

(1988. 5. 26)

変数管理をするGHCの自己記述

Variable Management in an Enhanced
GHC Metainterpreter

田中 二郎* 的野文夫

新世代コンピュータ技術開発機構 富士通SSL

ICOT Fujitsu SSL

*現在、富士通、国際情報社会科学研究所

あらまし GHC の簡単な自己記述から始め、それを拡張して、fail-safe なメタインタプリタ、メタレベルから制御可能なメタインタプリタ、スケジューリング・キュー・リダクション・カウンタを持つメタインタプリタなどを段階的に導いた。また自分で変数管理を行うメタインタプリタについて、その概略を記述した。なお、本論文は並列論理型言語 GHC [Ueda 85] についての 基本的な知識を前提としている。

Abstract Starting from the simple self-description of GHC, we derive a fail-safe metainterpreter, a metainterpreter which can be controlled by the outside world, and a metainterpreter which has a scheduling queue and a reduction counter by stepwise enhancement. We also derive a metainterpreter which has variable management facility. This paper assumes the basic knowledge of GHC.

Keywords: GHC, metainterpreter, self-description, variable management, reflection

1. はじめに

プログラムの自己記述（自分で自分を記述すること）は、起源的には、Lispなどで始まった技法と思われる。すなわち言語の特徴をメタインタプリタの形で表記する。Lispではデータ構造もプログラムもすべてがS式で表されるので、メタインタプリタの記述は比較的容易であった。

一方、論理型言語Prologの世界では、以下に示すような4行メタインタプリタが、いわゆる“Prolog in Prolog”として知られてきた [Bowen 83]。

```
exec(true) :- !.  
exec((P,Q)) :- !, exec(P), exec(Q).  
exec(P) :- clause((P:-Body)), exec(Body).  
exec(P) :- P.
```

このメタインタプリタの意味は簡単である。すなわち実行されるべきゴールがtrueであれば成功して終了する。実行されるべきゴールが複数個あれば、それを分解し、ひとつひとつをそれぞれ実行する。ゴールがtrueでも複数個でも無い時には、述語clauseが、与えられたゴールにユニファイ可能な定義節を見つけ、その定義節のボディにゴールを展開し、そのボディを解く。また、それ以外のときには（ゴールはシステム述語であるので）それを解く、解けないときには与えられたゴールが解けないことを意味するのでexecが失敗する。これらより、この4行のプログラムは簡単ではあるが、ちゃんと“Prolog in Prolog”になっていることがわかる。すなわち、実行したいゴールGを述語execのなかで実行することができる。

本稿では並列論理型言語 GHC (Ueda 85, Furukawa 87) の自己記述について考察するが、GHCについてもメタインタプリタはPrologの4行プログラムと同様に、以下のように記述できる。

```
exec(true) :- true | true.  
exec((P,Q)) :- true | exec(P), exec(Q).  
exec(P) :- not-sys(P) | reduce(P,Body), exec(Body).  
exec(P) :- sys(P) | P.
```

ひとめ見てわかるように、このメタインタプリタはPrologのメタインタプリタとほとんど同じである。ただしGHCではすべての定義節はガードを持っているので、Prologの!はGHCでは|に置き代わっている。またPrologでは定義節を見つけるのに述語clauseを使っていたが、GHCでは述語reduceを使っている。述語reduceはclauseと若干仕様が異なり、与えられたゴールにユニファイ（というよりはマッチングというべきか）可能な定義節を見つけ、それらの中でガードがとける定義節を検索し、その定義節のボディにゴールを展開する。またGHCではゴールが一度展開されると再びバックトラックされることがない。

さてこれらの4行メタインタプリタであるが、これらはのままでは最上位レベルのプログラム実行をシミュレートしているだけであり、あまりにも情報が乏しい。そこで、このメタインタプリタを修正あるいは拡張してもっと有用な情報を取り出せるようにしたいという欲求が起きてくる。

2. メタインタプリタの拡張

次の問題は、メタインタプリタをどのように修正あるいは拡張するかという問題である。これについては我々はKurusaweの論文 (Kurusawe 86) にヒントを得ている。

Kurusaweは、まずPrologプログラムを実行できる抽象Prologマシンを考えた。そしてそれらの抽象PrologマシンとPrologプログラムの境界を適当に変更することにより、Prologプログラムを変換（部分評価）してWarren風のコードを導いた。抽象Prologマシンにもいくつかのレベルが考えられ、もっとも簡単なPrologのインタプリタから始まり、ユニフィケーションをexplicitにしたもの、メモリの構造をexplicitにしたものとだんだんにマシン・イメージを注入され詳細化されていった。

我々のアプローチもKurusaweのアプローチと似ている。ただしKurusaweの興味のあったのはPrologプログラムのWarren風のコードへの変換であったが、我々は実行されるプログラムにはあまり興味がない。興味の

あるのは抽象マシンの「メタインタプリタ」による記述である。(Kurusawe は抽象マシンをメタインタプリタで記述することはしなかった。)

ところで、メタインタプリタの拡張については、既にPrologや並列論理型言語で様々な拡張が提案されている。以下それらについてまとめてみる。

① Bowen と Kowalski による「デモ述語」の提案 (Bowen 82)。このデモ述語は “demo(Prog,Goals)” の形で使われ、Prog から Goals が証明可能であることを示す。これは、プログラムの定義が explicit に Prog として与えられていることを除けば exec と同じである。

② exec を 2 引数にして、exec(G,R) とする。この exec は、ゴール G を実行し、そのゴールが成功すると R に success、失敗すると R に failure をかえす。これによってゴール G が失敗してもプログラム全体が失敗するのを防ぐことができる (fail-safe 機能)。これはイギリスのインペリアル・カレッジの Keith Clark たちのグループにより、並列論理型言語で提案されているものである。

③ exec を 3 引数にして、exec(G,I,O) とする。ここで I はこの exec への外の世界からの入力、O は 2 引数 exec の R を一般化したもので、exec から外の世界への出力である。この exec は、exec のゴール実行を外の世界からコントロールしたいとき有効である。すなわち、I から各種の命令を入力することにより、ゴール G の実行を、中断(suspend) したり、再開(resume) したり、また実行を放棄(abort) したりできる。これもイギリスのインペリアル・カレッジの Keith Clark たちのグループにより、並列論理型言語で提案されているものである。

④ 2 引数 exec をさらに修正して、実行結果だけでなく実行履歴をかえすようにする。これをを利用してデバッグとして使えるようにする。これについては、既に ICOT などで、並列論理型言語や Prolog で様々な提案がなされている。

以上、既に提案されているメタインタプリタの拡張について述べたが、メタインタプリタの拡張で何を explicit にするかといえば、それはプログラム実行で我々が「知りたいもの」、「コントロールしたいもの」に他ならない。

3. GHCにおけるリフレクション機能

それでは我々が GHC プログラムの実行で「知りたいもの」、「コントロールしたいもの」とは何かということが問題となる。そこで、まず我々の関心を明確にしておきたいが、我々の当面目的とするものは、プログラミング・システムの GHC による記述である。(プログラミング・システムとは、そこからユーザがプログラムや実行するゴールを入力することが出来る一種のオペレーティング・システムのミニ版のようなものである。) こうしたプログラミング・システムの記述にあたっては、システムの仕事をとユーザの仕事を区別することが要求される。また同時に、システムがユーザの仕事を適当にコントロールしながら実行することが要求される。

GHC は並列論理型言語であり、言語のレベルでプロセスや同期が扱える。こうしたことからプログラミング・システムの記述も一見容易そうな気がする。しかしながら少しプログラミング・システムを真面目に書

こうとすると意外と大変である。原因としては、現在のGHCではメタレベルとオブジェクトレベルの区別が曖昧で、かつメタレベルとオブジェクトレベルの間で情報をやりとりする機構が不十分である事が挙げられよう。

そこで我々の目的とするのは、我々の希望する機能を得るプログラミングの枠組みの開発、およびそのような機能を提供するようなGHCの言語仕様の手直しである。

様々な検討の末、我々が手本としたのは、結局3-Lisp [Smith 84]におけるリフレクションの考え方たである。リフレクションとは「自分自身」について感知したり自分自身を変更したりする能力のことである。もしもそのような能力をプログラミング言語やシステムが持つならば、それらは強力なシステムを簡潔に記述することにつながる。たとえばオペレーティング・システムにおいては、メモリやCPUタイムなどのシステムのもつ資源を自己管理することが要求されるが、この時、システムが何らかの形で自己の状態や能力などを動的に感知し、それに応じて行動を取れるとしたら便利である。体力が余っていれば忙しく仕事をし、忙しくなったら余り新しい仕事は受け付けない。また自己の能力の限界を知っていて、できそうもないと思ったらあきらめてしまうなどと言うことも可能となる。

このような自己感知や自己変更を行うための枠組みとしてSmithはメタインタプリタを使っている。3-Lispのメタインタプリタは、プログラムの継続(Continuation)と変数の束縛環境(Environment)をexplicitに持ち運んでおり、ユーザはプログラムからこれらのメタな情報を自由に取り出し、変更を加えて戻せるようになっている。

我々のGHCにおけるリフレクションの考え方もこれと同様である。ただしGHCは並列論理型言語であり、プログラム実行中にゴール実行の成功、失敗などのメタな情報が発生し、プログラムが並列に実行されるので若干リフレクション実現のための枠組みは複雑になる。さてそれではGHCのメタインタプリタで何をexplicitに扱うかという問題であるが、まず4.ではスケジューリング・キューとリダクション・カウントをexplicitに扱った例を紹介する。次に5.で変数環境をexplicitに扱った例を紹介する。

4. メタインタプリタの段階的拡張

本節では1.で述べたGHCの4行メタインタプリタを段階的に拡張し、最終的にはスケジューリング・キューとリダクション・カウントをexplicitに扱うメタインタプリタを導出する。

まず1.で挙げた4行メタインタプリタであるが、前にも述べたようにこのexecはプログラムの実行を最も表層でシミュレートしているだけであり、これではあまりにも役に立たない。ゴールGをexec(G)とexecの中で実行しても、トップレベルで実行したのと何の相違も生じないからである。

そこで、簡単な拡張として、execを2引数としてexec(G,R)とすることを考える。(これは2.の②の場合に相当する。) この2引数execは4行メタインタプリタを修正することにより以下のように記述できる。

```
exec(true,Result) :- true | Result=success.  
exec(false,Result) :- true | Result=failure.  
exec((P,Q),Result) :- true | exec(P,R1),exec(Q,R2),and(R1,R2,Result).  
exec(P,Result) :- not-sys(P) | reduce(P,Body),exec(Body,Result).
```

```
exec(P,Result) :- sys(P) | sys-exe(P,Result).
```

このexecでは、与えられたゴール実行の結果によってResultにsuccess やfailure が入る。また述語and はゴールの成功、失敗の結果を集計する述語である。述語reduceは、与えられたゴールにユニファイ可能な定義節が無かったり、それらの定義節のガードがすべて失敗したときにはBodyにfalse を返すと考える。

次に、2.の③で挙げた3 引数execであるが、これもこの2 引数execを多少修正し、以下のように記述できる。

```
exec(true,I,0) :- true | 0=success.  
exec((P,Q),I,0) :- true | exec(P,I,01),exec(Q,I,02),and-merge(01,02,0).  
exec(P,I,0) :- not-sys(P),var(I) |  
    reduce(P,Body,I,01),exec(Body,I,02),and-merge(01,02,0).  
exec(P,Result) :- sys(P),var(I) | sys-exe(P,I,0).  
exec(P, [susp | I] ,0) :- true | wait(A,I,0).  
exec(P, [abort | I] ,0) :- true | 0= [aborted] .  
  
wait(P, [resume | I] ,0) :- true | exec(A,I,0).  
wait(P, [abort | I] ,0) :- true | 0= [aborted] .
```

ここではメタレベルとの連絡がストリームI と0 で常に保たれていることに注意したい。すなわちゴール実行の成功、失敗という概念は絶対的な概念でなく、メタレベルへのメッセージとして実現されている。

次の拡張は、スケジューリング・キューの導入である。3-Lispにおいてはプログラムの継続(Continuation)をメタインタプリタがexplicitに持ち運んでいたが、GHC ではスケジューリング・キューがプログラムの継続の役目をすると考えたわけである。スケジューリング・キューの導入と同時にexecにゴール処理の逐次性が導入されていることに留意されたい。

スケジューリング・キューをexplicitに導入したexecは4 引数になり、exec(H,T,I,0) で、最初の二つの引数H とT がスケジューリング・キューの頭部と尾部を示している。(この差分リストによるスケジューリング・キューの実現は、[Shapiro 83] のPrologによるConcurrent Prolog の実現で使われた方法をまねたものである。) 4 引数execのメタインタプリタは以下のようになる。

```
exec(T,T,I,0) :- true | 0=success.  
exec( [true | H] ,T,I,0) :- true | exec(H,T,I,0).  
exec( [P | H] ,T,I,0) :- not-sys(P),var(I) |  
    reduce(P,T,NT,0,NO),exec(H,NT,I,NO).  
exec( [P | H] ,T,I,0) :- sys(P),var(I) | sys-exe(P,T,NT,0,NO),exec(H,NT,I,NO).  
exec(H,T, [susp | I] ,0) :- true | wait(H,T,I,0).  
exec(H,T, [abort | I] ,0) :- true | 0= [aborted] .
```

```

wait(H,T, [resume | I] ,0) :- true | exec(H,T,I,0).
wait(H,T, [abort | I] ,0) :- true | 0= [aborted] .

```

ここではexecはスケジューリング・キューを内蔵している。今までのexecでは、reduceがゴールを複数個のゴールに展開したときには、それを一つ一つのexecに分解し、並列に処理していたが、このexecではそれをスケジューリング・キューに入れて逐次的に処理する。述語reduceは引数のゴールを評価し、それが展開可能であれば展開したゴールをスケジューリング・キューの尾部に詰め、ゴールが評価できないときはもとのゴールをそのままスケジューリング・キューの尾部に詰める。

そしてこの4引数execにさらにリダクション・カウントを扱うための引数二つを加えるとexecは6引数となり、exec(H,T,I,0,MaxRC,RC)となる。ここでMaxRCはこのexecに許された最大リダクション数、RCはexecの実行時のリダクションの数である。リダクション・カウントはCPU資源の代わりをすると考えたわけである。

以下に6引数execのプログラムを示す。

```

exec(T,T,I,0,MaxRC,RC) :- true | 0=success(count=RC).
exec( [true | H] ,T,I,0,MaxRC,RC) :- true | exec(H,T,I,0,MaxRC,RC).
exec( [P | H] ,T,I,0,MaxRC,RC) :- not-sys(P),var(I),MaxRC>RC |
    reduce(P,T,NT,0,NO,RC,RC1),exec(H,NT,I,NO,MaxRC,RC1).
exec( [P | H] ,T,I,0,MaxRC,RC) :- sys(P),var(I),MaxRC>RC |
    sys-exe(P,T,NT,0,NO,RC,RC1),exec(H,NT,I,NO,MaxRC,RC1).
exec( [P | H] ,T,I,0,MaxRC,RC) :- MaxRC=<RC | 0= [count-over] .
exec(H,T, [Mes | I] ,0,MaxRC,RC) :- true | control-exec(H,T,I,0,MaxRC,RC).

```

述語reduceは4引数execのreduce述語と同じであるが、ゴールを展開したときにはリダクション・カウントを一だけ進める。ゴールが展開できずもとのゴールをそのまま詰めた時にはリダクション・カウントを進めない。sys-exe述語でも同様の処理を行う。

さて、こうして拡張されたメタインタプリタさえ記述してしまえば、メタインタプリタのなかに、スケジューリング・キューやリダクション・カウントが表現されているので、例えば、プログラムの実行中に現在のリダクション・カウントやスケジューリング・キューの中身を求めたり、そのリダクション・カウントやスケジューリング・キューの中身を入れ換えたりすることは容易である。（本稿ではその詳しい記述は省略するが、例えば[Tanaka 88]などを参考にされたい。）

5. 変数管理をするメタインタプリタ

今まで紹介したメタインタプリタにおいては、メタインタプリタの中で変数の束縛を管理することはなく、変数の束縛は外の世界に垂れ流しだった。従って3-Lispのように変数の束縛をいじることはできな

かった。そこで変数環境をexplicitに扱うメタインタプリタm-ghcについて考える。

本メタインタプリタm-ghc(*In*,*Out*)のトップレベルの記述は以下の通りである。

```
m-ghc( goal(FGoal,I,0) | In ) ,Out) :- true |  
    transfer(FGoal,NGoal,1,Id,Env),  
    schedule(NGoal,H,T),  
    exec(H,T,I,0,Id,Mem),  
    memory( enter(Env) | Mem ) , () ,  
    m-ghc(In,Out).  
  
m-ghc( halt | In ) ,Out) :- true |  
    Out= [halted].
```

ここでm-ghcの引数InとOutはユーザへの入出力である。m-ghcはゴールがgoal(FGoal,I,0)の形で入力されると、まず述語transferを起動する。述語transferは5個の引数を持ち、第1引数のFGoalを変換して第2引数NGoalに格納する。NGoalではFGoalの変数がすべて“@数字”を割り当てた特殊な形に変形される。本メタインタプリタは変数をすべて“@ 数字”的形に変換し操作するのである。第3引数の1は“@数字”的形で割り当てる数が1から始まることを示しており、第4引数のIdは、次から(execで)割り当てる数を示している。また第5引数のEnvにはここで作られた変数と“@数字”との対応がしまわれる。

こうして述語transferでNGoalやEnvが作られると、それに対応してプログラムを実行するexecや変数をしまうmemoryが起動する。memoryのなかでは変数が(変数名、値)の形で、例えば、以下のように格納される。

```
(@ 1, undef)      . . . 变数 @1 は undef (未定義) である。  
(@ 2, 100)       . . . 变数 @2 の値は 100である。  
(@ 3, ref(@2)) . . . 变数 @3 の値は @2 への参照ポインタである。
```

例えば、述語transferはゴール “exam(H | T),H)” から “exam(@1 | @2),@1)” を作るが、そのときEnvは[(@1,undef),(@2,undef)]になり、それらはチャネルを通してmemoryの中に格納される。また、execでゴールが実行されるうちにも動的に変数が生成され、それにもId番以降の番号が割り当たられる。

次にexecの記述は以下のようになる。

```
exec(T,T,I,0,Id,Mem) :- true | 0=success.  
exec( [true | H] ,T,I,0,Id,Mem) :- true | exec(H,T,I,0,Id,Mem).  
exec( [P | H] ,T,I,0,Id,Mem) :- not-sys(P),var(I) |  
    reduce(P,T,NT,0,NO,Id,Id1,Mem,Mem1),exec(H,NT,I,NO,Id1,Mem1).  
exec( [P | H] ,T,I,0,Id,Mem) :- sys(P),var(I) |
```

```

sys-exe(P,T,NT,O,NO,Mem,Mem1), exec(H,NT,I,NO,Id,Mem1).
exec(H,T, [Mes | L] ,O,Id,Mem) :- true | control-exec(H,T,I,O,Id,Mem).

```

このexecは4.で示した4引数execとほとんど同じであるが、変数にアクセスするときには必ずチャネルを通して命令をmemoryに送っているのが相違点である。

また述語reduceは以下のように記述できる。

```

reduce(P,T,NT,O,NO,Id,Id1,Mem,NewMem) :- true |
    clauses( P,FClauses),
    resolve( P,FClauses,Body,Id,Id1,Mem,NewMem),
    schedule(Body,T,NT).

resolve( P, [FClause | Cs] ,Body,Id,Id1,Mem,Mem2) :- true |
    transfer(FClause,Clause,Id,Id-temp,Local-env),
    try-commit(P,Clause,Body,Local-env,Res,Mem,Mem1),
    resolve1( Res,P,Cs,Body,Id,Id-temp,Id1,Mem1,Mem2).

resolve( P, [] ,Body,Id,Id1,Mem,NewMem) :- true |
    Body=P,
    NewMem=Mem,
    Id1=Id.

resolve1(success, __, __, __, __, Id-temp, Id1, Mem1, Mem2) :- true |
    Id1=Id-temp,
    Mem2=Mem1.

resolve1(susp,P,Cs,Body,Id, __, Id1,Mem1,Mem2) :- true |
    resolve( P,FClauses,Body,Id,Id1,Mem1,Mem2).

```

述語memoryは以下のように記述できよう。

```

memory( [enter(Env) | NMem] ,Db) :- true |
    enter(Db,Env,NDb),
    memory(NMem,NDb).

memory( [read(Cell,Value) | NMem] ,Db) :- true |
    read(Db,Cell,Value),
    memory(NMem,Db).

memory( [write(Cell,Value) | NMem] ,Db) :- true |
    enter(Db,Env,NDb),

```

```

    write(Db,Cell,Value,NDb),
    memory(NMem,NDb).

memory( [] ,Db) :- true ! true.

```

すなわち、`memory`はexec部分からの命令により、Dbの中に格納された変数の値を読んだり書いたりする。こうした`memory`へのアクセスは、①ゴールが入力され、transferでFGoalを変換したとき、②try-commitで候補節がうまくゴールとユニファイできるか調べるとき、③try-commitが成功し、ローカルな環境をグローバルにするとき、などにおきる。本稿ではくわしい記述を省略したが、このメタインタプリタではbindingやdereferenceなどの動作が実はすべてexplicitに記述できることに留意する必要がある。

5.まとめ

GHCの簡単な(4行の)自己記述から始め、それを拡張して、fail-safeなメタインタプリタ、メタレベルから制御可能なメタインタプリタ、スケジューリング・キューやリダクション・カウンタを持つメタインタプリタなどを段階的に導いた。また自分で変数管理を行うメタインタプリタについて、その概略を記述した。(このメタインタプリタについては紙数の関係で概略のみを記したが、この稼動バージョンに興味のある方は筆者らに問い合わせられたい。)

我々の当面の目的は、GHCを使用しての簡単かつ強力なプログラミング・システムの記述にある。拡張されたメタインタプリタは、こうした目的にも非常に有用である。今後これらのメタインタプリタを用いて、特にリフレクション機能実現のための研究を続けていく予定である。

(参考文献)

- [Bowen 82] K. Bowen, R. Kowalski: Amalgamating Language and Metalanguage in Logic programming, Logic Programming, pp.153-172, Academic Press, London, 1982.
- [Bowen 83] D.L. Bowen et al.: DECsystem-10 Prolog User's Manual, University of Edinburgh, 1983.
- [Furukawa 87] 古川、溝口 共編: 並列論理型言語GHCとその応用, 共立出版, 1987.
- [Kurusawe 86] P. Kurusawe: How to Invent a Prolog Machine, Third International Conference on Logic Programming, LNCS-225, p.134-148, Springer-Verlag, 1986.
- [Shapiro 83] E. Shapiro: A Subset of Concurrent Prolog and Its Interpreter, ICOT Technical Report TR-003, 1983.
- [Smith 84] B.C. Smith: Reflection and Semantics in Lisp, 11th. POPL, Salt Lake City, Utah, pp.23-35, 1984.
- [Tanaka 88] J. Tanaka: A Simple Programming System Written in GHC and Its Reflective Operations, The Logic Programming Conference '88, ICOT, pp.143-149, 1988.
- [Ueda 85] K. Ueda: Guarded Horn Clauses, ICOT Technical Report TR-103, 1985.