾している。Maryが自殺したのは、そのことを自ら報告している以前のことである。したがって死んだ状態で、sayという動作を起していることになる。これは不可能だ。この文章を理解したと言えには、このような判断が成立しなければならない。これが成立するには、どんな知識をまもってもっていなければならぬか、その知識はどのように表現され、どのように利用されるのか。このような問題に対し、R.C. SchankやC. Rieger等の貢献は大きい。彼らは知識統合原理を探究し、それを利用して意味推論の機構を実現しようと試みた。本稿では、彼らの実現方法から今日支配的な手法をとり、それを批判し、新しい実現方法の選択を行なう。引き続ぎ2章では、R.C. Schank等の実現手段であり、昨今の支配的な傾向でもある手続き型の批判を行なう。データ依存型の推論機構実現の理論的背景として活性化意味ネットワークモデルを紹介する。3章ではこのモデルにしたがって意味推論の実現を実例によって示し、活性化意味ネットワークの制御言語によるプログラ

ム例を示す。4章で、そのような制御言語を実現する機械の設計論入る。大規模分布論理記憶に関する考察、新しい連想プロセッサ NOAH の紹介、それを採用した概念記憶装置のシステム設計へと続く。最後に5章で、言語やハートウェアシステムについて考察をくわえる。活性化意味ネットワークモデルの背景、活性化意味ネットワークの制御言語と従来からのグラフ処理言語との比較、使用コンセプトシステムとNOAH 概念記憶システムとの比較などを述べる。

[2] 手続き依存型推論批判

言語理解に関する研究は、R.C. SchankやC. Rieger等の研究にからんでなく、まず概念の依存関係(Conceptual Dependency)¹⁾をはじめとして、より高次の知識の統合原理(Connectivity of Knowledges)²⁾を推究し、その成果を利用しで理解が成立するためには要な、概念の深層における推論機構を再構成する。

Conceptual Dependency
Verb Template
Normal Function Template
Connectivity of Knowledges
Causal Chain
Script, Plan, Goal

結合形態の知識は本来データ依存であり、事実の集積であって何か公理的な規則に集約されるという性質のものではない。しかし1=

彼等は概念推論を実現するのに、多講の統合形態を手続き型知識に翻案し、プログラミングとして実現する。いつまでも未完であることをよぎなくされるこの種のシステム開発において、個々のプログラミングの独立性は歓迎されべき性質であるが、この独立性とはさらには統合形態の知識の独立性である多講内の広範囲の依存関係を軽減し、その結果、システムの実行に隠し、プログラミングの複雑性を極めてそれを克服した。

言語理解のために概念記憶の上で行われる推論と意味推論といふ。意味推論の実現にし、Rieger は Inferential Molecule³⁾と称す。プログラミングを LISP 言語 PROG 形式 M 式で表現している。現行のコンピュータシステムと LISP 型言語、手続き型知識への依存といふ三者の関係固式は、今日支配的をすう勢であり、この実現法が必然の帰結であることは認めざるを得ない。しかし、本系データ依存型の知識を手続き型知識に翻案することなく利用する方法はないのだろか。それにはデータモードとして、データの探索過程によって推論を実現できなくてはならぬ。そのためには上記の実現法の三者固式から根本的に離反した手段を探究する以外に方法はない。

本稿はデータ依存型推論の実現のために掲載された活性化素子ネットワークモデル^{4) 5) 6)}を紹介し、連想アーキテクチャによるその実現法について議論する。意味ネットワークは人間の連想機能を模倣する知識表現法だと言はれてきた。このモデルはこのことを形而俗に追究することからはじめた。活性化された意味ネットワーク (Activated Semantic Network, 以後 ASN と略称する) は連想といふ動きのある現象をみずからのように表現できる。ASN の節点や弧は、原子概念とよばれデータを格納する記録媒体であるのと同時に、小規模な処理装置の働きをもつている。このような ASN モデルは明らかに連想アーキテクチャによって実現するのかが最もかわらしい。

[3] 意味ネットワークの活性化動態による意味推論の実現。

3-1 実例、Enabling Inference

動起動態には否定と肯定の二つの本態があることから説明をはじめめる。否定・肯定は概念素項の調整子に表現される。活性化では移標的特徴化項に、蓄積項では調整子に現われる。

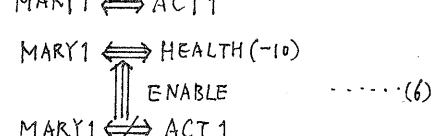
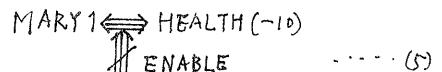
Mary must not practice any action,
if she is dead. (2)

この文章(2)で表現される事実は、

$\neg \{ \text{DEAD}(\text{MARY}) \rightarrow \text{ACT}(\text{MARY}) \} \dots (3)$

$\text{DEAD}(\text{MARY}) \rightarrow \neg \text{ACT}(\text{MARY}) \dots (4)$

(3)か(4)かの2通りに表現できる。前者では、ある時 MARY が死んでいて事實から、その時何かの行為を示すことかが推論されえないことが表現されている。後者では、ある時 MARY が死んでいることからそのとき MARY はいかない行為を示してもいいことが推論されたことが表現されている。CD グラフ¹²⁾はそれそれ、



と表わされる。スラッシュ / は調整子における否定と CD グラフ表現したものである。

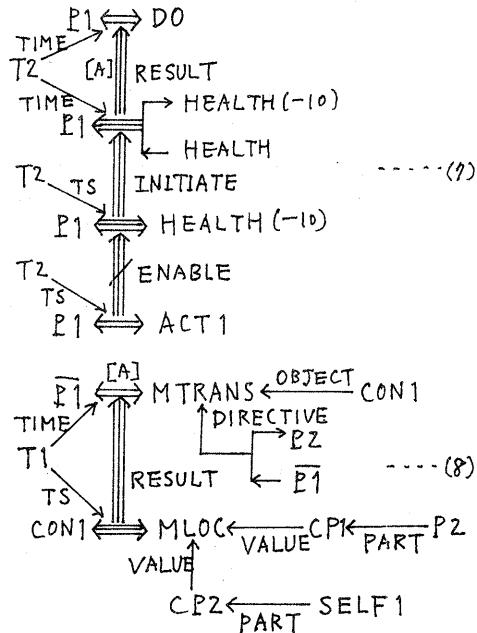
(3), (4) が両表現にみる MARY1 ⇌ ACT1 から ENABLE リンクを通じて動起動態の移進が起きる。(3)の場合 ENABLE リンクが否定されていく事を経験した結果、MARY1 ⇌ HEALTH(-10) は否定の移標的特徴化項を附加されて活性化される。

このことを否定・活性化 (Negative Activation) という。一方、(4)の場合には、いままで特異的に使ってきた肯定の動起動態の移進によって、はじめから否定の調整子を有する CON、MARY1 ⇌ HEALTH(-10) が動かされる。

このことを肯定・活性化 (Affirmative Activation) という。1 篇で示した文章(1)の理解過程を実現する意味ネットワーク (以後、SN と略記する) の活性化動態を例示する際に、上記の否定の活性化を利用して利用する。現実には全く内包的にしか意味のない否定的情報は左と右は主張的連鎖の否定を経由して、一時的に否定の活性化が起った CON によって表現される。

CDグラフ表現はSN表現に変換可能である。
このことを保障として、この章ではCDグラフ表現による説明する。

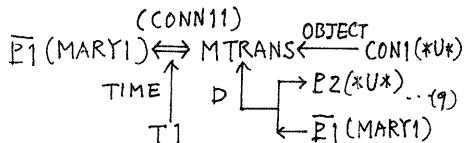
SNの例(1)に関する部位を次に示す。



SNの節点や弧には原子概念が添付されている。
原子概念は活性化されており、小規模な処理装置とみなしてよい。そして Single-Instruction-Stream-Multiple-Data-Stream のモードで並列制御される。したがって、以下、ASNの活性化動作の説明に当り、実行される操作は、すべてSN全体に掛っていることを忘れてはならない。

1. 入力文中、saidに触発されて、(9)の前件[A]が励起される。

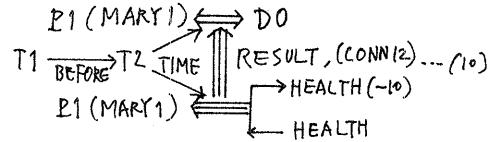
2. 入力情報による励起された部位の活性化が行われる。結果は次のようになる。



3. 活性化域の*UX*、すなわち入力情報のすべては特定化を失敗したものに対して、すべてに内包化されてしまう知識による同定が行われる。

今の例では、CON1もP2も同定できなくな。

4. 続いて高文中のhad killed herselfに触発されて、(10)の[A]の部位が励起される。
5. 入力情報にもとづいて特徴化が行われる結果は次のようになる。



6. 旧知識による同定はこの場合は必要ない。
7. 本義論的関係 Say(that)～から、(9)のCON1 (*UX*) は (10)に同定される。同定の結果は (9)にのみで、

$$CON1(*UX*) \rightarrow CON1(CONN12)$$

のように CON1 へ絶対同定と CONN12 の競り入れによって表現される。

(注1) (9) や (10) のように励起された部位は概念化構造、複合概念化構造には、(必要ならば新しい代表節点を設け) 絶対同定子を添付する。

(注2) CON1 と CONN11 は記述子と同定子を併せて表現されるものより便宜的な表現法である。
CON1 は相対同定子、CONN11 は絶対同定子を表す。

$$CON1 \leftarrow CONCEPTUALIZATION, con1$$

$$CONN11 \leftarrow CONCEPTUALIZATION, CONN11$$

8. 以上、入力文の内容に該当するSNの部位が活性化された後は、1 pitch resultative inference が起きる。この場合、主文、副文ともそれに沿って実行される。主文に対して、

- ① 励起痕跡#1を残して (9) の部位を励起状態に戻し、マークンゲを実行する。
- ② CAUSEリンクの先印の逆方向に励起状態の移進を行う。

(注) CAUSEリンクとは RESULT, INITIATE, ENABLE をすべての因果関連領域をいう。

- ③ 再び励起痕跡#1の範囲を照し、これを基底の CON 部分に分解し、それまでの CON の同定子を除く構造によって SN 全体に照合し、それと同じ構造をもつ不活性化 CON を励起する。

- ④ 新しく励起された CON は、#1痕跡域の活性度を移植する。

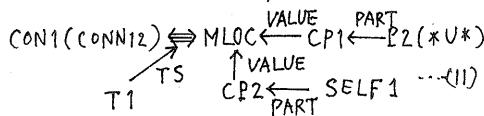
- ⑤ CAUSEリンクの先印の逆方向に励起状態の

移送を行う。

⑥ 代表節点の活性度を移植する。

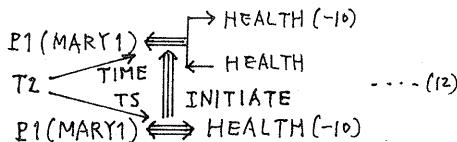
⑦ 以前のサブを消し、新しい筋起端にサブを残して筋起状態を解消する。

③④⑤の結果はこの例の範囲では取り扱かれない。さてこの結果は、(8)を参照して次のようになる。



(注) こ、で“SELF1”的意味することは、語られた内容CON1を他の誰かP2と共に開いたMEMORY自身が語りかけられた一人として自身を自覚していることを意味している。

9. 続いて副文1についてpitch resultative inferenceが実行される。結果は、(7)から



以上までのところ、蓄積段の範囲では不連続だった(7)と(8)が、活性度。

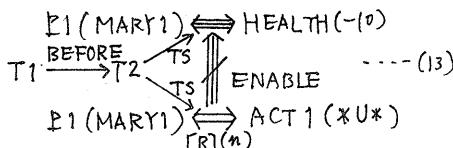
MARY1 (P1 \leftrightarrow P1)

CONN12 (CONN1 \leftrightarrow (10))

を仲介にして統合されました。

10. この後、理解したこととの評価としてEnabling inferenceが走る。語りかけられた文章の内容を一応認識したあと、それがJO知識に照して承服できることであるか判断する。この時点では(11)と(12)が筋起痕跡井も残していいが、これらを出発点にし、ENABLEリンクを経由してresultative inferenceを展開する。この各pitchが終ることに、拡大した活性化域内部で知識の矛盾が存在しないかどうか検査する。これをENABLEリンクが疊重化しないように実行する。

① ENABLEリンクの4つによるpitch resultative inferenceの実行。結果は、(7)に上へ



が筋起されています。このENABLEリンクは

否定の調整がなされていいから、(13)の後件[B]は否定的に活性化されています。

(Negative Activation)

② [B]は不確定なACTION act1を含み、その否定を経験しているから、このことから評価手続きが觸發されます。すなわちSNの活性化域において、MARY1をACTORとする否定されないACTIONが存在するかどうか確認します。時間情報の割り当てを考慮します。存在すれば、矛盾の存在を表記し、Enabling Inferenceを行ないます。存在しなければ、①へ戻り、繰り返す。③の評価手続きは、他にもあるが、ここでは言及するのをやめました。

より詳細な手続きを示せば次の通りである。

① (MARY1) \leftrightarrow ACTION

\uparrow TS ... (14)

T2によって、SN活性化域を照合して、筋起します。この例では(9)が該当する。

② (9)の時間情報が(14)を満たすかどうか調べます。T2 IS BEFORE T1であるから、満たしている。(14)が不確定ではないACTIONが存在した。

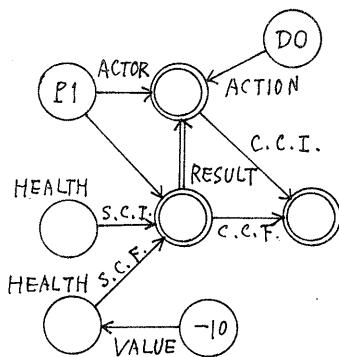
以上、本節の実例によりASNモデルのASNの活性化動態といいかなるものか例示できただと考えます。

3-2. ASN制御言語によるプログラム例

言語表現はSNの中にそれに該当する内部表現をもっています。前節の例の中に出でたKill oneselfも(7)の[A]のように内部表現をもっています。これをSN表現に変換して示せば、図9のようにあります。

入力文に触發されてこの部位が筋起され、特徴化された過程を例にとってASN制御言語⁸⁾におけるプログラム例を示す。

MATCH N.EQT.<DC:DO>	1
TRANSFER STATE (1).EQT.<DC:+ACTION>	2
STORE N<DC:CON., ID:CON01>	3
SET LOGICAL MODE AND, N	4
TRANSFER STATE (2).EQT.<DC:-RESULT>	5
CLEAR EXCITATION NA	6
MATCH N.EQT.<DC:HEALTH>	7
TRANSFER STATE (2).EQT.<DC:+S.C.I.>	8
CLEAR EXCITATION NA	9



S.C.I. = State Change Initial
 S.C.F. = State Change Final
 C.C.I. = Causal Chain Initial
 C.C.F. = Causal Chain Final

图1. CDグラフ(2)の[A]のSN表現

7番グラム続き。

MATCH N.EQT.< FZ:-10 >	10
TRANSFER STATE.EQT.< DC:+VALUE >	11
STORE N< SS:i >	12
CLEAR EXCITATION	13
MATCH N.EQT.< SS:i, PC:HEALTH >	14
TRANSFER STATE(z).EQT.< DC:+S.C.F. >	15
CLEAR EXCITATION NA	16
MATCH N.EQT.< #1 >	17
PUT N< #1 >	18
TRANSFER STATE(1).EQT.< DC:+C.C.I. >	19
CLEAR EXCITATION NA	20
MATCH N.EQT.< #2 >	21
PUT N< #2 >	22
STORE N< DC:CON, ID:CON02 >	23
TRANSFER STATE(1).EQT.< DC:+C.C.F. >	24
CLEAR EXCITATION NA	25
MATCH N.EQT.< #1 >	26
PUT N< #1 >	27
STORE N< DC:CON, ID:CON12 >	28
CLEAR EXCITATION	29
MATCH N.EQT.< ID:CON01 >	30
TRANSFER STATE.EQT.< DC:-ACTOR >	31
STORE N< SS:MARY1 >	32
CLEAR EXCITATION NA	33
CLEAR LOGICAL MODE	34
SET SHARING EXCITATION.EQT.	35
< DC:-STRUCTURAL LINK >	

MATCH (1) N.EQT.< ID:CON12 >

36

CLEAR EXCITATION N

37

この7番グラムは、2、図1のSNが、P1がP1(MARY1)になり、3つのCONが絶対同定とCON01, CON02, CON12をそれぞれ特徴化され、さらに、全体の節点が動作痕跡並行を強めていく。

[4] ASNモデルの連想プロセッサによる実現

4-1. ASNモデルの概要⁸⁾

図2はASNモデルの図式表示を示す。意味ネットワーク記憶には活性化されたSNが蓄えられる。ASNの節点や弧はSIMD並列に制御される。この制御を行なうのが統治部である。SN活性化動態は触発因子によって起動される。統治部がその触発因子を認知する。触発因子には、入力文からくるものと、SN活性化域からくるものがある。前者は文分析部から統治部へ、後者はストップ2を通じた意味ネットワークの照合操作によって認知される。SN記憶部の制御はSIMD並列の照合操作が基本となるので、図2は、各段子の経路を明確に示している。

4-2. 大規模分布論理記憶に関する考察⁶⁾

連合形態の知識の蓄積とその有効利用のための新しいアーキテクチャを考察しようと思えば、

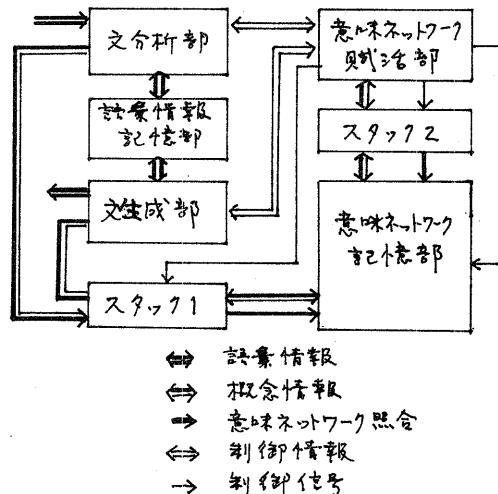


图2. ASNモデルの図式表示

きわめて広範囲の諸分野を総合的に考慮しなければならなかつ。人工知能、データベースおよびコンピュータ・アーキテクチャにわたる。すなはちデータ・モデルや推論構本構の諸モデルを評価するには、それを実現するアーキテクチャの検討も含まれるべきなのだ。

知識を有効に利用するには必要な知識をすばやくとりだせることが肝要である。検索過程における手続可数があやみに増えることを防がなければならぬ。 (Combinatorial Explosion)

このために並列プロセッサや連想プロセッサの採用が考えられる。それらの認知論えはすでに立派なものがある。^{10) 11)}

並列プロセッサや連想プロセッサのもとと直観的な分類基準は、セルすなはち単位処理装置の規模とそれとの相互結合形式をみてことである。セルの規模が大きいほど、それらの間のフルトコルが複雑になつ。相互結合形式は、従来はデータ構造を配置しやすくかつたどりやすい構成ほどよい。これよりことを考慮して、連想プロセッサ、とくに分布論理記憶(以下、DLMと略記する)を基本形として採用した。

データの複雑さと量とか大きくなつて、それに付随でききメモリシステムへの要求は日よしに廻くなつた。その要求に応えるためにかられてきた改良技術の基本思想は、メモリシステムにあたる論理の分散であった。チャートメモリや仮想記憶は、データの論理構造を物理構造に配置する手続きをフルゲーラムか解放してシステムの仕事にした。DLMの提案は検索過程をキャラクタやアイデアのレベルまで並列操作とするため、メモリに論理操作の回路を分散した。さらに神経のモデルであるじきら電子回路網もこの一貫した視点の下にみくらしができ、もっと微小な記憶単位のレベルまで論理が分散されたシステムとみなすことができます。このよろな視点の設定(視座)が正しければ、これを通じてみられる一貫した技術発展の系譜の中では、すでに実現している仮想記憶等の技術から進化して実現可能をものにするDLMである。

連想プロセッサの基本的性質

- 1) Content Addressability
- 2) Single Instruction Stream Multiple Data Stream (SIMD)

1)は内容によって目的のデータにアクセスできる性質である。2)は並列プロセッサの多くの分類基準にとくに性質付けてあり、1つの命令で並列に多くの処理装置が、それ各自に割り当てられたデータを処理できる性質を表わす。SIMD構成には連想プロセッサのほかにArray Processorがある。これは場所によるアクセス法(location-addressable)を採用している。

こゝでは連想プロセッサとして Distributed Logic Associative Processor を考へる。これは当初、キャラクタ単位の処理を目的とするものであった。(character-oriented) (しかしわが発展させたシステムはかなりもしくは处理器構成の単位をキャラクタとしないので、セルに格納されたデータを、ただセルデータとよぶことにする。セルの実行する命令の内容は次の通りである。

① 状態の変更。

② 状態やデータの隣接セルへの転送。

③ 入力バスからデータの受け入れ。

④ 出力バスへのデータの送り出し。

こゝで状態は、2状態に限定する。セル状態を0で表わすと、active が quiescent がいすゞか1の状態である。

連想プロセッサを採用する理由は、データの探索過程に生ずる Combinatorial Explosion の解消にある。まず Content Addressability がその一端を担う。さうにアドレッシング機能を強化し、複雑なデータ構造をたどりやするために、セル間の相互結合形式が重要な働きをする。こゝでは、各データモデルのしつ基本的なデータ構造を物理構造に配置する問題がいかわるるので、いかなる相互結合形式がよりかはデータモデルとの関連の下に考えなければならない。たゞ之は、リレーショナルデータモデルでは、基本的に關係集合の操作が求められることは、統計配列でよい。より複雑な結合構造を直接物理的レスティムに写像しようとすれば、セルの2、3次元配列と多様な相互結合形式が不思議なわけにはならない。

DLM基本原理の考え方

DLMの基本原理を生かして開発された連想プロセッサに2つの大きな支流が識別される。それはDLMの2つの基本的性質のうち、一方をより強調して發展させたものである。

- 1) Circulating Associative Processor

第1群は Content Addressability を強く意識している。当初提案されて DLM は完全並列マッチング方式であるが、それから派生した各システムでは実現可能性を高めたために、その並列性を削減する傾向をとどめた。とくに大容量の循環器×モリの採用によって block-oriented bit-parallel word-serial で組合を実行するシステムが多い。この種の機械の数理モデルには、統形格納方式をもたらす循環データフローフ状の基準媒体をもつチューリングマシンの並列システムである。並列探索性は並列されたフレセッサの数だけ実現される。応用面からみれば、蓄積すべき知識の大容量に対する連想リンクセルセッサ技術であり、とくにデータの統形格納を基本とするリレー・チャネルデータモデルを採用したデータベースの管理に適切である。この思想に沿った開発例は多く、なかでもよく紹介された。¹²⁾こゝでは1例として B. Parhami の RAPID, Rotating Associative Processor for Information Dissemination の論文を紹介しておく。¹³⁾名称の中には Rotating という表現をとりいれているのが、よく体を表している。

2) Structure-Oriented Associative Processor
第2群はセル内相互結合形式の柔軟性に注目した。セル内結合路の制御も SIMD 方式の下にある。こゝではデータ論理構造をたどり追跡をセル内状態変更に写像しようとする。
(hardware link) 応用面からみれば、蓄積データ本構造の複雑性に対するものといえる。この種の機械の数理モデルには状態出力オートマトンのネットワークモデル¹⁴⁾である。(但し J.R. Fiksel のモデルは多状態無記憶オートマトンのネットワークである。2状態記憶をオートマシンが、この種の機械の正しい基礎モデルである。)

セル内の動起伝播(Active-state transfer)によってデータの論理構造をたどる。動起伝播はネットワークに存在するすべての分歧について並列に実行されながら、この意味での並列探索性によって Combinatorial Explosion に対する対応する。相互結合路にデータを伝播する方法もある。この場合は、番地アクセス方式を併用し、アドレス情報を伝播することにより、複数の分歧に対して並列に各セルの固有アドレスと伝播アドレスとの組合を実行しながら論理構造をたどる方式になっている。

第2群の代表例を挙げれば、
① Tree Channel Processor¹⁵⁾
② Association-Storing Processor¹⁶⁾
③ Network-Organized Association Handler¹⁷⁾
などがある。それらのセル相互結合形式には以下に概略を述べる。

①の TCP はトリ-構造とセル配列の中にはと離れて実現する。したがってトリ-構造で表現されたヒエラルキーのあるデータにおいて、部分集合の検出、上位や下位のアイテムへの信号伝播などを実現し、その伝播延滞の最小化をはかっている。

②の ASP は、phrase-oriented と item-oriented の2通り選択されている。前者はセルの1次元配列、後者は2次元配列を採用し、いずれも、節点階層レベル付グラフを格納する。たとえば、2次元配列の場合、アイテムの連続性を確保するために、一層低いレベルでは1つのセルに1つの3次元構造が格納される。3次元構造の各段は、それぞれの内容が格納されていることを示すアドレス情報を含む。このように3次元構造を基本単位とする限り、ある3次元構造を一段高いレベルの3次元構造の1つの頂点として扱うので、階層状に構造化されたデータを格納できる。このセル2次元配列では、上方および右方への伝播路があり、これも通じてアドレス情報を伝播しながら、データ本構造を並列にたどる。ASP は3次元構造、すなわち2次元構造を基本単位とするデータ表現の専用フレセッサである。

③の NOAH は、同じくセルの2次元配列を採用するが、従来からの常識を脱して、個々のセルからみた隣接セルの数を一挙に決めておき、相互結合路に流れるのは動起状態情報のみである。複数の論理構造と物理構造に直接写像できるので、節点階層レベル付右向グラフや右向ハイパー・グラフなどしか格納できず、かつ並列化できないことができる。(parallel tracing)

これら第2群の基本思想は、構造の複雑さに対応する新しいデータフレセッサの構築として注目すべきである。格納されたデータの各アイテムの直接的な動起、非動起の集合体パターンの動態が、知識の想起や推論を実現していくという新しいデータモデルは、データ依存型推論機構のハードウェア実現のために、きわめて問題を方向付けをもつ構造として注目される。データフレセッサの実現性を高めるために、

上記の第1群の考え方と第2群の考え方の複合システムの関係がわかりやすい。

4-3. 典型的な励起動態

2つの再帰的拡張節点⁸⁾があり、その一つから他方へ励起状態が伝達される。この基本的な励起動態は形態論的に12通りに分類できることをすでに示した。⁹⁾これら的基本動態によって構成され、典型的な励起動態について考察する。

1) 繰行 Carrying on

これは上記の基本動態をいくつも連続していく場合である。最初は基底節とすなわち原子概念から始まつてもよいし、概念化構造からでもよい。しかし途中は過程の構造化要素を固定しながら進行する。

2) 連絡 Connecting up

これはM.R.Quillian¹⁰⁾, K.Colby¹¹⁾, J.R.Fiske¹²⁾等の一連の研究に一貫してみられてきた「接続」である。すなわち2つの原子概念の間の関係を探索して、その間の関係をいくつかの文書で表現する。落書きの三段階ならぬ二段階の過程である。より大きな概念化構造同志を連絡する意味でKmittingといふ表現もあてはまる。

二段階の過程を分析すれば、次の2つの段階が識別される。

第1段階：基底節点から成る一筋の結合路をみ出す。

第2段階：上記の結合路を案内として、更めて途中の概念化構造を固定しながら、Carry onを実行する。

フレンジャーを作りための創造的技法として、この二段階の過程を全般的に使うことを提唱している人もいる。¹³⁾ 上記の第2段階はCarrying onとかから左の、第1段階のみを区別して、交差Crossingとよぶことにする。交差アレゴリズムの多状態出力変換オートマタ、ネットワークモデルによる表現が、J.R.Fiskeによって与えられている。¹⁴⁾ 交差の手段として、励起域の並行的な展開である拡散Scatteringと、選択的展開Expansionとか考えられる。

4-4. NOAH Double Cellular Construction

以上のASNシステムの実現

CD理論¹⁵⁾では記憶機構そのもののモデルと

1) Conscious Processor	CP
Intermediate Memory	IM
Long Term Memory	LTM

などMental Locationを区割している。

これをASN理論で解釈しようとすると、これはSNの励起され、活性化された領域に上へ記述されたCPは活性化域で、しかも励起されない領域、IMは活性化域だが、いま励起されていない領域、そしてLTMは活性化されていない領域、(したがって)記憶、励起もされない領域である。

このような記憶構造とASNシステムでは、

NOAH Double Cellular Construction NOAH-DCC

固定ヘッド破壊ディスク記憶装置 MD

によって実現する。図3を参照せよ。

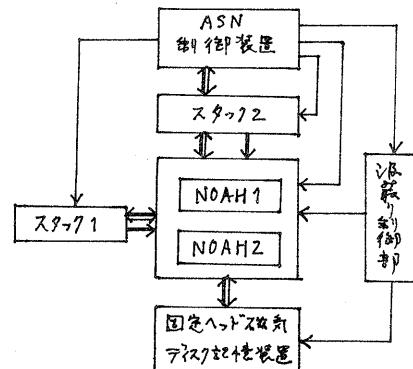


図3. NOAH-ASNシステム

NOAH-DCCにおいてSNの活性化動態が制御されるので、この部分がCD理論のCPやIMの御きをする。MDでは励起状態を示すことができないから、CPの働きはできない。MDはIMとLTMの働きをする。

さて次に、概念情報処理を行うのにかかる記憶操作が必要で、そのためにはNOAH-DCCやMDをどのように制御すればよいか述べよう。

(1) 概念データの転送 mental transfer

(1-1) MD→NOAH, 想起 recall

MDからNOAHへデータ転送するときはNOAH1か2かいずれか一方あるいは両方を選択できる。両方へ同じ内容を同時に送ることはできても、同時に異なる内容を送ることはできない。

(1-2) NOAH→MD, 記憶 memorize

NOAH1か2かいずれか一方からMDへ、その内容を送る。

(1-3) STACK → NOAH 短期記憶 shortterm memory

STACK から NOAH へデータ転送するとき、選り先を NOAH 1 か 2 かのいずれか一方あるいは両方を選択していく。STACK 内は LISP 言語 S 式で表現されている。たとえば、一つの概念化構造を NOAH へ格納するときは、ルートノードからリーフノードまで、節とサブの原子概念が STORE, LINK 命令によって蓄えられていく。(MACROSTORE)

(1-4) NOAH → STACK 発話 utterance 送り元は NOAH 1 と 2、いずれかどちらか。

(MACROREAD)

ASN 制御書き言ふに上るルートノードから MACRO 命令とよぶ。 ASN 制御書き言ふの組合子形式の内容は STACK の内容でも指定できる。

その場合は、組合子形式の概念素項の位置に \$1 あるいは \$2 を記入するものとする。

(2) 組合 matching

STACK の内容によって、NOAH に格納されている SN へ組合する。構造化要素単位の組合ルートノードを作成する。(MACROMATCH)

(3) 合併 merging

NOAH 1 と 2 とにそれぞれ格納され、共に特化され、共通する同定子をもち、累積されるべき相対セルとは NOAH 2 において併合する。STACK1 は NOAH 1 からデータ転送し、STACK2 は NOAH 2 に対する組合子を格納し、これで NOAH 2 上の SN を同定しながら、STACK1 から NOAH 2 へデータ転送する。

(MACROMERGE)

(4) 大域交差 great sphere crossing

2つの概念を連結する路を探し手続きで、2つの位置が一つの NOAH では含みきれない位置離れていく場合の交差アルゴリズムの実現法である。抜粋といつてもある程度選択的を展開によつて、NOAH ← MD のデータ転送と組合とを繰り返しながら路をたどる。この場合、2つの概念がそれから別の路に対して NOAH 1 と 2 とを割り当てる。NOAH → MD 転送のとき路起痕跡を残し、MD 上で両方の痕跡が遺退するようにする。勿論、それを検出するのは NOAH である。(MACROCROSS)

4-5. 波み取り制御命令⁵⁾

NOAH におりても、MD におりても、セル節点面は互いにない球面を形成している。NOAH は

レスラムの方だけ、それが SN テータの境界線か存在するか、それは浮動的である。

NOAH と MD との間でデータをやりとりするときの状況は、MD 部と球面上を NOAH 部と球面が接しないところがあり、両者がやりとりする SN テータは、NOAH 球面がある地点で停止し、そこで NOAH 球面と MD 面にて MD 球面上に展開して基本部分がそれに相当する。したがて NOAH と MD との間のデータ転送に必要な制御命令は次の通りである。

(1) ROLL u, v

これは NOAH 球の位置きめの命令である。位置きめは常に現状から相対的に行なわれる。u, v は +, - の値をとり、u は右方へ、v は上方へ、いくつのデータペント(1 セル分)移動するかを指定する。

(2) MEMOLIZE t

これは、現在地の対応關係で、NOAH の内容を MD へ書き込むことを指示する。t は NOAH 1 か 2 の二者統一の選択を示す。NOAH の内容は変化しないが、MD の t の位置で以前に格納されていた情報は書き換えられる。

(3) RECALL t

これは、現在地の対応關係で、MD の内容を NOAH へ読み取ることを指示する。追加された方向に新しく波み取られた節点面があるのと等量、逆方向に NOAH 球面から消えていた節点面がある。

4-6 多重整合処理

多重整合処理 (Multiple Match Resolvers, MMR) の機能は

(1) 動起セルの数をかぞえる。

(4) 動起セルの位置を固定する。とくに或る一次元的位置きめにしたがって、一番若い番号の動起セルの位置を固定する。

この MMR の機能を利用して 2 つの制御命令が備えられる。

(1) BRANCH (A).y. s

s は正整数、y は大小関係を表す。

この命令は動起セルの数を MMR から参照し、それと s とを比較し、条件を満たせば基地 A の命令へ分歧し、満たなければ次の命令を実行する分歧命令である。

(2) PREFERENCE x

MMRの機能(4)を利用して、歴起セル群から、1セル分だけ優先書き出しを行つ。

4-7 自動割り出し機能

- (1) セルへの弧データ格納時に際し、指定の歴起セルの弧格納場所(ASL)が使い尽されていふとき、自動的に処理される。すなはち空き隣接セルをさかし、現在の歴起セルと歴起共存位置したのち、目的の弧データ格納を実行する。
- (2) NOAH上の歴起勤態のさ中に、読み取り節と書き出し節の境界に歴起域が及ぶとき、その方向へROLL, RECALLが自動的に走り、歴起域の履歴障害が起るのを防ぐ。

以上本稿の記述と文献4), 5)を参照すれば、ASNシステムの全貌が明らかになる。

[5] おわりに

- (1) ASN理論は、生成規則や書き換え規則によるアーチテクションの実現法に批判的である。生成理論より連合理論へのかたよりを示す。
- (2) ASN制御言語は、従来からのグラフ文理言語か型合せと書き換えを基本の機能とする第一形式の命令文であるのに比し、ネットワークの活性化勤態という新しい概念に基づいたグラフ表現言語である。
- (3) ASN理論は意味論志向の意味推論表現体系である。
- (4) ASNモデルのためのオートマトン理論の背景、ASNモデルは SIMDデータベースマシンを想起している。J.R. Fikesのオートマ・ネットワーク・モデルが並記憶の多状態出力オートマトンのネットワークであるのにくらべ、ASNモデルは記憶をもつエラーチェックオートマトンで表現される。オートマトン理論の課題として、
- (5) 現行コンピュータシステムの問題点。

意味推論を現行システムで実現するとき、蓄積データの膨大化が問題である。原の概念、あるいは概念化構造等の水準の連合形態知識を格納するとき、見出しには多くの概念データの中心化によって同じデータが多量に格納されることになり、手続き依存型の実現法のために、同じ知識が宣言的と手続き的との二重の形態で同時に格納されるよりも生ずる。また breadth before depth の推論過程をシリアルミニレーション

することによる推論時間の増大システムを非現実的にする。ASNシステムはこれらの問題を解決する。ASN制御言語は文献4)のNOAHのマイクロプログラムレベルの言語から、短かいルーチンを34で実現可能である。

(6) ASNシステムのNOAHとMDにおける実現は、心理学的研究である制限された注意領域の一端モデルになつてゐる。

(7) 本稿のはじめに述べた実現法の関係図式、実行コンピュータシステム \leftrightarrow LISP型言語 \leftrightarrow 手続き依存型推論(書き換え規則)を拡張し、新しい関係図式連想プロセッサ(テク・ペス・マレン) \leftrightarrow ASN制御言語 \leftrightarrow データ依存型推論(活性化勤態)を追加する。

参考文献

- 1) R.C. Schank, Conceptual Information Processing, North-Holland, 1975
- 2) R. Schank and R. Abelson, Scripts, Plans, Goals and Understanding, LEA, 1977
- 3) C.J. Rieger III, Conceptual Memory, Stanford University, STAN-CS-74-419, 1974
- 4) 山島津, ラベル付有向グラフを基盤取り扱う三次元連想プロセッサの設計, EC76-24, 1976
- 5) —, NOAHシステムによるセマンティックネットワークファイル管理, EC76-36, 1976
- 6) —, 連想プロセッサとセマンティックメモリ, 「80年代のエクトロニクス」より, 日本ビシスレポート, 1978
- 7) —, 意味ネットワークを活性化することについて, AL79-68, 1979
- 8) —, 活性化された意味ネットワークの理論, AL80, (投稿中) 1980
- 9) —, データ依存型推論, AL80, (投稿中), 1980
- 10) K.J. Thurber, L.D. Wald, acm.com.Sur. 2(4) '75
- 11) S.S. Yau, H.S. Fung, acm.com.Sur. 9(1) '77
- 12) 関野陽, 花村俊亮, 情報処理 17(10) '76
- 13) B. Parhami, Design Technique for Associative Memories and Processor, Ph.D. UCLA, '73
- 14) J.R. Fikes, A Network-of-Automata Model of Question-Answering in Semantic Memory, Ph.D. Stanford University, 1973
- 15) G.J. Lipovski, The Architecture of a Large Distributed Logic Associative Memory, AD692195, 1969
- 16) D.A. Savitt, H.H. Love, R.E. Troop, Association Storing Processor, AD818529, 30, 1969
- 17) ジャン・ルイ・フランジャーの文法, 翻譯書房(訳) '78
- 18) M.R. Quillian, Behav. Scien. 12, 1967
- 19) K. Colby, L. Tesler and H. Enea, Math. Biosci. Vol. 2, 1968