

高速双方向推論のためのルール関連図 (S T - N E T) の生成方式

3G-4

田野 俊一 増位 庄一 坂口 聖治

(株) 日立製作所システム開発研究所

1.はじめに

エキスパートシステムの実用化の進展に伴い、推論機構の高速化が重要な課題となってきた。我々は、S T - N E Tアルゴリズムと呼ぶ高速双方向推論の実現アルゴリズムを提案した[1]。ところが、これら高速処理アルゴリズム(例えば[2])は、実行効率を高めるものの、一方で、知識の構造化処理等の事前処理が大きくなり、ルールの追加、削除、修正が容易であるという知識工学ツールのよさが失われつつあるのも事実である。本論文では、ルール条件部、結論部に出現するパターン間の性質を用いて、効率的なS T - N E Tを効率的に生成するアルゴリズムを提案する(ここで、パターンとは、ルール条件部・結論部内のワーキングメモリエレメントの記述を指す)。

2. S T - N E Tの構造

S T - N E Tアルゴリズムは、(1)事前解析によるパターンマッチの効率化、(2)ルール関連図内に2種のトークンを記憶・処理することによる双方向推論の多様化、高速化を実現している。ルール関連図として、図1に示すような、①ルールの条件部を「Forward-rootノードを頂点ノードとする弁別ネット(LHSネット)」に変換し、②ルール結論部を「Backward-rootノードを頂点ノードとする弁別ネット(RHSネット)」に変換し、③LHSネットとRHSネットを、それぞれの弁別ネットの終端ノードであるターミナルノードで結合し、④LHSネットとRHSネットで共通に現れる条件を飛び越すshortcutアーケトで設定した構造を持つS T - N E Tで表現する。

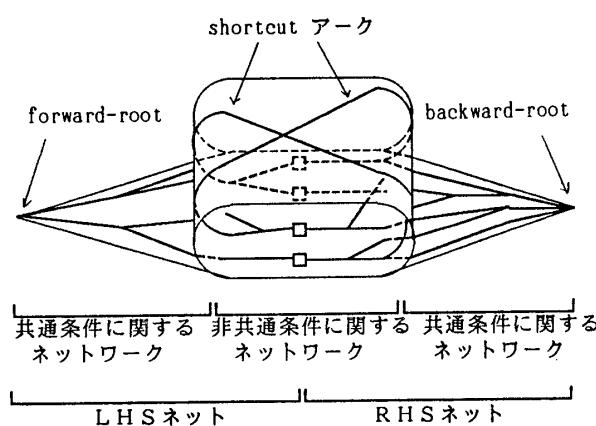


図1 S T - N E Tの構造

この構造を持つS T - N E Tにワーキングメモリエレメント、ゴールを記憶・処理することにより、多様な双方向推論を高速に実行する。

3. 解決すべき課題

S T - N E Tアルゴリズムの高速性は、

- ①いかに効率的なLHSネットを作るか
- ②いかに効率的なRHSネットを作るか
- ③いかに効率的なSCUTアーケを設定できるか

に依存する。

LHSネット、RHSネットは、弁別ネットであるから、効率化するということは、共通に現れる条件を1つにまとめることに対応する。

SCUTアーケは、パターンマッチが可能と判定されたネットワークにだけ、データを流すように設定しなければならない。ところが、SCUTアーケは、LHSネット、RHSネットを結合するアーケであるから、効率的なアーケができるかどうかは、LHSネット、RHSネットの構造に影響される。つまり、まず、効率のよいRHS、LHSネットを生成し、次に、これらのネットワークを結ぶSCUTアーケを生成しても、効率のよいSCUTアーケが設定できるとは限らないのである。即ち、三者を統合し生成する必要がある。

さらに、SCUTアーケを設定するためには、ルール間の関連を解析する必要がある。しかし、この判定処理は、基本的に、LHSパターンとRHSパターンのすべての組に対するマッチング処理であり、処理量が莫大になる。

以上のように、S T - N E T生成アルゴリズムでは、①LHSネット、RHSネット、SCUTアーケの生成を統合して行うこと、かつ、②LHSパターンとRHSパターンの部分的な組合せでのパターンマッチ処理でS T - N E Tが生成できること、の2点が課題となる。

4. パターン間の関係とその性質

パターンは、対象の状態(即ち、ワーキングメモリの状態)を規定するものであり、対象の状態が満たすべき条件記述である。全ての状態の集合をTとするとパターンPa, Pbの示す意味は、パターンを満足する状態の集合で表すことができる。パターンPa, Pbを満たす状態の集合をそれぞれSa, Sbとすると、

$$S_a = \{x \mid x \in T, x \text{は } Pa \text{を満足する}\}$$

$$S_b = \{x \mid x \in T, x \text{は } Pb \text{を満足する}\}$$

と定義できる。この集合の関係は以下の4種に分類できる。

交わりがない場合 : $S_a \cap S_b = \emptyset$

部分的に交わる場合 : $S_a \cap S_b \neq \emptyset, S_a \cup S_b \neq S_a, S_a \cup S_b \neq S_b$

包含される場合 : $S_a \subset S_b \text{ or } S_b \subset S_a$

等しい場合 : $S_a = S_b$

この分類に基づき、パターン間の関係を定めることができる。

(1) D i f f e r e n c e 関係 ($\leftarrow D \rightarrow$)

$S_a \cap S_b = \emptyset$ の場合、PaとPbには、D関係があるといい、 $Pa \leftarrow D \rightarrow Pb$ と記述する。

(2) Matchable 関係 ($\leftarrow M \rightarrow$)

$S_a \cap S_b \neq \emptyset$, $S_a \cup S_b \neq S_a$, $S_a \cup S_b \neq S_b$ の場合、 P_a と P_b には、M 関係があるといい、 $P_a \leftarrow M \rightarrow P_b$ と記述する。

(3) Super-sub 関係 ($\leftarrow S -$, $- S \rightarrow$)

$S_a \supset S_b$ or $S_a \subset S_b$ の場合、 P_a と P_b には、S 関係があるといい、 $S_a \supset S_b$ ならば $P_a \leftarrow S - P_b$, $S_a \subset S_b$ ならば $P_b \leftarrow S - P_a$ と記述する。

$P_a \leftarrow S - P_b$ の場合、 P_a は、 P_b の上位パターン、 P_b は、 P_a の下位パターンと呼ぶ。

(4) Equal 関係 ($\leftarrow E \rightarrow$)

$S_a = S_b$ の場合、 P_a と P_b には、E 関係があるといい、 $P_a \leftarrow E \rightarrow P_b$ と記述する。E 関係を持つパターンは、意味的にみて全く等しい。

これら 4 種の関係には、以下の性質がある。

(a) パターン間には、D 関係、M 関係、S 関係、E 関係のいずれか 1 つの関係が必ず成り立つ。

(b) S 関係は、transitive である。

(c) $P_a \leftarrow M \rightarrow P_b$ であり、 $P_c \leftarrow S - P_b$ を満たす P_c と P_a に S 関係がないならば、 $P_a \leftarrow M \rightarrow P_c$ が成立する。

(d) $P_a \leftarrow D \rightarrow P_b$ であり、 $P_b \leftarrow S - P_c$ ならば、 $P_a \leftarrow D \rightarrow P_c$ が成立する。

5. ST-NET 生成アルゴリズム

基本的に、パターン間の関係を知るためにには、すべてのパターンの組合せに対して、その関係を判定しなければならず、処理量がパターン数の 2 乗に比例して増加してしまう。ところが、前節で示した性質(c)(d)より、D 関係、M 関係は、S 関係より計算できる部分がある。また、(d)より、S 関係は、transitive であるから、この性質を用いれば、S 関係の階層を表すグラフは、効率よく生成できる。

そこで、全ての状態が満足する仮想的なパターンを頂点とする S 関係を用いたパターンの階層グラフを考える。このグラフは、一意に定まる。

S 関係を表すアーカーク (S アーカークと呼ぶ) を実線で表した例を図 2 に示す。例えば、このグラフから、

$P_a \leftarrow S - P_b \leftarrow S - P_c$ であることが得られる。

次に、あるパターンに直接結合した下位パターンが複数あり、それらのパターン間に、M 関係がある場合、それをアーカーク (M アーカークと呼び、点線で表す) で結ぶ。例えば、 P_b に直接結合した下位パターンは、 P_c , P_d , P_e であり、M 関係が、 P_c と P_e , P_d と P_e にあれば、それらのパターン間を M アーカークで結合する。

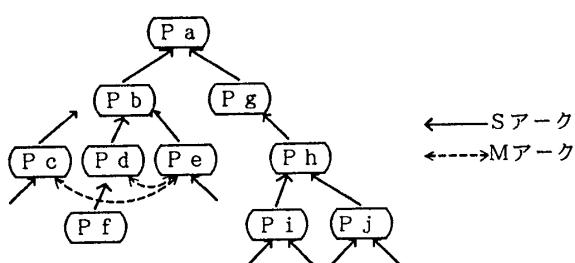


図 2 パターン間の階層グラフの例

図 2 の例では、 P_b の直下のパターン P_c , P_d , P_e 間の M アーカークから、 $P_c \leftarrow M \rightarrow P_e$, $P_d \leftarrow M \rightarrow P_e$ であると判定できることとも、 $P_c \leftarrow D \rightarrow P_d$ であることも表している。

また、 P_a の直下のパターン P_b , P_g 間、 P_g の直下のパターン P_i , P_j 間、には、M アーカークがないので、 $P_b \leftarrow D \rightarrow P_g$, $P_i \leftarrow D \rightarrow P_j$ であることを示している。

以上示した S アーカークと M アーカークによりパターン間の関連を表すグラフを Implication/Matchable グラフと呼ぶ。

IM グラフでは、パターン P_a とパターン P_b が、直接 S 関係で結合されている場合、つまり、 $P_a \leftarrow P_b$ のアーカークが存在する場合、このアーカーク上に、パターン P_a と P_b の条件の差を表すノードを生成し、パターンが成立したことを表す terminal ノードを生成すると、IM グラフ内に存在するパターンに関する弁別ネットが生成できる。

上位のパターンは、下位のパターンにとって、共通の条件を表している。即ち、IM グラフの構造に沿って、直接弁別ネットを生成することは、共通条件を 1 つのノードで表すことに対応し、同一の条件チェックを複数回判定することを避けることができ、効率的ネットワークとなっている。

また、LHS と RHS パターンをすべて 1 つの IM グラフとして表せば、SCUT アーカークの設定に関する情報が得られる。

図 2 の例を用いて説明する。 P_d を RHS パターン、他を LHS パターンとする。あるルールの実行により P_d にマッチする状態が生成された場合、 P_d の上位パターンである P_b , P_a は必ず満たされ、また、 P_d の下位パターンである P_f は、 P_d と P_f のパターンの差をチェックするだけでパターンが満足されるかを判定できることを表している。即ち、 P_d の上位パターン P_b , P_a はパターンマッチの処理なしに、 P_d とパターンマッチすると判定できるパターンであり、SCUT アーカークによって直接結合でき、 P_d の下位パターン P_f は、部分的なパターンマッチの処理後、パターンマッチできるかどうか判定できるパターンであり、SCUT アーカークによって、必要となるパターンマッチ条件を表すネットワークに結合する。

また、 P_d は、 P_e と M アーカークで結ばれているため、 P_d にマッチする状態は、 P_e 以下のパターンを満たす可能性がある。そのため、 P_f と同様に、SCUT アーカークによって、必要となるパターンマッチ条件を表すネットワークに結合する。一方、 P_c 以下のパターンおよび P_g 以下のパターンとは、SCUT アーカークで結合する必要はないことがわかる (P_c と P_d とは D 関係であり、また、 P_g は P_b と D 関係であるから P_b の下位パターンである P_d とも D 関係である)。

即ち、あるパターン P_x に関する SCUT アーカークは、(a) 上位パターンが成立したことを表すノードへ、(b) 下位パターンの成立判定に必要となるチェックを表すノードへ、(c) 上位パターンと M アーカークで結合されているパターンの成立判定に必要となるチェックを表すノードに結合する。

以上のように、IM グラフから直接 ST-NET が生成できる。

5.まとめ

本報では、まず、パターン間には、D, M, S, E 関係の 4 種の関係があることを示した。次に、パターンを S 関係によって関連付けた階層グラフ内に M 関係を部分的に表現すれば、これら 4 種の関係を得ることができ、このグラフから ST-NET が直接生成できることを示した。

参考文献

- 1) 田野, 増位: ST-NET アルゴリズム: 双方向推論の高速処理方式, 情報処理学会論文誌, Vol. 29, No. 10, pp. 944-953 (1988).
- 2) Forgy, C.L.: Rete: A Fast Algorithm for the Many Pattern/Many Object Pattern Match Problem, Artif. Intell. Vol. 19, No. 1, pp. 17-37 (1982).