ホップ数を考慮した P2P 型センサデータストリーム 配信システムの PIAX テストベッドを用いた評価

石 芳正1 川上 朋也2 義久 智樹1 寺西 裕一3,1

概要:我々の研究グループでは、センサの観測データが連続的に流れるセンサデータストリームの配信に 際し、複数の配信先がそれぞれ異なる周期のセンサデータを要求する環境を想定し、P2P 技術により通信 負荷を分散する P2P 型センサデータストリーム配信システムを研究してきた.従来、配信系全体の負荷 の公平性のみに着目した LCF 法、LLF 法を提案してきたが、それらの手法では同一周期の配信先が多数 存在する場合に配信時のホップ数が大きくなり、配信遅延が増大する問題があった.この問題に対し、昨 年度に配信ホップ数に上限を設ける LLF-H 法を提案し、シミュレーション評価を行ってきた.本稿では、 PIAX テストベッドを用いた実機環境での評価を行い、LLF-H 法に与える上限ホップ数に対する配信遅延・ 公平性の挙動を計測し、上限ホップ数を制限した場合であっても既存手法である LLF 法と比較して負荷の 公平性を大きく損ねることなく配信遅延時間が抑制できることを確認した.

An Evaluation of a P2P Sensor Data Streaming System Considering the Number of Hops on the PIAX testbed

YOSHIMASA ISHI¹ TOMOYA KAWAKAMI² TOMOKI YOSHIHISA¹ YUUICHI TERANISHI^{3,1}

1 はじめに

近年,センサデバイスの小型化・低廉化・高機能化に伴 い,気象センサやネットワークカメラといった環境観測機 器が様々な場面で導入されるようになった.多くの場合, これらのセンサは周期的に観測値を収集しており,たとえ ば,ネットワークカメラでは,1秒間に30枚から60枚の 画像が収集されている.これらのセンサから逐次送出され る一連のセンサデータは,一般にセンサデータストリーム と呼ばれ,これらの観測値を直接監視したり解析処理をす ることでリアルタイム・準リアルタイムでの監視業務や環 境モニタリングなどに利用されている.また,1台のセン サから得られるセンサデータストリームを複数の利用者で 共用することにより,気象状況や交通渋滞状況等に基づい

² 神戸大学大学院工学研究科 Graduate School of Engineering, Kobe University, て情報推薦や警告通知を行なうサービス,地球温暖化や大 気汚染などを監視する環境サービス,商店街等でユーザの 行動を解析するマーケティングサービスなど,多岐にわた るサービスへの展開が期待できる.設置コストやメンテナ ンスコストを考えると,同一センサを複数の利用者で共有 することになるため,センサ機器や観測範囲の重複を省き, 効率のよい観測網を構築できる.

センサから出力されるセンサデータストリームをネット ワークを介して複数の利用先に送り届けることはセンサ データストリーム配信と呼ばれており,これまでビデオス トリームの配信を中心として配信時の通信負荷を分散させ る様々な手法が研究されている[1-6].これらの研究では, あるデータストリームを複数の利用先に配信する場合には, データを受信した配信先がさらに他の配信先に再送信する ことで,データストリームの配信元に集中していた通信負 荷を分散させる手法が主となっており,全ての配信先に同 一のデータストリームを配信することを想定している.し かしながら,たとえば街頭に設置されている屋外カメラが 出力する映像ストリームを用いて動体検出を行う場合,自

¹ 大阪大学サイバーメディアセンター Cybermedia Center, Osaka University, Ibaraki, Osaka 567–0047, Japan

Kobe, Hyogo 657–8501, Japan
 独立行政法人情報通信研究機構
 National Institute of Information and Communications Technology, Koganei, Tokyo 184–8795, Japan

動車を検出対象とする場合にはその移動速度が速いことか ら検出処理に必要となるフレームの取得間隔は短くなる. その一方で,検出対象が人物の場合は車と比べて移動速度 が遅いため,必要とするフレームの取得間隔は長くてもよ くなる.このように同じセンサが収集したセンサデータで あっても,その用途や配信先,状況に応じて収集周期の異 なるセンサデータストリームの配信が必要となる場合も考 えられる.これには,同一のセンサデータストリームを全 ての配信先に配信しつつ,各配信先で不要なセンサデータ を破棄する手法も考えられるが,端末によっては不必要な センサデータまで配信することとなり,その端末には本来 不必要な負荷が加わることとなる.

我々の研究グループでは,配信先がそれぞれ異なる配信 周期を要求する場合において、各配信先が必要としないセ ンサデータの配信を避けつつ、配信元・配信先の送受信負 荷を分散させるセンサーデータストリーム配信経路を構 築する手法として, LCF (Longest Cycle First ; 最長周 期優先)法[7]とLLF(Lowest Load First;最小負荷優 先)法[8], LLF-H (Lowest Load First considering Hops) 法 [9,10] を提案してきている. なかでも LLF-H 法では, LCF 法と LLF 法で主眼とした各ノード間の通信負荷の均 一化に加えて,配信時の最大ホップ長に制限を設けること で再配信にともなう配信遅延時間を抑制することも目的と している.しかしながら、上限のホップ数を極端に小さく 設定した場合やセンサデータのサイズが大きい場合など に,再配信で生じる負荷が大きくなり逆に配信遅延が増加 する場合が生じると考えられる.本研究では、LLF-H法 を用いた場合の配信遅延の変化について、情報通信研究機 構により運用されている PIAX テストベッドを用いた評価 結果を述べる.

2 センサデータストリーム配信手法

2.1 配信モデル

図1に、我々のグループが想定しているセンサデータス トリーム配信のモデルを示す. 図中Sは、センサが繋がっ たサーバを示しており、センサから周期的に観測値を収集 している.以下、このサーバを配信元ノードと呼ぶ. 配信 元ノードは、センサごとに存在し、センサと1対1で対応 している.また、センサから取得する観測値はセンサデー タと呼ぶ. D_x は、センサデータの受信端末を示しており、 D_x 同士は相互にセンサデータを受け渡すことができる. 以下、これら受信端末を配信先ノードと呼ぶ.これらの配 信元ノードと配信先ノードは、オーバレイネットワークに より接続され、相互に探索可能な状態とする.

表1は、配信先ノード $D_1 \sim D_6$ が収集するセンサデー タの収集周期(Cycle)と、受信するセンサデータを 〇 で 示している. D_1 から D_3 は、収集周期が1 であり、配信元



Fig. 1 Assumed model.

表1 収集するセンサデータの例

 Table 1
 An example of sensor data collection.

Time	0	1	2	3	4	5	6	• • •
D_1 (Cycle=1)	0	0	0	0	0	0	0	
D_2 (Cycle=1)	0	0	0	0	0	0	0	
D_3 (Cycle=1)	0	\bigcirc	\bigcirc	\bigcirc	\bigcirc	\bigcirc	\bigcirc	
D_4 (Cycle=3)	0			\bigcirc			\bigcirc	• • •
D_5 (Cycle=3)	0			0			0	
D_6 (Cycle=3)	0			0			0	

ノードが収集した全てのセンサデータを受け取る. 同様に D_4 から D_6 は,時刻3ごとにセンサデータを受け取る.

収集周期は各配信先ノードが保持しており,センサデー タストリームの配信を開始する前に配信先ノードが配信元 ノードに自身の収集周期を通知する,あるいは配信元ノー ドが自身のセンサデータを必要としている配信先ノードか ら収集周期を収集する.これらは,ノード間を接続してい るオーバレイネットワークを介して対象のノードを探索す ることにより実現する.各配信先ノードの収集周期を取得 した配信元ノードは,それら配信先ノードの収集周期を元 に配信経路を決定し,各配信先ノードに通知するとともに, センサデータストリームの配信を始める.これにより,配 信先ノードは希望する周期のセンサデータを配信元ノード または他の配信先ノードから受け取る.

2.2 通信負荷モデル

多くの場合,各ノードの通信負荷は送受信するセンサ データストリームにおける単位時間あたりのセンサデー タの数に比例すると考えられる.ここで,ノード D_x が ノード D_y に送信する単位時間あたりのセンサデータ数を R(x,y)と表すと,ノード D_r が他のノードにセンサデータ ストリームを送信することによる単位時間あたり負荷,送 信負荷 O_r は式1となる.なお, D_0 はSを表すものとし, βは送信処理の重み係数,Nは配信先ノードの数とする.

$$O_r = \beta \sum_{i=0}^{N} R(r, i) \tag{1}$$

同様に、ノード *D_r* が他のノードからセンサデータスト リームを受信することによる単位時間あたり負荷、受信負 荷 I_r は式 2 となる. α は受信処理の重み係数を表す.

$$I_r = \alpha \sum_{i=0}^{N} R(i, r) \tag{2}$$

以上より, ノード *D_r* の単位時間あたり通信負荷 *L_r* は, 送信負荷 *O_r* と受信負荷 *I_r* の合計となる (式 3).

$$L_r = O_r + I_r \tag{3}$$

2.3 基本的なアイデア

基本的な方針として,配信先ノードが受信したセンサ データストリームに含まれるセンサデータのうち、他の配 信先ノードが要求する周期に合致するセンサデータをそれ らの配信先ノードに再配信することにより通信負荷を分散 する. 例えば、表1では、時刻0と時刻6のセンサデータ は全ての配信先ノードが要求しており、ある配信先ノード が他の配信先ノードにセンサデータを再配信することで, サーバが直接配信することなくそれらのセンサデータを必 要としている配信先ノードに配信できる. 同様に時刻2と 時刻4のセンサデータについては収集周期1の配信先ノー ドと収集周期2の配信先ノード,時刻3については収集周 期1の配信先ノードと収集周期3の配信先ノードが相互に 再配信が可能である.サーバから直接配信する場合,通信 負荷がサーバに集中するが、この例のように、センサデー タを受信した配信先ノードが他の配信先ノードに再配信す ることで,通信負荷の分散が期待できる.

ノード間の負荷分散の指標としては、公平性の評価として一般的に用いられる Jain's fairness index を採用している (式4). 配信元ノードの負荷を L_0 , 配信先ノードの負荷を L_i で示している. FI は $\frac{1}{N+1}$ から1の間の値をとり、1 に 近いほど公平な状態であると言える.

$$FI = \frac{\left(\sum_{r=0}^{N} L_r\right)^2}{(N+1) \cdot \sum_{r=0}^{N} {L_r}^2}$$
(4)

2.4 配信経路構築手法

ここでは, LLF 法と LLF-H 法の経路構築手順について 述べる.

2.4.1 LLF法

LLF(Lowest Load First;最小負荷優先)法は,各ノード の収集周期から各ノードに加わる通信負荷を2.2節の負荷 モデルにより推定し,ある時刻のセンサデータを受け取る 際には,同時刻のセンサデータを受信しているノードの中 から負荷の推定値が最小となるノードを選択し,そのノー ドからセンサデータを受け取ることで通信負荷を分散する. 表1の場合,配信先ノードの収集周期の最小公倍数の3



Fig. 2 The delivery route in the LLF method.

が全体の周期となる.この全体の周期内の各周期での配信 経路を求め、全体の周期3で繰り返し各配信経路を用いる こととなる. センサデータ1個あたりの送信負荷を1,受 信負荷を1とする ($\alpha = \beta = 1$).まず,各ノードが受信 しなければならない周期のセンサデータによる受信負荷を 求めると, 3, 3, 3, 1, 1, 1 となる. 各周期において, 最長周 期の配信先ノードは、配信元ノードからセンサデータを受 け取り,2番目に長い周期の配信先ノードに再配信するこ ととなるため、次にそれらによる送信負荷を求める. 例え ば、周期0ではD6が配信元ノードからセンサデータを受 け取り, D₅ に再配信する. 周期1では D₃ が配信元ノー ドからセンサデータを受け取り, *D*₂ に再配信する. これ らの最長周期の配信先ノードに生じる送信負荷を加算する と, 各配信先ノードの負荷は3,3,4,1,1,2となる. 最後 に、各周期においてセンサデータの取得元が決定していな い配信先ノードの取得元を決定してゆく、 例えば、 ここま での手順で,周期0ではD₆は配信元ノードから受け取る, D_5 は D_6 から受け取ると決定している. D_4 は,この時点 で経路が決定している負荷が最小のノードを選択し、周期 0のセンサデータを受け取る.これは D₅ となる.この再 配信による送信負荷を加算すると、各配信先ノードの負荷 は3,3,4,1,2,2となる. 同様に D3 は D4 から受け取り, 各配信先ノードの負荷は 3, 3, 4, 2, 2, 2 となる. これを D₂, D₁についても行い,周期0の経路が決定される.以降,残 りの周期1.5についても負荷が最小のノードを選択するこ とで経路を決定することで、表1の場合における LLF法 による配信経路は図2の通りとなる.

2.4.2 LLF-H法

LLF 法では、各ノードの負荷の均等化に主眼を置いてお り、あるセンサデータが配信元ノードから配信先ノードま で届く配信遅延については考慮されていない.このため、 配信先ノードの収集周期によっては配信先までのデータの ホップ数が大きくなり、配信遅延が累積する可能性がある. 特に、同一の配信周期のノードが数多く存在する場合では、 それらのノード間でデータをリレーするように配信経路を 構築するため、末端のノードまでのホップ数が増大し、配 信遅延時間が長くなる傾向がある [11].



図 3 LLF-H 法による配信経路 Fig. 3 The delivery route in the LLF-H method.

LLF-H (Lowest Load First considering Hops)法では、セ ンサデータの再配信を許すホップ数に上限を設けること で、配信遅延の抑制を目指す.具体的には、LLF法におい て負荷が最小のノードを選択する過程において、候補とな る配信先ノードから再配信を受けた場合に事前に与えられ たホップ数の上限を越えないか判定を行う.ホップ数の上 限を越える場合は、次の候補で同じ判定を行い、条件を満 たす配信先ノードが無い場合は各周期で最長の周期を持つ ノードから受け取る.

LLF-H 法による配信経路は、ホップ数の上限を3、配信 先の周期を表1とした場合、図3の通りとなる.LLF法で 構築した経路(図2)と異なり、周期0時の D_4 から D_3 へ の配信経路がホップ数上限を越えるために消失し、変わっ て D_3 は D_6 から同センサデータを受け取るようになる. これをうけて、 D_1, D_2 への経路にも変化が生じている.

3 PIAX テストベッドを用いた評価

これまでに LCF 法, LLF 法を実装してきたセンサデー タストリーム配信システム [12] に,新たに LLF-H 法によ る配信経路構築機能を追加実装し,情報通信研究機構が提 供している PIAX テストベッドを用いて評価を行った.

3.1 PIAX テストベッドの概要

PIAX テストベッド*1は、PIAX エージェントを用いた システムの動作検証や性能評価を容易に行うためのテスト ベッドとして NICT により整備・運営されているサービス であり、同機構の新世代ネットワーク技術の研究開発テス トベッド JGN-X の一部として提供されている.PIAX テ ストベッドでは、国内 5 拠点に置かれた計 492 台*2の仮想 マシン上に PIAX エージェントを用いたプログラムの実行 基盤が用意されており、ユーザにはそれらの仮想マシンが 複数台割り当てられる.ユーザは、ブラウザを用いて自身 の PIAX エージェントプログラムをアップロードし、その 評価を行うことができる.各仮想マシンは JGN-X L2 サー ビスを介して接続され、実験用ネットワークを構成してい る.各仮想マシン間の通信において、同一拠点内では 1ms



*2 2014年3月時点



図 5 最大平均受信遅延時間の変化(2~10ホップ) Fig. 5 Maximum value of average delay (2 to 10 hops).

未満,異なる拠点との通信では約 2ms から 26ms の通信遅 延が生じ,広域分散システムの検証にも対応している.

3.2 ホップ数制限による配信遅延時間とノード間公平性の評価

LLF-H 法においてパラメータとして与える上限ホップ数 と配信先ノード数が配信遅延時間とノード間の公平性に与 える影響を検証するために評価を行った.

配信元ノードとして1ノード,配信先ノードとして100 ノードを割り当てる. これらのノードにはノード間の通信 遅延時間の差異を極力排除するため、すべて NICT けいは んなに置かれたノードを利用する.負荷推定に用いるパ ラメータ α と β は,送受信の負荷が同一であると仮定し, $\alpha = \beta = 1$ とした、LLF法において問題となる収集周期が 同じノードが多数存在する場合を想定し、全配信先ノード に同一の収集周期を与える.この評価においては収集周期 として1を与え,配信元ノードが送出する全データを受信 する形とした.また、これにより全てのセンサデータが各 配信先ノードまで同じ経路を用いて配信されることとなる. センサデータには、実際の観測値の代用として0パディン グされた 1024 バイトのダミーデータを用い, このセンサ データを 50ms 間隔で 5 分間配信元ノードから送出するこ とで計測を行う. LLF-H 法により, 配信経路を構築する際 に指定する上限ホップ数は2から10まで1刻みとし、以 降100ホップまでは10刻みとした.また,配信先ノード の数による影響を評価するため、配信先ノード数が10,30、 50,70,90,100 ノードの状態でそれぞれ評価を行った.



図 6 CPU 負荷による Fairness Index Fig. 6 Fairness Index by CPU load.



図7 CPU 負荷による Fairness Index $(2 \sim 10$ ホップ) Fig. 7 Fairness Index by CPU load (2 to 10 hops).

配信遅延時間の評価値として,最大平均受信遅延時間を 用いる.これは,配信元ノードがあるセンサデータを送信 してから配信先ノードがそのセンサデータを受信するまで に要する受信遅延時間の平均値が最大となったノードの値 を意味する.これは,あるセンサデータが到達するまで最 も時間を要する配信先ノードまでの平均遅延時間を表す こととなる.図4は,横軸をホップ数の上限,縦軸を最大 平均遅延時間としてプロットしたグラフを示している.ま た,図5は図4より先頭10ホップまでの部分をを切り出 し,拡大したグラフとなっている.

ノード数が 10,30 の場合では、上限ホップ数を3とした 場合において配信遅延時間が最小となり、それ以降のノー ド数 50 から 100 の場合では4ホップを上限とした場合が 最小となり、3ms から5msの遅延となっている.上限ホッ プ数を2ホップに制限した場合、配信元ノードからセンサ データを直接受信した1ノードが他の全配信先ノードに再 配信する経路となることから、ノード数にほぼ比例した配 信遅延時間となっている.配信遅延時間の最小部より右側 では、上限ホップ数の制限を緩和すると、その上限ホップ 数にほぼ比例して増加することがわかる(図4).また、上 限ホップ数が配信先ノード数以上になる場合、LLF 法とほ ぼ同値となる.これはその配信経路がLLF 法と同経路と なることによる.

計測期間中の平均 CPU 負荷 (CPU 利用率)から求めた Fairness Index の変化を図 6 と図 7 に示す. 図 7 は図 6 よ り先頭 10 ホップまでの部分を切り出し,拡大したグラフ



図8 センサデータサイズによる配信遅延時間の変化 Fig.8 Maximum value of average delay by sensor data size.

となっている.図6から読み取れるように、上限ホップ数 の緩和に対して Fairness Index は早期に立ち上がり、以降 の変化は少なくなっている.0.9 を閾値とすると、10ノー ド時には5ホップ、30ノード時には6ホップ、50ノー ド時には7ホップ、それ以降は8ホップにおいて閾値を超 えておりほぼ公平と言える状態となっている.ノード数が 大きい場合において、Fairness Index の立ち上がりが遅れ るのは、配信先ノードが多いことから再配信に要する負荷 も大きくなり、上限ホップ数が小さい場合では再配信を行 う少数のノードに負荷が偏ることにより生じていると考え られる.また、遅延時間と同様に、上限ホップ数が配信先 ノード数以上になる場合、配信経路はLLF 法と同経路とな るため、LLF 法での Fairness Index とほぼ同値となる.

3.3 センサデータサイズによる配信遅延時間の評価

センサデータサイズが配信遅延時間のに与える影響を検 証するため,配信するセンサデータのサイズと上限ホップ 数を変化させて計測評価を行った.

センサデータには0パディングされたダミーデータを 用い,1 KiB から128KiB まで2の累乗単位のデータサイ ズを与える.配信経路を構築する際に指定する上限ホップ 数は2から10まで1刻み,以降は20,30とする.配信先 ノードは30ノードとし,その他の条件は,3.2節の評価時 と同条件で計測を行う.

図8は、横軸を上限ホップ数、縦軸を最大平均遅延時間 として計測結果をプロットしたグラフを示している. グラ フより 3.2 節での評価と同様に、上限ホップ数を 3 とした 場合に配信遅延時間が最小となり、以降では上限ホップ数 にほぼ比例する形で配信遅延時間が増加している. また、 データサイズに対しても配信遅延時間は比例して増加して いる.

3.4 複数の収集周期での評価

LLF-H 法が想定している異なった収集周期を持つ配信先 ノードに対して配信する際の配信遅延時間とノード間の公 平性に与える影響を検証するため,表2に示す収集周期割 当てパターンでの評価を行った.

表2 収集周期ごとの配信先ノード数





Fig. 9 Maximum value of average delay.

表2は、各収集周期に対して割り当てる配信先ノード数 を示している.配信先ノードは50ノードとし、その他の 条件は、3.2節の評価時と同じ条件とする.LLF-H法によ り配信経路を構築する際に指定するホップ数の上限は2か ら50まで1刻みで変化させる.

図9は、横軸をホップ数の上限、縦軸を最大平均遅延時 間として計測結果をプロットした図を示している. 上限 ホップ数2の場合では、3.2節の評価と同様に、配信元ノー ドから直接センサデータを受け取る1ノードが他の全配信 先ノードに再配信することから配信遅延時間が大きくなっ ている. 上限ホップ数3から19にかけて, 上限ホップ数 に比例する形で配信遅延時間が増加しており、上限ホップ 数 20 以降は 12 ~ 13ms のほぼ一定値をとっている. この 配信遅延時間の変化は各試行での最大ホップ数の変化と一 致しており、上限ホップ数20以降については経路生成時 に与えた上限ホップ数パラメータによらず一定の最大ホッ プ数(20)となっている.この部位では、最大ホップ数が 上限ホップ数パラメータと一致しないが、これは上限ホッ プ数を20とした時点でLLF法により構築される配信経路 と同等の配信経路となっており、それ以降は上限ホップ数 を増やしても配信経路が変わらない事による.

次に Fairness Index を計測期間中の平均 CPU 負荷(CPU 利用率)と送受信メッセージ数から求めた結果を 図 10 に 示す. グラフより,送受信メッセージ数から求めた Fairness Index(Message)に比べて,平均 CPU 負荷(CPU Load) から求めた Fairness Index が全体にわたって良好な結果と なっている. これは実際の処理において,送受信による負 荷に影響を受けない固定的な負荷が存在することにより,



Fig. 10 Fairness Index.

相対的に送受信による負荷の影響が軽減されたためと考え られる.また,上限ホップ数5の場合を中心として送受信 メッセージ数から求めた場合では現れないピーク値が生じ ていることがわかる.これは送受信により生じる CPU 負 荷が必ずしも送受信メッセージ数と比例しておらず,特に 送受信メッセージ数が比較的少ないノードにおいて CPU 負荷が送受信メッセージ数と比較して高めになることで生 じていると推測している.

3.5 考察

3.2節での評価において、上限ホップ数を2とした場合 では、配信元ノードから直接センサデータを受け取った ノードが他の全ノードに再配信することから,1ノードに 負担が集中し、遅延、公平性の両面において不適当な状態 といえる. その一方で, 上限ホップ数の制限を緩和した際 の推移より、配信時の遅延時間はホップ数からの影響が大 きく、あるノードが複数のノードに再配信することによる 遅延の影響は比較的小さいことがわかる. また, Fairness Index が示す公平性は、上限ホップ数の増加に対して素早 く改善し、LLF 法を用いた場合の公平性に近づく.この ため、上限ホップ数を数ホップ程度に制限した場合であっ ても Fairness Index は 0.9 程度と高い公平性を示している. LLF 法は、LLF-H 法の上限ホップ数を無制限とした場合 と同等であることから,公平性は確保されるが,同一収集 周期の配信先ノードが多数存在する場合においては、セン サデータの配信経路がチェーン状になることからホップ数 が増え,配信遅延時間が増加する点が問題であった.しか しながら, 3.2節, 3.4節の評価より, LLF-H 法において 上限ホップ数の制約を設けたとしても公平性は LLF 法に対 して大きく損なわれることなく、配信遅延時間は抑制でき ることがわかる.これらより、LLF-H法ではユーザが許 容できる公平性に応じた上限ホップ数を指定することで, LLF 法での配信より低遅延でのセンサデータ配信が実現で きると考えられる.

4 まとめ

本研究では、 PIAX テストベッドを用いた実機環境での

評価を行い,同一周期を要求するノードが多い環境における LLF-H 法による配信遅延・公平性の挙動を計測し,上限ホップ数を数ホップ程度に制限した場合であっても既存手法である LLF 法と比較して負荷の公平性を大きく損ねることなく配信遅延時間が抑制できることが確認できた.

今後は、本計測で得られた結果を元として、配信遅延時間のモデル化を進め遅延時間の事前推測、ノード間遅延時 間が不均一な環境への適用、検証を行っていく.

謝辞 本研究の一部は、NICT・大阪大学共同研究「大 規模分散コンピューティングのための高機能ネットワーク プラットフォーム技術の研究開発」による成果である.検 証環境として JGN-X 上の PIAX テストベッド(プロジェ クト番号 JGNX-A12005)を利用した.

参考文献

- Magharei, N. and Rejaie, R.: PRIME: peer-to-peer receiverdriven mesh-based streaming, *IEEE/ACM Transactions on Networking (TON)*, Vol. 17, No. 4, pp. 1052–1065 (2009).
- [2] Yu, L., Liao, X., Jin, H. and Jiang, W.: Integrated buffering schemes for P2P VoD services, *Peer-to-Peer Networking and Applications*, Vol. 4, No. 1, pp. 63–74 (2011).
- [3] 坂下 卓,義久智樹,原 隆浩,西尾章治郎:ストリーミング環境における分割データの重要度を考慮した視聴中止端末数削減手法,情報処理学会論文誌, Vol. 52, No. 11, pp. 3008–3017 (2011).
- [4] Jin, X., Yiu, W.-P. K., Chan, S.-H. G. and Wang, Y.: On Maximizing Tree Bandwidth for Topology-Aware Peer-to-Peer Streaming, *IEEE Transactions on Multimedia*, Vol. 9, No. 8, pp. 1580–1592 (2007).
- [5] Silawarawet, K. and Nupairoj, N.: Locality-Aware Clustering Application Level Multicast for Live Streaming Services on the Internet, *Journal of Information Science and Engineering*, Vol. 27, No. 1, pp. 319–336 (2011).
- [6] Le, T. A. and Nguyen, H.: Application-Aware Cost Function and Its Performance Evaluation over Scalable Video Conferencing Services on Heterogeneous Networks, *Proceedings* of the 2012 IEEE Wireless Communications and Networking Conference (WCNC 2012), pp. 2185–2190 (2012).
- [7] Kawakami, T., Ishi, Y., Yoshihisa, T. and Teranishi, Y.: A Delivery Method considering Communication Loads for Sensor Data Stream with Different Collection Cycles, *Proceedings* of The 28th ACM Symposium on Applied Computing (SAC 2013), pp. 611–618 (2013).
- [8] Kawakami, T., Ishi, Y., Yoshihisa, T. and Teranishi, Y.: A P2P Delivery Method for Sensor Data Stream Based on Load Estimation from Collection Cycles, Proceedings of The 4th IEEE International Workshop on Enablers for Ubiquitous Computing and Smart Services (EUCASS 2013) in conjunction with The 37th Annual International Computer Software & Applications Conference (COMPSAC 2013), pp. 289–294 (2013).
- [9] 川上朋也、石 芳正,義久智樹、寺西裕一: P2P 型セン サデータストリーム配信システムにおけるホップ数を考 慮した負荷均等化手法、電子情報通信学会技術研究報告 (IN2013-39), Vol. 113, No. 140, pp. 19–24 (2013).
- [10] 石 芳正,川上朋也,義久智樹,寺西裕一:ホップ数を考慮 した P2P 型センサデータストリーム配信システムの配信遅 延に関する評価,情報処理学会研究報告 (2013-DPS-156), pp. 1–7 (2013).
- [11] 石 芳正,川上朋也,義久智樹,寺西裕一:収集周期の異 なるセンサデータストリームのための P2P 型配信システ

ム,第5回データ工学と情報マネジメントに関するフォー ラム (DEIM 2013) 論文集 (E6-6) (2013).

[12] 石 芳正,川上朋也,義久智樹,寺西裕一:収集周期の異なるセンサデータストリームのための P2P 型配信システムとその評価,情報処理学会論文誌, Vol. 55, No. 2, pp. 707-720 (2014).