

大規模ソフトウェア (AIM/RDB) の開発手法

関根 裕 (富士通㈱)

0.はじめに

大規模ソフトウェアの開発においては、設計、作成、保守の全工程にわたって、一貫した開発思想が必要である。当社に於ける大規模リレーションナルデータベースシステム (AIM/RDB) の開発にあたって、われわれはCCTSの概念を導入し、この考え方から従って、設計から保守まで一貫した開発をおこなった。

CCTS (Closed Control Tree Structure) とは、狭義には、制御結合、データ結合関係を構造化した、高級言語のパッケージに近い概念である。また、広義には、このCCTSを用いた、設計から専用デバッグシステムを含む、一つの構造化プログラミング手法ということができる。

本手法は、高級言語によるプログラム作成の長所を取り入れ、短所を補ったシステム記述言語によるソフトウェア開発の一手法である。 CCTS構造に適した領域管理と、独自のディスパッチングシステムの採用により、トップダウン開発、テストを容易にした。さらに、このCCTS手法にあわせた専用デバッグシステムを導入し、多様なスタブ処理機能、デバッグ機能を実現し、効果的なトップダウンテストをインタラクティブに行なうことを可能とした。

CCTS手法の特徴を要約すると以下の通りである。

- (1) 高級言語のパッケージに近い概念をシステム記述言語に取り入れ、設計段階から、プログラムの構造を簡明にした。
- (2) CCTS構造にあわせた独自の領域管理ディスパッチングシステムを取り入れ、信頼性の高いコーディング、柔軟なリンクを実現した。
- (3) CCTS構造に連動する専用デバッグシステムを開発し、ダミーモジュールを作成することなく、トップダウンデバッグを実現し、容易で強力なデバッグを可能とした。

1. CCTSの概念

まず、われわれがどのようにして、CCTSの概念に到ったかの思考過程を述べ、これによってCCTSの目的と考え方を明らかにしたい。次にCCTSの意味と構成を少し厳密に述べ、これがどのように

目的と考え方に合致しているかを見る。

1. 1 CCTSの目的と考え方

昨今、ソフトウェアエンジニアリングは、盛んに研究されているが、実際にメーカーが数100Ksteps以上の大規模ソフトウェアを作成する際に、実用となる技術は、案外少ない。これは、ソフトウェアエンジニアリングがある特定の分野、または問題に対して研究されたものが多く、汎用の大規模システムを作成する際の技術は、比較的少ないためである。

そこで、われわれはリレーションナルデータベースシステムを作成するにあたって、作成手法に対する要求を洗い出すことから始めた。その結果、以下の7点の機能要求があり、これらを同時に満たすものとして、CCTSを考えた。

- (1) 構造化プログラミング手法の徹底
- (2) システム記述言語による高級言語のパッケージ機能の導入
- (3) 専用デバッグシステムの必要
- (4) 実行時性能の向上
- (5) リエントラントプログラム作成の必要
- (6) 100~200ステップ単位のモジュールでの分割コンパイルの必要
- (7) 例外処理をパッケージのマスクモジュールに集約し、このような出口へ直接に異常処理が出されること

従来、これらの一部の条件を満たすものは、存在したが、全部の条件を同時に満足するシステムは難しかった。例えば、PL/IやFORTRANを採用して、(6)の条件を考えると、各モジュールは、外部手続きとなり、(2)の機能の導入が困難となる。ここで静的外部変数を用いてモジュール間の通信を行なえば、(5)の条件が満たされない。また、Adaを用いれば(3)、(4)、(7)の実現が難しく、それ以上に、十分信頼できるAdaシステムが既に存在していないなければならない。

従って、実際にシステムを作成する上で、われわれは、CCTS概念を導入してシステム記述言語で記述することによって、これらを同時に解決した。以下に(1)~(7)をCCTSでどのように解決したかを述べる。

(1), (2)については、図1のようにプログラム構造を階層化した。

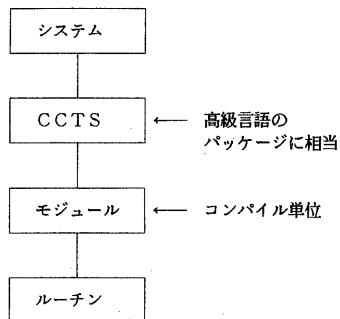


図1. プログラム構造の階層化

つまり、プログラマが一つのモジュールの作成にあたって、いくつかのルーチン群を用意することは、ごく自然であり、これらルーチン群は、モジュールの外からは、どのように動作しているか知る必要はない。一方、あるモジュール群をひとまとめにして、大きな機能単位として管理したい。これがCCTSと呼ばれるモジュール群を集めた袋であり、高級言語のパッケージ機能にあたるものとして、これを導入した。

(3)については、3.で詳述する。専用デバッグシステムの導入でダミーモジュールを作成することなく、スタブ機能を実現し、任意のモジュールを独立にデバッグ可能とした。

(4), (5)については、2.で詳述する。これは、CCTS手法に合せ

た領域管理とディスパッチ手法で解決した。例えば、CCTSに対応モジュール対応の寿命を持つ変数、及び任意の寿命を持つ変数と寿命による領域管理によって性能向上とリエントラント性を保証した。

(6)の分割コンパイルについては、各モジュールを高級言語の内部手続きとしたのでは、一般に達成されない。そこで、各モジュールをコンパイル単位として、(2)で述べたように、その上にCCTSの概念を導入した。

(7)の例外処理は、大きな機能単位であるCCTSの中で統一的に管理できるように工夫した。これは、各モジュール単位にはできるだけ例外処理を意識せず、CCTSの中で一元的な管理を可能とした。

1. 2 CCTSの意味と構成

上記のCCTSの目的と考え方を具体的にどのように構成したかについて説明する。

CCTSの構成ルールは次の通りである。

- ① CCTSは一つのマスタモジュールとこれに従属するスレーブモジュール群により構成される。つまりCCTSはマスタモジュールをルート（根）とするモジュール群による木構造をなす。これがCCTSの名の由来でもある。
- ② CCTSの各モジュールはマスタモジュールをのぞいて、他のCCTSより呼び出されることはない。つまり、CCTSはマスタモジュールの唯一の入口点を経由して呼び出し得る。

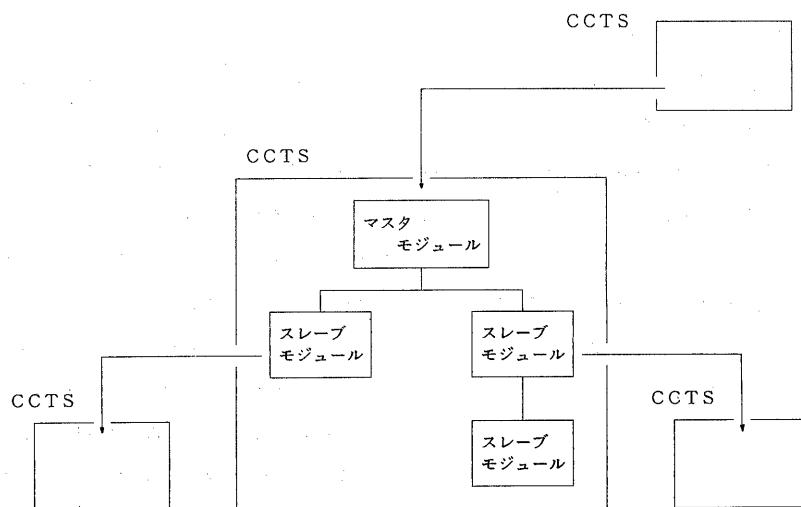


図2. CCTSの構成

- ③ CCTSのどのモジュールも他のCCTSを呼び出すことができる。
- ④ CCTSのモジュールは、呼び出し元へ正常復帰する他に、マスタモジュールの例外処理出口へ直接復帰することができる。これによって CCTS内の例外処理はマスタモジュールによって一元管理される。
- ⑤ CCTSに固有の領域は、マスタモジュールが持つ。これは CCTSが木構造をしていることによって、CCTSとマスタモジュールの寿命が一致していることを利用している。
- ⑥ 各モジュール対応の寿命域は、各モジュールの作業域を持つ。これを図示すれば図2のようになる。

2. CCTSの実現手法

ここで、CCTSの実現手法として、CCTSのリンクエージ、領域管理、ディスパッチ手法について少し具体的に述べることにする。

2. 1 CCTSのリンクエージ

CCTSでのモジュール間のリンクエージは、すべてマクロによって展開する。プログラマは、プロローグコードやエピローグコードにわざわざされることなく、高級言語のイメージでプログラムを作成していくことができる。

まず、手続き宣言部(PROC)で、マスタモジュールかスレーブモジュールか、さらにスレーブモジュールの場合には、どのマスタモジュ

ルに属するスレーブモジュールかを記述する。また、必要ならばここで、CCTS全体の例外処理出口も宣言しておく。

実際のエピローグコードは、手続きの終了宣言(BND)のなかですべて展開し、呼び出し元への正常復帰処理(RTN)や例外処理出口への飛び出し(EXIT)は、ここへの飛び込みだけが展開される。

また、手続きの呼び出し(CALL)については、後述する。

| | | |
|------|-------|---|
| PROC | | 手続きの宣言（マスタ／スレーブ）、プロローグ処理、スタックプッシュダウン、リンクエージ確立、共通制御表の読み込み、例外処理出口の登録（マスタのみ） |
| BND | | 手続きの終了宣言、エピローグ処理、スタックポップアップ、メモリ管理によって取得された領域の返却 |
| RTN | | 正常復帰処理 |
| EXIT | | 例外処理出口への飛び出し |
| CALL | | 手続きの呼び出し |

各マクロの関係を図3に示す。

2. 2 CCTSと領域管理

作業用の領域は、プログラム論理によって、その必要となる契機不要となる時期が多種多様である。一方、作業域は必要になった時点で、そのつど取得でき、取得した領域の返却については、できる限り意識せずに済ませたいものである。

ところで、CCTS構造というプログラム構造から、その動きに合わせた適切な領域管理が構成できるはずである。CCTSの構造を考

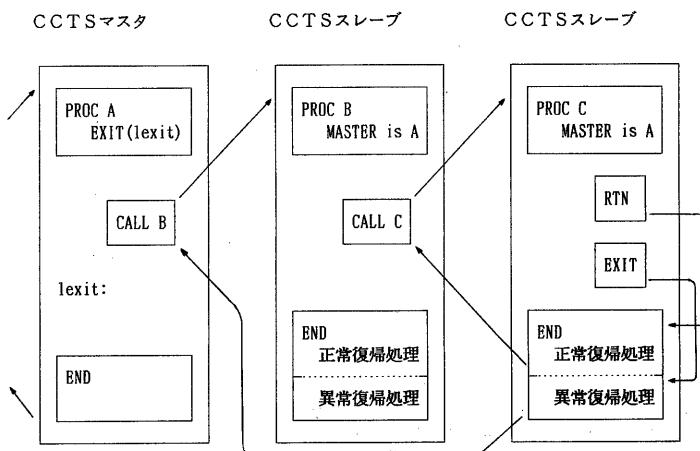


図3. CCTSのリンクエージマクロ

えると、作業域はその寿命から、次のように分類して考えることができる。

- ・ ルーチン固有のローカルな作業域（ルーチンからの復帰時には不要となる）
- ・ CCTS固有のローカルな作業域（CCTSからの復帰時には不要となる）
- ・ CCTS間で受け渡される作業域

領域取得時にその寿命を規定することによって、その領域の性質を明示し、さらにCCTSのリンクエージプロセスで自動返却することで、プログラムは、より簡潔に、わかりやすくなる。また、作業域をCTS構造に則して階層化することにより、情報隠蔽の効果もある。

こうした作業域の階層構造は、スタック、ヒープに共通して適用される。

(1) スタック

レジスタ退避域を含むCCTSリンクエージに必要な領域や、大きさが静的に決定できるプログラム作業域、CCTS内共通作業域は、スタック形式の領域管理が適している。

これらの取得、解放は、CCTSのリンクエージと同期して自動的に

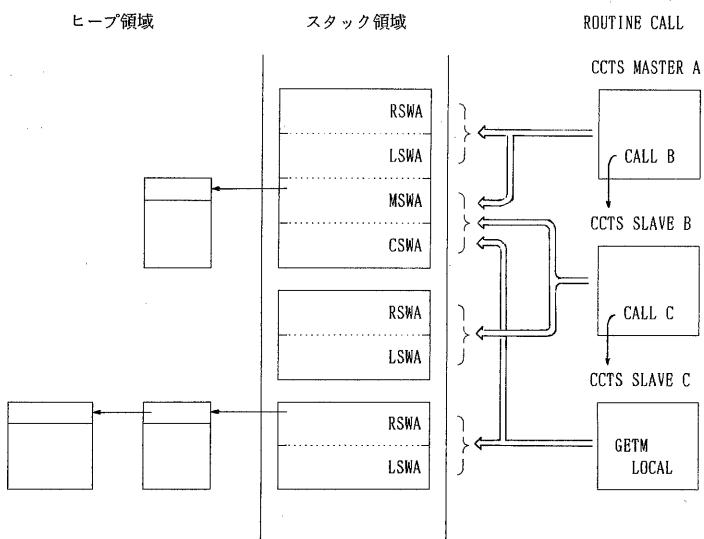
行う。

(2) ヒープ

扱うデータによって大きさの動的に変る作業域、CCTS間にわたる作業域は、スタックとは別に管理した方がよい。領域取得時に、その寿命（ルーチン内、CCTS内、CCTS間）を明示することによって、復帰処理内の自動返却を可能とした。

図4で、もう少し具体的に説明する。CCTSは、はじめに必ずマスターが呼び出される。ここでは、Aとした。PROCマクロの展開の中で、RSWA、LSWA、MSWA、CSWAという領域がスタック上にとられる。このうち、RSWA、MSWAはCCTSリンクエージのための制御領域であり、プログラムが直接、参照・更新することがない。LSWAは、ルーチン固有の、CSWAはCCTS内で共通の作業域である。

マスター モジュールAが、スレーブモジュールBを呼び出すと、CCTS共通の領域は、すでにAのPROC展開中でとられているので、RSWA、LSWAだけがスタック上に積み上げられる。さらに、スレーブモジュールCが呼び出されれば、RSWA、LSWAが積み上げられる。



RSWA (Register System Work Area): レジストリリンクエージ用制御領域
 LSWA (Local System Work Area): ルーチン固有作業領域
 MSWA (Master System Work Area): CCTS制御領域
 CSWA (CCTS System Work Area): CCTS固有作業領域

図4. CCTSと作業域

ヒープは、必要になった時点でマクロによって取得する。このとき、取得する領域の寿命を指定する。モジュール内でローカルな領域という指定があれば、ヒープの取得マクロは、要求された領域を切り出して渡すと同時に、R S W A につないでおく。C C T S の中に寿命があるという指定があれば、M S W A につないでおく。こうすることによって、E N D マクロによる自動返却が可能となった。

2. 3 ディスパッチャ

仮想空間へのプログラム・ロードの単位であるロードモジュールは、いくつかのルーチンより構成されるが、その組合せは、仮想空間の有効利用やロードモジュールのロード回数などの点から、最適な組合せを考えるべきである。また、こうした最適な組合せが、システムの初期作成時から決定できるわけではないから、あるルーチン群が同一ロードモジュール内に存在することを前提としたようなプログラム作りはすべきでない。

A I M / R D B のディスパッチャは、ロードモジュール構成によらず、同一の呼び出し手続き(CALL)でのモジュール呼び出しを可能にする。すなわち、呼び出すモジュールがどのロードモジュールに属しているかに無関係に呼び出すことができる。

C A L L マクロ、ロードモジュール管理テーブル、ディスパッチャの連係によって、対象モジュールの呼び出しを行なうが、図5に示すように、ロードモジュールがロードされていれば、直接、対象モジュールを呼び出し、ロードされていなければ、ディスパッチャが呼び出される。動的な判断ができるだけ行なわないことで、オーバヘッドは、きわめて少ないものとなっている。

ロードモジュールの構成は、いつでも変更可能であり、柔軟な対応ができる。

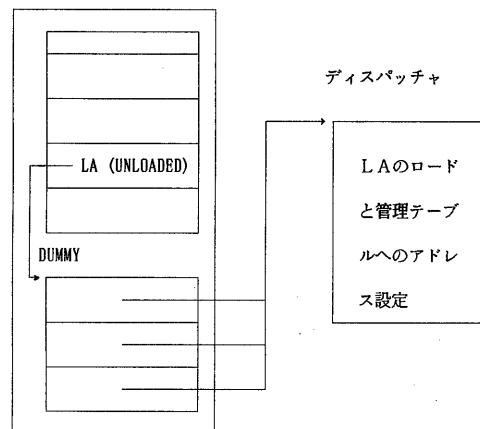
3. C C T S とトップダウンテスト

大規模ソフトウェアの開発に於て、テストの占める割合は非常に大きい。A I M / R D B の開発に当たってこのテストを効果的に行なうために、トップダウンテストを採用した。ここでもC C T S の開発手法が有効に利用された。

トップダウンテストを支援するために、R D B T E S T と呼ぶテストシステムを導入した。このR D B T E S T は、C C T S の実現手法（リンクエージの一元化と領域管理）を利用してことによって、多様な

① 対象ロードモジュールが未ロードの場合

ロードモジュール管理テーブル



② 対象ロードモジュールがすでにロードされている場合

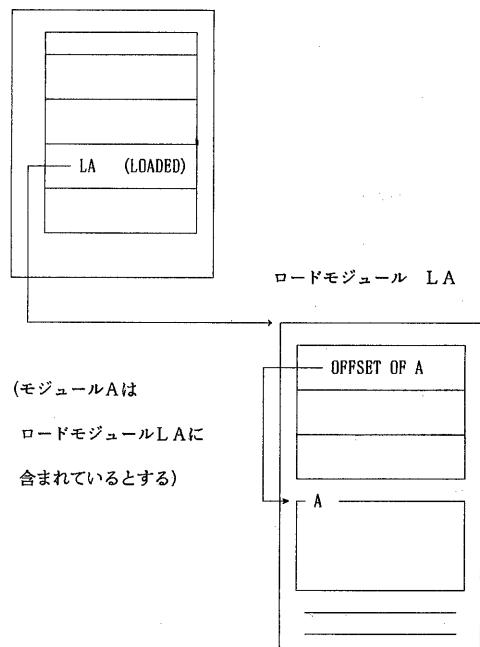


図5. ディスパッチシステム

スタブ支援機能やデバッグ支援機能を提供する。このシステムを使ってトップダウンテストをインタラクティブに効率よく行なうことができた。

CCTS のモジュール構成の考え方をトップダウンテストの進め方に応用した。このことによって、トップダウン手法の効用を十分に引き出すことができた。ここでも、RDBTEST は CCTS の汎用的なテストドライバーとして重要な役割を演じた。

なお、この RDBTEST は FACOM OSIV/F4 TSS の TEST コマンド（以下、RDBTEST と区別するために TSS TEST と呼ぶ）のもとで動作する。

3. 1 RDBTEST の機能

CCTS では、モジュール間のリンクエージが一元管理されている。RDBTEST はこのリンクエージと領域管理をシミュレートすることによって、モジュール間の制御の受渡しに介入することができる。

そして、このシミュレートによって多様なスタブ支援機能やデバッグ支援機能を提供する。RDBTEST のコマンド一覧を表 1 に示す。主なスタブ処理機能には、次のようなものがある。

- モジュール呼出しを単に迂回する (SKIP コマンド)。
- モジュールの呼出し、復帰時点での TSS TEST のモードへ移行し必要な処理を行う (TEST コマンド)。

表 1. RDBTEST のコマンド一覧

| コマンド | 機能 |
|-----------|-------------------------|
| CALL | テスト開始モジュールの指定。 |
| END | テストの終了。 |
| INTERRUPT | モジュール呼出し時の中断点の指定。 |
| LABEL | ラベルトレースの設定・解除。 |
| LIST | トレース情報、レジスタの内容の出力。 |
| LOAD | テーブル、モジュール等のロード。 |
| REND | ABEND 出口の終了 (TEST 終了)。 |
| RGO | 中断点の終了、実行の開始。 |
| PROG | 呼出しモジュールの変更。 |
| SKIP | 呼出しモジュールの実行の迂回、中断点への分岐。 |
| TEST | TSS TEST モードへの移行。 |
| TRACE | モジュール呼出し時のレジスタトレースの設定。 |

- モジュールの呼出し、復帰時点で予め適切な処理が設定されている中断点へ分岐しその処理を実行する (TEST コマンド)。
- モジュールの実行に必要なテーブル等をロードする (LOAD コマンド)。
- 呼出しモジュールを変更する (RGO コマンド)。
- さらに、デバッグ支援機能として次のようなものがある。
 - モジュール間の呼出し、復帰に関して、各モジュールの開始・終了の時点でモジュール名を出力する (LABEL コマンド)。
 - モジュール間の呼出し、復帰時にレジスタの内容を出力する (TRACE コマンド)。
 - 任意のモジュールの呼出し・復帰時点で、それまでに呼び出されたモジュールの呼出し・復帰時のレジスタトレースを出力する (LIST コマンド)。

その他、実行を制御するものとして、モジュールの呼出点に中断点を設定するコマンド (INTERRUPT コマンド) がある。また、スタブ処理を効果的に行うために、RDBTEST の用意した中断点に予め適当な処理を登録しておく機能などがある。

3. 2 RDBTEST の実際

RDBTEST は、TSS TEST のもとで使用される (図 6 参照)。TSS TEST は、プログラムのインタラクティブデバッグを支援するためのシステムであり、中断点の設定、メモリの内容表示、メモリへの値設定などの様々な機能を持っている。

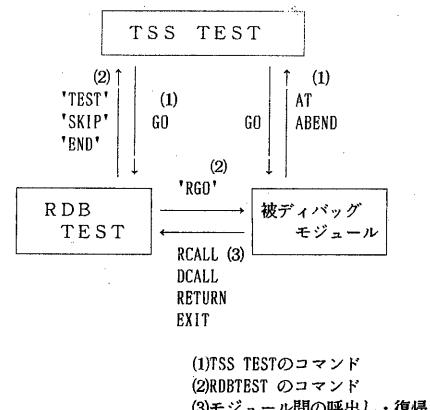


図 6. RDBTEST の動作環境

被デバッグモジュールは、TSS TESTの下で動作するRDBTESTから起動される。このモジュールのデバッグは基本的にはTSS TESTの豊富な機能を用いて行われる。そして、他のモジュールを呼び出そうとする場合にRDBTESTが介入する。このとき、RDBTESTの提供する機能を用いて適切なスタブ処理を行うことができる。

図7にRDBTESTの使用例を示す。この例では、モジュールJXZTPZ00がテストされているが、このテストの時点ではこのモジュールが呼び出すJXZTPZ03はまだ作成されていない。そこで、JXZTPZ03の呼出し時にはスタブの処理を行わねばならないが、この例ではスタブルーチンを利用するのではなく、呼出し時にTSS TESTのモードへ移行し、TSS TESTの機能を使って代行している。

```

RDB
CALL JXZTPZ00          ←①テスト開始点の指定。
ENTRY JXZTPZ00
RSET
INTERRUPT JXZTPZ03    ←②呼出し時の中断点の設定。
RSET
LABEL ON               ←③ラベルトレースの指定。
RSET
TRACE JXZTPZ02        ←④呼出し時のレジスタトレースの指定。
RSET
RGO                   ←⑤実行の開始。
ENTRY JXZTPZ01          ←⑥ラベル及びレジスタのトレース。

ENTRY JXZTPZ02
OR 20285059 1R 000CDD08 2R 600DCP06 3R 000DBBB0
4R 00000000 5R 00000000 6R 000DCP6C 7R 00000000
8R 00000004 9R 0000C000 10R 400CD9C4 11R 000CDCA4
12R 000CEB008 13R 000DCP6C 14R 000DCF54 15R 000DCE28
RETURN JXZTPZ02
OR 20285059 1R 000CDD08 2R 600DCP06 3R 000DBBB0
4R 00000000 5R 00000000 6R 000DCP6C 7R 00000000
8R 00000004 9R 0000C000 10R 400CD9C4 11R 000CDCA4
12R 000CEB008 13R 000DCP6C 14R 600DCF62 15R 000DCE28
ENTRY JXZTPZ03
RSET
SKIP                  ←⑦呼出しモジュールの迂回。
RETURN
RSET
TEST                 ←⑧TSS TESTモードへの移行。
..... TEST MODE START .....
TEST
(G省略)
GO
RSBT
RGO                  ←⑨中断点からの再実行。
RETURN JXZTPZ01
RETURN JXZTPZ00
ROB

```

図7. RDBTESTによるテストの実行例

このように、RDBTESTとTSS TESTの機能を上手に組み合せることによって効果的なデバッグを進めることができる。そして、RDBTESTの多様な支援機能により、スタブの処理に柔軟に対応でき、ここではスタブルーチンはほとんど不要となった。

3. 3 トップダウンテスト

トップダウンとは言っても、現実にはシステム全体を上から下へ画一的にテストしていくことはできない。

実際のテストの進め方にはCCTSのモジュール構成の考え方を応用した。CCTSはあるひとまとまりの機能を提供する。そこで、一つ又はいくつかのCCTSを単位としてトップダウンテストを適用した。

一方、前にも述べたようにRDBTESTはCCTSの一元化されたリンクエージをシミュレートしており、すべてのCCTSに対して、テストドライバーとなっている。そしてRDBTESTを使うことによってすべてのCCTSは並行にテストできる。

このようなテストの進め方では、CCTS単位のテストがトップダウンに行なわれるため各CCTS間のインターフェースが早期に検証できる。ここでは、CCTSの入口が一つということが重要なポイントとなっている。

また、比較的小なまとまり毎に十分なテストが実施できると共に、デバッグも容易になる。ここでは、RDBTESTの機能が活かされる。

さらに、汎用的なテストドライバーによって、テストのスケジューリングや人の配分など、マネジメントの問題がくみ易くなった。

4. まとめ

プログラムとは、一定の目的のデータ処理を行なうための体系であり、この体系には階層がある。この体系の自然な階層化という観点を逆に規約化してしまうと、コンポーネント向きの独立性が高く、メンテナンスの容易なプログラミング方法が浮びあがってくる。これが、CCTSであったということができるよう。

このCCTS手法によって、特殊な手法を用いず、一般的な手法の組合せで大規模システムの開発を可能とした。このようにCCTS手法の最大の強みは、その「自然さ」にあるといふことができる。

また、専用デバッグシステムRDBTESTは、CCTSの一元化されたリンクエージを使用することによって、各種のツールの導入をも容易とし、インクフェースのフォーマットダンプや、シンボリックデバッグ用の仕掛けの作成も可能とした。RDBTESTはすべてのモジュールの汎用的テストドライバーとして、たいへん拡張性に富んだものとして構成できた。

【参考文献】

- [1] Barry W Boehm "Software engineering - as it is", Proceedings ICSE pp. 11-pp. 21 (1979).
- [2] Anthony I. Wasserman and Steven Gutz "The Future of Programming", CACM pp. 196-pp. 206 (March, 1982).
- [3] Plaviu Cristain "A recovery mechanism for modular software", Proceedings ICSE pp. 42-pp. 50 (1979).
- [4] Edsger W. Dijkstra "The structure of "THE"-Multiprogramming system", CACM pp. 341-pp. 346 (May, 1968)
- [5] ADA reference manual, SIGPLAN Notices 6 (1979).
- [6] "FACOM OSIV/F4 TSSコマンド文法書"