

# マイクロプログラムアセンブラーの一構成法

星 元雄 小島猛志 中林 撰 林 茂也 太田明博  
(武蔵野通研) (沖電気工業株式会社)

## 1 まえがき

マイクロプログラム制御は計算機の中央処理装置、周辺制御装置等で広く使用されるようになり、電子交換機の中間処理装置、データチャネル装置への適用も検討されていいる。そのためマイクロプログラムを効率良く設計作成するためのサポートシステムが必要となつた。

こゝで報告するマイクロプログラムアセンブラー(以下MPASSと称す)は電子交換機のマイクロプログラムへの適用を直接目的として作成した。しかし汎用化をはかったため他の分野にも適用可能である。

## 2 マイクロプログラムアセンブラーの特徴

マイクロプログラムアセンブラーはアロゲラムの書いた二進コードをオブジェクトのビットパターンへ変換するという点では一般的のアセンブラーと変わらない。マイクロプログラムは一般的のアセンブラー言語で書かれたプログラムと比較して以下の点が異なる。

(1) そのマシンコードで作られるプログラム数が少ない。

一般的のプログラムでは一つのマシンに対して多くのプログラムが作られるが、マイクロプログラムは一つのマシンに対して通常ハードウェア設計時に作られるだけである。

(2) プログラム規模が小さい。

制御メモリのコスト、実行時間等の制約から、プログラム規模は高々1～2K語程度と考えられる。

(3) プログラム設計者はハードウェアに熟知している。

一般に装置設計者自身がプログラミングを行なう。

(4) デバッグ手段として論理シミュレータがある。

最近、論理装置の設計には論理シミュレータが使われることが多い。その場合、マイクロプログラムを論理装置の一部とみて、そのデバッグを論理シミュレータで行なうという考え方もある。

(5) パリティ付手、特殊な番地割付方法が考えられる。

マイクロプログラムはROMへロードする場合が多く、ロードするためのハードウェアにパリティ付加機能が無い場合、アセンブラーがパリティを付加する必要がある。マイクロプログラムは特に実行時間短縮の要求が大きいため、ダイナミックステップを減らすために多重分岐が採用されることがあり、番地割付方法が複雑な場合がある。

(6) マイクロプログラムの評価は装置設計の大切な評価の一部となる。

装置設計の評価要因の一つに制御メモリを有効に用ひたかどうかがあげられる。

これらの相違点はあくまで相対的なものであり、今後マイクロプログラム技術がエミュレータの分野等更に一般化した場合傾向が異なってくることもうう。

### 3 M P A S S の設計条件

前項の特徴(1)～(6)を考慮して以下の項目を設計条件とした。

(i) マイクロ命令形式に関する情報を入力情報の一部として汎用化をはかる。

前項(1), (2)の条件から、マイクロプログラムを適用するマシンごとにそのためのアセンブラーを作成するのは得策でない。従ってマイクロ命令語長、フィールド構成、パリティ付加方法等を裏にする各種のマシンに共通して利用できる汎用性のあるアセンブラーが要求される。そのためには、マイクロ命令形式を定義する情報を入力情報の一部として加える。

(ii) アセンブラーの出力媒体はMTとし、制御メモリードのためのインターフェースは別途用意することを想定する。

これはマシンごとに制御メモリへロードする方法を裏にするためである。

(iii) 高級なプログラム編集機能を必要としない。

プログラム規模が小さい事から、リンクエディット、マクロ命令は不要と考えた。但し、ソースモジュールのアップデータ機能は必要であるが、これにはOSのユーティリティを利用でき、アセンブラーの機能としては必要ない。

(iv) チェック項目はシングルチェック、メモリ領域チェックのみとする。

ハードウェアに密着したチェック項目は論理シミュレータの範囲と考える。

(v) パリティの付加

(vi) 評価データの収集

制御メモリの利用度合を評価するデータを収集する。

以上をまとめて表3.1に示す。

### 4 システム構成

システム構成を図4.1に示す。処理の流れを図4.2に示す。

表3.1 一般的アセンブラーとM P A S S の機能の比較

項目	一般的アセンブラー	M P A S S
1 基本機能	ニーモニックコードで記述した命令群をマシンコードへ変換	同 左
2 入力情報	プログラム	マイクロ命令形式定義, マイクロプログラム
3 出力情報	リスト, リロケータブルモジュール	リスト, ロードモジュール, 評価データ*
4 マクロ命令機能	あり	なし*
5 パリティ付加機能	なし	あり*

(注) \*印は主な相違点

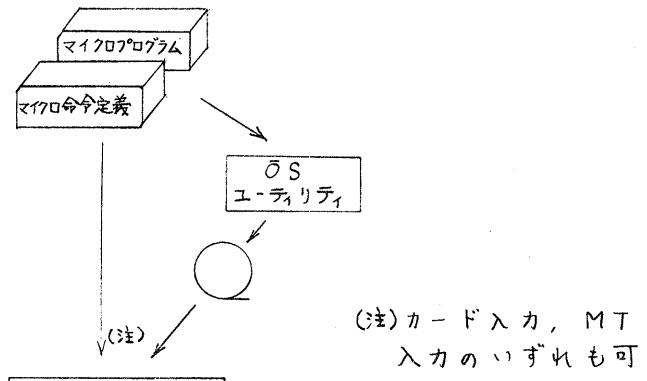


図4.1 システム構成

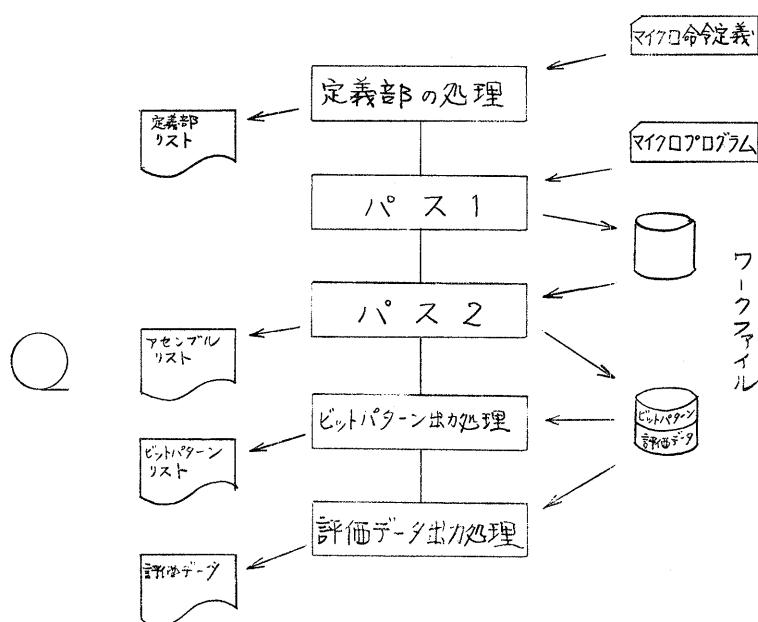


図4.2 処理の流れ

#### 4.1 入力形態

アセンブラーへの入力媒体としてカード入力、MT入力のいずれも可能である。MTファイルの作成およびその更新にはOSのユーティリティを用いる。入力情報はマイクロ命令形式定義部とマイクロプログラム部より成るため入力形態として以下の3通りのバリエーションが可能である。

- (a) 定義部、プログラム部ともにカード入力
- (b) 定義部MT入力、プログラム部カード入力
- (c) 定義部、プログラム部ともにMT入力

### 5 マイクロプログラムの記述

#### 5.1 一般則

マイクロ命令仕様の要なる各種の装置に適用できるよう汎用化をはかったため記述形式もフリー・フォーマットとした。

##### (1) フリー・フォーマット。

文の終りは；（セミコロン）で示す。1つの文が複数行にまたがってもよい。（つの行に複数の文を書くことはならない（アセンブルリスト出力時、ソースイメージとマシンコードを同一行に印字することから設定した条件）。

レーベルは文の始めに書き、：（コロン）で区切る。

コメントは/\*と\*/でかこむ。

##### (2) 数値はすべて2進数（”で示す）、10進数（無表示）、16進数（#で示す）のいずれでも記述できる。

##### (3) シンボル名は8文字以内の英数字（半角可とした）。

本言語はマイクロ命令形式定義部とマイクロプログラム部とから成る。

<プログラム> ::= <マイクロ命令形式定義部> <マイクロプログラム部>

#### 5.2 マイクロ命令形式定義部

マイクロ命令形式定義部では(1)マイクロ命令語長、(2)メモリ領域、(3)パリティ形式、(4)フィールド位置、(5)フィールド内のビットパターンに対するニーモニックコードの定義、(6)マイクロ命令構成の定義を行なう。

<マイクロ命令形式定義部> ::= <CMDEF文>  
[ <FIELD文> ]<sub>i</sub><sup>n</sup> (注)  
[ <INSTRUCT文> ]<sub>i</sub><sup>n</sup>  
DEFEND;

(注) 記号 [ ]<sub>i</sub><sup>n</sup> は [ ] の中の内容を連続的に i 从から n 从まで並べられることを意味する。

$\langle \text{CMD E下文} \rangle ::= \text{CMD EF } \langle \text{語長属性} \rangle [(\times \text{モリ領域属性})]$   
 $[(\times \text{パリティ属性})]^6 ;$

語長属性は  $\langle \text{MSDビット位置番号} \rangle - \langle \text{LSDビット位置番号} \rangle$  を示し、ビット位置呼称が右昇順か左昇順かも定義できる。

モリ領域属性は  $\langle \text{スタート番地} \rangle - \langle \text{エンド番地} \rangle$  を示し、プログラムが入るべき領域を定義する。

パリティ属性にはデータパリティとアドレスパリティの2種類がある。

$\langle \text{データパリティ属性} \rangle ::= \text{PD} (\langle \text{パリティ挿入ビット} \rangle) = \{ \text{ODD} | \text{EVEN} \} (\langle \text{フィールド開始ビット} \rangle, \langle \text{フィールド長} \rangle [+ \langle \text{フィールド開始ビット} \rangle, \langle \text{フィールド長} \rangle]^5) ;$

$\langle \text{アドレスパリティ属性} \rangle ::= \text{PA} (\langle \text{パリティ挿入ビット} \rangle) = \{ \text{ODD} | \text{EVEN} \} ;$

データパリティは通常のパリティである。パリティの対象となるフィールドは16位までコンカティネーションできる。アドレスパリティはその語の番地の偶奇によりパリティを決める方式である。

マイクロ命令をフィールドの集まりと見做し、FILED文により、各フィールドについてそのフィールド名、ビット位置、マイクロオーダ名を定義する。

$\langle \text{FILED文} \rangle ::= \text{FILED } \langle \text{フィールド名} \rangle \langle \text{フィールド属性} \rangle$   
 $\langle \text{マイクロオーダ属性} \rangle$   
 $(\text{DEFAULT } (\langle \text{数} \rangle)) [\text{BRANCH}] ;$

$\langle \text{フィールド属性} \rangle ::= (\langle \text{フィールド開始ビット} \rangle, \langle \text{フィールド長} \rangle [+ \langle \text{フィールド開始ビット} \rangle, \langle \text{フィールド長} \rangle]^3)$

$\langle \text{マイクロオーダ属性} \rangle ::= [(\langle \text{マイクロオーダ名} \rangle (\langle \text{ビットパターン} \rangle))^4]$

フィールドに入るるべきビットパターンに対応する二進ニットコードをマイクロオーダと呼ぶ。マイクロオーダは必ずしもすべてのビットパターンに対して定義する必要はなく(例えば8ビットのフィールドでは256通りのビットパターンが存在する)、頻繁に現われるビットパターンについてのみ定義し、残りについてはフィールド名と組合せてリテラル表現ができる。デフォルト値の指定(指定がなければ'all'0')も可能である。BRANCH指定があると、番地を示すフィールドと見做し、そこに入る値がメモリ領域内にあるかどうかチェックする。

INSTRUCT文はマイクロプログラムのシンタクスチェックのための情報を提供する。

<INSTRUCTION文> ::= INSTRUCT <タイプ名> :  
 [ <フィールド名><sup>256</sup><sub>o</sub>,  
 [ <マイクロオーダ名><sup>4096</sup><sub>o</sub>; ]

タイプ名はその命令形式の呼び名である。2番目の属性はそのマイクロ命令を構成するフィールド群を定義する。フィールド名の1つを( )でくくることができる。これは命令の形式を識別するキー フィールドとなる。3番目の属性は( )でかこまれたフィールド名に属するマイクロオーダの部分集合である。オ3属性が省略されると( )でかこまれたフィールド名に属するマイクロオーダのうち、それ以前のINSTRUCT文で使用されなかったものすべてがオ3属性にあると見做す。オ2属性に( )でくくったものがないときはオ3属性は、とともに省略しなければならない。そのような文は1文しか許さない。この命令形式に決まるのは他のいずれの命令形式にも決まらなかつた場合である。

### 5.3 マイクロプログラム部

<マイクロプログラム部> ::= MP ;  
 [ { <LOC文> | <EQUAL文> |  
 <マイクロ命令文> | <CONST文> } ]<sub>o</sub><sup>n</sup>  
 MPEND ;

<LOC文> ::= LOC <レベル名> = <式> ;

<式> ::= <項> [ <演算子> <項> ]<sub>o</sub><sup>n</sup>

<項> ::= <数> | <マイクロオーダ名> | <EQUAL定義名> | <レベル名> | @

<演算子> ::= + | - | \* | / | & | > | #

表5.1 特殊記号の意味

	意 味
@	これが使われていいマイクロ命令の絶対アドレスを示す
+	ロジカル加算
-	ロジカル減算
*	左ロジカルシフト
/	右ロジカルシフト
&	論理積
>	論理和
#	排他的論理和

$\langle \text{EQUAL 文} \rangle ::= \text{EQUAL} \langle \text{EQUAL 定義名} \rangle = \langle \text{式} \rangle ;$

$\langle \text{マイクロ命令文} \rangle ::= [ \langle \text{レーベル名} \rangle : ] [ \langle \text{フィールド子} \rangle ]^{256};$

$\langle \text{フィールド子} \rangle ::= \langle \text{マイクロオーダ名} \rangle | \langle \text{リテラル} \rangle$

$\langle \text{リテラル} \rangle ::= \langle \text{フィールド名} \rangle ( \langle \text{式} \rangle )$

$\langle \text{CONST 文} \rangle ::= [ \langle \text{レーベル名} \rangle : ] \text{CONST} \{ \langle 2\text{進数} \rangle | \langle 16\text{進数} \rangle \}$

マイクロ命令文は定義部の FIELD 文で定義したマイクロオーダ名を羅列したものである。マイクロオーダ名の記述順序に任意でよい。1つのマイクロ命令文中に同じフィールドに属するマイクロオーダ名が2つ以上あってはならない。必要なとするビットパターンに対応するマイクロオーダ名が定義されていない場合はリテラル表現ができる。

マイクロ命令文にはレーベルをつけられる。一般にレーベルが参照されるのはジャンプ先を示す場合であり、これはリテラル表現で示される。リテラル表現に式を導入したのはそのためである。すなわち、

(i) ジャンプ先を絶対番地で示す場合:  $x$  ( $x$ : ジャンプ先レーベル)

(ii) ジャンプ先を相対番地で示す場合:  $x - @$

(iii) ベースアドレス(セクタ)方式が採用されている場合:

$x * n$  または  $x / n$  ( $x$ を左または右にnビットシフトする)  
等によりジャンプ先を表現でき、マイクロプログラム制御方式において種々考えられる分歧方法に対して融通性がある。

EQUAL 定義文は、定数を EQUAL 定義名により間接的に定義したり、式を一度一つの EQUAL 定義名に直して用いたりするのに使用する。

レーベル名を絶対番地と対応づけるには LOIC 文を用いる。アセンブラーの処理を簡単化するため、LOIC 文、EQUAL 文の式の値はその文が現われた時点での確定(アセンブル処理の1パス目で確定)していかなければならぬという制約をもつけた。LOIC 文の値はメモリ領域チェックを行なうが、EQUAL 文の値はチェックしない。

CONST 文はマイクロ命令の1語をすべて2進数または16進数表現するためのものである。その中にはパリティビットも含める。従って、パリティリバース等正常状態とは異なるビットパターンを作り出すことが可能である。

マイクロプログラムの記述例を図5.1に示す。

#### 5.4 評価データ

マイクロプログラム方式を評価する一基準として、マイクロ命令のフィールド構成、フィールド長が適当であったかどうか評価することとし、そのためのデータを収集出力するようにした。収集データは以下の5項目である。

(1) 使用したメモリ領域。

(2) 各マイクロ命令形式(INSTRUCTION 文に対応)の使用頻度、ならびにその中の各フィールドにおける各マイクロオーダ名の使用頻度。

(3) 各マイクロ命令形式ごとに、任意の2つのフィールド（図5.2においてX軸のフィールドとY軸のフィールド）が同時に有効に使われた（デフォルト値でなかった）回数。

(4) BRANCH属性をもつフィールドにおける値の分布。

(5) 語長内の各ビット位置における'0'と'1'の出現頻度。

評価データの出力例を図5.2に示す。

(3)でもしあつのフィールドが同時に使われる回数が少なければ、図5.3のよう にそのマイクロ命令形式を二つ異ったマイクロ命令形式に分けて語長を短かく できる可能性があると解釈できる。(4)ではジャンプ先を入れるフィールドのフィールド長が適当であったかどうか評価する。

## 6 今後の課題

本アセンブラーはマイクロ命令形式等のハードウェア情報を入力情報の中で定義することによって汎用化を試みた。この方向を押し進めると汎用言語プロセッサ（アセンブラーの自動発生）の考え方方に近づく。こゝでは、そこまで進まないこ とにより定義部の構成を簡単で分かり易いものにできた。しかし、以下の点で更に融通性をもたせることが望される。

(1) 本アセンブラーではシンタクス解釈を容易にするためキーパラメータ方式とした。そのためマイクロオーダ名の記述順序は任意でよいが、欠点としてマイクロオーダ名の二重定義を禁止している。その結果、例えばある同じレジスターを指定する場合でも、何れ所かの異なったフィールドに出現するときは、それぞれ異なったマイクロオーダ名を定義しなければならない不便さがある。これを改善するには、ポジショナルパラメータの考え方を入れるか、マイクロオーダ名の向の関係に意味をもたせるとかして二重定義を許すことが考えられる。

(2) 本アセンブラーを汎用アセンブラーとして見た場合、既成のアセンブラー言語で書かれた小規模プログラムをアセンブルできれば便利である。そのためには項の区切り、文の区切りを示す識別子の考え方を検討する必要がある。

その他今回割愛したがフローチャートの自動作成も保守用のドキュメントとして有効であろう。

## 7 あとがき

本報告ではマイクロプログラムアセンブラー(MPASM)の言語仕様を中心 に記述した。本アセンブラーの特徴は定義文の導入による汎用化、式、フィールドのコンカティネーション等の導入による記述性の向上、評価データの収集である。

本アセンブラーはDIPS-1の上で実行する。電子交換機処理装置の実験棧のマイクロプログラム作成に使われており、機能的に要求を十分満たすことを確認した。また汎用アセンブラーとして論理シミュレータへ入力する試験プログラムのアセンブルに使うことも検討している。

おわりに、日頃御指導いただき武蔵野通研鶴野室長、沖電気工業上原室長、柴田研究主任に深謝致します。

## MICRO-PROGRAM ASSEMBLER "MPASS010" DEFINITION PART SOURCE LIST DATE 74/12/03 (22:00:43)

SINTN01 123456789 123456789 123456789 123456789 123456789 123456789 123456789 ID SNO.

```

1      /* CDEF 32-0 */ * / CM01020
2      /* FIELD INT(31,1) VINI {0} DEFAULT ('0') */ CM01030
3      /* FIELD TYP(29,2) BUS {00} {01} {10} {11} */ CM01040
4      /* FIELD RCR(28,1) RCR {1} DEFAULT ('0') */ CM01050
5      /* FIELD SCH(24,4) JEND {0001} DEFAULT ('0000') */ CM01060
6      /* FIELD SSEL {0100} */ CM01070
7      /* FIELD RSFL {0101} */ CM01080
8      /* FIELD TCR(28,1) RCR {1} DEFAULT ('0') */ CM01090
9      /* FIELD SCH(24,4) JEND {0010} */ CM01100
10     /* FIELD SSEL {0100} */ CM01110
11     /* FIELD RSFL {0101} */ CM01120
12     /* FIELD TCR(28,1) RCR {1} DEFAULT ('0') */ CM01130
13     /* FIELD SCH(24,4) JEND {0010} */ CM01140
14     /* FIELD SSEL {0100} */ CM01150
15     /* FIELD RSFL {0101} */ CM01160
16     /* FIELD TCR(28,1) RCR {1} DEFAULT ('0') */ CM01170
17     /* FIELD SCH(24,4) JEND {0010} */ CM01180
18     /* FIELD SSEL {0100} */ CM01190
19     /* FIELD RSFL {0101} */ CM01200

```

累加部

```

28     /* INSTRUCT BUS! INT (TYP) RCR SCH ISA MCHK ADDER DB REG PB */ CM01010
29     /* INSTRUCT ME ! HR RBI RBT BUS INT (TYP) MA KEY QDR ADDER DB REG PB BR RBI */ CM01020
30     /* INSTRUCT TCR ! INT (TYP) TCR SCH CSF REG EXPY JPFC CTL LTL ,ICL */ CM01030
31     /* INSTRUCT TCR ! INT (TYP) TCR SCH CSF REG EXPY JPFC CTL LTL ,ICL */ CM01040
32     /* DEFEND */ CM01050
33     /* */ CM01060
34     /* */ CM01070
35     /* */ CM01080
36     /* */ CM01090
37     /* */ CM01100
38     /* */ CM01110
39     /* */ CM01120
40     /* */ CM01130
41     /* */ CM01140
42     /* */ CM01150
43     /* */ CM01160
44     /* */ CM01170
45     /* */ CM01180
46     /* */ CM01190
47     /* */ CM01200

```

## MICRO-PROGRAM ASSEMBLER "MPASS010" PROGRAM PART SOURCE LIST DATE 74/12/03 (22:00:53)

SINTN00 123456789 123456789 123456789 123456789 123456789 123456789 123456789 ID SNO., ADR., MICROCODE

```

1      MP CM01000
2      LOC CHNLRE="21" CM01010
3      /* */ CM01020
4      /* */ CM01030
5      /* */ CM01040
6      LOC DTL01="25" ← DTL01 ← 25番地←指定す。 CM01050
7      /* */ CM01060
8      /* */ CM01070
9      /* */ CM01080
10     /* */ CM01090
11     /* */ CM01100
12     /* */ CM01110
13     /* */ CM01120
14     /* */ CM01130
15     /* */ CM01140
16     /* */ CM01150
17     /* */ CM01160
18     /* */ CM01170
19     /* */ CM01180
20     /* */ CM01190
21     /* */ CM01190
22     /* */ CM01200
23     /* */ CM01200
24     /* */ CM01200
25     /* */ CM01200
26     /* */ CM01200
27     /* */ CM01200
28     /* */ CM01200
29     /* */ CM01200

```

MPEND CM012160

195

## (1) MICRO PROGRAM ASSEMBLER "MPASS010" MEMORY MAP LIST

REGION	DON'T CARE,
USED	0021 - 0032
USED	0037 - 00CA
TOTAL	00A6 ( 166 ) WORDS

## (2) MICRO-PROGRAM ASSEMBLER "MPASS010" FIELD USAGE LIST

INSTRUCTION BUS 36 ( 21.7 % )

FIELD	INT	
NINT	0	( 0.0 % )
YINT	3	{ 8.3 % }
LITERAL	0	{ 0.0 % }
DEFAULT	35	{ 91.7 % }

(2), (3)は命令  
オーバット毎に出  
力し、(4)は全体に  
つれて出力する。

## (3) SIMULTANEOUS USAGE OF FIELDS

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
1 INT	3	3	3	5	0	0	1	5	1	1	1	2	1
2 TYP		36	3	4	21	28	5	6	15	5	31	16	14
3 BR											31	11	9
4 RBR											16	14	4

(4)	NOCHK	0	( 0.0 % )
	CONST	0	{ 0.0 % }
	ERROR	1	{ 0.6 % }

TOTAL 166 ( 100.0 % )

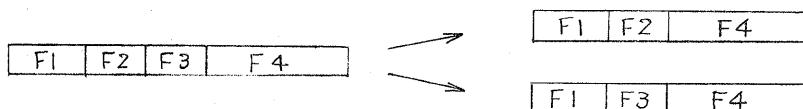
## (5) MICRO-PROGRAM ASSEMBLER "MPASS010" BRANCH FIELD BIT USAGE LIST

FIELD	TP		
	00000000	2	{ 3.8 % }
	00000001	3	{ 5.8 % }
	0000001X	1	{ 1.9 % }
	000001XX	8	{ 15.4 % }
	00001XXX	14	{ 26.9 % }
	0001XXXX	10	{ 19.2 % }
	001XXXXX	6	{ 11.5 % }
	01XXXXXX	5	{ 9.6 % }
	1XXXXXXX	3	{ 5.8 % }

## (6) MICRO-PROGRAM ASSEMBLER "MPASS010" 0/1 USAGE LIST

BIT	0	1
32	89 { 53.6 % }	77 { 46.4 % }
31	153 { 92.2 % }	13 { 7.8 % }
1		
0	132 { 79.5 % }	34 { 20.5 % }
TOTAL	4201 ( 76.7 % )	1277 ( 23.3 % )

図 5.2 評価データ



F2 と F3 が  
同時に使われ  
ない場合

図 5.3 マイクロ命令語長の短縮