

## 手続き指向型プロダクションシステムP o - P Sとその応用

小野典彦 小林重信

(東京工業大学 総合理工 システム科学専攻)

## 1. はじめに

複数の同時進行的な対象があって、各対象は事象を発生すると共に、他の対象からの事象に反応して事象を発生するというように、事象の発生がシステム全体を制御するシステムのことを事象駆動型システムという。オフィス業務、ジョブショップ型生産システム、シーケンス制御、オペレーティングシステム人間の問題解決行動などはその例である。

近年、分散協調型プロダクションシステムを用いて事象駆動型システムの表現と制御を行なう試み<sup>1)</sup>がいくつかみられるようになってきた。分散協調型プロダクションシステムでモデル化することの利点にはつぎのようなものがある。

- 1) 対象指向性：対象およびそのサブタスクを1つの独立したプロダクションシステムに対応させることによってこの性質をうる。
- 2) 事象駆動性：プロダクションシステムによる対象のモデル化はこの性質を自然に実現する。
- 3) 柔軟性、拡張性：プロダクションシステムを分散化させることにより、システムのモジュラリティを促進し、拡張性や柔軟性をもたらす。プロダクションシステムの欠点を極小化することができる。

従来の分散協調型モデルでは、各プロダクションシステムは標準的な枠組みを保持し、プロダクションシステム間の相互作用を表現する比較的簡単な機構を導入するものであった。

本研究では、事象駆動型システムをモデル化する際、従来の手続き的言語における並列処理やタスク間通信のための機構を導入することにより、表現と制御が自然に行なえるとの考えから、これらの機構を取り入れた分散協調型プロダクションシステムの表現言語であるP o - P Sを設計、開発したので、その概要を報告する。

## 2. P o - P Sの基本設計

## 2.1 P o - P Sの目的

P o - P Sはつぎの分野を応用領域とする。

## 1) 事象駆動型システムのモデリング

FAシステムの設計、拡張段階におけるシステムのモデリングやシミュレーション。

## 2) 事象駆動型システムの管理と制御

オフィス業務、FAシステムのモニタリングや実時間制御。

## 3) 分散協調型問題解決システムの記述

分散協調型問題解決システムにおける知識表現および推論のための枠組の提供。

## 2.2 P o - P Sの要求仕様

P o - P Sが提供する分散協調型プロダクションシステムは以下の機能をもつこと。

## 1) 対象の同時進行性

非同期、同時進行的な複数の対象がそれぞれ自律的タスクとして表現し得ること。

## 2) 対象間の競合解消

対象間で資源の共有などによる競合が生じた場合、これを解消し得る機構をもつこと。

## 3) 対象間の協調

対象間での協調による問題解決が必要とされる場合、同期をとり、調整するための機構をもつこと。

## 4) 対象間の通信

発生した事象を対象間で通知し合えること。

## 5) 対象の階層性

複数のサブタスクを階層的に展開して実行させる対象はこれらに相当する子供の対象を生成、管理していると考えてよい。対象をこのように階層的に生成し得ること。

## 6) 対象の抽象化

対象は自律的なタスクであり、一般に内部状態をもつ。これを他の対象から隠蔽したほうが対象のモジュラリティが高くなる。内部状態を隠すために、対象を抽象データ型として表現し得ること。

### 7) 事象の重要度の理解

対象を記述するプロダクションシステムは表現力に富み、事象の重要度を把握し、現在のタスクの引き金となった事象よりも重要な事象が発生した場合には、現在のタスクを中断し、それに反応し得ること。

### 2.3 P o - P S の基本アーキテクチャ

われわれは分散協調型プロダクションシステムとの整合性に富み、要求仕様を満たし得る計算モデルの一つとしてH o a r のC S P を選んだ。即ち、システムはメッセージを介して通信し合うタスクの集まりとして、タスクは通信機構を付加したプロダクションシステムとして表現する。記述力に富み、構文的にも洗練されたO P S S をプロダクションシステムの基本的枠組とした。

### 3. P o - P S の概要

本節では簡単な例題を用いながらP o - P S の概要を解説する。例題としてつぎの2つを取り上げる。

#### [例題1] 哲学者の食事

通常の 哲学者の食事 問題につぎの変形を施す。1) 哲学者は食事の時間、思索の時間および平然と食事を待てる許容時間に個人差がある。

2) 彼らは食事は笑顔で、思索は真剣な表情で、許容時間を超えて食事を待たされると顔をしかめる。

3) 彼らは争いを嫌い、しかめ顔をしているもの、つぎにより長い時間食事を待たされているものにフォークの使用権を譲る。

哲学者とフォークを図3.1のように表わす。この例をP o - P S で記述したのが図3.2である。

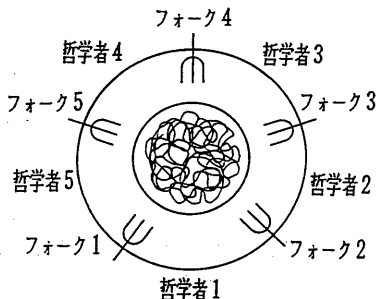


図3.1 哲学者の食事問題

```
(tasktype scheduler
hit: exhaustive
message: use ^no ; to call for using the adjacent forks
         release ^no ; to release the adjacent forks
element: fork ^no ^status
scheduling:
  p1 (:from ?phil release ^no ?n)
      (fork ^no ?n ^status up)
      (fork ^no (+(mod ?n 5)) ^status up)
      =>(modify 2 ^status down) (modify 3 ^status down)
      (accept 1)
  p2 (:from ?phil use ^no ?n)
      (fork ^no ?n ^status down)
      (fork ^no (+(mod ?n 5)) ^status down)
      (:task ?phil Appearance ^look frowning)
      =>(modify 2 ^status up) (modify 3 ^status up)
      (accept 1)
  p3 (:from ?phil use ^no ?n)
      (fork ^no ?n ^status down)
      (fork ^no (+(mod ?n 5)) ^status down)
      =>(modify 2 ^status up) (modify 3 ^status up)
      (accept 1)
initial:
(make fork ^no 1 ^status down)
(make fork ^no 2 ^status down)
(make fork ^no 3 ^status down)
(make fork ^no 4 ^status down)
(make fork ^no 5 ^status down)
(create ph-1 philosopher ^no 1 ^dine 1 ^think 2 ^endure 3)
(create ph-2 philosopher ^no 2 ^dine 1 ^think 3 ^endure 2)
(create ph-3 philosopher ^no 3 ^dine 2 ^think 1 ^endure 3)
(create ph-4 philosopher ^no 4 ^dine 2 ^think 3 ^endure 1)
(create ph-5 philosopher ^no 5 ^dine 3 ^think 1 ^endure 2)
(tasktype philosopher ^no ; the identification number
         ^dine ; the time for dining
         ^think ; the time for thinking
         ^endure ; the time for enduring)
hit: single
element: Appearance ^look
         self ^activity
routine:
  p1 (self ^activity nothing)
      (Appearance ^look ?look)
      =>(request scheduler use ^no *no
         :within *endure
         :else (modify 2 ^look frowning) )
      (modify 1 ^activity dining)
  p2 (self ^activity dining)
      (Appearance ^look ?look)
      =>(modify 2 ^look smiling) (delay *dine)
      (send scheduler release ^no *no)
      (modify 1 ^activity thinking)
  p3 (self ^activity thinking)
      (Appearance ^look ?look)
      =>(modify 2 ^look serious) (delay *think)
      (modify 1 ^activity nothing)
initial:(make self ^activity nothing)
         (make Appearance ^look serious) )
; -- root task creation --
(create scheduler scheduler)
```

図3.2 例題1のP o - P Sによる記述

#### [例題2] 分割征服法による階乗の並列計算

図3.3の2式に基づいて非負整数nの階乗を並列に計算する過程をP o - P S で記述したのが図3.4である。

```
factorial(n) = fact(0, n).
fact(i, j) = if i = j then 1
             elseif i+1=j then j
             else fact(i,mid)*fact(mid,j)
               where mid=round((i+j)/2)
             endif.
```

図3.3 階乗の計算式

```

(tasktype factorial
message: factorial ^n ^factorial ?
request:
  p1 (:from ?f factorial ^n ?n)
  =>(request (create * fact)
            fact ^i 0 ^j ?n ^fact ?fact)
  (accept 1 ^factorial ?fact) )
(tasktype fact
message: f ^i ^j ^fact ?
request:
  p1 (:from ?f fact ^i ?i ^j ?j)
  =>(accept 1 ^fact 1)
  p2 (:from ?f fact ^i ?i ^j (++) ?j)
  =>(accept 1 ^fact (++) ?j)
  p3 (:from ?f fact ^i ?i ^j ?j)
  =>(request
    (create * fact)
    fact ^i ?i ^j (round (% (+ ?i ?j) 2)) ^fact ?f1
    :and
    (create * fact)
    fact ^j ?j ^i (round (% (+ ?i ?j) 2)) ^fact ?f2)
    (accept 1 ^fact (* ?f1 ?f2)) )
)

```

図3.4 例題2のP o - P Sによる記述

### 3.1 システム構成

P o - P Sではシステムを非同期、同時進行的な自律的なタスクとして表現する。事象駆動型システムにおける対象、対象が生成する副タスクはすべてタスクとして表現される。

各タスクはH o a rのメッセージによる通信/同期機構をもつ。事象駆動型システムにおける対象の間の通信、協調および競合解消はこの機構で実現される。タスクはサブタスクを生成し、それをメッセージを介して制御することができる。例題1の場合、図3.5のように、システムはフォークの割り当てをスケジュールするタスク scheduler、このタスクが生成する哲学者タスク p h - 1 から p h - 5 として表現される。

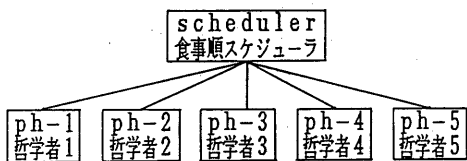


図3.5 例題1のタスク階層

例題2の場合、factorial (n) の計算をP o - P Sで行なうためには図3.6のようなタスク階層が生成される。

P o - P Sはタスクを1つ生成することにより起動され、このタスクの終了と共に実行を終了する。このタスクのことをルートタスクと呼ぶ。

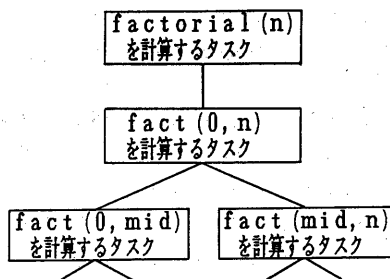


図3.6 例題2のタスク階層

### 3.2 タスク

タスクはメッセージ通信機構が付加された拡張プロダクションシステムとして表現され、つぎの基本要素よりなる。

- 1) ワーキングメモリ (WM) : タスクの内部状態を表わし、初期状態はタスクの生成時に与えられ、プロダクションの実行により更新される。
- 2) メッセージメモリ (MM) : 他のタスクから送信されてくるメッセージのキューである。これはプロダクションの実行により参照、除去される。
- 3) プロダクションメモリ (PM) : WMとMMの変化に事象駆動的に反応して、適用されるプロダクションの集まりである。
- 4) initial節: タスクの生成時に実行される文の列である。
- 5) final節: タスクが強制終了される直前に実行される文の列である。
- 6) インタプリタ: 通常のプロダクションシステムにおける認識-行動サイクルを管理すると共に、initial節やfinal節を実行する。

タスクはタスク型のインスタンスとして生成される。タスク型はタスクのプロトタイプを表わし、属性名でパラメータ化されている。タスク型定義の形式はつぎの通りである。

(tasktype タスク型名  
属性名の並び タスク要素定義の並び)  
タスク要素定義は、1) ワーキングメモリ要素定義、2) メッセージ定義、3) プロダクション定義、4) initial節定義、5) final節定義、および6) ヒット戦略定義からなる。6) については後述する。

### 3.3 拡張プロダクションシステム

これはOPS5を基本的枠組とする。

そのWM要素、MM要素(メッセージ)はクラス名、属性名/値の並び、整数値タグよりなる。WM要素定義、メッセージ定義はそれぞれWM、MM要素に関する*literalize*宣言に相当する。英大文字で始まるクラス名のWM要素は他のタスクからも参照できる。WM要素のタグは最近作られたものほど大きく、MM要素のタグは最近到着したものほど小さい。

プロダクションはつぎの形式をしている。

名前 左辺 => 右辺

左辺でMM要素や他タスクのWM要素を参照するにはそれぞれつぎの条件要素を用いる。  
(:from 送信タスク名 MM要素パターン)  
(:task 他のタスク名 WM要素パターン)

右辺等で実行される文としては、WM要素に関するmake、remove、modify文、MM要素に関するremove文に相当するaccept文がある。この文によるMM要素の削除をこの要素の受理と言う。

また、タスク間の同期/通信、タスクの階層的生成のため、以下の文が用意されている。

1) 並列and型request文: 複数のタスクの各々にメッセージを送り、そのすべてが受理されるまで待つ。但し、指定した時間を越えて待たされると:else以下が実行される。:within以下はなくともよい。

```
(request タスク名1 メッセージ1  
:and タスク名2 メッセージ2  
:and . . .  
:within 時間 :else 文の並び)
```

2) 非同期send文: タスクにメッセージを送るだけで相手との同期はとらない。

```
(send タスク名 メッセージ)
```

3) delay文: 指定した時間だけタスクを中断する。

```
(delay 時間)
```

4) create文: 任意の型のタスクを生成し、その名前を値とする関数でもある。

```
(create タスク名 型 属性名/値の並び)
```

システムにタスクを命名させるにはタスク名をダミー(\*)にしておけばよい。最初に生成されるタスクをルートタスクと呼ぶ。

### 4. Po-PSの実行

Po-PSはデータ駆動性と要求駆動性の両側面をもつ。ここではMELCOM-COSMO 700ⅢのLISP1.9上で実現中のPo-PSインタプリタについて述べる。

#### 4.1 タスクのヒット戦略

Po-PSにおけるタスクは、各々独立したタスクインタプリタをもつ拡張プロダクションシステムであり、各インタプリタを逐次マシン上で擬似並列実行させるための戦略を必要とする。

各タスクに割り当てる処理時間の単位として、“1度に実行されるタスクのサイクル数”を選択した。これはPo-PSの使用者からみたシステムの挙動の透視性や制御性を考慮したことによる。タスクのヒット戦略とは、1度に実行するタスクのサイクル数の設定法のことをいう。2つの戦略が用意されている。

- 1) 単数(single)戦略: この型のタスクは1度に高々1つのインスタンションしか実行することが許されない。
- 2) 全数(exhaustive)戦略: この型のタスクは競合集合が空になるまで実行を続けることが許される。

タスク型にヒット戦略の指定が省略された場合は、デフォルト値として単数戦略が選択される。複数のタスクのスケジューラ的タスクには全数戦略を指定する方が望ましい。

タスクのヒット戦略としては、その他にもいくつかのバリエーションが考えられよう。しかしヒット戦略はPo-PSを逐次マシン上で実行させるための便宜上の手段であることからここではこれ以上言及しない。

#### 4.2 タスクの状態

Po-PSでは、タスクの状態をつぎのように分類して管理している。

- 1) [delay U]: 時刻Uまで、delay文を実行中。
- 2) [req T M U E]: 期限付きrequest文を実行中。T, M, U, Eはそれぞれ送信先、メッセージ、期限時刻、else節を表わす。
- 3) [suspended]: 中断中。
- 4) [terminated]: 終了済み。

5) [ a b o r t e d ] : 強制終了済み。

6) [ a c t i v e ] : 1) ~ 5) 以外。

P o - P S インタプリタは、各タスクのインタプリタに対し、そのヒット戦略に応じた処理時間を割り当てる。しかし 1) ~ 5) の状態にあるタスクについては処理時間を割り当てる必要はない。

#### 4. 3 インスタンスツリー

P o - P S のインタプリタは、ルートタスクを根とするタスクの親子関係を表わすツリーを維持する。これをインスタンスツリーと呼ぶ。このツリー上では兄弟タスクに相当するノードは年長のものをより左に配置する。

インスタンスツリーの各ノードは、それが表わすタスクを実行するための情報をまとめた活動記録と呼ぶ表である。この表は、タスク生成時につくられたタスクの名前、型名、属性値リスト、WM/MMの内容、WM/MM要素に付けるタグ値の管理表、実行されたインスタンスエーションの履歴および前節で述べた状態などに関する情報を含んでいる。

#### 4. 4 P o - P S の実行

P o - P S インタプリタは、インスタンスツリーとタスク定義表および定数定義表に基づいて各タスクを擬似並列に実行する。

この2つの表は、それぞれタスク型定義および定数定義を効率良く参照するための内部表現である。

図4. 1は、P o - P S インタプリタを、P a s c a l 風に記述したものである。以下これを簡単に説明する。

このインタプリタは、ルートタスクが生成されると、直ちに呼び出され、つぎの順で各タスクを実行する。

- 1) ルートタスクの活動記録(変数 *r o o t*) を根とするインスタンスツリーをつくる。
- 2) 現在時刻(変数 *c l o c k*) の初期設定。
- 3) ルートタスクの状態が [ t e r m i n a t e d ] になるまでつぎの処理を繰返す。
  - ・現在時刻の更新。
  - ・手続き *t r a v e r s e* により、インスタンスツリーの各ノードを横型探索で訪れ、このノードが表わすタスクをその状態、ヒット戦略に応じて手続き *e x e c*

```
program Po-PS-Interpreter;
var root: activation_record;
    clock: integer; { current time }

function children(t:activation_record):activation_record_queue;
begin children := the queue of children of the task t end;
function head(q:activation_record_queue):activation_record;
begin head := the first element of q end;
function tail(q:activation_record_queue):activation_record_queue;
begin tail := q with the first element removed end;
function append(x,y:activation_record_queue):activation_record_queue;
begin append := concatenation of x, y end;

function now():integer;
begin now := clock end;
procedure execute(t:activation_record);
begin
  case t.state of
    [active]:
      execute t according to its hit strategy;
    [delay Until]:
      [delay Until] now() then resume(t) endif;
    [req To Message Until Else]:
      if Message has been accepted then resume(t)
      else if Until > now() then execute Else
      endif;
    [terminated],[aborted],[suspended]: ;
  endcase
end;
procedure resume(t:activation_record);
begin
  t.state := [active];
  resume the execution of t according to its hit strategy
end;
procedure traverse(succ:activation_record_queue);
begin
  if succ <> nil then
    execute(head(succ));
    traverse(append(tail(succ), children(head(succ))))
  endif
end;
begin
  root := the root task's activation record;
  clock := 0; { initialize the current time }
  repeat clock := clock + 1;
    traverse(the queue comprising the value of root only)
  until root.state = [terminated]
end.
```

図4. 1 P o - P S インタプリタ

*u t e* で実行。

手続き *t r a v e r s e* の引数は、つぎに訪問すべきノードのキューである。手続き *e x e c u t e* の内容は以下の通りである。

- 1) タスクの状態が [ a c t i v e ] のとき、ヒット戦略に従ってタスクを実行する。
- 2) 状態が [ d e l a y U ] のとき、時刻が期限 *U* を過ぎていれば再開する。
- 3) 状態が [ r e q T M U E ] のとき、メッセージ *M* がタスク *T* により受理済みであれば、再開する。期限 *U* が過ぎていれば *e l s e* 節 *E* を実行する。
- 4) その他の状態のとき、タスクに処理時間を与えない。

#### 4. 5 P o - P S における時間の概念

タスク型定義で使用され、現在時刻を参照する関数 *n o w* は図4. 1のプログラムにおける変数 *c l o c k* の値を返す。この値は、P o - P S インタプリタがインスタンスツリーの根を訪れる度に1ずつ加えられる初期値が0の整数である。

### 5. 雑誌編集プロセスへの応用

P o - P S の事象駆動型システムへの応用として、学術雑誌の編集プロセスのモデリングを取り上げる。ここで扱う問題は Z i s m a n、小林らによって分散型プロダクションシステムによるモデル化が試みられたものと同一である。

図5.1に雑誌編集プロセスの処理階層の一例を示す。編集プロセスはつぎのような手順で進められる。

- 1) 始めは、編集者と論文の著者だけがいるものとする。
- 2) 論文が投稿される毎に、これを処理するための独立な編集プロセスが起動される。
- 3) 編集プロセスは編集者に論文の査読者を2名指定することを要求して、2つの査読者タスクを生成し、査読者名の指定を待つ。
- 4) 査読者が指定されると、その各々に対して査読者監視プロセスをつくり、これを管理する。

図5.2は雑誌編集プロセスの核となる編集プロセスおよび査読監視プロセスの作業の流れをペトリネットによって表現したものである。この図の各トランジションに付随するプロダクションルールを示したのが図5.3である。

図5.4は雑誌編集プロセスをP o - P S によって実際に記述したものである。以下この図を簡単に説明する。

- 1) 編集者、著者、査読者の各タスクは、実行時に査読者の名前、論文題目、判定結果などを非決定的に指定できるよう端末との対話型タスクとした。

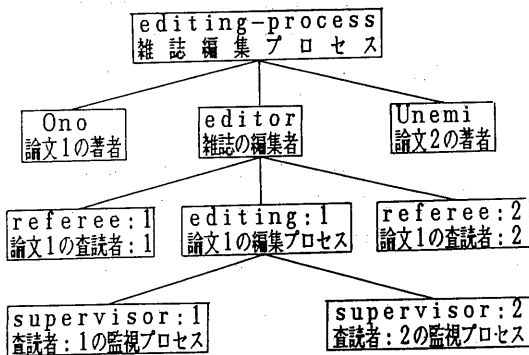


図5.1 雑誌編集プロセスの階層

2) 編集および査読者監視タスクはできるだけ図5.2-3を忠実に再現することをこころがけた。非同期のメッセージ通信だけを用いたが、期限付き request 文を用いるとより簡潔に表現できる。

3) この例題では時間の概念が重要であるが、時間は現在時刻を参照する関数 now によって表現されている。

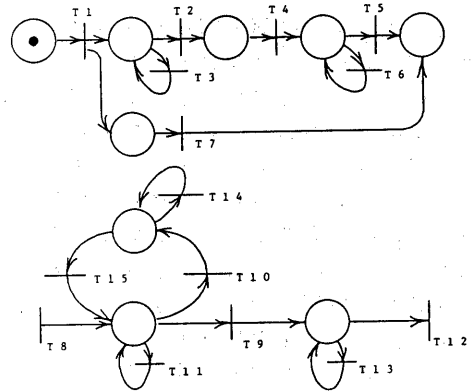


図5.2 編集プロセスのペトリネット表現

- (T1) 無条件  
=>著者に謝状を送り、編集者に査読者(2人)の指定を依頼する。
- (T2) 編集者が査読者のリストを提出する。  
=>査読者の各々に対して査読者プロセスを発生し、T8を発火可能にする。
- (T3) T3が発火可能になってから2週間経過しても、編集者からの返事が到着しない。  
=>編集者に催促状を送る。
- (T4) すべての査読活動が終了する。  
=>編集者に論文に対する最終判定を求める。  
編集者が論文に対する最終判定を下す。  
=>著者に対して最終報告書を出す。
- (T5) 編集者が論文に対する最終判定を下す。  
=>著者に最終報告書を出す。
- (T6) T6が発火可能になってから2週間経過しても、編集者が最終判定を下さない。  
=>編集者に催促状を送る。
- (T7) 著者が論文を撤回する。  
=>編集プロセスを打ち切る手続きをとる。
- (T8) 無条件  
=>査読者に査読依頼状を送る。
- (T9) 査読者から査読を引き受けるとの返事が到着する。  
=>査読のために1ヶ月の期限を与える。
- (T10) 査読者から査読を断るとの返事が到着する。  
=>編集者に別の査読者を指定するよう依頼する。
- (T11) T11が発火可能になってから2週間経過しても、査読者が査読依頼に対する返事しない。  
=>査読者に催促状を送る。
- (T12) 査読者から報告書が到着する。  
=>査読者に謝状を送る。
- (T13) T13が発火可能になってから1ヶ月経過しても、査読者からの報告書が到着しない。  
=>査読者に催促状を送る。
- (T14) T14が発火可能になってから2ヶ月経過しても、編集者が別の査読者を指定しない。  
=>編集者に催促状を送る。
- (T15) 編集者が別の査読者を指定する。  
=>査読依頼状を送る。

図5.3 編集プロセスのプロダクション

```

... Journal Editing Processes ...
#Week = 7
#twoWeeks = 14
#Month = 31

... Root Task Type ...
(tasktype editing-process
initial: (create editor editor ^name "S.Kobayashi")
         (create Umemi author ^name "T.Umemi")
         (create Ono author ^name "N.Ono" ))

... Interface for Interaction with the Editor ...
(tasktype editor ^name
hit: exhaustive
element: editing ^author ^title ^from ^task
message: submit ^author ^title
         remind-submit ^author ^title
         withdraw ^author ^title
         remind-request ^author ^title
         request-referees ^author ^title
         judge ^author ^title ^result1 ^result2
         remind-judge ^author ^title
         renew ^author ^title
         remind-renew ^author ^title

routine:
p1 (:from ?f submit ^author ?a ^title ?t)
=>(make editing ^author ?a ^title ?t ^from ?f
^task (create * editing ^author ?a ^title ?t ^from ?f))
(accept 1)
p2 (:from ?f withdraw ^author ?a ^title ?t)
(editing ^author ?a ^title ?t ^from ?f ^task ?task)
=>(send ?task withdraw ^author ?a ^title ?t)
(remove ?t)
(accept 1)
p3 (:from ?task remind-request ^author ?a ^title ?t)
(:from ?task request-referees ^author ?a ^title ?t)
(editing ^author ?a ^title ?t ^task ?task)
=>(call REQUEST-REFEREE-LIST (@ #name) (@ ?a) (@ ?t))
(send ?task referee-list ^author ?a ^title ?t
^ref1 (create * referee ^name (call READLINE))
^ref2 (create * referee ^name (call READLINE)))
(accept 1 2)
p4 (:from ?task judge ^author ?a ^title ?t ^result1 ?r1 ^result2 ?r2)
(:from ?task remind-judge ^author ?a ^title ?t)
(editing ^author ?a ^title ?t ^task ?task)
=>(call REQUEST-FINAL-DECISION (@ #name) (@ ?a) (@ ?t) (@ ?r1) (@ ?r2))
(send ?task judgement ^author ?a ^title ?t ^result (call READ))
(accept 2)
p5 (:from ?ref renew ^author ?a ^title ?t)
(:from ?ref remind-renew ^author ?a ^title ?t)
=>(call REQUEST-REFEREE-RENEWAL (@ #name) (@ ?a) (@ ?t))
(send ?ref renew ^author ?a ^title ?t
^ref (create * referee ^name (call READLINE)))
(accept 1 2)

... Editing Process ...
(tasktype editing ^author ^title ^from
hit: exhaustive
element: paper ^status ^since ^ref1 ^ref2
message: referee-list ^author ^title ^ref1 ^ref2
         reply ^result
         judgement ^author ^title ^result
         withdraw ^author ^title

routine:
t2 (paper ^status request)
(:from editor
referee-list ^author ^author ^title ^title ^ref1 ?r1 ^ref2 ?r2)
=>(modify 1 ^status review ^since (now)
^ref1 (create * supervisor ^author ^author ^title ^title ^ref ?r1)
^ref2 (create * supervisor ^author ^author ^title ^title ^ref ?r2))
(accept 2)
t3 (paper ^status request ^since (- (now) #twoWeeks))
- (:from editor referee-list ^author ^author ^title ^title)
=>(send editor remind-request ^author ^author ^title ^title)
t4 (paper ^status review ^ref1 ?r1 ^ref2 ?r2)
(:from ?r1 reply ^result ?result1)
(:from ?r2 reply ^result ?result2)
=>(send editor
judge ^author ^author ^title ^title ^result1 ?a1 ^result2 ?a2)
(modify 1 ^status judge ^since (now))
(accept 2 3)
t5 (paper ^status judge)
(:from editor
judgement ^author ^author ^title ^title ^result ?result)
=>(send *from report ^result ?result ^author ^author ^title ^title)
(accept 2)
t6 (paper ^status judge ^since (- (now) #twoWeeks))
- (:from editor judgement ^author ^author ^title ^title)
=>(send editor remind-judge ^author ^author ^title ^title)
t7 (:from editor withdraw ^author ^author ^title ^title)
=>(accept 1)
(terminate)
initial:
(send *from acknowledge ^author ^author ^title ^title)
(send editor request-referees ^author ^author ^title ^title)
(make paper ^status request ^since (now) )

... Referee Supervisor ...
(tasktype supervisor ^author ^title ^ref
hit: single
element: paper ^status ^since
message: reply-to-request ^result
         report ^result
         renew ^ref ^name

routine:
t9 (paper ^status request)
(:from *ref reply-to-request ^result yes)
=>(modify 1 ^status review ^since (now))
(accept 2)
t10 (paper ^status request)
(:from *ref reply-to-request ^result no)
=>(send editor request-renew ^author ^author ^title ^title)
(modify 1 ^status renew ^since (now))
(accept 2)
t11 (paper ^status request ^since < (- (now) #twoWeeks))
- (:from *ref reply-to-request)
=>(send *ref remind-request ^author ^author ^title ^title)
t12 (paper ^status review)
(:from *ref report ^result ?result)
=>(send *ref thank-you ^author ^author ^title ^title)
(send editing reply ^result ?result)
(accept 2)
t13 (paper ^status review ^since < (- (now) #Month))
- (:from *ref report)
=>(send *ref remind-report ^author ^author ^title ^title)
t14 (paper ^status review ^since < (- (now) #twoWeeks))
- (:from editor renew)
=>(send editor remind-renew ^author ^author ^title ^title)
t15 (paper ^status review)
(:from editor renew ^ref ?ref)
=>(update ^ref ?ref)
(modify 1 ^status request ^since (now))
(send ?ref request-service ^author ^author ^title ^title)

initial:
(make paper ^status request ^since (now))
(send *ref request-service ^author ^author ^title ^title)
final:
(send *ref abort-by-withdrawal ^author ^author ^title ^title)

... Interface for Interaction with the Author ...
(tasktype author ^name
hit: single
element: paper ^status ^since ^title
message: acknowledge ^author ^title
         report ^result ^author ^title

routine:
p1 (paper ^status writing ^title nil)
=>(call REQUEST-PAPER-TITLE)
(modify 1 ^title (call READLINE))
p2 (paper ^status writing ^title ?t < nil)
=>(modify 1 ^status submitting ^since (now))
(send editor submit ^author ^name ^title ?t)
p3 (paper ^status submitting ^since < (- (now) #twoWeeks) ^title ?t)
(:from editing acknowledge ^author ^name ^title ?t)
=>(send editor remind-submit ^author ^name ^title ?t)
p4 (paper ^status submitting ^title ?t)
(:from editing acknowledge ^author ^name ^title ?t)
=>(modify 1 ^status waiting ^since (now))
(accept 2)
p5 (paper ^status waiting ^since < (- (now) #Month) ^title ?t)
- (:from editing report ^result ?r ^author ^name ^title ?t)
=>(send editor remind-report ^author ^name ^title ?t)
p6 (paper ^status waiting ^title ?t)
(:from editing report ^result ?r ^author ^name ^title ?t)
=>(modify 1 ^status writing ^since (now) ^title nil)
(accept 2)
initial:(make paper ^status writing ^since (now) ^title nil)

... Interface for Interaction with the Referee ...
(tasktype referee ^name
hit: single
message: request-service ^author ^title
         remind-request ^author ^title
         remind-report ^author ^title
         thank-you ^author ^title
         abort-by-withdrawal ^author ^title

routine:
p1 (:from ?ref request-service ^author ?a ^title ?t)
(:from ?ref remind-request ^author ?a ^title ?t)
=>(call REQUEST-SERVICE (@ ?a) (@ ?t))
(send ?ref reply-to-request ^result (call READ))
(accept 1 2)
p2 (:from ?ref remind-report ^author ?a ^title ?t)
=>(call REQUEST-DECISION (@ ?a) (@ ?t))
(send ?ref report ^result (call READ))
(accept 1)
p3 (:from ?ref thank-you ^author ?a ^title ?t)
=>(terminate)
p4 (:from ?ref abort-by-withdrawal ^author ?a ^title ?t)
=>(call ABORT-BY-WITHDRAWAL (@ ?a) (@ ?t))
(terminate) )

```

図5. 4 雑誌編集プロセスのP o - P Sによる記述

## 6. おわりに

6.1 P o o P Sの言語としての位置付け  
プログラミング言語や方法論の観点からP o o P Sについて簡単に触れておく。

1) 並列型対象指向言語としての性格：P o o P Sは対象指向性をもった並列処理言語とみなせる。P o o P Sにおけるタスクは対象指向言語における対象よりもずっと自律的である。即ち、メッセージが到着しなくとも実行すべきことがあればこれを遂行し、メッセージが到着してもそれを受理するに足る状況に至らなければ受理しない。またその受理順を単に到着順とすることも、実行時にある程度制御することもできる。

2) ストリーム入出力の実現：タスクのメッセージメモリは、メッセージパターンにより振るい分けられたメッセージの複数個のキューとみなせる。したがって関数型言語や論理型言語における基本的機構であるストリーム入出力を実現できる。

## 6.2 事象駆動型システムの表現と制御

P Sの記述能力とその限界を考察する。

1) 事象駆動型システムのモデリング：このレベルの記述に関してはP o o P Sと同様の目的で開発されたS C O O PやC o o P S Sで扱われている問題はより自然に表現できる。もっと複雑な競合の解消や協調が要求されるシステムにも適用できよう。

2) 事象駆動型システムの管理と制御：この領域では実時間の扱いが不可欠となる。現在のP o o P Sの適用はオフィス業務のようにタイミングに関する制約が比較的緩いシステムのモニタリング、例えばS C O O Pで記述された雑誌編集管理システムのようなものに限られよう。

P o o P Sでは一般にメッセージの送信先のタスク型は実行時に決まる。したがって送信するメッセージの形式の妥当性は相手によって実行時に確認される。S m a l l t a l k - 8 0でも同様のことが起こるが、このような実行時のオーバヘッドも場合によっては問題になるであろう。

3) 分散協調型問題解決システムの記述：P o o P Sは、このための機構を陽には提供していない。黒板モデルや並列A N D / O R型推論も本質的にはタスクの同期問題であり、

並列r e q u e s t文により実現できる(P o o P Sには並列o r型r e q u e s t文もある)が、この分野における言語としては機械語レベルのものとしか言えない。現在のP o o P Sインタプリタは第1の分野における使用を意図しており、問題解決プロセスのように多くのタスクが推論の連鎖をつくって待ち状態にあり、少数のタスクだけが実行可能状態にあるようなシステムには向かない。

以上の問題点を段階的に解決し、P o o P Sの応用領域を拡大していくことは、P o o P Sのためのプログラミング環境の構築と共に今後の課題である。

## 参考文献

- [1] 市川信・小林重信：事象駆動型システムの表現と制御 22,10(1982)
- [2] 小林重信・畠見達夫：分散型プロダクションシステムC o o P S Sによる事象駆動型システムのモデリング, 情報処理学会第28回全国大会論文集(1984)
- [3] 小林重信・畠見達夫・望月浩二：参考文献解析エキスパートシステム, 情報処理学会第34回知識工学と人工知能研究会資料(1984)
- [4] 田代勤・春名公一・薦田憲久：プロダクションシステムを用いた離散型システムの運用自動決定機構, 第1回S I C E知識工学シンポジウム資料(1983)
- [5] 古川康一・国藤進・竹内彰一・上田和紀：核言語第1版概念仕様書(1984)
- [6] M.D.Zisman:Use of Production Systems for Modeling Asynchronous, Concurrent Processes, in Pattern-Directed Inference Systems (1978)
- [7] C.A.R.Hoar: Communicating Sequential Processes, CACM, Vol.21, No.8 (1978)
- [8] C.L.Forgy: OPS5 User's Manual, Dept. of Computer Science, CMU (1981)
- [9] D.A.Turner: Recursion Equations as a Programming Language, in Functional Programming and its Applications (1982)
- [10] H.P.Nii et al: Age Reference Manual, Computer Science Department, Stanford University (1981)
- [11] A.J.Goldberg et al: Smalltalk-80:the language and its implementation (1983)