## PET 画像の機能情報とHRCT 画像の形態情報 の統合による肺結節の良悪性鑑別

高木 勇一郎1 青山 正人1 日浦 慎作1 浅田 尚紀1 古本 大典2 檜垣 徹2 粟井 和夫2

概要:近年,陽電子放射断層撮影 (PET:Positron Emission Tomography) ががんの早期発見に有効である といわれ,よく用いられるようになってきている.また,高解像度 CT(HRCT:High Resolution Computed Tomography) 画像では結節の詳細な形態情報を得ることができる. 医師はこれらの情報を総合的に使い, 結節の良悪性鑑別を行っている.本研究では肺結節を対象に,PET 画像の機能情報と,HRCT 画像の形 態情報を統合することによる良悪性鑑別の診断支援を試みた結果を報告する.良悪性鑑別の性能を ROC 解析を用いて評価した結果,鑑別性能を示す指標である AUC 値が向上することが確認できた.

キーワード:PET 画像,HRCT 画像,スパイラルスキャン,線形判別法,ラウンドロビンテスト,ROC 解析

## Computerized determination of the likelihood measure of malignancy for pulmonary nodules on positron emission tomography(PET)and high resolution CT(HRCT) images

Takaki Yuichiro<sup>1</sup> Aoyama Masahito<sup>1</sup> Hiura Shinsaku<sup>1</sup> Asada Naoki<sup>1</sup> Komoto Daisuke<sup>2</sup> Higaki Toru<sup>2</sup> Awai Kazuo<sup>2</sup>

**Abstract:** Computerized determination scheme of the likelihood measure of malignancy for pulmonary nodules on PET and HRCT images has been developed to assist radiologists for distinguishing benign from malignant nodules. Positron Emission Tomography(PET) has become to be used in diagnosis. Functional information is obtained from the PET image. On the other hand, shape information is determined from high resolution CT(HRCT) image. The performance of our method was evaluated by area under receiver operating characteristic curve(AUC). The AUC value indicated the potential usefulness of our method.

*Keywords:* PET image, HRCT image, spiral-scanning the chnique, linear discriminant analysis, leave-one-out test, ROC analysis

#### 1. はじめに

がん患者の死亡者数は疾患別死亡者数の中で最も多く, 約3分の1を占めている.そのうち肺がんは近年急速に増 加しているがんである.早期発見することができれば,生 存率は比較的に高まるものの,がんは自覚症状が現れた時

 広島市立大学 Hiroshima City University
 2 広島大学

Hiroshima University

には進行がかなり進んでいる場合が多く,早期発見が望ま れている.

医師は,がんの診断に CT や MRI などを用いて形態解 析を主として行うが,その解析は医師の主観的評価で行わ れており,客観性に乏しい.病変の良悪性鑑別では,複数 の画像などを利用するが,その診断には医師の知識経験に よる差が大きいと考えられる.

また,現在の医療現場では陽電子放射断層撮影 (PET:Positron Emission Tomography)[1] ががんの早期

情報処理学会研究報告 **IPSJ SIG Technical Report** 

発見に有効であるといわれ,画像診断の1つの手段としてよ く用いられるようになっている. CT 画像や MRI が体内の 形態を画像化したものであるのに対して, PET 画像は体内 の代謝を画像化した機能画像である. がんの診断に関して は FDG と呼ばれるブドウ糖によく似せた薬剤を患者に投 与する.FDGは糖代謝が盛んな箇所に集積し、がん細胞は 正常な細胞に比べて糖代謝が盛んである.そのため、がん細 胞が存在する箇所には FDG が多く集積し、PET は FDG の集積を画像として可視化することができる [2]. PET 画像の画像診断の際, 医師は SUV(Standardized Uptake Value)と呼ばれる値を用いた定量的評価により、病変と 見られる部分(結節)の良悪性鑑別を行う.中でも結節の SUV 最大値 (SUVmax) は、高ければ高い程悪性であると されているため、結節の良悪性鑑別によく用られる.しか し、実際は良性病変と悪性病変で SUVmax の値の重なり が大きく SUVmax のみで病変の良悪性を判断することは 難しい.

そこで、本研究では PET 画像の SUV から読み取るこ とのできる機能情報と、別途撮影した高解像度の HRCT 画像による詳細な形態情報をコンピュータ処理により統合 し, 医師の診断を支援することを目的としている.

### 2. データベース

本研究の対象となる肺野の PET 画像, HRCT 画像の データベースは医師により良悪性診断がなされた悪性36 症例,良性8症例の全44症例で構成されている.

本研究で使用した PET 画像はボクセルサイズが等方で はなく,スライス面の解像度が体軸方向の解像度より粗い. そのため、全ての画像において、同一のボクセルサイズで、 かつ等方なボクセルにする必要がある.そこで、点と点の 間を1次式で近似する線形補間法 [3] を用いてボクセルサ イズを 1.0[mm]×1.0[mm]×1.0[mm] に変換し, 統一した.

また,HRCT 画像も画像ごとにボクセルサイズが等 方ではないため、PET 画像同様、全ての HRCT 画像 において同一のボクセルサイズで,かつ等方なボクセ ルにする必要がある.線形補間法を用いてボクセルサ イズをデータベース中の最小ボクセルサイズである 0.49[mm]×0.49[mm]×0.49[mm] に変換し、統一した.図 1に PET 画像を, 図 2に HRCT 画像を示す.





図 1 PET 画像

図2 HRCT 画像

図3に本研究で用いたデータベースの PET 画像から測 定した SUVmax の分布を示す. この図から良性症例と悪 性症例の SUVmax の分布に重なりがあることが分かる.

	• 悪 ■ 馬	展性 良性													
	-	•	• •	(010   0 (	• • •	010	•	6(0[0 0]	•		••			•	
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
							SU	JVmax							
					义	3	SU	Vma	ιx Ø	)分才	चि				
3.	-	提紧	₹す	る.	良悪	5性	鑩	別目	ミ注	<u>L</u>					

## 3.1 スパイラルスキャンを用いた肺結節領域の抽出

本章では、3次元上の特徴を維持した領域抽出を行うこ とができるスパイラルスキャン [4] を用いた手法について 述べる.



図4 球座標の方位角と仰角

図4のように、球座標の仰角 $\phi$ が0の時を北極、 $\pi$ の時 を南極とし, 方位角をθとした時, 球の中心からの放射線 と単位球面との交点をサンプリング点 k とする. スパイラ ルスキャンとは、この方位角 $\theta$ と仰角 $\phi$ を変化させ、単位 球面上で等間隔なサンプリング点kをとるように北極から 南極へ螺旋上に走査する方法である.スパイラルスキャン の軌道上のサンプリング点kを得る放射線の方位角 $\alpha_k$ と 仰角  $\beta_k$  は以下の式で求められる.

$$\alpha_k = k\pi/N \tag{1}$$

$$\beta_k = k\pi/2N^2 \tag{2}$$

$$k = 1, 2, \dots, 2N^2$$

この時 N は角度の分割数で、仰角  $\beta_k$  を N、方位角  $\alpha_k$  を 2N で分割する.以上の式を用いて,単位球面上での点間 距離を等間隔にサンプリングする.等間隔にサンプリング した点を図5に示す.

スパイラルスキャンの軌道で3次元画像を2次元画像へ の変換は、結節の中心点を決め、上記の手法を用いて得た 単位球面上で等間隔なサンプリング点と中心点を結ぶ線を 放射線として、サンプリングの順番に放射線の画素を横に 羅列することで行う.

変換した2次元画像上で動的計画法 (dynamic programming:DP)を用いて肺結節の境界を探索する.今回の手法 では、それぞれの列において、最初の列から現在注目して いる列までの累計コストから,最適なエッジ候補を決め, 肺結節の境界とする.

エッジ候補のコストは内部コストと外部コストの合計に より定義される.内部コスト $E_s(x,y)$ は、隣合った放射線 のエッジ候補間の滑らかさを示すものであり、曲線が滑ら かな形であればより低いコストが割り当てられ、式(3)に よって求められる.

$$E_s(x_i, y_i) = |y_i - y_{i-1}| / (y_i + y_{i-1})$$
(3)

*y<sub>i</sub>*は*i*番目のエッジ候補の*y*座標であり,2次元画像の*i*列目の中の1つの画素のことである.

画像上のエッジの強さである外部コスト *E<sub>ext</sub>* を求める 式を以下に示す.

$$g(x_i, y_i) = \{I(x_i, y_i + 1) - I(x_i, y_i - 1)\}/2 \quad (4)$$

$$E_{ext}(x_i, y_i) = -g(x_i, y_i) / \max_{x_i, y_i} g(x_i, y_i)$$
(5)

 $I(x_i, y_i)$ は2次元画像上の $(x_i, y_i)$ の画素の画素値である. 式(3)と式(5)の合計を求めることで、それぞれの画素 に対するコスト $E(x_i, y_i)$ を求めることができる.これら2 種類のコストを式(6)で合計することでコストを決定する.

$$E(x_i, y_i) = w_s E_s(x_i, y_i) + w_{ext} E_{ext}(x_i, y_i)$$
(6)

式 (6) の  $w_s$ ,  $w_{ext}$  はそれぞれのコストの重み付けパラメータである.

肺結節の境界を見つけるためにそれぞれの画素の累積コ ストを、変換した 2 次元画像と同じ大きさの行列  $C_{X\times Y}$ に記憶させる.

累積コストは2つのステップを通して計算を行う.まず, 2次元画像の最初の列の画素(1,*y*)の累積コスト*c*(1,*y*)は 以下の式(7)より得る.

$$c(1,y) = E_{ext}(1,y) , \quad y = 1,\dots,n$$
 (7)

この他の列の画素 (*x*, *y*) は以下の式 (8) のように再帰処理 を行うことで得る.

$$c(x,y) = \min_{-t \le l \le t} c(x-1,y+l) + E(x,y)$$
(8)

コスト c(x,y) は最初から x - 1 列目までのコストを用い て求める. パラメータ t は垂直方向の探索範囲を指定する. 本研究ではコストの重み付けパラメータ  $w_s$  と  $w_{ext}$  と探 索範囲のパラメータ t を経験的に求めた.本研究では  $w_s$ を 20,  $w_{ext}$  を 5, さらに探索埴のパラメータ t を 20 とし た.累積コストは全ての列を通り 2 次元画像の最後の列ま で計算される.行列の c(X,y) の値が最後の列を示す.次 に式 (8) より求めた最後の列のコスト c(X,y) を最初の列 のコストとして,式 (8) とは逆向きに累積コストを c(0,y)まで計算する.最終的に行列の各列の最小値をたどってい くことで,結節の境界を見つけることができる.

最後に2次元画像の肺結節の境界を3次元画像上に復元 する.2次元画像上のエッジ候補のy座標は、スパイラル スキャンを行った際の放射線上の中心からの距離に相当す る.よって,それぞれのエッジ候補に,対応した放射線を 使うことができる.さらに,復元後,放射線間を補間する ことで結節領域を決定する.図6に肺結節領域の決定まで の流れを示す.



(b) 2 次元画像変換結果





(d) 領域抽出結果 (赤色領域)図 6 肺結節の領域抽出過程

# 3.2 特徴量抽出HRCT 画像からの特徴量抽出

HRCT 画像に対して,スパイラルスキャンを用いた領域 抽出によって,肺結節領域を得る.得られた肺結節領域の (a) 体積,(b) 球形度,(c) 不規則度,(d) 表面積,(e) 実効 直径,(f) 実効直径を求める際に用いる球の表面積の6特 徴を形態情報として扱った.体積 V は肺結節領域の画素数 である.球形度 K は肺結節の体積 V と等しい体積を持つ 球をスパイラルスキャンの中心点を中心として置いた時の 肺結節領域との重複率によって求めた.よって,重複画素 数 M を用いて K = M/V となる.

また,球形度 K を求める時に得た球の直径が実効直径 となり実効直径を D とすると,球の体積の公式  $V = \frac{4}{3}\pi r^3$ より求めた.

また,  $S = 2 \int_0^r 2\pi \sqrt{(r^2 - x^2)} dx = 4\pi r^2$ を用いて, 結 節領域と同じ体積を持つ球の表面積 S を求めた.不規則度 は 1-(肺結節の表面積)/(上記の球の表面積 S)より求めた. そして, 肺結節の表面積は 3 次元上で 18 近傍の境界面抽 出をし,境界画素数によって求めた.

#### PET 画像からの特徴量抽出

PET 画像に対して,HRCT 画像と同様にスパイラルス キャンを用いた肺結節領域の抽出の手法で肺結節領域を得 る.そして,肺結節領域の各画素のSUVを算出し,0~15 の範囲を階級幅0.05 で300 に分割したヒストグラムを作 成する.このヒストグラムの最大値が医師が良悪性鑑別に よく用いるとされるSUVmax である考えられる.あらか じめ医師により測定されていたSUVmaxとこのヒストグ ラムの最大値の相関係数は0.99 となり強い相関があるこ とが確認できた.さらに肺結節領域のSUVのヒストグラ ムから抽出した8個の特徴を機能情報として扱った.

本研究では機能情報として SUV のヒストグラムから特 徴量を抽出するが, 肺結節領域の SUV から作成したヒス トグラムのままでは, 一部の特徴量を安定して得ることが できない. そのため, 移動平均法を用いてヒストグラムの 平滑化を行った.本研究では,平均する幅を経験的に 33 と した時,最も安定した特徴量を抽出することができた.本 研究では,全てのヒストグラムの曲線下面積が1となるよ う正規化した.

上記のように作成したヒストグラムから,図7の通 り SUV の (1) 最大値,(2) 最小値,(3) 平均値,ヒスト グラムの (4) 最頻値,(5) 標準偏差,(6) 最頻値の SUV, (7) 半値幅,(8)10 分の1 値幅を求めた.平均値は(度数) ×(SUV の累計) をヒストグラムの面積で除算したもの である.半値幅は図7 のように(最頻値)/2 の時のヒス トグラムの幅であり,10 分の1 値幅は(最頻値)/10 の 時のヒストグラムの幅である.標準偏差 σは n 個の各 SUV に対する度数  $f_1, f_2, f_3, \ldots, f_n$ と度数平均 m を用い て  $\sigma = \sqrt{\frac{(f_1-m)^2+(f_2-m)^2+\ldots+(f_n-m)^2}{n}}$ より求めた.



図7 ヒストグラムの特徴量

#### 3.3 線形判別法と ROC 解析

本研究では肺結節の良悪性鑑別に線形判別法[5]を用い た.線形判別法は、特徴空間上で、超平面を用いて、悪性 の結節と良性の結節を分類する手法であり、その出力は、 超平面から各結節データへの距離とした.この出力結果は 0 から 1.0 に正規化した. さらに線形判別法で得られた識 別平面が,計算に用いられていない未知のデータに対して も有効かどうかを確かめる際,本研究ではラウンドロビン テスト [6] を用いた. このテストは, n 個のデータに対し て, (n-1) 個のデータで識別平面を計算し,計算に使わな かった残り 1 個のデータでテストを行う. この操作をデー タベース中の全画像データで順次データを変えて n 回繰り 返して,最終的な性能を判断する. 得られた結果は"悪性 らしさ"であり,良性の結節に対して 0,悪性の結節に対 して 1.0 に近い値となる.

また,得られた結果を ROC 解析 [6] を用いて評価した. 本研究の評価尺度として,ROC 曲線の曲線下面積である AUC 値を用いた.

#### 3.4 特徵量選択

複数の特徴量から成る組み合わせから,識別性能の最も 高い組み合わせを見つけるために以下の手順で探索を行う.

- step1 全ての特徴量を単独で、ラウンドロビンテストで 判別を行い、ROC 解析により AUC 値を求め、AUC 値が最大となる1特徴量を決定する.
- step2 step1 で決定した特徴量に,残っている特徴量から順番に1つを追加して判別を繰り返し,AUC 値が最大となる2特徴量の組み合わせを決定する.
- step3 同様に step2 で決定した特徴量に対して順番に 1 特徴量を追加しながら全特徴量を使いきるまで決定 する.
- step4 各特徴量数ごとで求まった AUC 値から最大値を 求め,その時の特徴量の組み合わせを本実験では識別 性能の最も高い組み合わせとする.

#### 4. 実験と考察

#### 4.1 良悪性鑑別

医師は PET 画像による肺結節の良悪性鑑別に SUV の最 大値である SUVmax を用いることが知られている.このこ とからまず,SUVmax のみを使用して,良悪性鑑別の実験 を行った.本実験で用いた PET 画像の肺結節の SUVmax は,あらかじめ医師により測定されたものである.この時 の性能は AUC 値 0.70 であった.

次に PET 画像の画像から読み取ることのできる機能情報の8特徴量のみを使い実験を行った.この結果,(5)標準偏差,(6)最頻値 SUV,(3)平均値,(2)最小値,(1)最大値,(7)半値幅,(8)10分の1値幅の順番で選択された7特徴を使うことで,AUC 値 0.81を得ることができた.

さらに,PET 画像の機能情報の 8 特徴に HRCT 画像か ら読み取った形態情報の 6 特徴を加えた計 14 特徴で特徴 量選択を行った.その結果,(5) 標準偏差,(c) 不規則度, (3) 平均値,(6) 最頻値 SUV,(2) 最小値,(1) 最大値の順 番で選択された 6 特徴を使うことで,AUC 値 0.85 を得る

#### ことができた.

表1と,それぞれの結果のROC曲線を示している図8 からもSUVmaxのみ,機能情報のみの組み合わせ,機能 情報と形態情報の組み合わせの順でAUC値が0.70,0.81, 0.85と高くなっていることが分かる.



表	1	良	悪	生	鑑	別	結	果
---	---	---	---	---	---	---	---	---

鑑別に用いた画像	特徴量の組み合わせ	AUC 値
PET 画像	SUVmax(医師により測定)	0.70
PET 画像	(5),(6),(3),(2),(1),(7),(8)	0.81
PET 画像+HRCT 画像	(5),(c),(3),(6),(2),(1)	0.85

#### 4.2 考察

本研究では、SUVmaxのみ、機能情報のみの特徴量の 組み合わせ,機能情報と形態情報の特徴量の組み合わせ の3つの場合で、良悪性鑑別の性能をテストした.まず、 SUVmax のみの良悪性鑑別の AUC 値 0.70 より機能情報 の特徴量を組み合わせて行った良悪性鑑別のAUC値0.81 の方が高くなることが分かった.この2つの場合の間の 統計的有意差を wilcoxon 検定を用いて求めた所, p 値が p < 0.001 となり,統計的に有意な差があることが分かっ た.このことより、SUVmaxのみより機能情報の特徴量 を用いた良悪性鑑別の方が性能が良いと考えられる.また 2つの場合の ROC 曲線を比較すると, 真陽性率が 0.80 の 時, SUVmax のみでは 0.63 の偽陽性率であるのに対して, 機能情報のみのでは 0.40 と低くなることが分かる.この ことより、機能情報の特徴量を用いた方が、SUVmaxの みで良悪性鑑別を行うより,高性能になるのではないかと 考えられる.

また、機能情報に HRCT 画像の形態情報を組み合わせ



10

図 9 悪性らしさの分布

で行った良悪性鑑別の AUC 値は 0.85と,機能情報のみの 良悪性鑑別の AUC 値 0.81を上回った. この 2 つの場合の 間の統計的有意差を wilcoxon 検定で求めた所, p = 0.175となり,統計的に有意な差があるとは言えない結果となっ た.また,この 2 つの場合の ROC 曲線を比較すると,真 陽性率が 0.80 の時,機能情報のみでは 0.40 の偽陽性率を とるのに対して,形態情報を組み合わせると,0.27 とさら に低くなることが分かる.このことから,機能情報と形態 情報を組み合わせることで,機能情報のみで良悪性鑑別を 行うより高性能になる可能性があるのではないかと考えら れる.

図8に示すROC曲線の形状にフック現象が見られる. フックは陽性像に対する判断基準のバラツキが大きく,陰 性像と陽性像それぞれの平均の差が小さい時に発生する. これは図9に示すヒストグラムから,悪性症例の悪性らし さの値の最小値が良性症例の悪性らしさの値の最小値より 低いということが原因である.これは,用いたデータベー

#### 情報処理学会研究報告 IPSJ SIG Technical Report

スの中で,最も良性とみられる特徴を持つ症例が,悪性症 例の中にあるということになる.形態情報と機能情報を組 み合わせた良悪性鑑別の結果の中で,悪性らしさの値が最 小値になる症例と良性症例で最小値となる症例のPET 画 像のヒストグラムを図10に,HRCT 画像の領域抽出結果 のVR 画像を図11,図12に示す.今回の実験で特徴量選 択をした結果での形態情報は不規則度のみで,それぞれの 不規則度は悪性の方が0.61,良性の方が0.67と比較的近 い値となった.これは,図10に示すヒストグラムの形か ら分かるように特徴量が近い値になったからではないかと 考えられる.



図 10 SUV のヒストグラム



図 11 悪性らしさが最小の 良性領域 (HRCT 画像)

図 12 悪性らしさが最小の悪性領域(HRCT 画像)

今回用いた特徴量選択の方法で確認することのできた組 み合わせは、機能情報のみでは36通り、機能情報と形態 情報の組み合わせでは105通りであるが、実際の組み合わ せの数は両者とも膨大にある.そのため今回の実験で確認 することの出来なかった組み合わせの中に、さらに良い組 み合わせがあることも考えられる.

また,機能情報のみでの実験結果では,悪性らしさ0.49 を境界にして悪性症例の中で18症例を良性と誤判別した. さらに機能情報と形態情報を組み合わせた実験結果での悪 性症例の誤判別は,悪性らしさ0.46を境界にして,13症 例になり,機能情報に形態情報を組み合わせることで5症 例を正しく判別できるようになった.これは,今回確認す ることの出来なかった組み合わせによるAUC値が向上す る可能性を示すと同時に,機能情報,形態情報の両方に新 たな特徴量を加えることで,さらにAUC値が向上し,良 悪性鑑別性能が上がる可能性を示唆している.

#### 5. まとめ

PET 画像の機能情報と HRCT 画像の形態情報を統合す ることで鑑別性能が向上することが確認できた.本研究の 手法を使用することで,従来医師が HRCT 画像に加えて 参考に用いる PET 画像の SUVmax のみの良悪性鑑別の AUC 値より,高い値を得ることが出来た.この結果を医 師が観察し,医師の診断の支援になるかどうかを調査する ことや特徴量のさらなる分析などが今後の課題である.

#### 参考文献

- [1] 楠岡英雄,西村恒彦,藤林靖久,田口正俊,天野昌治:核医 学イメージング,社団法人 日本エム・イー学会,pp118-159(2002)
- [2] 筒井三紀子,青木裕紀,富井尚志:"PET 画像 DB の
   読影情報の確定診断の集約利用による読影医支援手 法",DEWS2008(2008)
- [3] TM.Lehmann,C.Gonner and K.Spitzer: "Survey:Interpolation Methods in Medical Image Processing", *IEEE Trans. on Medical Imaging*, Vol.18, No.11, pp1049-1075(1999)
- [4] J.Wang,R.Engelmann,Q.Li: "Segmentation of pulmonary nodules in three-dimensional CT images by use of a spiral-scanning technique", Med. Phys., 34[2], pp4678-4689 (2007)
- [5] 石井健一郎,上田修功,前田英作,村瀬洋:"わかりやす いパターン認識",オーム社,pp114-118(2006)
- [6] 桂川茂彦編集:"医用画像情報学改訂2版",南山堂, pp204-pp208(2006)