

両方向推論に基づく Prolog 处理系について

吉田 幹 平田 幹人
(京都大学)

山崎 進 堂下 修司
(工学部)

第1章 はじめに

現在、人工知能、知識工学等の分野では推論処理が必要になってきており、その中で述語論理型言語 Prolog^[4]が注目されている。Prolog では、Horn 節集合(否定記号を含まないリテラルが高々一つしかない)の集合)がプログラムであり、プログラムの実行は、節集合の充足不能性(矛盾)の証明過程に相当し、その過程の副作用として解を得る。第1階述語論理においては、Horn 節集合の充足不能性を証明する完全な演繹規則として入力(input)導出、単位(unit)導出^{[1][2]}があり、特に入力導出は現在のトップダウン型 Prolog インタプリタの基礎になっている。

Prologについては、言語仕様の種々の拡張がなされると同時に、並列処理を含めた高速の処理系実現への研究が盛んに行われている。本稿では、Prolog 処理系の効率化を目標として、トップダウン推論に IGD 演繹といつ新しい演繹を用い、ボトムアップ推論に単位演繹を用いた、Horn 節集合に対して完全な両方向推論方式を提示する。さらに、この方式に基づいた、高度な並列性を有する両方向処理モデルについて述べる。

第2章 両方向推論系の理論的考察

この章では、両方向推論方式を提示し(2.4で)、その理論的根拠を述べる。

2.1 諸注意及び定義

本稿で扱う推論系は、

- (1) 第1階述語論理における Horn 節集合のみ対象とする。
 - (2) 簡約化(factoring)は行われない。
- 次に本章で扱う記法について述べる。
- [定義1] リテラル L について:

$L = +M$ (正りテラル) の時は $-L$ で $-M$ を、 $L = -M$ (負りテラル) の時は $-L$ で $+M$ を表すものとする。

[定義2] Res(C₁, C₂) について:
節 C₁ と節 C₂ の導出形(resolvent)を示す。
C₁ と C₂ には共通変数がないものとする。
C₁ のリテラル L₁ と C₂ のリテラル L₂ で導出がとられるすると、O は L₁ と -L₂ の最も一般的な单一化置換(mgu と略記)で、L₁O = -L₂O である。導出形は
 $Res(C_1, C_2) = (C_1O - L_1O) \cup (C_2O - L_2O)$ で定義される。O は省略してもよい。

[定義3] C → C' について:
C, C' を節、S を節集合、O を置換とする時、C を頂点節とする C' のから入力演繹(input deduction)が存在することを示す。ここで、C は S に属していなくてもよいとする。O はこの演繹において C 中の変数が受けた置換を示す。O は省略してもよい。

[定義4] Rd(C₁, C₂) について:
S = {C₁} として、C₁ → C' が成立している時、C' を Rd(C₁, C₂) と書く。

なお、⇒ は 'ならば' の意味で、↔ は同値を示す。□ は空節を示し、恒等置換を O で表す。

2.2 入力導出及び単位導出の性質

本節では、入力及び単位導出に関する性質を調べ、両方向推論系構成の根拠となる定理を与える。以下では、すべての節は Horn 節であり、入力演繹の頂点節、中心節はすべて負節とする。

まず、文献[1] の lifting lemma と同様の補題を挙げる。

[補題1] C' = C₁O かつ C' = C₂O
かつ C₃ = Res(C₁, C₂) の時、C₃ = Rd(C₁, C₂)
が存在し、かつ C₃O = C₃ となる置換 O
が存在する。ただし、C₃ の負りテラル

と C_2 の正リテラルが消されるとする。

(証明) C_1 の負リテラル \bar{L} と C_2 の正リテラル M で導出が行われるとする。 C_1 中の負リテラル \bar{L} で $L_i\theta = \bar{L}$ を満たすもののすべてを L_1, \dots, L_r とし、 C_2 中の正リテラル (1個しかない) を M とする。 $L_i\theta = -M\theta$ より、 L_i と $-M$ は単一化可能(unifiable) であり、mgu を δ とする。

L_1, \dots, L_r の mgu を δ とすると、lifting lemma より、 $C'_3 = \text{Res}(C_1\delta, C_2)$ について、 $C_3\delta' = C'_3$ となる置換 δ' が存在する。さて、 C_1 のリテラル L_1 と C_2 のリテラル M を消すことによって $C'_1 = \text{Res}(C_1, C_2)$ を求め、さらに $C'_1 = \text{Res}(C'_1, C_2)$ というように L_1, \dots, L_r がすべて消えるまで続けて得られた導出形を $C_3 = \text{Rd}(C_1, C_2)$ とすると、各 δ_i は δ より一般的(general) であるので、 $C_3\delta' = C'_3$ となる置換 δ' が存在する。従って、 $C_3\delta' = C'_3$ となり、 $\delta' = \delta$ とおけば補題が成立。■

次に、定理 1 を証明するために、補題 2 及び 3 を示す。

[補題 2] C, C' を任意の節とする時、 $CUC' \models \square$ ならば、ある置換 θ が存在して、 $C \xrightarrow{\theta} \square$ かつ $\theta\theta = \theta$ 。

(証明) $CUC' = C_0, B_1, C_1, \dots, B_n, C_n = \square$ という入力反ばくがあるとする。

$$\text{ここで, } \begin{cases} C_{i+1} = \text{Res}(C_i, B_{i+1}) & (0 \leq i \leq n-1) \\ C_0\sigma = C_0\delta_0\sigma_1 \dots \sigma_{n-1} \end{cases}$$

この入力反ばくに対して、 $C'_0 = C$ を頂点節とする新しい入力演繹 D' を以下のように構成していく。 D' は最初 C_0 とする。 $0 \leq i \leq n-1$ として、

(i) $\text{Res}(C_i, B_{i+1})$ において、 C 中のリテラルの子孫 L_1, \dots, L_p が消える時：

C_0 中のリテラルで、 L_1, \dots, L_p のどれかの祖先であるものすべての集合を A とする。 C'_i 中のリテラルで A 中のリテラルの子孫になっているものすべてを、 L'_1, \dots, L'_q とする。 C'_i 中の L'_j ($1 \leq j \leq q$) がすべて消えるまで C'_i と B_{i+1} の導出を続け、得られた導出形を $C'_{i+1} = \text{Rd}(C'_i, B_{i+1})$ とし、 D' にこの C'_i から C'_{i+1} の入力演繹を

付加する。 $(C'_i$ は付加しない)

(ii) (i)以外の時： D はそのままとする。ただし、 $C_{i+1} = C'_i$ とおく。

この時、 $0 \leq i \leq n$ なる各 i についてある置換 θ_i が存在して、 $C_i \models C'_i\theta_i$ であることを i に関する帰納法で証明する。

(i) $i=0$ の時： $C_0 = CUC' \models C = C'_0$ で成立。

(ii) $i=k$ の時成立すると仮定：

$i=k+1$ の時を考える。

(a) $C_{k+1} = C'_k$ の時： $\text{Res}(C_k, B_{k+1})$ において C 中のリテラルの子孫であるリテラルは消えないのに、 $C_k \models C'_k\theta_k$ より、

$C_{k+1} \models C'_k\theta_k\theta_{k+1} = C'_{k+1}\theta_{k+1}$ となり成立。(θ_{k+1} はある置換)

(b) (a)以外の時： $C_{k+1} = \text{Res}(C_k, B_{k+1})$ 、 $C_k \models C'_k\theta_k$ より、 $C_{k+1} \models \text{Res}(C_k\theta_k, B_{k+1})$ D の作り方と補題 1 の証明より、ある置換 θ_{k+1} が存在して、

$$\text{Res}(C_k\theta_k, B_{k+1}) = C'_{k+1}\theta_{k+1}$$

従って、 $C_{k+1} \models C'_{k+1}\theta_{k+1}$ となり成立。

(a), (b) より $i=k+1$ の時も成立する。

従って、(i), (ii) よりすべての i について成立し、 $C_n = \square$ であるから $C'_n = \square$ となり、 D は入力反ばくになっている。さらに、 $C_i \models C'_i\theta_i$ より、 D において C 中の変数の受けける置換 δ は θ より一般的であり、ある θ に対し、 $\theta\theta = \theta$ 。■

[補題 3] 任意の節 C, C' に対して、 $C \models \square$ ならば、ある C'' が存在して、 $CUC' \models C''\theta$ が成立。ここで、 $C'' \sqsubseteq C'$ 。

(証明) 文献 [8] の補題 10 と同じ。

[定理 1]

(1) $\{ -L_1, \dots, -L_n \} \xrightarrow{\theta} \square$

$\Rightarrow \{ -L_i\theta \} \xrightarrow{\theta} \square \quad (1 \leq i \leq n)$

(2) $\{ -L_i\theta \} \xrightarrow{\theta} \square \quad (1 \leq i \leq n)$

$\Rightarrow \theta\theta = \theta$ となるある置換 θ が存在して、 $\{ -L_1, \dots, -L_n \} \xrightarrow{\theta} \square$

(証明) (1): $\{ -L_1, \dots, -L_n \} \xrightarrow{\theta} \square$ より、 $\{ -L_1, \dots, -L_n \theta \} \xrightarrow{\theta} \square$ 。従って、補題 2 より、 $\{ -L_i\theta \} \xrightarrow{\theta} \square \quad (1 \leq i \leq n)$

(2): $\{ -L_i\theta \} \xrightarrow{\theta} \square$ と補題 3 より、

$\{ -L_1, \dots, -L_n \theta \} \xrightarrow{\theta} \{ -L_1, \dots, -L_n \theta \}$

ここで、 $\{ - \}$ は $\{ \}$ の部分集合を表す。

$B'_k = \text{Res}(B_k \sigma_{i-1} \dots \sigma_n, \{[-M'_k] \sigma_i \dots \sigma_n\})$
又は、 $B'_k = B_k$ ここで、

$[-M'_k] \sigma_{i-1} \dots \sigma_n = -M'_k, M'_k \sigma_n = M \sigma_n$
であるから、 $B'_k = \text{Res}(B_k \sigma_{i-1} \dots \sigma_n, \{+M \sigma_n\})$
補題1より、 $B'_k = \text{Rd}(B_k, +M)$ が存在し、
 B'_k は B_k より一般的。従って、 B'_k をこの
 B_k から B'_k までの演繹に置き換えると、
 $\{+L'\}$ より一般的な単位節 $+L'$ が S から
単位演繹される。従って、ある日に対し $L' \theta = L$ 。
以上より $m = n+1$ の時も成立。
(D), (ii) よりすべての m について成立。■

定理1, 2, 3 より、次の定理4を得る。
この定理4は2.4で述べる両方向推論系の理論的根拠を与える。

[定理4]

- (1) $\{+L_1, \dots, -L_n\} \rightarrow \square$
 \Rightarrow ある置換日に対し、 $+L$ の単位演繹が存在し、かつ $L'_i \theta = L_i \sigma$ ($1 \leq i \leq n$)
- (2) $\{+L\}$ の単位演繹が存在。
 \Rightarrow 任意の置換日に対し、 $\theta \theta = \theta$ となるある置換日が存在し、かつ
 $\{+L_1, \dots, -L_n\} \rightarrow \square$

(証明) (1): 定理1の(1)より、
 $\{+L_i\} \rightarrow \square$ ($1 \leq i \leq n$)。定理3より、ある日に対し、 $+L$ の単位演繹が存在して、 $L'_i \theta = L_i \sigma$ 。 L_1, \dots, L_n には共通変数がないとしてよいので、 $\theta = \theta_1 \cup \dots \cup \theta_n$ とすると、 $L'_i \theta = L_i \sigma$ ($1 \leq i \leq n$)。

(2): 定理2より、任意の日に対し、 $+L_i \theta \rightarrow \square$ ($1 \leq i \leq n$)。定理1の(2)より明らか。■

2.3 IGU演繹

本節では、単位演繹によって得られた特定の単位節を入力演繹において使うことを考え、両者を組み合せた新しい演繹を定義する。

[定義5] IGU演繹 (Input deduction with General Unit clauses):

C_0 を頂点節とする C_n の S からの IGU 演繹とは、 $C_0, B_1, C_1, \dots, B_n, C_n$ という外であり (C_0 は任意の節)、ここで、

$$C_i = \text{Res}(C_{i-1}, B_i) \quad (1 \leq i \leq n)$$

ただし、 $B_i \in S$ 又は、 B_i は S から単位演繹によって得られた単位節であつて、 B_i と符号が反対の C_{i-1} 中のあるリテラルより一般的であるもの。

なお、 C を頂点節とする C の IGU 演繹が存在する時、 $C_1 \rightarrow C_2$ と書く。■

例えば、入力演繹の中心節 $\{+L_1, \dots, -L_n\}$ において、 $L'_i \theta = L_i \sigma$ ($1 \leq i \leq n$) を満たす単位節 $+L$ が単位演繹されていいるとする時、これを使って、中心節を $\{+L_1, \dots, -L_n\}$ として入力演繹を続けてもよいとしたものが IGU 演繹である。

IGU 演繹は入力演繹と同じ能力を持つことが次の定理5からわかる。

[定理5] $C \rightarrow \square \Leftrightarrow C \rightarrow \square$

(略証) \Rightarrow : 入力反ばくのある中心節 $\{+L_1, \dots, -L_n\}$ において、 L_1 より一般的な単位節 $+L$ が単位演繹されていたとする。 $\{+L_1, \dots, -L_n\} \rightarrow \square$ であるから、補題2より $\{+L_1, \dots, -L_n\} \rightarrow \square$ となるので、 $+L$ を使って $\{+L_1, \dots, -L_n\}$ としても \square が導出される。

\Leftarrow : IGU 反ばくのある中心節 $\{+L_1, \dots, -L_n\}$ において、上と同様に $+L$ を使って $\{+L_1, \dots, -L_n\} \rightarrow \square$ とし、それからは入力反ばくのみで \square が導出されているとする。定理2より $\{+L_1, \dots, -L_n\} \rightarrow \square$ 。
 これと補題3より $\{+L_1, \dots, -L_n\} \rightarrow \{+L_1, \dots, -L_n\}$ 。
 $\{+L_1, \dots, -L_n\} \rightarrow \square$ と補題2より $\{+L_1, \dots, -L_n\} \rightarrow \square$ 。従って、 $\{+L_1, \dots, -L_n\} \rightarrow \square$ が成立。■

2.4 両方向推論

定理4の(1)は、入力反ばくが存在する時、その反ばくの任意の中心節について、必ず矛盾なくその中心節の各リテラルと单一化可能な単位節が単位演繹によって得られる事を示している。これは両方向推論を保証する。(定理6)

[定義6] 両方向反ばくについて:
 $C_0, B_1, C_1, \dots, C_n = \{+L_1, \dots, -L_n\}$ という入力演繹 (IGU 演繹) \square が存在し、単位節 $+M_i$ ($1 \leq i \leq n$) を導出している単位演繹 \square' が存在するとする。 $L_i \sigma = M_i \sigma$ ($1 \leq i \leq n$)

を満たす置換(mgu)のが存在するなら、DとDは会合(meet)すると呼び、この時、INPUT/UNIT(IGU/UNIT)両方向反ばくが存在すると呼ぶことにする。■

さて、次の定理より、INPUT/UNIT BとIGU/UNIT両方向演繹は Horn節集合に対して完全である。

[定理6]

入力反ばく(IGU反ばく)が存在 \Leftrightarrow
INPUT(IGU)/UNIT両方向反ばく存在
(証明) 定理6より入力反ばくの時のみ考える。

\Rightarrow : 入力反ばくの任意の中心節を $\{L_1, \dots, L_n\}$ とすると、ある θ が存在して $\{L_1, \dots, L_n\} \xrightarrow{\theta} \square$ 。定理4の(1)より $\{L_i\}$ が単位演繹される。ここで θ に対し、 $L_i\theta = L_i\circ$ ($1 \leq i \leq n$)。 L_i と $L_i\circ$ には共通変数がないので $L_i(\theta\circ) = L_i(\theta)\circ$ ($1 \leq i \leq n$) 従って、 $L\circ = L\circ$ ($1 \leq i \leq n$) となる mgu θ が存在し、両方向は会合する。

\Leftarrow : 両方向が会合し、中心節 $\{L_1, \dots, L_n\}$ と単位節 $\{L_i\}$ について、 $L_i\theta = L_i\circ\theta$ となる mgu θ が存在するとする ($1 \leq i \leq n$)。定理4の(2)より、 $\theta\circ = \theta$ となるある θ' に対して $\{L_1, \dots, L_n\} \xrightarrow{\theta'} \square$ ■

次に、両方向反ばくの解について述べる。図2.3のような両方向反ばくがある時、得られる解は $\theta\circ$ である。

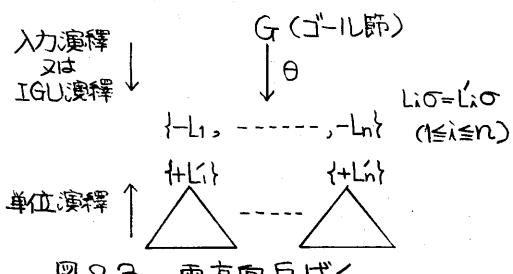


図2.3 両方向反ばく

ただし、定理6の \Leftarrow 向きの証明より、 θ より一般的な θ' に対し、 $\{L_1, \dots, L_n\} \xrightarrow{\theta'} \square$ であるから、 $G \xrightarrow{\theta'} \square$ が成立する。このように、両方向反ばくによる解よりも一般的な、入力反ばくによる解が存在することになる。

第3章 両方向処理モデル

本章では、前章で述べた IGU/UNIT 両方向演繹に基づく Prolog 処理モデルについて説明する。図3.1 にモデルの概要を示した。

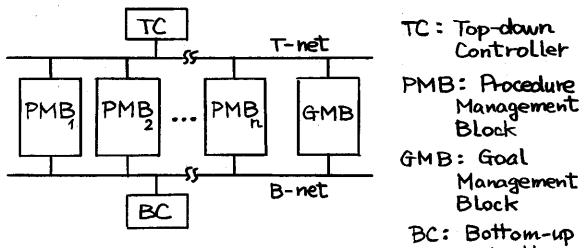


図3.1 両方向処理モデル

PMB_i は、与えられた Prolog プログラム(*) 中の procedure と対応する処理ブロック、GMB は、goal と対応する処理ブロックである。各 PMBi と GMB の $n+1$ 個のブロックは、並列に動作する。T-net、B-net は、各 PMBi と GMB の処理に必要な情報を交換するための network である。T-net を介する情報交換によりトップダウン方向に、B-net を介する情報交換によりボトムアップ方向に推論が進行する。TC、BC は、それぞれトッピングダウン推論(IGU 演繹に基づく)の制御、ボトムアップ推論(単位演繹に基づく)の制御を行う。しかし、ここで簡単のために、各 PMBi と GMB に対する初期化のみを行うよう機能を定める。

3.1 PMB、GMB

図3.2 に示したよう、PMB、GMB は 1 つの記憶モジュール(LB)と、2 つの処理モジュール(IGUDP、UDP)の 3 つの部分

(*) 以下、節は次のように表わすことにする。(X: 正リテラル、Y: 負リテラル、m ≥ 1)

- i) $X \leftarrow \dots : \text{assertion}$
- ii) $X \leftarrow Y_1, \dots, Y_m : \text{procedure}$
- iii) $\leftarrow Y_1, \dots, Y_m : \text{goal}$

プログラム中で goal の数は 1 個である。又、単位導出により生成された単位節を lemma と呼ぶ。

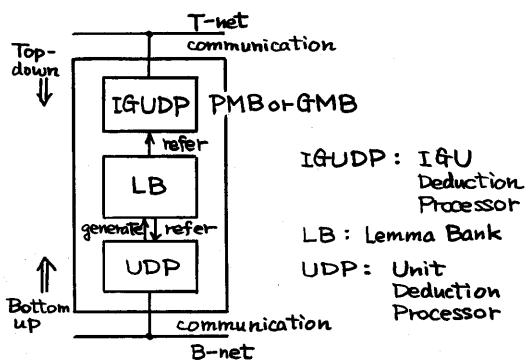


図3.2 PMB, GMBの構成

から構成される。

IGUDPにより、IGU演繹が、UDPにより単位演繹が実行される。中間に位置するLBは、UDPの演繹過程で生成されるLemma情報を蓄積するためのメモリーバニクである。ここで蓄積されるLemma情報は、IGU演繹の過程でgeneral unit情報として参照される。

PMBとGMBは、内部構成、処理アルゴリズム、共に同じものである。両者は、機能的に少し異なり、GMBはPMBに対して、解を抜う点、機能付加したものとみられる。両者を区別しないで、以下、内部処理について説明していく。

3.1.1 UDP

(1) BCによる初期化

Prologプログラムが与えられる時、BCは、プログラムに含まれる正リテラルと負リテラル間で、单一化を行い、そこで、得られた情報を節に分けて分類し、表の形で各UDPに送る。今、問題にしているPMBが管理する節を ' $A \leftarrow B_1, \dots, B_m$ ' と表わすと、送られる表は、図3.3のようになる。この表は、以下で定めるU.P.の生成時に用いる。(尚、GMBのUDPは、U.P.を生成しないため、初期化は必要ない)

正リテラル	单一化可能な負リテラル	$A \leftarrow N_i$ の mgu
A	N_1 ⋮ N_k	δ_1 ⋮ δ_k

図3.3

UDPは、LBにLemma情報がたくさん入られていれば起動しない。このためBCは、assertionに関する单一化情報を、対応する負リテラルを含む節を管理するPMB、GMB内のLBに送り、間接的に起動をかける。

(2) B-netにおける交換情報

UDPが、交換する情報はパケット型のメッセージである。主となるデータが单一化置換(unifier)であることより、この情報をU.P. (unifier packet)と呼ぶ。U.P.は次のように表現する。(尚、B-net

$U.P. ::= [<type>, <pid>, <des>, <unif>]$

だけではなく、T-netにおいても、この定義を用いるため、B-netにおいて不要である項目も含んでいる) ここで、<type>は、U.P.の種類、<pid>は、識別子、<des>は、送り先の指定、<unif>は、unifierを意味する。

(3) UDPの処理アルゴリズム

UDPは、U.P.の受理、生成に対応する2つのプロセスから成る。前者をU.P.受理プロセス、後者をU.P.生成プロセスと呼ぶ。(以下説明)

U.P. 受理プロセス

B-netに送出されているU.P.から自分の管理する節に含まれる負リテラルを行先に含むものを入力する。入力したU.P.の<unif>情報は、図3.4に示す表の形でLBに蓄積する。ここで、 $B_{i,j}$ とすると、 B_i に j つLemmaがあることに注意する。

U.P. 生成プロセス

step1. — LBから、unifierの組($\delta_1, \dots, \delta_m$)を取り出す。

step2. — $\delta_1, \dots, \delta_m$ について無矛盾(consistent)であるか調べ、無矛盾であれば、結合(combination)をヒリ日とする。矛盾であれば、step1をやり直す。

step3. — BCの初期化段階で与えられた表をもとに、すべての N_i について

$A\theta$ と Ni との mgu を求めよ。(この mgu は、' $\theta + \delta_i$ ' と書くことにする) この際、無矛盾であれば、u.p. ($= [.. Ni \cdot \theta + \delta_i ..]$) として B-net に送出する。矛盾となつた場合、送出しない。

PMB の UDP に関するところは、上記のアルゴリズムで処理を行うが、G-MB の UDP に関するところは、step 3 は不要である。step 2 で θ が得られれば、それが解となる。

B ₁	B ₂	...	B _m
σ_{11}	σ_{21}		σ_{m1}
σ_{12}	σ_{22}	...	σ_{m2}
!	!		!
σ_{1e_1}	σ_{2e_2}		σ_{me_m}

σ_{ij} : B_i の j 番目の unifier
 e_i : B_i の現 unifier 教

図 3.4 LB 情報

3.1.2 IGUDP

図 3.5 は、演繹過程における 1 回の入力導出による中心節の変化を示したものである。C は E との導出の結果 C' となる。今、側節 E を管理する PMB を PMBE とする。C' の部分集合 F は、IGUDPE が管理する負リテラルに σ をかけたものである。F 上の点から、中心節に起る 1 回の入力導出は、その時用いられる側節 E を管理する IGUDP が生成するプロセスと考えることができる。中心節を IGUDP に分散管理させて、IGU 演繹を進める手法を取る。

$$C = \{-L_1\theta_1, -L_2\theta_2, \dots, -L_n\theta_n\}$$

$$\begin{array}{c} \sigma \\ \diagup \\ E = \{+A, -B_1, \dots, -B_m\} \end{array}$$

$$C' = \underbrace{\{-B_1\sigma, \dots, -B_m\sigma, -L_2\theta_2\sigma, \dots, -L_n\theta_n\sigma\}}_F$$

図 3.5

(1) TC による初期化

UDP の初期段階で、BC が UDP に送る单一化情報と同種の情報を、TC は IGUDP に送る。但し、TC の送る情報は、図 3.6 に示すよう、図 3.3 に示した表とは逆の対応関係にある。尚、 P_{ij} を示した正リテラルは、assertion 中のものは含まない。又、UDP の場合とは異な

り、GMB 内の IGUDP に対するもの情報は送られる。

IGUDP 全体を起動するため、TC は GMB 内の IGUDP のプロセスを生成する。

負リテラル	単一化可能 正リテラル	B_i と P_{ij} の mgu
B ₁	P_{11} P_{12} !	P_{11} P_{12} !
B ₂	P_{21} !	P_{21}
...
B _m	P_{m1} !	P_{m1}

図 3.6

(2) T-net における交換情報

B-net の箇所で述べた u.p. を T-net におけるも交換する。T-net における u.p. は 3 種類存在する。 $\langle type \rangle$ により区別される

i) $\langle type \rangle = input$: あるプロセスが、入力導出を行った時に生成される。この u.p. により指定された IGUDP は子プロセスを生成する。u.p. = [$input$, $\langle pid \rangle$, $\langle des \rangle$, $\langle unif \rangle$]

ii) $\langle type \rangle = null$: 子プロセスが親プロセスに対し、正常終了したことを伝える。u.p. = [$null$, $\langle id \rangle ..$]

iii) $\langle type \rangle = fail$: 子プロセスが親プロセスに対し、導出に失敗したことを伝える。u.p. = [$fail$, $\langle id \rangle ..$]

(3) IGUDP の処理アルゴリズム

IGUDP は、通常複数のプロセスを持つ。プロセスは、管理する負リテラルの数を減らす方針で処理を進める。負リテラルの数を減らす方法は、2通りある。入力導出を用いる方法と general unit による方法である。前者は、導出に使用した節を管理する IGUDP に対するプロセス生成を引き起す必要があるため、 $\langle type \rangle = input$ の u.p. を送信する。後者については、副作用を持たない。入力導出 E を用いた場合、生成したプロセスから $\langle type \rangle = null$ の u.p. が返送

された段階で、真に目的の負リテラルが消されたことになる。しかし、ここで、 $\langle type \rangle = fail$ の u.p. が返送されると、目的の負リテラルを消すために用いた側節の選択に誤りがあったことににより、この処理をやり直す。この過程が、バックトラックと呼ばれている。消去する負リテラルの選択方法、消去に際し、入力導出を用いるか、general unit を用いるか、又、入力導出を用いる場合、どの節を側節に選ぶかの選択方法については、任意である。又、プロセス処理中、管理する負リテラルがすべて消去された場合、 $\langle type \rangle = null$ の u.p. と、ある負リテラルにフリード導出のされる側節がなくなった場合、 $\langle type \rangle = fail$ の u.p. を親プロセスに返送する。

プロセスのモ_n環境

生成されたプロセスは、入力導出が行なわれるたびに変化する環境を有する。バックトラックを可能にするため、環境は、変化を受けるたびにプロセス固有のスタックに push される。環境は、そのプロセスが管理する負リテラルにかかる unifier α と、環境が変化する原因となった u.p. の $\langle pid \rangle$ 、及び負リテラルの消去情報（未消去、入力導出（u.p. の $\langle pid \rangle$ を記録）、消去）から構成される。（図 3.7）

unifier	caused $\langle pid \rangle$	B_1 inf	B_2 inf	..	B_m inf
---------	---------------------------------	--------------	--------------	----	--------------

B_i
inf $\left\{ \begin{array}{l} O : exist \\ \langle pid \rangle : gen \text{ u.p.} \\ X : not exist \end{array} \right.$

図 3.7 プロセスの環境

プロセス制御

プロセスの制御は、すべて u.p. により行う。子プロセスの正常終了、又、fail については、送られる u.p. の $\langle pid \rangle$ と環境の持つ $\langle pid \rangle$ を比較することによって実現できる。fail の時は、caused $\langle pid \rangle$ が一致するような環境の前の環境まで

pop する。

第4章 あとがき

本稿では、入力演繹を拡張した IGU 演繹をトップダウン方向に、単位演繹をボトムアップ方向に使った両方向推論方式を示し、その並列処理モデルについて述べた。この方式は、Horn 語集合に対して、簡約化操作を除いても完全である。

理論的課題として、一般的な単位節だけでなく、任意の単位節を使うことを許した入力演繹の完全性を示すことが考えられる。又、効率の良い Prolog 处理系を構成するため、提示した処理モデルには、さらに綿密な見当を加える必要がある。現在、モデルの有効性を評価する目的で、シミュレータを作成中である。

(文献)

- [1]. Chang, C. L. et al. : Symbolic Logic and Mechanical Theorem Proving, Academic Press (1972)
- [2]. Kuehner, D. : Some special purpose resolution systems, Machine Intelligence 7 (1972)
- [3]. Henschen, L. et al. : Unit refutations and Horn sets, JACM 21, 4 (1974)
- [4]. Kowalski, R. : Predicate logic as programming language, IFIP-74 (1974)
- [5]. Kowalski, R. : And-or graphs, theorem-proving graphs and bi-directional search, Machine Intelligence 7 (1972)
- [6]. Peterson, G. E. : Theorem proving with lemmas, JACM 23, 4 (1976)
- [7]. Harrison, M. C. et al. : Another generalization of resolution, JACM 25, 3 (1978)
- [8]. Hirata, M. et al. : 入力導出の性質とその応用, 電気通信学会 言語とオートマトン研究会 AL82-24 (1982)