

ソフトウェアから見たマルチプロセッシングシステム

Multiprocessing Seen From Software Side

和田 英一

Eiiti WADA

東京大学 工学部 計数工学科

Department of Mathematical Engineering, University of Tokyo

[1] はじめに

フリンク・ハンセンの「オペレーティング・システムの原理」のなかに次のような一節がある。

「人間は、それぞれ独立の速度で同時に進行する複数の活動体全体の動作を理解することに非常に困難さを感じるものである。今回はアメリカの歴史、次回はフランスの歴史というようにして民族の歴史を学んできた者にとって、ある国で急激な変動の起きた重要な時期に、他の国で起きていた事件を記憶しておくことがどんなにむずかしいことであつたか思い出すとよい(田中、真子、有沢詔から)」

M.I.T.のヒューイットとこの点について次のような会話をしたことがある。ヒューイットから。

「ケネディとドゴールとは、どちらが先に死んだか」

「ケネディの方だと思う」

「どうして」

「ケネディの葬儀にドゴールが出席したのではなかったかしら」

「そうだ」

つまりこのような交流に基づいて覚えておかなければ、覚えられるものではないし、またもし交流がなければ、どちらが先に死んだかはあまり重要なことではない。

マルチプロセッシングのソフトウェアを書くのは、ちょっとやってみても、交流とその効果にいろいろ気をつけなければならぬので、相

当厄介であることがすぐにわかる。わり込み禁止の test set の命令がなければまず不可能だからこれはハードウェアの方でつけて貰うけれども、これらの機能は go to 命令のように基本的であり、これを組み合わせて、シングルプロセッシングよりむずかしいマルチプロセッシングのソフトウェアを作るのは、至難なわざであるので、ソフトウェアの側としては、プログラム言語を設計するのと同じような発想で、マルチプロセッシングにむくような機能をいろいろと考えている。ここでは最近の、この方面の努力を、ひとつおぼつた、紹介してみたい。

[2] 並行処理のごみ集め

まず、マルチプロセッシングの使用例をひとつ紹介する。これはダイクストラの考えた Lisp のごみ集めである。Lisp ではデータ構造を構成している単位がセルで、それがリンクで結ばれている。リンクをつなごかえたりするので、不要になったセルが、段々のごみとして記憶装置の中にたまってゆく。一方データ構造は新しいセルを次々と使って処理が進んでゆき、そのうち新しいセルがなくなると、ごみの回収が必要になり、新しいセルを復活させる。普通の Lisp では、同じ処理装置がリスト処理とごみ集めを担当し、ごみ集めの最中では当然リスト処理はあこなわれぬ。

しかしこの並行ごみ集めは、処理装置をひとつ用意し、ひとつがリスト処理をやっているあいだ、もうひとつがごみ集めを行う。これは街

で、一般の市民が生活しているあいだに、ごみ集めのトラックが走りまわっているのと同様に、市民は必要なものを「ごみ」としないうように注意しなければなりません。

ダイクストラの方法では、各セルは何らかのリンクの出发点となるほか、白、灰、黒、緑のいずれかの色を覚えておくことができます。緑色はそのセルが新しいセルであることを示している。このLispの働作は交代するふたつの位相(1) 白→黒、(2) 黒→白のくりかえしの中である。いま白→黒の位相にいたとして、リスト処理の処理系は、リンクをかえるために

- i) 既存のセルにリンクをのぼるなら、その既存のセルを、少くとも灰色にする(つまり白なら灰色に、灰か黒ならそのまま)
 - ii) 新しいセルにリンクをのぼるなら、その新しいセルを黒にする。
- という塗り替えをする。一方ごみ集めの処理系は

すべてのルートのセルを少くとも灰色にする；
灰色のセルが存在するかぎり

[すべてのセルについて、もしあるセルが灰色なら、そのセルからのリンクの指しているセルをすべて少くとも灰色にし、そのあるセルを黒にする]をくりかえす；

灰色のセルがなくなるたら、白のままのセルはごみであるから、緑色にする；

リスト処理の処理系に合図して、黒→白の位相へ進む。

黒→白の位相では、上の規則の白と黒を交換する。

この働きをもう少し説明してみる。リスト処理の処理系が動いているとすれば、ごみ処理の方は、ルートは灰色にし、次々と灰色のセルの先を灰色にし、灰色だったセルを黒にしてゆくから、ルートからつながっているセルはいずれすべて黒になる。次の位相では、ルートを灰色にし、次々とルートの側から白にしてゆく。これを永遠にくりかえしているのである。これに対してリスト処理は白→黒の位相では、必要なセルは黒にするのだから、新しいセルとついたら黒にする。もし白にすれば、新しいセルに手をはした元のセルが、ごみ集めで必要の印がついた後なら(黒になっているなら)、黒から先には必要の情報も伝播しないから、ひとり

で必要の印がつくことはない。もし黒になる前なら必要の印はつくが、新しいセルはリストになっているので、それを先に切っておかぬと、新しいセルはすべて必要の印がつけられてしまう。そこで黒にしなければならぬ。既存のリストにはのぼると、少くとも灰色にするのは、つなげたというは先が必要なセルであることなのだ。そのまゝならいつかは必要の印がついてくる筈だが、それがくる前に元の元で切られて、ひとりごに印がつかぬ恐れがあり、それを防いで、積極的に印つけを開始するためである(図1参照)。

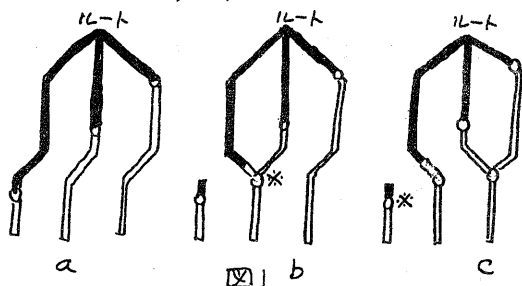


図1 aのようにルートから始めて途中で黒になっている「T」ータ構造があるとすると、丸印は灰色のセルを示す。bのようにリンクが切りかわると、切りかわった先(*)印を灰色にしここから黒化がすすむ。ルートから中央のリンクを遡ってきた印つけが期待できないのは、図cのように、この地点まで黒になる前にリンクがよけへ向いてしまう可能性があるからである。図cの*印のごみは、必要な印つけが進行する。つまり、ごみ集めが一部を必要とみてとったあと不要になったからで、今回はごみなのに回収されたり。次の位相では黒のまま残っているのごみとして回収される。

このように4色に塗り分けて考えるのはいかにもダイクストラ流である。この方式の特徴は同じセルに反対向きの色をつけようとしないうちにある。白のごみを緑にした途端にリスト処理が黒にすることもあるが、緑はあまり本質的な働きをしていない。白→黒の位相では、黒にすることと、少くとも灰色にすることしかないので、困ることはない。困ることはしかし、どうしてこれを実現したらよいかかわらないことである。白、灰、黒を2ビットの組み合わせであらわし、少くとも灰色は and 命令を実行すればよいともいわれりるが、これにす

い分時間をとられそうな気がする。

2年ほど前にガイステイルの考えたマルチ
プロセスングのごみ集めのは、必専なセルを一
ヶ所にまとめる機能までもったものである。こ
れは、命令や、ごみ集めの専用のスタック
などをもったやや複雑なシステムである。実際
に作ったのかどうかはわからないが、これを考
えた当時、かみか学部3年生であったことを
考えると、相当の腕まえといわざるを得ない。
並行処理のごみ集めの長所、短所などもよく考
察してあるので、リスト処理のごみ集めに関心
をもつ方には一読をすめたい。

[3] モーター

ここでいうモーターは、このようなものの
モーターではない、マルチプロセスングのプ
ロセス間で共有されるデーダの保全をほかり、
プロセスの交通整理をするための、デーダと手
続きの集まりである。このモーターの考えを採
用してこの(やその部分)を設計したウトリ
はプリンク・ハンセンであるが、これはそれを
実験するためにモーターの機能をもった *Con-
current Pascal* という言語とその処理系を
製作し、その上になんかのプロセスの走る *Solo*
という名のOSを試作した。この *Solo* は比較
的容易に他の機種へ移植できるのが特徴的だが
シングルユーザーのためのOSだから、その面
白いことはできない。

モーターなる構造を推定してはいるもうウトリ
はホアーで、かれのクループロ Pascal にモ
ーターの機能と取り入れた言語 *Simone* とその
処理系を製作して、いろいろな実験をやっ
ているようである。

この両者のうち、ホアーのそれの方が簡単だ
と思われるので、次にそのモーターについて、
少し説明を試みる。ホアーによれば、モ
ーターの構造は Pascal 風で、次のようにな
っている(モーターという題の論文と *Simone*
とでは形が若干異なるので、前者に従う。)

```
モーター名: monitor
begin   データの宣言;
  procedure 手続き名 (... 仮引数 ...);
    begin ... 手続き本体 ... end;
  ...他の手続きの宣言;
```

... データの初期値設定部分...

```
end
以上の例は次のようなものである。
single resource: monitor
begin busy: Boolean;
  nonbusy: condition;
  procedure acquire;
    begin if busy then nonbusy.wait;
      busy:=true;
    end;
  procedure release;
    begin busy:=false;
      nonbusy.signal;
    end;
  busy:=false;
end.
```

最後の方の *busy:=false* がデータの初期値
設定部分である。このはじめの方で宣言された
デーダ *busy* は型が Boolean で、ここで宣
言されたデーダは(他にあるとしても、すべ
て)モーター内部の手続きでしか読んだり書
きかえられたりしない。またモーター内部の手
続きは、モーターの外の手続きと読んだり書
きかえたりしてはならぬ。さてある種のリソ
ースがひとつしかないとして、沢山のプロセスが
それを使おうと狙っているとする。どのプロセ
スも、使うまえに *single resource.acquire*
として第一の手続きを呼んで、リソースを確保
する。すなわち *single resource.release* を
呼んで呼んで、そのリソースを手放す。あるプロ
セスが「いすらかの手続きを実行中」で、他のプ
ロセスは、どちらの手続きを呼んでも待たされ
ることになっている。A, B, C のみこのプロ
セスが「この瞬間にほとんど同時にリソースを確
保しにきた」としよう。A は最初から無事に入
り、*busy* をみるが、*false* に初期値設定して
あるので、*nonbusy.wait* は実行せず、下の
busy:=true に行き帰る。帰ると A が出るの
をまっている B が *acquire* に入ってくる。今度
は *busy=true* 故 *nonbusy.wait* を実行する。
nonbusy は condition というモーター専用の
変数で、これに *.wait* と *.signal* とつけてモ
ーターの手続き内で使うことになっている。*wait*
を行うと、そのプロセスはこの条件の名のもと
に待ち行列につなげられる。外へは出ないが、

これによって C はモニター手続き acquire に入ることができるようになる。しかしこれも同じく non busy の待ち行列につなげられる。やがて A が release を呼んでくる。リソースが不要になったから busy を false にし、non busy . signal を実行する。もし条件 non busy に待ち行列がなければ、この実行は無効だが、待っているものがある場合は、A はこの時点で停止させられ、待ち行列先頭の B が走りだす。B はさっそくリソースを得て外へ出、A もつづけて走る事ができるようになり、外へ出る。

モニター手続きの出入り口、wait と signal でプロセスの停止発進をどう制御するかは、その命令を使ったプログラムの形でホアーの論文に記述されている。

条件 wait の実行には、整数値のパラメータをつけることもでき、そうすると整数値の小さいものほど先頭になるように行列につなげられる。また条件には queue をつけることもできる。これは待ち行列に待っているものがある場合は true、空ならば false の値をかえす。queue を利用した例として readers and writers の解を引用しておく。

readers and writers の問題は、沢山のプロセスがある場所にデータを書いたり、そこを讀んだりするのだが、読むのは複数のプロセスで同時にできる。しかし書く方は読んでいるプロセスがあったり、他のプロセスが書いていたりしていると待たされる。書き込み中は読むのも禁止され、書き込みは読み込みに優先する。プロセスは読み込み、読み終り、書き込み、書き終りというときにモニターの手続きを呼び、読み込み、書き込みは、手続きの中で wait を用い、待たされることがある。

```

readers and writers : monitor
begin readercount : integer;
    busy : Boolean;
    OK to read, OK to write : condition;
procedure start read;
begin if busy V OK to write . queue
    then OK to read . wait;
    readercount := readercount + 1;
    OK to read . signal
end;

```

```

procedure end read;
begin readercount := readercount - 1;
if readercount = 0 then OK to write . signal
end;
procedure start write;
begin if readercount ≠ 0 V busy
    then OK to write . wait;
    busy := true
end;
procedure end write;
begin busy := false;
if OK to write . queue then OK to write . signal
else OK to read . signal
end;
readercount := 0;
busy := false
end

```

プログラムの単純さから説明の要はあまりないと思う。読み込み、つまり start read なら次のように読む。あるプロセスが書いていゝか (= busy) 書きたしとしようプロセスが待っているか (OK to write . queue) なら OK to read になるまで待つ。誰かが走りさせてくれれば待つ必要がなければ下へ進んで readercount をふやす。つまりこれだけのプロセスが一斉に読んでいくわけである。そして他に OK to read で待っているものがあれば起重する。

このモニターは、マルチプロセスの制御とは比較的簡単で、よいという気がするが、今後マイクロプロセッサの多重処理には少しマクロ化するようになると思う。マイクロプロセッサに手頃な機能を採るのがここからの課題であらう。

参考文献

- [1] G. L. Steele Jr.: "Multiprocessing Compactifying Garbage Collection", CACM, Vol. 18, No. 9 (Sept. 1975), pp. 445-508
- [2] C. A. R. Hoare: "Monitors: An Operating System Structuring Concept", CACM, Vol. 17, No. 10 (Oct. 1974), pp. 549-557.
- [3] W. H. Kaufman: "Quasi-parallel Programming", Software-Practice and Experience, Vol. 6, No. 3 (July-Sept. 1976), pp. 341-356.