

パスジェネレータの自動生成によるプログラムの テスト法について

柳沢 隆夫
芝浦工業大学

本論文は、プログラムの自動的なテストパス発生において生じる、種々の問題のためのアルゴリズムを考慮している。

これらの問題は、有向グラフの最も多くの指定された辺を含むパス集合を決定することである。

On Program Testing and Generation of Program Path

Takao Yanagisawa
Shibaura Institute of Technology
Oomiya-shi, Saitama-ken, Japan

In this paper we consider algorithm for problems that arise in automatic test path generation for program: the problem of determining a path which contain the most specified edges of a directed graph.

1. はじめに。

プログラムへの全ての経路を導出して行う完全なテストは、普通のプログラムでも、その経路の数が膨大となるので、全ての経路へ部分集合を選んで⁽¹⁾⁽²⁾⁽³⁾テストする方法が考えられています。(図.1)

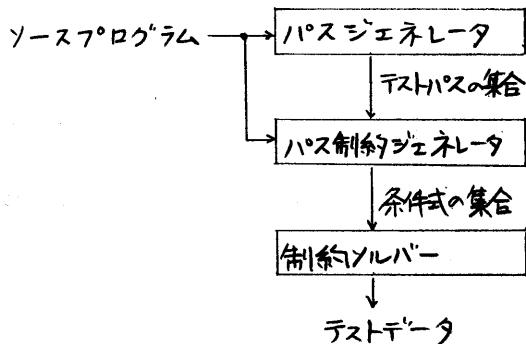


図. 1

ところで、この部分集合の選び方として、全体的に網羅するものが求められるが、部分的なテストパスを導出する方法に注目したもののが見当らない。そこで、本研究は、テスト上、1番重要なと思われる命令を最多に含む、S-Tパス（スタートからエンドまで⁽⁴⁾⁽⁵⁾の経路）を求める問題を扱い、実用上、有用と思われるもので、さらに、テストが必ずしも必要とされない命令は、最後になるテストパスを求める問題へ解法について述べる。

この問題は、プログラムをグラフ表現し（命令を節で、命令間の直接の制御を有向辺で表す）、重要なと思われる有向辺（以後、e_iで表す）に正の大さな重み、必ずしも必要でない有向辺に負の重みを付けたときの、辺の重みの合計が最大となる、S-Tパスを求める問題と等価となる。

このため、本研究は、グラフ理論を応用して、このS-Tパスの導出を行う。

2. e_i を最多に含み、かつ最短なパスの導出法

先ず最初に、プログラムグラフに有向サイクルが含まれていない場合の導出法を述べる。この問題は、前記のように最長パスを求める問題（辺の重みの符号を付けがえることにより、最短パスを求める問題となる）とみなされ、既存の最長（最短）パスを求める解法を、プログラムグラフに応用することにより解けばよい。

手順. 1

* LABL-1 は始節からの最長距離
* LABL-2 は始節からの最長パスにおける iつ前の節番号

step. 0 各節のラベルを0クリアする
step. 1 入次数0の節を選び、この節と、その節より出ている有向辺(e_i)を、グラフより除去する。

step. 2 除去された有向辺の頭の節のラベルに次のことを行う。

1). LABL-1 $\leftarrow \max\{e_i\text{の重み} + e_k\text{の尾のLABL-1}, e_k\text{の頭のLABL-1}\}$

2). 工記_i： LABL-1 が既訂されたときに限り、
LABL-2 $\leftarrow e_k\text{の尾の節番号}$

step. 3 終節にラベルが付いたら、最長パスを LABL-2 を使って構成
1. 終了する。そうでないならば
GO TO step. 1

この方法で求められる理由は、SからTへのパスの中で、最長のものの途中でテスト上1番重要なと思われる命令が多く含まれていることと、テスト上1番重要なと思われるものが多く含まれるものの内で、テストが必ずしも必要とされない命令を、1番多く含むものが最長のパスとなるからである。

2.1 プログラムに有向サイクルが含まれるものを許した場合の最適解法

次に、より一般的な、プログラムに有向サイクルが含まれる場合へ、S-Tパスの導出法について述べる。

オイ寧として、このS-Tパスは、プログラムグラフの強連結成分を、その成分内のテスト上重要なとされる有向辺（以後e_iと呼ぶ）を全て含み、かつ最短なパス（最短なハミルトンパスを求める問題に帰せしめて解く（手順2））に置き換えたグラフにおいて、前記と同様に最長パスを求めるにとどめろ方法が考えらる。

手順2

step. 1 強連結成分を検出する。

step. 2 e_iを含む各々の強連結成分について、次のことを行う

step(1)、強連結成分の入口と出口並行の強連結成分に含まれるe_iを節とし、その到達可能係を辺とするグラフを構成し、辺に最短距離を重み付ける

step(2)、入口節から、出口節への最短なハミルトンパスを求める。

step(3)、ハミルトンパスの節間のもとのグラフ上で最短経路を求める。

e_iを含む各々の強連結成分について、入口と出口間の最短路を求める。

又、プログラムが構造化されていないときは、強連結成分の入口と出口の全ての組合せについてハミルトンパスを求めて、これを置きかえる又要がある。

ハミルトンパスを求める問題の解法は、いくつか提案されてゐるが、グラフの節の数が多い場合、計算量が多大に増加する。強連結成分内へe_iが連続して存在している場合（プログラムが構造化されている場合）のみ、強連

結成分の入口からe_iの連続の尾の辺への最短路とe_iの連続の頭から強連結成分の出口への最短路を求める簡単な方法で、e_iを含む最短なパスが求められる。

図. 2は、構造化されていないと上記の方法が適用出来ないことを示してゐる。

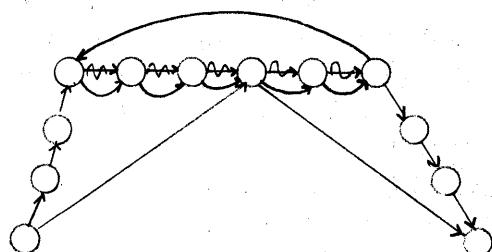


図. 2

図. 3は構造化されていないプログラムにおいては、図. 2のような経路が存在していることを示している。(e_iの連続の途中へ入るSからの経路は、e_iの連続の尾を通るためには、e_iに入り込んだときより、さらに前に戻る必要があるため、結局、SからAへのパスを含むことになる。又同様に、e_iの連続の途中から出た経路は、e_iの連続の頭を通るためには、e_iから出たときより、さらに前に戻る必要があり、結局、BからTへのパスを含むことになる。)

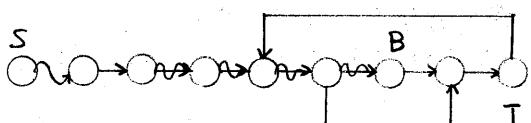
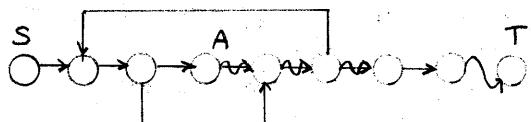


図. 3

オイリとして、強連結成分内の e_i を含む、かつ最短なパスか、最少コストフローを導出して、次にこのフローを単位留校引フローに分解したもとに応じていふことを利用して、これを導出する方法が考えられる。

手順 3

step. 0 e_i を含むレベル10スの入口と出口にフロー下限1を設ける。
 e_i を股の左側の1つ上のレベル10スの入口と出口にもフローの下限1を設ける。

強連結成分の入口と出口に辺を設け、フローの上、下限1を設ける。

e_i とフローの下限1を除く、成分内の全ての有向辺にコスト辛1を与える。

Step. 1 最少コストフローを導出する。

Step. 2 ラベリング法を用いて、フロー分解、結合して、 e_i を含む最短なパスを導出する。

2.2 プログラムに有向サイクルが含まれるものを許した場合の近似解法。
最後に、D.F.S法を適用して、より効率的なアルゴリズムで、S-Tパスを求める方法について述べる。

手順 4

step. 1 未テスト辺を節とする到達可能グラフの導出

step. 2 S からの最短距離を求める。上記の辺へ重み付ける

step. 3 到達可能グラフのSより、優先順位を、D.F.S法に与えて、辺の操作を行う。リターン辺を除去する。

step. 4 S および T への最長パスの導出。

step. 5 欠落辺の最短パスを導出する

ここで、Warshall のグラフの全ての2節間の最短距離を求めるアルゴリズムを応用すると、step. 1 は置換かひどいとき、1とする = 1により、到達可能行列は導出され、step. 2 はそれをまとめて用いたり、step. 3 は、上記のアルゴリズムを導出すると、付随して導出される。

このアルゴリズムは、 e_i 間の到達関係を保存しながら、有向サイクルをグラフより除去していく方法である。
この方法は、グラフを到達可能グラフに変換した後、D.F.S法を適用してそのとき生じた、リターン辺を除去して、有向サイクルを除去するなどにより行なわれる。
その結果、有向サイクルの無くなったグラフに最も長い(最短)アルゴリズムを応用して解が求められるとが出来る。
しかし、この方法は、最適近似解法で、必ずしも最短なパスは導出しない。
この方法は、前部のオイリと比較すると、最短なハミルトンパスを求める替りに、D.F.S法を適用したことはなり、計算量は多大に減少する。
オイリと比較すると、最少コストフローとそのフロー分解を求めるのがりに、D.F.S法を適用していろことになり、計算量は減少する。

3. 参考文献

- [1]. R. K. Deb, On Generation of Test Data and Minimal Cover of Directed Graph, IFIP Congress Proceedings, pp 13-16, 1977.
- [2]. S. C. Ntafos and S. Louis Hatimi, On Path Cover Problems in Digraphs and Applications to Program Testing, IEEE Transaction On Software Engineering, Vol. SE-5 No 5, pp 520-529, 1979.
- [3]. R. E. Prather, Theory of Program Testing - An Overview, THE BELL SYSTEM TECHNICAL JOURNAL, Vol. 62, No. 10, part 2, pp 3073 - 3105, 1983.
- [4]. 柳沢隆夫, プログラムテストに用いるパスジェネレータへの考察, 情報処理学会研究報告, ソフトウェア工学 54-Z, 1987.
- [5]. 柳沢隆夫, プログラムテストに用いるパスジェネレータの自動生成について, 情報処理学会研究報告, アルゴリズム 3-6, 1988.