

コンピュータを用いたブール関数 簡単化の一方法II-禁止有-

苦米地 宣裕

八戸工業大学電気工学科

〒031 青森県八戸市大字妙字大開88-1、八戸工業大学

あらまし 本研究は、論理回路演習用 C A I ソフトを開発する一環として行ったもので、ブール関数簡単化問題の正解をコンピュータを用いて求める一つの方法を提案している。この C A I 応用においては、論理変数の個数は 2 ~ 5 個と限定されるが、処理時間が数秒以内であることが要求される。本研究では、論理値が 3 値をとる 3 値カルノー図をまず示し、この 3 値カルノー図を用いる簡単化の方法を提案している。簡単化は、まず、3 値カルノー図に与式より生じ得るすべての項を作成し、次いで、冗長な項を削除していくという手順で行われる。これまでの研究で、禁止がない場合の簡単化について明らかにした。本稿では、禁止有りの場合について報告する。

キーワード ブール関数／簡単化／C A I ／3 値カルノー図／コンピュータ

A Minimization Method of Boolean-Functions Based on the Ternary Karnaugh Map

Nobuhirō Tomabechi

Hachinohe Institute of Technology

Hachinohe Institute of Technology, 88-1 Obiraki, Hachinohe, 031 Japan

Abstract This paper proposes a novel algorithm for Boolean-function minimization. The algorithm is used for obtaining correct answers in the logic circuit design training software. In such CAI applications, the number of logic variables is limited to the one equal to or less than 5, on the other hand, the processing time is required to be less than a few seconds. In the proposed method, the ternary Karnaugh map is introduced. The minimizing process is as follows; 1. all of the terms obtainable from the given Boolean-function are made in the ternary Karnaugh map, 2. redundant terms are deleted. The study has been done on the case without don't-cares. This paper reports on the algorithm with don't-cares.

Key words Boolean-function/minimization/CAI/ternary Karnaugh map/computer

1 まえがき

本研究は、論理回路設計演習用 C A I ソフト開発の一環として行われたもので、この C A I ソフトに用いる新しいブール関数簡単化アルゴリズムを提案するものである。

ブール関数の簡単化については、ブール代数の法則を用いる方法やカルノー図を用いる方法がよく知られている⁽¹⁾⁻⁽³⁾。これらは、人間の記号処理能力、图形処理能力を利用する方法で、いわば人手による方法ということができる。一方、コンピュータを用いる簡単化の方法も、クワイインーマクラスキの方法をはじめ種々研究されているが^{(4)、(5)}、これらは、主に、論理変数の多い大規模な論理回路の自動設計を目的として行われているようである。

ところで、論理回路設計演習に用いる C A I ソフトを作成しようとすると、コンピュータを用いるブール関数簡単化の必要性が生ずる。ブール関数簡単化の演習問題において、正解か否かを自動的に判定するためである。この C A I 応用においては、論理変数の個数は、2～5 個に限定されるが、簡単化に要する時間が、人間の解答待ち時間の心理的限界とされる数秒以内が望まれる。また、使用するコンピュータは安価なパソコンが想定され、演算速度が限定される。従来のクワイインーマクラスキ法に基づいてプログラム作成を行った結果では、上記条件が満足されないことが明らかとなり⁽⁶⁾、より処理時間の短いアルゴリズムの開発が期待されている。

本研究で提案する方法では、まず、ブール関数の表現に、論理変数の値が 3 値をとるカルノー図を導入する。本図により、記号数の一定しない項より成る任意のブール関数を系統的に表現することが可能となる。提案するアルゴリズムの特徴は次の 2 点に要約される。①与式より生じ得るすべての項を、3 値カルノー図に一挙に作成し、次いで、冗長な項を種類ごとに順次削除していく、②非必須な項の最適な組み合わせ（最小被覆という）を項の連鎖をたどることにより求める。これまでの研究により、禁止なしの場合の簡単化の方法を明らかにした⁽⁷⁾。本稿では、禁止有りの場合について検討し、アルゴリズムを完成したことを報告する。

2 3 値カルノー図とその性質

2・1 3 値カルノー図の導入

本研究では、ブール関数を表現する 1 つの方法として、3 値カルノー図 (Ternary Karnaugh Map) を提案する。これは、次のように定義される。

[定義 1] 3 値カルノー図

3 値カルノー図は、論理変数の個数を P とすると、P 次元の表であり、P 次元配列で表わされる。3 値カルノー図を U と記述する。3 値カルノー図のセルは、配列要素で表わされる。これを U、または、U [x₁, x₂, . . . , x_P] と記述する。ただし、x₁, x₂, . . . , x_P は論理変数を示している。また、論理変数は、0、1、2 の 3 値をとる。セルは、ブール関数の項 F に 1 対 1 に対応づけられる。この対応は次のように表わされる。まず、F = f(x₁) f(x₂) . . . f(x_P) と表わす。このとき、f(x_i) (i = 1, 2, . . . , P) は次のように決められる。

$$x_i = 0 \quad f(x_i) = \bar{x}_i$$

$$x_i = 1 \quad f(x_i) = x_i$$

$$x_i = 2 \quad f(x_i) = 1$$

配列要素は 0、1 の値をとり、次のような内容を表わす。

U = 0 ブール関数に対応する項がない

U = 1 ブール関数に対応する項がある

□

[例 1] 3 値カルノー図の例

図 1 に、3 変数の場合の 3 値カルニー図のセルと項の対応を示している。

		X_1								
		0	1	2	0	1	2	0	1	2
X_2	0	$\bar{X}_1 \bar{X}_2 \bar{X}_3$	$X_1 \bar{X}_2 \bar{X}_3$	$\bar{X}_2 \bar{X}_3$	$\bar{X}_1 \bar{X}_2 X_3$	$X_1 \bar{X}_2 X_3$	$\bar{X}_2 X_3$	$\bar{X}_1 \bar{X}_2$	$X_1 \bar{X}_2$	X_2
	1	$\bar{X}_1 X_2 \bar{X}_3$	$X_1 X_2 \bar{X}_3$	$X_2 \bar{X}_3$	$\bar{X}_1 X_2 X_3$	$X_1 X_2 X_3$	$X_2 X_3$	$\bar{X}_1 X_2$	$X_1 X_2$	X_2
	2	$\bar{X}_1 \bar{X}_3$	$X_1 \bar{X}_3$	\bar{X}_3	$\bar{X}_1 X_3$	$X_1 X_3$	X_3	\bar{X}_1	X_1	1
		0	0	0	1	1	1	2	2	2
		X_3								

図1 3値カルノー図のセルと項の対応（3変数の場合）

以上のように、3値カルノー図は積和形式の任意のブール関数を系統的に表現することができる。3値カルノー図は、図として用いるとき、通常のカルノー図のような項の隣接関係が見易いという特長は有しない。しかし、表として用いるときは、各変数独立の構造となっているので、セル同士の関係が調べ易いという特長を有している。

[定義2] 2値カルノー図

通常のカルノー図を2値カルノー図という。2値カルノー図もP次元配列で表わされる。2値カルニー図をKと記述する。2値カルニー図のセルも配列要素で表わされる。これをK、または、K [x_1, x_2, \dots, x_p]と記述する。ただし、 x_1, x_2, \dots, x_p は論理変数を表している。論理変数の値は、0、1の2値をとる。2値カルニー図のセルと項の対応は3値カルニー図に準ずる。ただし、論理変数が2値なので、セルは最小項にのみ対応する。配列要素は0、1、2の値をとり、次のような内容を表わす。

K = 0 ブール関数に対応する項がない

K = 1 ブール関数に対応する項がある

K = 2 ブール関数の対応する項が禁止である

□

2・2 用語の定義と3値カルニー図の性質

以下の論述に用いる用語の定義と3値カルニー図の性質について述べる。

[定義3] 吸収項、被吸収項

2つの項、 F_1, F_2 があって、 F_1 に含まれる最小項がすべて F_2 に含まれていて、かつ、 F_1 に含まれていない最小項が少なくとも1つ F_2 に含まれているとき、「 F_1 は F_2 の被吸収項である」、あるいは、「 F_2 は F_1 の吸収項である」といい、 $F_1 \sqsubseteq F_2$ と記述する。また、2値カルニー図、または、3値カルニー図のセルをV、Vに対応する項を F_1 、3値カルニー図のVでないセルをU、Uに対応する項を F_2 とするとき、 $F_1 \sqsubseteq F_2$ であれば、 $V \sqsubseteq U$ と記述する。□

[定義4] 必須項

あるブール関数をV、Vからある項Fを除いた関数をV₁とするとき、Vに含まれる最小項がV₁に含まれないとき、項Fを必須項という。

[定義5] 連結、連結点

2つの項 F_1, F_2 があって、 F_1, F_2 が共通の最小項を有するとき、「 F_1 と F_2 は連結し

ている」といい、 $F_1 \propto F_2$ と記述する。ただし、 F_1 と F_2 の共通の最小項がすべて禁止のときは連結していないとする。 F_1 と F_2 が連結していないことを、 $F_1 \not\propto F_2$ と記述する。また、 F_1 と F_2 の共通の最小項を連結点という。

[定義 6] 連鎖

あるブール関数から被吸收項と必須項を除いた項の集合を H とする。 H の部分集合で、次の条件 1、条件 2 のいずれか 1 つ、および、条件 3 に合う集合 R を連鎖という。

条件 1 ただ 1 つの項を含む。

条件 2 複数の項を含み、 $F_i, F_j \in R$ である任意の 2 つの項 F_i, F_j について次の関係が成り立つ。

$$F_i \propto F_j$$

または、

$$F_i \propto F_{ij1} \propto F_{ij2} \propto \dots \propto F_{ijn} \propto F_j$$

ただし、 $F_{ij1}, F_{ij2}, \dots, F_{ijn} \in R$

条件 3 $F_i \in R, F_k \in H$ 、かつ、 $F_k \notin R$ である任意の 2 つの項 F_i, F_k について次の関係が成り立つ。

$$F_i \not\propto F_k$$

□

[定義 7] 必須連結項

連鎖に含まれる項の中で、必須項と連結している項を必須連結項という。

[定義 8] 分岐項、分岐点

連鎖に含まれる項の中で、3 個以上の項に連結している項を分岐項という。また、分岐項とそれに連結している項の連結点を分岐点という。

[定義 9] 端

連鎖に含まれる項の中で、必須連結項、分岐項、分岐点と連結している項、および、ただ 1 個だけの項と連結している項を端という。

□

上の定義 9 において、ただ 1 個だけの項と連結している項とは、定義 5 の「 F_1, F_2 の共通の最小項がすべて禁止のときは $F_1 \not\propto F_2$ とする」条件が当てはまる F_1, F_2 を指している。

[定義 10] 閉連鎖

端を有しない連鎖、すなわち、单一のループをなす連鎖を閉連鎖という。

[定義 11] 単連鎖

連鎖 R の部分集合で、次の条件 1 ~ 条件 3 のいずれか 1 つに合う集合 T を単連鎖という。

条件 1 ただ 1 つの項 F を含む。ただし、 F は端である。

条件 2 端を 2 つだけ含む。この端を F_1, F_N とし、 $T = \{F_1, F_2, F_3, \dots, F_N\}$ とすると次の関係が成り立つ。

$$F_1 \propto F_2 \propto F_3 \propto \dots \propto F_N$$

条件 3 閉連鎖である。

□

[定義 12] マッピング

項の集合 V に含まれる項を最小項に分解して 2 値カルノー図 K の対応するセル K を $K = 1$ にする操作を、「 V を K にマッピングする」といい、 $V \Rightarrow K$ と記述する。

[定義 13] 被覆、最小被覆

集合 $V \Rightarrow 2$ 値カルノー図 K によってセル K が 1 となったとき、「 V は K を被覆する」という。また、1 つのセル K に V の N 個の項が対応するとき、「 V は K を N 重に被覆する」という。また、同じ K を与える V の項の組み合わせの中で項の数、または、項の記号数の合計が最も少くなる組み合わせを「 V の K に関する最小被覆」、あるいは単に「 V の最小被覆」という。

□

3 値カルノー図に関して、以下の定理が成り立つ。

[定理 1] 吸收項の判別 1

P変数の3値カルノー図の1つのセルをU₁とすると、U₁ ⊓ U₂となるセルU₂は、U₁のP個の変数を、1～P個の2で置き換えて得られる。ただし、置き換えて得られた変数の組が元の変数の組と同じになるものは除く。

(証明) U₁に対応する項をF₁とする。U₁の値が2でないいくつかの変数x_{ij} (j = 1, 2, ...)を2で置き換えたセルをU₂、U₂に対応する項をF₂とする。このとき、F₂ではx_{ij}が恒等的1となり、これはF₂がx_{ij}を含む項とx_{ij}を含む項の和となることを示す。F₁はx_{ij}かx_{ij}のいずれか一方のみを含むので、F₁ ⊓ F₂、従ってU₁ ⊓ U₂となる。

逆に、項F₁ ⊓ 項F₂とすると、F₂においては恒等的1であり、F₁においては恒等的1でない変数が少なくとも1個存在しなければならない。F₁に対応するセルをU₁、F₂に対応するセルをU₂とすると、U₁では2でなくU₂では2となる変数が少なくとも1個存在することになる。そのようなU₂はU₁のP個の変数を、1～P個の2で置き換えて得られる。ただし、置き換えて得られた変数の組が元の変数の組と同じになるときは、U₁とU₂は同一となり、F₁ ⊓ F₂とはならないので除く必要がある。□

なお、定理1において生ずる吸収項の数は、変数の数をPとすると、2^P - 1個となる。

[系1] 吸収項の判別2

P変数の2値カルノー図の1つのセルをKとすると、K ⊓ UとなるセルUは、KのP個の変数を、1～P個の2で置き換えて得られる。

(証明) 定理1の証明と等しくなる。ただし、2値カルノー図では変数の値は0か1だけなので、変数を2で置き換えた変数の組が、元の変数の組と同じになることはない。従って、定理1の場合についての但し書きは必要なくなる。□

単連鎖に関して以下の定理が成り立つ。

[定理2]

単連鎖 \Rightarrow 2値カルノー図Kを行うと、IKはKを2重に被覆する。ただし、①必須連結項の必須項との連結点、②分岐点、③禁止のセルは除く。

(証明) 単連鎖には必須項は含まれないので、IKに1重に被覆されるセルがあるとすれば、必須項との連結点か、分岐点か、または、禁止のセルだけである。また、IKに3重以上に被覆されるセルがあるとすれば、そのセルを連結点とする3個以上の項が存在しなければならない。しかし、定義1.1より、単連鎖にはそのような項は含まれていないので、IKが3重以上に被覆されることはない。□

[定理3]

単連鎖を構成する項は、互いに連結していない項で構成されるグループに2つに分けることができる。

(証明) 単連鎖をT = {F₁, F₂, F₃, ..., F_{2N+1}}と表わす。ただし、項の数は奇数と仮定している。項の数が偶数のときはF_{2N+1}は除くとする。単連鎖においては、1つの項が3個以上の項と連結することはないので、端の1つをF₁、端がない場合(閉連鎖の場合)は任意の項をF₁とすると次の関係が成り立つ。

$$F_1 \infty F_2 \infty F_3 \infty F_4 \infty \cdots \infty F_{2N+1}$$

また、次の関係が成り立つ。

$$F_i \oplus F_{i+2} \quad (i = 1, 2, \dots, 2N-1)$$

(1)

Tを次の2つのグループに分ける。

$$\text{グループA} = \{F_1, F_3, \dots, F_{2N+1}\}$$

$$\text{グループB} = \{F_2, F_4, \dots, F_{2N}\}.$$

このとき、グループAの任意の2つの項をF_j, F_kとすると、式(1)より次の関係が成り立つ。

$$F_j \oplus F_k$$

グループBについても同様の関係が成り立つ。□

3 簡単化アルゴリズム

本稿では、論理変数の数は 5 以下とする。また、簡単の意味は、ブール関数を積和形式に表わしたとき、項数が少ないとこ、項数が同じときは項の記号数が少ないとこをいうこととする。

本稿で提案するブール関数簡単化の方法は、まず、与えられたブール関数から生じ得るすべての項を 3 値カルノー図に作成し、次いで、冗長な項を項の種類ごとに順次削除していくという手順をとる。この手順は次のように定式化できる。ただし、簡単化の対象となるブール関数は 2 値カルノー図 K_1 の形で与えられるとする。また、解は 3 値カルノー図 U の形で得るとする。なお、以下、「3 値カルノー図のセルに対応する項」を「3 値カルノー図の項」と簡略化して記述する。

[アルゴリズム 1] 簡単化の全手順

ステップ 1 - 1 2 値カルノー図 K_1 より生じ得るすべての項を求める 3 値カルノー図 U に記入する。

ステップ 1 - 2 U より禁止のみで構成される項を削除する。

ステップ 1 - 3 U より他の項の被吸収項となる項を削除する。

ステップ 1 - 4 U より非必須項を求める、非必須項登録表に登録する。

ステップ 1 - 5 非必須項登録表より一つの連鎖をとり出す。

ステップ 1 - 6 連鎖の最小被覆を求め、最小被覆に含まれない項を U から削除する。

ステップ 1 - 7 ステップ 1 - 5, ステップ 1 - 6 を、非必須項登録表に連鎖がなくなるまでくり返す。□

U に残った項が解となる。

以下、アルゴリズム 1 の各ステップを逐次詳述する。

(1) ステップ 1 - 1 : 2 値カルノー図より生じ得るすべての項を求める手続き

[アルゴリズム 2]

ステップ 2 - 1 U のすべての項を $U = 1$ とする。

ステップ 2 - 2 K_1 から $K_1 = 0$ となる項を 1 つとる。

ステップ 2 - 3 $K_1 \sqsubset U$ となるすべての U を $U = 0$ とする。 $K_1 \sqsubset U$ の判別には系 1 を適用する。

ステップ 2 - 4 ステップ 2 - 2, ステップ 2 - 3 を、 $K_1 = 0$ となるすべての項についてくり返す。□

U に $U = 1$ で残った項が K_1 より生じ得るすべての項となる。

(2) ステップ 1 - 2 : 禁止のみで構成される項を削除する手続き

[アルゴリズム 3]

ステップ 3 - 1 K_1 の禁止の項のみより生ずるすべての項を求める 3 值カルノー図 U_1 に記入する。

ステップ 3 - 2 U から U_1 の項を削除する。□

上記ステップ 3 - 1 は、アルゴリズム 2 を用いることができる。ただし、ステップ 2 - 2 の「 $K_1 = 0$ となる項」を、「 $U \neq 2$ となる項」、と変更する。

(3) ステップ 1 - 3 : 被吸収項を削除する手続き

[アルゴリズム 4]

ステップ 4 - 1 U から、 $U = 1$ となる項を 1 つとる。この項を U_1 とする。

ステップ 4 - 2 $U_1 \sqsubset U$ となるすべての U について $U = 1$ か否かを調べる。 $U = 1$ となる項が 1 つでもあれば $U_1 = 0$ とする。 $U_1 \sqsubset U$ の判別には定理 1 を適用する。

ステップ 4 - 3 ステップ 4 - 1, ステップ 4 - 2 を、 $U = 1$ となるすべての項についてくり返す。□

(4) ステップ 1 - 4 : 非必須項を登録する手続き

必須項も以下の処理に必要となるので、非必須項と同時に登録する。

[アルゴリズム5]

ステップ5-1 U から、 $U = 1$ となる項を1つとる。

ステップ5-2 U からこの項を除いた3値カルノー図を U_2 として、 $U_2 \Rightarrow 2$ 値カルノー図 K_2 を求める。この処理の詳細はアルゴリズム6に記す。

ステップ5-3 K_2 と元のカルノー図 K_1 を比較する。 $K_1 [x_1, x_2, \dots, x_p] = 1$ かつ、 $K_2 [x_1, x_2, \dots, x_p] = 0$ となる変数の組が1つでもあれば必須項、なければ非必須項と判定できる。必須項を表Wに、非必須項を表Qに登録する。□

上記ステップ5-2、 $U_2 \Rightarrow K_2$ を求める手続きは次のようになる。

[アルゴリズム6] $U_2 \Rightarrow K_2$

ステップ6-1 K_2 のすべての項を0にする。

ステップ6-2 K_2 の1つの項 K_2 をとる。

ステップ6-3 $K_2 \sqsubset U_2$ となるすべての U_2 について $U_2 = 0$ か否かを調べる。 $U_2 = 0$ となる項が1つでもあれば $K_2 = 1$ とする。 $K_2 \sqsubset U_2$ の判別には系1を適用する。

ステップ6-4 K_2 のすべての項について、ステップ6-2、ステップ6-3をくり返す。□

必須項、非必須項の登録において、登録表として3値カルノー図を用いることも可能であるが、通常の一連番号表を用いる方が表の空白が少なくなり処理が効率的となる。表は、2次元配列、W [I, J]、Q [I, J] を用い、変数Iで一連番号を表わし、変数Jで x_1, x_2, \dots, x_p を表わすとよい。

(5) ステップ1-5：連鎖を取り出す手続き

連鎖が単連鎖のときはそのまま、単連鎖でないときは単連鎖に分割して取り出す。

[アルゴリズム7]

ステップ7-1 単連鎖の端を求め、連鎖登録表Rに登録するとともに、非必須項登録表Qから削除する。端は以下のように求める。

①必須項登録表Wから項を1つとるか、または、分岐点登録表B Rから分岐点を1つとり、これに連結する項を表Qより求める。

②表Qの中から3個以上の項と連結する項を求める。この項が求まったとき、分岐点を求める表B Rに登録する。

③表Qの中からただ1個の項と連結する項を求める。

④上記①～③の項がなく、かつ、表Qに項があるときは閉連鎖が形成されている。この場合は、表Qから1つの項をとり端とする。

ステップ7-2 表Rにある項に連結する項を表Qから取り出し、表Rに追加する。

ステップ7-3 ステップ7-2を、連鎖の後端が検出されるまでくり返す。□

(6) ステップ1-6：連鎖の最小被覆を求め最小被覆に含まれない項を削除する手続き

定理3より、単連鎖を互いに連結しない項で構成される2つのグループに分けることができる。このように分けたグループは、定理2より、どちらもKを1重に被覆する。Kを1重に被覆するということは最小被覆となり得ることを意味している。ただし、定理2に示したKが1重に被覆されるセル①②③はいずれか一方のグループによってのみ被覆される。このうち②分岐点は必ず被覆される必要があるが、連鎖を構成するどれか1つの単連鎖によって被覆されればよい。なお、グループ分けは単連鎖の取り出しと同時にできる。従って、本ステップの手続きは次のようになる。

[アルゴリズム8]

ステップ8-1 表Qから先端を取り出し、グループ1の登録表Aに登録する。

ステップ8-2 表Aにある項と連結する項を表Qから取り出し、グループ2の登録表Bに登録する。

ステップ8-3 表Bにある項と連結する項を表Qから取り出し、表Aに追加登録する。

ステップ8-4 ステップ8-2、ステップ8-3を、連鎖の後端が検出されるまでくり返す。

ステップ8-5 最小被覆の判定を行い、最小被覆とならない表の項を3値カルノー図Uから削除する。最小被覆の判定は以下のように行う。

①単連鎖の項数が奇数のとき：表Aの項数>表Bの項数、であるから、表Bを最小被覆とする。

②単連鎖の項数が偶数のとき：表Aの項数=表Bの項数、であるから、記号数の少ない方の表を最小被覆とする。記号数も等しいときは、まだ被覆されていない分岐点を含む方の表を最小被覆とする。

③閉連鎖の場合：表Aの項数=表Bの項数、であるから、記号数の少ない方の表を最小被覆とする。

ステップ8-6 いずれの単連鎖によっても被覆されない分岐点が残っている場合は次のように処理する。

①表Aの項数=表Bの項数となる単連鎖がないとき：被覆されない分岐点と連結する項の一つをUに付加する。

②表Aの項数=表Bの項数となる単連鎖があるとき：被覆されない分岐点を含む方の表を最小被覆とみなし、Uからの削除をやり直す。 □

4 むすび

本研究では、論理回路設計演習用CAIソフトに用いる新しいブール関数簡単化アルゴリズムを提案している。前報告までは、禁止なしの場合について検討してきた。本稿では、禁止有りの場合について検討し、アルゴリズムを完成した結果を報告した。

提案したアルゴリズムに基づき簡単化プログラムを作成した結果、良好に動作することが確認されている。なお、提案したアルゴリズムと従来のアルゴリズムとの比較も検討中であり、別途報告する予定である。

参考文献

- (1) フィスタ、尾崎訳：“ディジタル計算機の論理設計”、朝倉書店、(1960)
- (2) F. J. Hill & G. R. Peterson, "Introduction to Switching Theory & Logical Design", John Wiley & Sons, Inc., (1968)
- (3) 足立暁生：“論理設計の基礎”、東海大学出版会、(1973)
- (4) 吉田典可、“論理数学II”、共立出版、(1978)
- (5) 向殿、笛尾：“スイッチング理論演習”、朝倉書店、(1984)
- (6) 苫米地宣裕：“コンピュータを用いた論理式簡単化の一方法”、1993年度電子情報通信学会秋期全国大会論文集、6-8、(1993)
- (7) 苫米地宣裕：“コンピュータを用いたブール関数簡単化の一方法”、信学技報、COMP93-52, PP. 19-28, (1993)