

4 ビット リレー加算器と RISC-V をつなぐ

田中 二郎¹

概要：80 年前にツーゼが作ったリレーによる計算機で使われた全加算器は、まったく無駄のない設計であった。その回路から論理式を再構築し、ツーゼがいかにこの回路に至ったかを考察したかったが、ツーゼの発想までは理解できていない。リレーによる論理回路は、とくに OR 回路をいかに Wired OR で組めるか重要であることがわかった。

また、2 進数で動く回路を人にわかりやすい 10 進で表示するためのロジックは複雑であり、リレーのみで構成することが難しいことがわかった。そのため、最新の CPU である RISC-V をユーザインターフェース用に使用することとした。

キーワード：Zuse,Z3, リレー, 加算器,RISC-V

1. リレー式計算機

コンラート・ツーゼ (Konrad Zuse, 1910-1995) はドイツの発明家で、プログラム制御式リレー・コンピュータ Zuse Z3 を 1941 年に稼働させた。Z3 は、およそ 2600 個のリレーを使い（うち演算用には約 600 個を使用）[1]、さん孔テープでプログラム可能な計算機である。

1988 年には、Z3 が任意のチューリングマシンをシミュレート可能であることが示された。[2]

Z3 は 1945 年に戦争で破壊されたが、1963 年にレプリカが作成され、ミュンヘンのドイツ博物館で展示されている。[3]

1.1 リレーによる論理回路

(メカニカル) リレーとは、繼電器ともいい、電磁石でスイッチを動かす機構である。電磁石に電気が流れた時に ON になるのを a 接点もしくはメタ接点、NO(Normally Open) といい、電気が流れていないと ON な接点を b 接点もしくはブレイ

ク接点、NC(Normally Close) という。a,b 両接点をもつ場合、切り替えの中心となる接点を c 接点という。また、その他にも様々な呼び方があり、回路図の書き方も様々である。

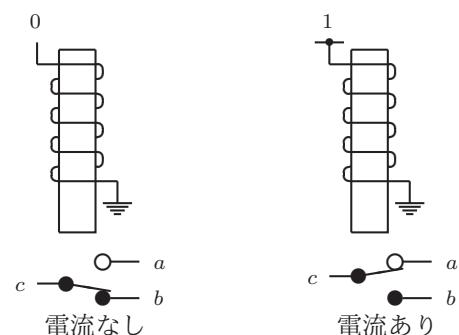


図 1 リレー

リレーは、その性質上、電磁石に電気が流れたり、流れなくなってから接点が ON/OFF するまでの動作に時間がかかる。さらに、動作してから接点の接続が安定するまで ON/OFF が繰り返されることがある（チャタリング）。

¹ jiro@bimyo.jp



図 2 DC12V 4 回路 2 接点リレー

また, リレーの接点は, 通常,a 接点が ON になる前に b 接点が OFF になり (Break before Make),c 接点が a,b どちらにも接続されていない瞬間が存在する. 逆に,b 接点が OFF になる前に a 接点が ON になる (Make before Break) ものもあり, この場合は c 接点が a,b 両方と接続される瞬間がある. この場合は,a,b 間も接続されることとなり, 回路設計で留意する必要がある.

電気が流れている (電圧がかかっている) 状態を 1, 電流が流れていない (電圧がかかっていない) 状態を 0 と考え, 論理回路を作成することができる. この時に注意することは, 電流が流れていない (電圧がかかっていない) 状態というのが, 接地状態ではなく, どこにも接続されていない状態であることである. この定義に従ったリレー回路では, 電源装置の一端はリレーの電磁石端子にのみ接続され, 接点側には接続されない. そのため, 回路の異常動作等により電源が短絡することはない.

1.2 Buffer, NOT, Selector

リレーをひとつ使うことで,a 接点として絶縁した別回路を作成することができる. また b 接点により NOT(\bar{A}) を作成することができる. この時,c 接点は電源装置のうち, リレーの電磁石端子に接続するのとは反対側を接続する.

また,a,b 接点を入力,c 接点を出力すると, Selector($Ax + \bar{A}y$) になる.

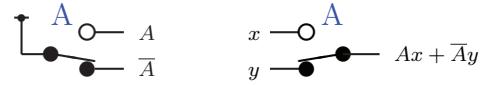


図 3 Buffer, NOT, Selector

1.3 AND, OR

接点を直列に接続することで, AND(Ax) を作成することができる. b 接点を使うことで, NOT AND($\bar{A}x$) にすることもできる. OR は単純に並列にすると入力側の値にまで影響が及ぶので, Selector を使い $A \cdot 1 + \bar{A}x$ とする. a,b 接点を逆にすると, NOT OR($\bar{A} \cdot 1 + Ax$) となる.

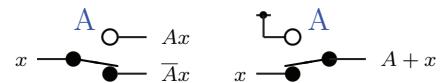


図 4 AND,OR

1.4 Wired OR

$xy + \bar{x}z$ という論理回路は, Selector を使わなくても, 線を直接接続することで OR となる.

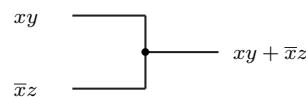


図 5 Wired OR

1.5 XOR の実現

通常の XOR($A \oplus B = A\bar{B} + \bar{A}B$) の論理回路を, 上述の NOT, AND, OR で作成すると複雑になるが, c 接点を選択回路として使う ($c = xa + \bar{x}b$) ことにより, XOR が簡単に実現できる.

どちらかの回路の a,b 接点を入れ替えると, XNOR ($\bar{A} \oplus \bar{B} = \bar{A}\bar{B} + A\bar{B}$) となる.

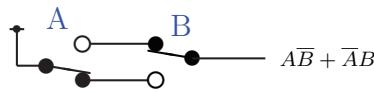


図 6 Buffer,NOT と Selector による XOR

1.6 加算器

半加算器は、結果 $S = A \oplus B$, キャリー $Cout = AB$ であり、簡単に実現できる。

全加算器は半加算器ふたつと OR で作成できるが、多段にした場合、前段のキャリー出力を次段の入力とすると、リレーの伝播時間分の遅れが生じる。これを回避するためには、キャリーを電磁石に流さない回路にしなければいけない。論理式で書く場合、 $x \oplus y$ の x や y にキャリーを使えないということである。しかし、全加算器の場合、結果 $S = A \oplus B \oplus Cin$ となり、 \bar{Cin} が必要となる。

そこで、キャリー入力 Cin だけでなく \bar{Cin} 入力を用意する ('dual rail') ことで、 $S = A \oplus B \oplus Cin = A \cdot (\bar{B} \oplus \bar{Cin}) + \bar{A} \cdot (B \oplus Cin) = A \cdot (\bar{B} \cdot \bar{Cin} + B \cdot Cin) + \bar{A} \cdot (B \cdot \bar{Cin} + \bar{B} \cdot Cin)$ とし、 A による Selection と B, \bar{B} による AND/NOT AND, Wired OR だけの回路で構成することができ、キャリーを電磁石に流す必要がなくなる。このとき必要となる $B \cdot Cin, \bar{B} \cdot Cin$ は AND/NOT AND の 1 回路で構成でき、同様に $B \cdot \bar{Cin}, \bar{B} \cdot \bar{Cin}$ も 1 回路で構成できる。よって、加算の結果は 3 回路で構成できる。

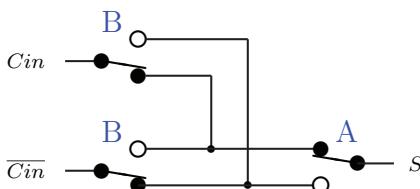


図 7 加算の結果

キャリー出力 $Cout = A \cdot B + (A \oplus B) \cdot Cin = A \cdot B + A \cdot \bar{B} \cdot Cin + \bar{A} \cdot B \cdot Cin = B \cdot (A \cdot 1 + \bar{A} \cdot Cin) + \bar{B} \cdot (A \cdot Cin)$ であり、 B による Selector と A による Wired OR と AND

みつで構成できる。しかし、このうち $\bar{A} \cdot Cin$ と $A \cdot Cin$ は 1 回路で構成できる。また、必要となつた \bar{Cout} は、 $\bar{Cout} = \overline{A \cdot B + (A \oplus B) \cdot Cin} = B \cdot (\bar{A} \cdot \bar{Cin}) + \bar{B} \cdot (\bar{A} \cdot 1 + A \cdot \bar{Cin})$ となる。 $Cin, Cout$ と同様に $\bar{A} \cdot \bar{Cin}$ と $A \cdot \bar{Cin}$ は 1 回路で構成できる。さらに $A \cdot 1$ と $\bar{A} \cdot 1$ も 1 回路で生成できるので、全加算器に必要な回路数は A, B 各 4 回路の合計 8 回路となる。

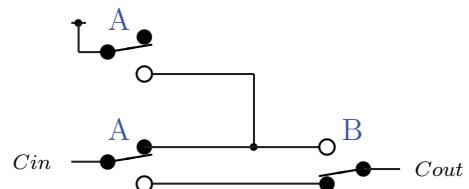


図 8 キャリー

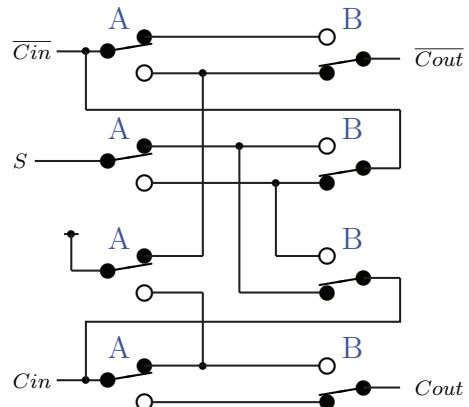


図 9 全加算器

表 1 全加算器

| Cin | \bar{Cin} | A | B | $Cout$ | \bar{Cout} | S |
|-------|-------------|-----|-----|--------|--------------|-----|
| 0 | 1 | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 |
| 0 | 1 | 0 | 1 | 0 | 1 | 1 |
| 0 | 1 | 1 | 0 | 0 | 1 | 1 |
| 0 | 1 | 1 | 1 | 1 | 0 | 0 |
| 1 | 0 | 0 | 0 | 0 | 1 | 1 |
| 1 | 0 | 0 | 1 | 1 | 0 | 0 |
| 1 | 0 | 1 | 0 | 1 | 0 | 0 |
| 1 | 0 | 1 | 1 | 1 | 0 | 1 |

1.7 4ビット加算器

全加算器が,A用の4回路リレーと,B用の4回路リレーで構成できた。これを4段接続することにより,4ビットの加算器となる。最下位のキャリーは $Cin = 0$ (どこにも接続しない), $\overline{Cin} = 1$ (電源に接続)に固定する。

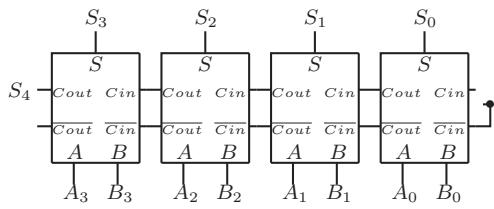


図 10 4ビット加算器

2. 入出力

入力には,ロータリDIPスイッチ(16進リアルコード)を使用し,0~15までの値を入力できる。

表示には7セグメントLEDを使用することとした。そのため,5bit($S_0 \sim S_4$) \Rightarrow 10進7セグメント2桁($a_0 \sim g_1$)への変換が必要である。

これを論理式で記述すると,

$$a_0 = \overline{S_4}S_2S_0 + \overline{S_3}S_1 + S_4S_1\overline{S_0} + S_4\overline{S_2}S_0 + S_3S_2\overline{S_1} + S_4\overline{S_3}S_0 + \overline{S_4}S_3\overline{S_1} + \overline{S_4}S_2S_0$$

$$b_0 = S_3\overline{S_1}S_0 + \overline{S_3}S_1S_0 + \overline{S_4}S_2 + S_4S_1S_0 + S_4\overline{S_3}S_1 + S_4\overline{S_3}S_0 + S_3S_2\overline{S_0} + S_3S_2\overline{S_1} + S_2\overline{S_1}S_0$$

$$c_0 = S_4\overline{S_2} + S_0 + S_3S_1 + S_4\overline{S_1} + \overline{S_2}S_1 + \overline{S_4}S_3S_2$$

$$d_0 = \overline{S_4}S_2\overline{S_1}S_0 + \overline{S_4}S_3S_2S_0 + \overline{S_3}S_2S_1 + \overline{S_3}S_1\overline{S_0} + S_3\overline{S_1}S_0 + S_4\overline{S_3}S_1 + S_4S_1\overline{S_0} + S_3S_2\overline{S_1} + S_4\overline{S_3}S_0 + \overline{S_4}S_2S_0$$

$$e_0 = \overline{S_3}S_1\overline{S_0} + S_4S_1\overline{S_0} + S_4\overline{S_3}S_0 + \overline{S_4}S_2S_0 + S_3S_2\overline{S_1}S_0$$

$$f_0 = \overline{S_4}S_3S_2\overline{S_1} + S_4\overline{S_3}S_2S_1 + \overline{S_4}S_3S_2S_1 + S_3\overline{S_2}S_1 + S_4S_3\overline{S_1} + S_3S_1\overline{S_0} + \overline{S_3}S_1\overline{S_0} + \overline{S_4}S_3S_2\overline{S_0}$$

$$g_0 = \overline{S_3}S_2S_1 + \overline{S_4}S_2\overline{S_1} + S_4\overline{S_2}S_0 + \overline{S_4}S_3S_2 + S_4\overline{S_3}S_1 + S_3\overline{S_1} + \overline{S_3}S_1\overline{S_0}$$

$$a_1 = S_4S_2 + S_4S_3$$

$$b_1 = S_3S_1 + S_3S_2 + S_4$$

$$c_1 = S_4\overline{S_3}S_2 + \overline{S_4}S_3S_1 + \overline{S_4}S_3S_2 + S_3S_2S_1$$

$$d_1 = S_4S_2 + S_4S_3$$

$$e_1 = S_4\overline{S_3}S_2 + S_4S_3\overline{S_2} + S_4S_2\overline{S_1}$$

$$f_1 = 0$$

$$g_1 = S_4S_2 + S_4S_3$$

であり,これをリレーのみの回路で作成するのは,回路数が増え,困難である。

2.1 RISC-V

5bit($S_0 \sim S_4$) \Rightarrow 10進7セグメント2桁($a_0 \sim g_1$)の変換のために最新のRISCであるRISC-Vの評価用ボードを使用した。

RISC-Vは,2010年より開始されたオープンアーキテクチャのISAである。2017年にはArduino-compatibleな評価用ボードHiFive1が発売され,安価に使用することができるようになった。開発環境も整備されており,HiFive1の開発にはUSBで接続するだけで,特別なハードウェアは必要ない。

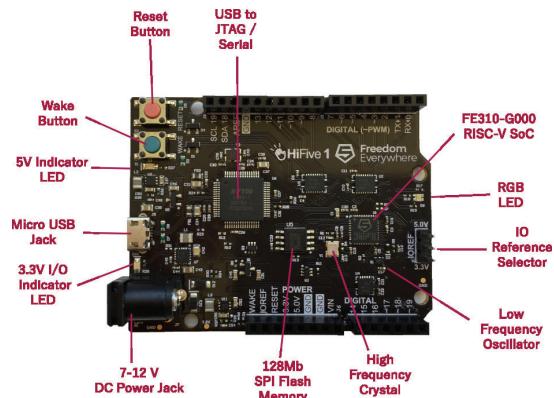


図 11 HiFive[4]

RISC-Vの入出力用のGPIOは0~23まで定義されているが,HiFive1ではそのうち19本が使用可能である。

ただし,UARTの2本はデバッグ用に使われており,LEDの3本も使用が難しい。つまり使えるのは14本であり,5入力14出力の変換にはピン数が足りない。

そこで,出力はBCD2桁とし,BCD \Rightarrow 7セグメントの変換には専用IC(74HC4511)を使うこととした。これにより,出力は6bitとなり,GPIOの0~5までを使用することとした。

また,入力には電圧変換のためにフォトカプラ

表 2 HiFive1 の GPIO

| GPIO | IOFO | IOF1 | LED |
|------|---------------|--------|-------|
| 0 | | PWM0_0 | |
| 1 | | PWM0_1 | |
| 2 | SPI1:SS0 | PWM0_2 | |
| 3 | PI1:SD0/MOSI | PWM0_3 | |
| 4 | SPI1:SD1/MISO | | |
| 5 | SPI1:SCK | | |
| 9 | SPI1:SS2 | | |
| 10 | SPI1:SS3 | PWM2_0 | |
| 11 | | PWM2_1 | |
| 12 | | PWM2_2 | |
| 13 | | PWM2_3 | |
| 16 | UART0:RX | | |
| 17 | UART0:TX | | |
| 18 | | | |
| 19 | | PWM1_1 | GREEN |
| 20 | | PWM1_0 | |
| 21 | | PWM1_2 | BLUE |
| 22 | | PWM1_3 | RED |
| 23 | | | |

(TLC621) を使用し,GPIO の 9~13 に接続した.

2.2 UI プログラム

プログラムは $10\mu\text{s}$ ごとにカウントされるタイマの値をみて, 10mS 毎に入力値を読み込んで 2 進 10 進変換をおこない, 出力する. 入力に変化があれば, デバッグ用コンソールに GPIO の値を出力する.

ついでに, 16 回 (160mS) 毎に, ボード上の LED の色を変化させている.

質疑・応答

- Q 7セグ LED をダイナミック点灯にしないのは?
- A 2桁なので, 配線の手間があまり変わらない.
- Q HiFive1 の価格は?
- A HiFive1 は 1 万円弱です.
- Q 最新のボードの値段は?
- A HiFive Unleashed は 999 ドルとのこと.
- Q HiFive1 は, Arduino 互換といえる?
- A ほほ, Arduino 互換です.
- Q I/O の電圧は?

A 3.3V と 5V をジャンパで切り替えられます.

Q 電源は?

A リレーは 12V で駆動しています.

HiFive1 は 7~12V OK なので, 12V を供給しています.

HiFive1 搭載のレギュレーターの 5V 出力を, ロジック IC 用に使っています.

参考文献

- [1] <http://ed-thelen.org/comp-hist/Reckoners-ch-2.html>
- [2] <https://ieeexplore.ieee.org/document/707574>
- [3] <https://www.deutsches-museum.de/sammlungen/meisterwerke/meisterwerke-iii/z3-und-z4/>
- [4] https://sifive.cdn.prismic.io/sifive%2F9c57065b-6d28-465b-b67d-f416894123a9_hifive1-getting-started-v1.0.2.pdf

```

#include <stdint.h>
#include "platform.h"

void _putc(char c) {
    while ((int32_t) UARTO_REG(UART_REG_TXFIFO) < 0);
    UARTO_REG(UART_REG_TXFIFO) = c;
}

int _getc(char * c){
    int32_t val = (int32_t) UARTO_REG(UART_REG_RXFIFO);
    if (val > 0) {
        *c = val & 0xFF;
        return 1;
    }
    return 0;
}

void _puts(const char * s) {
    while (*s != '\0'){
        _putc(*s++);
    }
}

void _hex1(int32_t v) {
    char * hex = "0123456789ABCDEF";
    _putc(*(hex + (v & 0xf)));
}

void _hex2(int32_t v) {
    _hex1(v >> 4);
    _hex1(v);
}

void _hex4(int32_t v) {
    _hex2(v >> 8);
    _hex2(v);
}

void _hex8(int32_t v) {
    _hex4(v >> 16);
    _hex4(v);
}

int main (void)
{
    PRCI_REG(PRCI_HFROSCCFG) |= ROSC_EN(1);
    PRCI_REG(PRCI_PLLCFG) = (PLL_REFSEL(1) | PLL_BYPASS(1)); _puts(" ");
    PRCI_REG(PRCI_PLLCFG) |= (PLL_SEL(1));
    PRCI_REG(PRCI_HFROSCCFG) &= ~(ROSC_EN(1));
    GPIO_REG(GPIO_OUTPUT_VAL) |= IOFO_UARTO_MASK;
    GPIO_REG(GPIO_OUTPUT_EN) |= IOFO_UARTO_MASK;
    GPIO_REG(GPIO_IOF_SEL) &= ~IOFO_UARTO_MASK;
    GPIO_REG(GPIO_IOF_EN) |= IOFO_UARTO_MASK;
    UARTO_REG(UART_REG_DIV) = 138;
    UARTO_REG(UART_REG_TXCTRL) = UART_TXEN;
    UARTO_REG(UART_REG_RXCTRL) = UART_RXEN;
    volatile int i=0;
    while(i < 10000){i++;}
    _puts("SiFive START\r\n");
    GPIO_REG(GPIO_INPUT_EN) |= 0x3e00;
    GPIO_REG(GPIO_PULLUP_EN) &= ~0x3e00;
    GPIO_REG(GPIO_OUTPUT_EN) = 0x3f;
    GPIO_REG(GPIO_INPUT_EN) &= ~((0x1 << RED_LED_OFFSET)
                                | (0x1 << GREEN_LED_OFFSET)
                                | (0x1 << BLUE_LED_OFFSET));
    GPIO_REG(GPIO_OUTPUT_EN) |= ((0x1 << RED_LED_OFFSET)
                                | (0x1 << GREEN_LED_OFFSET)
                                | (0x1 << BLUE_LED_OFFSET));
    int relay = 0;
    int last = 0;
    int led = 0;
    volatile uint64_t * now
        = (volatile uint64_t*)(CLINT_CTRL_ADDR + CLINT_MTIME);
    volatile uint64_t then = *now + 1000;
    while(1){
        // wait 10ms
        while (*now < then) { }
        then += 1000;
        // input from Relay
        relay = (~GPIO_REG(GPIO_INPUT_VAL) >> 9) & 0x1f;
        // binary to BCD
        relay = int(relay / 10) * 0x10 + (relay % 10);
        // output to LED
        GPIO_REG(GPIO_OUTPUT_VAL) = relay | 0x6b0000;
        // RGB-LED blink
        if(led & 0x10) {
            GPIO_REG(GPIO_OUTPUT_VAL) &= ~(0x1 << BLUE_LED_OFFSET);
        }
        if(led & 0x20) {
            GPIO_REG(GPIO_OUTPUT_VAL) &= ~(0x1 << RED_LED_OFFSET);
        }
        if(led & 0x40) {
            GPIO_REG(GPIO_OUTPUT_VAL) &= ~(0x1 << GREEN_LED_OFFSET);
        }
        led = (led + 1) & 0x7f;
        // console log
        if(last != relay) {
            _hex8(GPIO_REG(GPIO_INPUT_VAL));
            _hex8(GPIO_REG(GPIO_OUTPUT_VAL));
            _puts("\r\n");
            last = relay;
        }
    } // while(1)
}

```