

## AI 言語向き RISC アーキテクチャ

## 2W-3

丸山 勉、神津 信一†、横田 実、森島 潔

日本電気(株) C&amp;C システム研究所 †半導体応用技術本部

## 1 はじめに

本稿では、現在評価中である AI 言語向き RISC アーキテクチャについて述べる。1 チップ化することを念頭に現在のデバイス技術を踏まえてアーキテクチャの設計を行なった。どのような命令セットが AI 的処理の高速実行に有効であるかを中心に述べる。

LISP, PROLOG 等の処理では、一般には分岐が多いと言われているが、応用プログラムの評価ではメモリアクセス命令、レジスタ間転送命令等単純な命令の実行頻度が最も高い。従って、分岐等の高速化を行なうとともに、単純な命令の高速化が不可欠である。このため、本アーキテクチャではクロックスピードの高速化を重視して RISC アーキテクチャを採用した。また、分岐の高速化を実現するために、よく分岐すると考えられる方向の高速化のための分岐命令および複合命令等を用意した。さらに、組み込み関数呼び出しの高速化および単純な命令の同時実行による高速化等を図った。

結果として、簡単なベンチマーク等を用いたサンプルコーディングでは、MIPS 等の RISC プロセッサに対して同じクロックスピードで動作した時、LISP の場合で約 1.5~2 倍、PROLOG の場合で 2~3 倍の高速化を達成できる見通しを得た。

## 2 アーキテクチャ設計方針

PROLOG マシン CHI-II[1] 及び LISP マシン LIME[2] での評価結果をみると、メモリアクセス命令、レジスタ間転送、即値の代入等の簡単な命令、分岐命令、関数呼び出し等の命令の実行頻度が高い。これらの命令の実行頻度を考えて以下のような設計方針をとった。

## 2.1 速いクロックスピードの実現

より高速なクロックスピードを実現するために RISC アーキテクチャを採用した。上述したように LISP, PROLOG 等の実行においてもメモリアクセス、レジスタ間転送などの簡単な命令頻度が最も高いため、汎用マイクロプロセッサと同程度のクロックスピードを実現することは非常に重要である。

## 2.2 メモリアクセスの高速化

AI 的処理においては特にメモリアクセスが多い。メモリアクセスのディレイタイムの高速化はデバイス技術により決定するため、アーキテクチャとしては以下の機能を実現した。

1. 連続リード/ライト時の 1 ワード/1 クロックサイクルのスループットの実現
2. レジスタの post increment/decrement スタックアクセス等に有効である。

A RISC Architecture for AI Languages  
Tsutomu Maruyama, Shinichi Kouzu,  
Minoru Yokota and Kiyoshi Morishima, NEC Corporation

命令例 read Rdata, Raddr++

```
/* Rdata = *Raddr & Raddr += 4; */
```

3. ベース + オフセットによるメモリアクセス  
nn ローカル変数等のアクセスに不可欠である。

命令例 read-with-offset Rdata, Raddr, Offset

```
/* Rdata = *(Raddr+Offset); */
```

## 2.3 分岐方向の高速化

RISC では一般に分岐の高速化のためにディレイド分岐が用いられているが、LISP, PROLOG では、命令列が分岐命令 → メモリアクセス → 分岐命令 → というサイクルになることが多いため、ディレイドスロットを埋めることはそれ程容易ではなく単なるディレイド分岐のみでは不十分である。また、多くのタグ判断は例外的な条件の検出に用いられることが多いため本アーキテクチャでは以下のような方法によってメインバスの高速化をはかっている。

1. SPUR [3] に見られるような 2 種類の分岐命令
  - (a) 分岐する方を優先する分岐命令
  - (b) 分岐しない方を優先する分岐命令
2. メモリアクセス & 条件分岐命令の組み合わせ

1-(a) では分岐が起きた場合には通常のディレイド分岐となり、分岐が生じなかった場合にはディレイドスロットの命令の実行を無効化してその次の命令から実行する。1-(b) では分岐が生じた場合にはディレイドスロットに相当する命令の実行が無効化され分岐先の命令から実行されるが、分岐が生じなかった場合にはディレイドスロットの命令から実行される。このような分岐命令によりメモリアクセス命令を自由にディレイドスロットに置くことができるため、分岐予測が正しかった場合の処理を高速化することができる。

命令例

```
jump-if-[not-]-condition[-delayed] Condition, Offset
```

```
/* if(ConditionIsTrue) PC+=Offset */
```

```
jump-if-tag[-not-]-equal[-delayed] Rd, TAG, Offset
```

```
/* if(TagOf(Rd)==TAG) PC+=Offset */
```

```
jump-if-[not-]-bit[-delayed] Rd, N, Offset
```

```
/* if(NthBitOf(Rd)==1) PC+=Offset */
```

delayed が指定された場合には 1-(a)、そうでない場合には 1-(b) の分岐となる。not が指定された場合には条件判断の否定がとられる。

2. においては、組み合わせられた分岐条件の判断結果によって、メモリアクセスが無効化される。このため、メモリアクセスと同時にメモリアクセスに用いるデータの条件判断を実行することができ、リストの第 1 要素の読み出し等を高速化することができる。

例 read-with-check Rdata, Raddr &

```
jump-if-tag-not-equal Raddr, CONS, Offset
```

Raddr のタグが CONS ならば read 命令を実行、それ以外ならば read 命令を無効化して分岐

## 2.4 組み込み関数呼び出しの高速化

LISP, PROLOG では組み込み関数が多用されるので高速化が重要である。組み込み関数の呼び出しの高速化を実現するために以下のような機能を採り入れた。

1. 絶対番地へのコール命令 & 割り込みマスク  
例 call-firmware-delayed Absolute-Address  
/\* PC = Absolute-Address \*/
2. 複数の引数の同時転送(相手先は引数用レジスタ)及び関数の実行結果の書き込みレジスタの指定  
例 move-arguments Rarg1 Rarg2 Rarg2 Rreturn  
/\* R32 = Rarg1, R33 = Rarg2, R34 = Rarg3,  
SpecialRegister = NumberOfRreturn \*/
3. 関数の実行結果の書き込みレジスタの間接指定によるレジスタ間転送  
例 move-indirectly Rresult  
/\* R[SpecialRegister] = Rresult \*/

## 2.5 簡単な命令の同時実行による高速化

本アーキテクチャでは、以下に示すような命令同時実行による高速化の機能をできるだけ採り入れた。

1. 各種命令 + レジスタ間転送命令  
例 read Rdata, Raddr & move Rdest, Rsrc
2. 各種命令 + ジャンプ命令  
例 add Rd, Ri, Rj & jump-delayed Offset
3. 各種命令 + 条件分岐命令  
例 move Rd, Rs &  
jump-if-tag-not-equal Rs, CONS, Offset

## 3 ハードウェア概要

ハードウェアの概要を以下に示す。

1. データ幅は 40 ビット (GC 用タグ 2 ビット + タグ 6 ビット + データ 32 ビット)
2. 4 段のパイプライン(各ステージ間では演算結果をすぐ利用する場合の待ちを防ぐためにデータをバイパス)
3. 64 個の汎用レジスタ (レジスタウィンドウは用いてはいない)。
4. 命令はオペコード、複合命令指定フィールド及び 4 つのオペランドからなり、命令の数は約 100 種。
5. 数 K ワードの命令 / データキャッシュ (on-chip) を想定(現状では数 K ワードのものを想定しているができるだけ大容量化が望ましい)

## 4 プログラミング例

以上述べた命令セットを実際にどのように用いるかを図 1 に示す。図 1 は LISP の関数である assoc のコーディング例の一部である。上記の組み込み関数用命令によって、\$assoc のコール / リターンがほとんどオーバーヘッドなしに実現されているのがわかる。また、メモリアクセス & 分岐命令によってリストの CAR 部の読み出し(図 1 中の (car Rlist), (caar Rlist) の部分)が高速に実行されていることがわかる。更に、複合命令 (subtract & jump-delayed) および上記の 1-(b) タイプの分岐しない方を優先する分岐命令の組み合わせにより、ループが高速に実現されている。このようにして MIPS 等の RISC プロセッサに対して、約 2 倍の高速化が実現できる。

## 5 終りに

以上、AI 言語の高速実行を目標とした RISC アーキテクチャについて述べた。現在、このアーキテクチャをゲートアレイを用いて製作中である(キャッシュ制御部を含めて 7 種)。今後、これらのチップを用いてアーキテクチャの評価を行なう予定である。

謝辞 本研究に対して有益なコメントを頂いた日本電気 C&C システム研究所の大野部長および半導体応用技術本部の永尾主任に感謝致します。

## 参考文献

- [1] Habata, S., Nakazaki, R., Konagaya, A., Atarashi, A. and Umemura, M., "Co-operative High Performance Sequential Inference Machine: CHI", in *Proc. ICCD'87*, New York, 1987
- [2] 横田 実, 越前 孝, 越前 章子, "LISP マシン LIME", 計算機アーキテクチャ研究会予稿 74-6, 1989
- [3] Taylor, G.S., Hilfinger, P.H., Larus, J.R., Patterson, R.A. and Zorn, B.G., "Design Decisions in SPUR", in *Computer*, IEEE, 1986

; 呼び出し側

```
call_firmware_delayed Rretaddr, $assoc
move_arguments Ritem, Rlist, Rany, Rresult
```

; 関数定義

\$assoc:

```
; タグの最上位ビットが 0 ならばタグは SYM, INT 等、
; 1 ならば CONS, VECTOR 等。
```

```
jump_if_bit R32, 37, c_assoc
s_assoc: ; 簡単な比較でよいもの
; (car Rlist)
read_with_check R35, R33++
& jump_if_tag_not_equal R33, CONS, eol
; (cdr Rlist)
read R33, R33
; (caar Rlist)
read_with_check R36, R35
& jump_if_tag_not_equal R35, CONS, nil?
; 比較(タグ & データの比較)
subtract R36, R36, R32 & jump-delayed s_assoc
jump_if_not_condition Tag&DataEqual, found
found: ; 等しい要素がある場合
jump_indirectly_delayed Rretaddr
move_indirectly R35

eol: ; LIST の最後まで処理を行なった場合
jump_if_tag_not_equal R33, NIL, error
jump_indirectly_delayed Rretaddr
move_indirectly Rnil_register

c_assoc: ; 内容の比較が必要なもの
.....
```

Fig.1 Sample Coding of ASSOC