

5. コンパイラ

大駒 誠一，近藤 頌子，土居 範久，原田 賢一
 (慶応義塾大学工学部管理工学科)

1. まえがき

コンパイラを作るといっても算術式の翻訳さえできればほとんどできあがりというような簡単なものから，数多くの入出力装置をとりあつかい，文法に対する制限もなく，他のいくつかのシステムと関連をもつた大型のコンパイラまでいろいろあつて一概に言えないが，その主な作成上のプログラムテクニックは後入れ先出しの原則をもつ棚(stack)とリスト構造の使用だろう．後はサブルーチンを上手に作つて，適当に組合せればよい．

ここではソースプログラム言語にはFORTRAN, ALGOL, COBOL のみを取りあげる．最近 NPL が発表されたが，これの作成にはさきの3つのコンパイル上のテクニックを使えば十分と思われるので省略した．

2. FORTRAN, ALGOL, COBOL の比較

2.1 各言語の特徴

FORTRAN, ALGOL, COBOL は同じ問題向き言語とはいつても，その発生過程や使用目的などによつてそれぞれ特徴があり，その主なものを次にあげ，後は一覧表にした．

FORTRAN

- ・ array 以外の変数が宣言せずに使用できる．
- ・ 複素数演算，2倍精度演算もできる．

ALGOL

- ・ プログラムが block 構造をもっている．
- ・ recursive な procedure call ができる．
- ・ procedure の名前による呼び出し．
- ・ array のサイズが実行時にきまる．

COBOL

- ・ プログラムを4部にわけて書く．
- ・ データは文字単位に長さをきめる．
- ・ レコードとかつファイルの概念にともなつてデータの移動ができる．
- ・ データが Tree 構造をもっている．

第1表 FORTRAN, ALGOL, COBOL の比較

| | FORTRAN | ALGOL | COBOL |
|------------|--|---|---|
| 使用する文字 | A~Z, 0~9, =+* / () , .\$ | a~z, A~Z, 0~9 +-x / + ↑ < ≤ ≥ > * ≡ ≡ ⊃ V ^ _ , . ! 0 ; ; () [] " " | A~Z, 0~9 +-* / = \$, . ; " () < > |
| identifier | 英数字の組合せ 1 字目は英字で始まる 長さは6字以内 | 英数字の組合せ 1 字目は英字で始まる 長さは任意 | 英数字の組合せ, " - " が中に入つてもよい 英字を1字含むこと 長さは30字以内 |
| label | 5桁以内の符号なしの整数 | 同上および符号なしの整数 | 同上および符号なしの整数 |
| データのタイプの定義 | 1 桁目できめ宣言せず (FORTRAN IVでは宣言もある) | 使い前に宣言する | DATA DIVISIONで定義 |
| labelの定義 | スペースとメント番号欄(1~5col.)に書く。 | labelと":" | Col. 8から始まるlabelと"."とそれに続くスペース |
| データの単位 | 語 単 位 | 語 単 位 | 文 字 単 位 |
| データの構造 | COMMON 以外はバラバラで独立 | block 内でそれぞれ独立 | 77 以外は tree 構造 |
| データ | 整数, 浮動小数点数, Boolean, 2倍精度数, 複素数, Hollerith data. | 整数, 浮動小数点数, Boolean, (string) | 整数, 小数点のある数, 英数字の item, group item, レコード, フォイル |
| array | 最高3次元 大きさ固定 (FORTRAN IVはadjustable) dimensionあり | 次元数任意 大きさはdynamicにきまる | 最高3次元 大きさは通常固定 |

| | FORTRAN | ALGOL | COBOL |
|---------------------------|--|---|-------------------------------------|
| subscript | C, V, V ± C, C * V C * V ± C' | 任意の数式 | 整数と整数の変数 |
| wordの切れ目 | *, /, =, (,), など DO I=J, K REAL A, B, C } など例外あり | +, -, *, [,], goto, for, until など delimiter | スペース, , , ; , . とそれに 続くスペース |
| statementの 切れ目 | 次に continuationのないカー ドの終り | ; | ; , THEN, . , とそれに続く スペース, 次の動詞 |
| statementの タイプの決定 | 全体を見渡す | 最初の delimiter | 最初の key word |
| 算術式 | simple arithmetic expressionのみ mixed modeは不可 | Boolean, designational expression も可 | simple arithmetic expressionのみ |
| 組み込み サブルーチン | SIN, SQRT, EXP, TAN, DIM, MAX など | cos, abs, sqrt, ln, exp, entier など | なし |
| function type サブルーチン | arithmetic statement function. FUNCTION subprogram | type procedure | なし |
| procedure type のサブルーチン | SUBROUTINE subprogram | procedure | DEFINE |
| サブルーチンの 呼び出し | function name CALL subroutine name | procedure name | new verb name PERFORM INCLUDE |
| remarks | 後から文法が整備されたので作成 上の問題は少い. | 文法は非常にスツキリしているが すべてを完全に実現するのはむず かしい. | 読みやすさに重点をおいているた め冗長度が多い. |

2.2 各言語の問題点

2.2.1 FORTRAN

A) delimiter の不完全さ

DOとかREALなどが必ずしも delimiter となるとはかぎらないために、ステートメントのタイプがステートメント全体を見渡さないと決定できない(右側は同じ意味のALGOLプログラム)。

| | |
|-------------|--|
| REALA, B, C | real A, B, C |
| REALA=B+C | REALA:=B+C |
| DO 2I=J, K | for I:=J step 1 until K do |
| DO 2I=J+K | DO 2I :=J+K |

B) EQUIVALENCE

| | |
|-------------|------------------------|
| DIMENSION | A(2), B(2), C(3), D(2) |
| COMMON | A, B, C |
| EQUIVALENCE | (C(3), D(1)), (B, E) |

上のような specification statement があるとき、その番地の割りつけは次の左のようになる。もし EQUIVALENCE がなければ右のようになる(1000語の計算機とした)。

FORTRAN II

| | | |
|-----|-----------|------|
| 999 | C(1) | A(1) |
| 998 | C(2) | A(2) |
| 997 | C(3) D(1) | B(1) |
| 996 | D(2) | B(2) |
| 995 | B(1) E | C(1) |
| 994 | B(2) | C(2) |
| 993 | A(1) | C(3) |
| 992 | A(2) | |

| | |
|-------------------|-------------------|
| EQUIVALENCE がある場合 | EQUIVALENCE がない場合 |
|-------------------|-------------------|

EQUIVALENCE が COMMON や DIMENSION に関連して使われると番地割りつけは非常に複雑になる。しかも EQUIVALENCE はプログラムのどこに来てもかまわないので、ソースプログラムをいつたん全部読んでみるまでは番地の割りつけをすることができない。

2.2.2 ALGOL

A) procedure の recursive call

```
real procedure SUM(n); integer n; array a[1:n];
  if n=0 then SUM:=0 else
    SUM:=a[n]+SUM(n-1)
```


このような procedure の recursive-call については実現が難しいわりに使用することとはまれでこういった自分自身を呼ぶ procedure の呼び出しは禁止している ALGOL コンパイラは非常に多い。実際にこの例も次の様にするのが普通で効率も良い。

```

real procedure SUM(n);
value n; integer n; array a[1:n];
  begin integer i; real s;
    s := 0;
    for i := 1 step 1 until n do s := s + a[i];
    SUM := s
  end

```

B) procedure の名前による呼び出し

```

begin integer i; real array a[1:n], b[1:n]; real s;
  procedure summ(s, f, n); real s;
    begin s := 0;
      for i := 1 step 1 until n do s := s + f
    end;
  summ(S, a[i], 100); ..... (1)
  summ(S, b[i × 2], 100); ..... (2)
  summ(S, 1/i - ln(i), 100); ..... (3)
end

```

のプログラムで(1), (2), (3)で呼んだ結果は次のようになる。

- (1) $S = a[1] + a[2] + \dots + a[100]$
 (2) $S = b[2] + b[4] + \dots + b[200]$
 (3) $S = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{100} - (\log 1 + \log 2 + \dots + \log 100)$

C) Type

procedure の formal parameter で type の宣言していないものはとりあつかいには注意を要する。

```

begin real a, b, c, d; integer i, j;
  procedure P(x, y, z, w);
    begin z := x + y;
      w := x + y
    end;
  P(a, b, c, d); ..... (1)

```

$P(i, j, c, d)$ (2)

end

この例で(1)で呼ぶと c には正しく a と b の real の和が入るが d は未定義となる。(2)で呼ばれば両方とも valid になる。このように procedure の body は何通りものコンパイルをするか、パラメータのタイプを実行時に判断して演算を変えなければならないことがある。

2.2.3 COBOL

A) word separatorがあつてもなくてもかまわないため全く同じものに何通りかの書き方ができる。

```
MOVE A TO B C
MOVE A TO B, C
MOVE A TO B, AND C
```

はすべて同じ。

```
MOVE A TO B ,AND C
```

は誤り。コンマの前はブランクではいけないし、後はブランクでなければいけない。statement separator (; と THEN) についても同様。

B) 中間結果

```
COMPUTE A= B*C*D/(E*F)
```

なる式をコンパイルする際に、文法通り有効数字を失なわないように中間結果は十分な桁数をもつていなければならない (COBOL-61 EXTENDED) とすると、変数がそれぞれ 10 桁ある場合には中間結果の桁数は非常に龐大になる。実際の事務計算ではこのようなことはほとんどないが。

C) 複数個のタイプのレコードをもつファイル。

```
DATA DIVISION.
FILE SECTION.
FD A-FILE LABEL RECORD IS OMITTED
   DATA RECORDS ARE ABLE, BAKER, CHARLY.
01 ABLE.
   02 CARD-NO SIZE IS 1
     88 TYPE-1 VALUE IS 1.
02
```

⋮

```

01 BAKER.
    02 CARD-NO    SIZE IS 1
        88 TYPE-2    VALUE IS 3.
    02
      :
      :
      :
01 CHARLY.
    02 CARD-NO    SIZE IS 1
        88 TYPE-3    VALUE IS 3.
    02
      :
      :
      :

```

上記のようなデータの指定のあるとき

```
READ A-FILE; AT END GO TO SOMEWHERE.
```

ではA-FILEのどのレコードを読んだのか解らない。実際に使う前に

```

IF TYPE-1 THEN MOVE ABLE TO WORK-1 OTHERWISE
IF TYPE-2 THEN MOVE BAKER TO WORK-2 OTHERWISE
MOVE CHARLY TO WORK-3.

```

とすればよいが、condition nameを使わずに、

```
IF CARD-NO IN ABLE EQUALS "3" THEN MOVE .....
```

としてまだ解らないrecord-nameで修飾するのは嫌な気持である。

D) pictureの終りのピリオド

DATA DIVISIONで

```

05 ALPHA PICTURE IS 99.
05 BETA  PICTURE IS 99..
05 GAMMA PICTURE IS 99. SYNCHRONIZED RIGHT.

```

なるデータの指定では実際のpictureはそれぞれ

```

ALPHA    99    ( 2ケタ )
BETA     99.   ( 3ケタ )
GAMMA    99.   ( 3ケタで1 word )

```

である(numeric literalで99.は誤りである)。

E) SIZE ERROR

例えば

MULTIPLY A BY B, C, D AND E ON SIZE ERROR
GO TO SIZE-OVER.

でSIZE-OVERにコントロールが移つたときにはB, C, D, Eのうちどれがオーバーフローしたかわからないし, またそのうちのいくつがオーバーフローしたかもわからない.

F) IFにおける省略形

IF A=10, B, C OR D

は

IF A=10 OR A=B OR A=C OR A=D

のことである. また,

IF A EXCEEDS B OR EQUALS B AND X EQUALS Y
THEN IF GREATER THAN B MOVE C TO B.

は

IF A EXCEEDS B OR (A EQUALS B AND X EQUALS Y)
THEN IF X IS GREATER THAN B MOVE C TO D.

G) COPYと修飾

DATA DIVISIONで

```
01 A
    02 B
        03 C
        03 D
    02 E
    02 F COPY G
    02 G
        03 C
            04 H
            04 I
    02
```

なるデータの指定があるとき

```
H IN C IN G IN A
H IN C IN G
H IN G
```

はいずれも同じものをさして正しく,

```
H IN C
H IN A
```

はユニークでないので誤りである。修飾はユニークになりさえすれば適当に省略してかまわないので、コンパイラは大変である。

H) fixed portion

SEGMENT LIMIT から 49 までの優先番号をもつ SECTION は番号の小さい順に記憶装置に入るだけ fixed portion (常時記憶装置にある) に入れるが、それがわかるのはコンパイルのほとんど最後の段階で機械語になるときにきまるので、オペランドが fixed portion に入っているか否かによつてコンパイルの違うものについては一番最後までオブジェクトプログラムは確定しない。

3. コンパイルの方法

普通コンパイルするにはソースプログラムを読み込みながら文法的な誤りを検査して、適当なオブジェクトプログラムを作り出すのであるが、その方法はそのプログラムの使い方、下に持っている中間言語の性能、計算機の大きさや構成などによつて違ひし、無論言語の相違によつても異なってくる。

一般にコンパイル時に手間をかければ、効率のよいオブジェクトプログラムが出てくるがコンパイルに時間がかかる。これと反対に、実行時のための各種のサブルーチンを多く用意しておいてコンパイラはそれにリンクをとらせ、いろいろな判断は実行時にやらせるようにすれば実行時間は遅くなるがコンパイルは簡単になる。

3.1.1 使い方によつて

ルーチンワークをするものについてはコンパイルに時間をかけていいオブジェクトプログラムを出すようにし、1 回限りの仕事についてはコンパイルは手早くやるが実行時の効率はよくないといつた二通りのコンパイラを用意しておいて使い方によつて任意に選択できると良い。

またこれとはややニュアンスが違ひが実行時の速度を早くするか、使用する命令数を少なくするか選択できるようになっている場合もある。

3.1.2 中間言語によつて

コンパイラはソースプログラムを直接機械語には変換しないで、いつたん既製のアセンブラなどの中間言語に落とし、それ以後の処理はアセンブラにまかせるといつたコンパイルのやり方は非常に多い。この場合アセンブラの性能によりコンパイルの方法は異なり、ただ機械語を記号で書くだけのような簡単なアセンブラでは、コンパイラの労力は直接機械語に落とすのとアセンブラに落とすのとではあまり変りがない。アセンブルするだけ翻訳時間が増えて損になる場合もある。しかしながら、FORTRAN プログラムの中に一部アセンブラで書いた

ものを入れたいとか、他の言語もすでにアセンブラを通してるときなどプログラムの連結をはかるためには中間言語を媒介とするのは通例で便利である。

アセンブラがもつと強力で、各種のマクロ命令や IOCS など含み、しかも条件付翻訳ができるときにはコンパイラはアセンブラに落す方が簡単であるし効率も良い。特に条件付翻訳は良いオブジェクトプログラムを作り出すためには非常に有効でコンパイラの中間言語として是非ともそなえていたものである。

3.1.3 計算機によつて

主記憶装置が十分あつてコンパイラが全部入り、しかもコンパイルされたオブジェクトプログラムも十分入る余裕があれば、中間結果を外部記憶装置に出すわずらわしさをなく、翻訳時間も短くて非常に好都合である。しかし、ルーチンワークもの場合は翻訳時間がよほど短くないかぎり、機械語に変換しておいた方が得のようである。

これとは逆に比較的小さな計算機で、紙テープやカードのように非常に遅い入出力装置しか持っていない場合、文法にいろいろな制限をつけて言語を簡単にし、中間結果を出さずに、ソースプログラムを全部読み終るとオブジェクトプログラムが記憶装置のコンパイラ以外の部分に完成するようにしておくとそのまま実行に移れて手軽で使いよい。一般に文法にかなりの制限をつけても実用上それほどさしつかえない場合が多いようである。

多くの場合磁気テープやディスクに中間結果を書き出して何回かそれをやりとりしてオブジェクトプログラムを作り出すのであるが、そのバスはオブジェクトプログラムの効率とのかねあいであるが少いにこしたことはない。

一般にコンパイルに手をかければ良いオブジェクトプログラムができるし、コンパイルを簡単にするには、オブジェクトプログラムができるだけサブルーチンを使うようにすればよい。しかし小さい計算機ではサブルーチンだけで記憶装置がいつばいになつてしまふこともあり、小さい計算機程手間をかけて良いプログラムを出さなければならない場合もある。

この他 push down memory をもっている計算機では、算術式は polish notation に直すだけでいいし、procedure の recursive call も比較的簡単にでき、コンパイル時に頻繁に使う stack にも好都合である。この他リストの処理が簡単にできる命令とか table look at ができるとかいつたことはコンパイラにとつて有利になる。

3.2 コンパイルのしかた

算術式やブロック構造の処理などコンパイラの中核となるべき部分のテクニックについていくつかの文献から抜萃して紹介する。COBOL の作り方については [12] に詳しい。

3.2.1 算術式 (Arithmetic expression)

コンパイラの主格的存在たる算術式の翻訳処理方法として、今日種々様々な方法が考案されている。これらの処理方法は

- 1° 逐次処理方式 (Sequential translation)
- 2° 非逐次処理方式 (Non-Sequential translation)

の二種に大別できる。

逐次処理方式とは、読み込みながら、オブジェクト・プログラムが出せるところへ来たら、次々と翻訳処理を行つてゆく方法で、ソース・プログラム自体は必要最小限の部分だけしか記憶しない。これに対し、非逐次処理方式はソース・プログラムの一つのステートメントを一たん全部読み込んで、全体を見渡してからオブジェクト・プログラムを作成するという方法である。

1° スタックを用いる方法 [1][5]他

この処理方式の根本原則は LIFO (Last-in-first-out) ということである。この処理方式では、ソース・プログラムを一時的に記憶しておくためにスタック (棚; stack, push-down, cellar) を利用する。通常各種演算子を保持するためのものと、変数、定数、および表示形関係 (被演算数) を保持するためのものとの二種に別けられる。変数ないしは定数が読み込まれたならば、これに対応した storage location を被演算数のスタックへ保持する。演算子が読み込まれたときには、演算子のスタックの一番上のものと比較し、翻訳処理を行うか、すなわちオブジェクト・プログラムを出すか、この演算子をスタックに保持するかを優先順位により決定される。この演算子の優先順位 (hierarchy) を行列の形に整理したものが解説行列 (translation matrix) である。

解 説 行 列

| 新しく読み込 棚の一番 上にある演算子 | := | (| +, - | x, /, +, NEG | ↑ |) | ; |
|---------------------------|---------------|----|------|-----------------|-----|---------------|----------------|
| := | SR | SR | SR | SR | SR | SR | PRP |
| (| SR | SR | SR | SR | SR | PRD | PRP |
| +, - | SR | SR | PRD | SR | SR | PRP | PRP |
| x, /, +, NEG | SR | SR | PRP | PRD | SR | PRP | PRP |
| ↑ | SR | SR | PRP | PRP | PRD | PRP | PRP |

SR : stack and Read

PRP : Pop-up and Repeat

PRD : Pop-up and Read

すなわち、簡単に説明すると、新しい演算子が、演算子のスタックの一番上にある演算子に比べて、その優先順位が高い場合は、その演算子はスタックに保持 (stack) され、低いあるいは同順位の場合には、スタックに保持されていた優先順位の高いあるいは同順位の演算子が飛び出し (pop-up) 翻訳処理が行われるのである。

例] $E := (A \times B + C \times D)$

| 演算子の棚 | 新しく読み込んだ演算子 | オペランドの棚 | オブジェクトプログラム |
|-----------------|-------------|---------------------------------|---|
| ϕ | E | ϕ | |
| ϕ | $:=$ | E | |
| $:=$ | $($ | E | |
| $:= ($ | A | E | |
| $:= ($ | \times | E, A | |
| $:= (\times$ | B | E, A | |
| $:= (\times$ | $+$ | E, A, B | $A \times B \rightarrow \text{Acc.}$ |
| $:= ($ | repeat | $E, \text{Acc.}$ | |
| $:= (+$ | C | $E, \text{Acc.}$ | |
| $:= (+$ | \times | $E, \text{Acc.}, C$ | |
| $:= (+ \times$ | D | $E, \text{Acc.}, C$ | |
| $:= (+ \times$ |) | $E, \text{Acc.}, C, D$ | $\text{Acc.} \rightarrow \text{Temp 1}$ $C \times D \rightarrow \text{Acc.}$ |
| $:= (+$ | repeat | $E, \text{Temp 1}, \text{Acc.}$ | $\text{Temp 1} + \text{Acc.} \rightarrow \text{Acc.}$ |
| $:= (-$ | repeat | $E, \text{Acc.}$ | |
| $:=$ | ; | | $\text{Acc.} \rightarrow E$ |
| ϕ | | ϕ | |

なお、穴倉方式と呼ばれる、優先順位の高いあるいは同順位の演算子が読み込まれたときには、これをスタックし、低いものが来たときに初めてスタックの上の方から翻訳処理するという方法、前述の如く、文法構造の状態をスタックする方法等スタックを用いる方法も数多くある。

2° カッコを挿入する方法 [2]

この方法は、FORTRAN の算術式を処理するために考えられた非逐次翻訳方法である。オブジェクト・プログラムが、作られるまでには、何回もの scan, 変換, 整理が行なわれる。この方法の特徴は、operator の強さを表わすためにカッコを挿入して、算術式を operator と operand の組からなる string に分解して、それぞれの組について、位置づけ (レベリング) を行い、そのレベルをしらべることによつて、計算順序を決めて行くことと、算術式の中に共通な部分算術式が現われたときには、その部分の計算を 1 度ですますような最適化が、行なわれることである。

翻訳の過程は、次の 5 段階に分けられる。

- i) Reduction
- ii) 正規化
- iii) レベル分析
- iv) 最適化
- v) コンパイルレイション

以下これらについて、その概要を述べる。

1) Reduction

算術式の定数、添字つき変数を、それと mode が同じで、その算術式に現われない name で置き換える。

2) 正規化

Operator の優先順位によつて、Operator と Operand との間、カッコおよび、記号を挿入する。その方法は、次のとおりである。

- i) $A**B \rightarrow A)***(\oplus B$
 $A * B \rightarrow A))*(**(\oplus B$
 $A / B \rightarrow A)) / (**(\oplus B$
 $A \pm B \rightarrow A)) \pm (**(\oplus B$

ii) 算術式の両端と算術式に現われたカッコについては、次のようにする。

- 左端, ($\rightarrow +(**(\oplus$
- 右端,) $\rightarrow))$

(例) $-A+B*C$

という算術式を考えると、次のような標準形に変換される。

$$-(**(\oplus A)))+(**(\oplus B))*(**(\oplus C))$$

3) レベル分析

標準形の operator (\diamond_i) と operand (ϕ_i) との一組を考へて、その算術式における位置を示すためにレベル番号 (C_i) を付け、triple (C_i, \diamond_i, ϕ_i) からなる string $\pi(\phi)$ (production) を作る。 \diamond_i, ϕ_i を次のように定義する。

- \diamond_i が null で、 $\phi_i =$ あるいは、
- $\diamond_i \in \{+, -, *, **, /, \oplus\}$ で、 ϕ_i が name または (

Production のつくり方

| $\phi_i = ($ | $\phi_i = \text{name}$ | $\phi_i =)$ |
|--|--|---------------------------|
| $\pi_i \rightarrow \pi_i (C_i, \diamond_i, N_i)$ | $\pi_i \rightarrow \pi_i (C_i, \diamond_i, \text{name})$ | $\pi_i \rightarrow \pi_i$ |
| $N_{i+1} = N_i + 1$ | $N_{i+1} = N_i$ | $N_{i+1} = N_i$ |
| $C_i = N_i$ | $C_{i+1} = C_i$ | $C_{i+1} = K'_i$ |
| $A_{i+1} = A_i + 1$ | $A_{i+1} = A_i$ | $A_{i+1} = A_i - 1$ |
| $K_{i+1} = (K_i, C_i)$ | $K_{i+1} = K_i$ | $K_{i+1} = \bar{K}_i$ |

(K_i, C_i) は、数列 K に C_{i+1} を続けることを意味し、 K'_i は、 K の最後の要素、 \bar{K}_i は、 K から最後の要素を取り去つたものを意味する。

ただし、 $N_1 = 1, C_1 = A_1 = 0, K_1 = \pi_1 = \text{null}$ で、 $\pi_i \rightarrow \pi_i E$ と変換されたとき、それを π_{i+1} とおく。あるレベル番号 C を持つ triple の集合をレベル C の segment (S_C)、それに属す triple の数を length とする。

(例) 前の例を用いると、次のような production が得られる。

| | | | | | | | | | | | |
|---------------------|-----|------------|------|------------|-----|------|------------|----|-----|------|----|
| $\diamond_i \phi_i$ | - (| * (| ** (| $\oplus A$ |) |) |) | +(| * (| ** (| |
| i | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | |
| N_i | 1 | 2 | 3 | 4 | 4 | 4 | 4 | 4 | 5 | 6 | |
| | | $\oplus B$ |) |) | * (| ** (| $\oplus C$ |) |) |) | |
| | | 11 | 12 | 13 | 14 | 15 | 16 | 17 | 18 | 19 | 20 |
| | | 7 | 7 | 7 | 7 | 8 | 9 | 9 | 9 | 9 | 9 |

$$\pi(\phi) = (0, -, 1)(1, *, 2)(2, **, 3)(3, \oplus, A)(0, \pm, 4)$$

$$(4, *, 5)(5, **, 6)(6, \oplus, B)(4, *, 7)(7, **, 8)(8, \oplus, C)$$

4) 最適化

i) 標準形になおしたときには、多くのカツコを挿入したが、最適化の第1段階は、これらの余分なカツコを削除する。それは、 $\pi(\phi)$ を後からながめて行つて、triple i が、length 1 の segment で、 \diamond_i キーならば、その triple を削除し、 ϕ_i をすぐ前の triple の3番目の要素に置き換える。

(例) $\pi(\phi) = (0, -, A)(0, +, 4)(4, *, B)(4, *, C)$

ii) $\pi(\phi)$ を低レベルの順序にならべかえる。これを $\bar{\pi}(\phi)$ とすると、

$$\bar{\pi}(\phi) = S_1 S_2 \dots S_L$$

$$S_C = (C, \diamond_C^1, \phi_C^1) \dots (C, \diamond_C^{\lambda_C}, \phi_C^{\lambda_C}) \text{ である。}$$

iii) 部分算術式の処理

高レベルの segment S_L から始めて、すべての S_j ($j < i$, $i \leq L$) について、 $S_i = S_j$ かどうか調べる。 $S_i = S_j$ のときには、 S_j を $\bar{\pi}(\phi)$ から削除し、他の segment で $\phi_k = j$ となっている所を $\phi_k = i$ にする。

(例) $\phi = A * (B * C) + \text{SINF}(A * (B * C))$

$\bar{\pi}(\phi) = (0, +, 1)(0, +, 14)(1, *, A)(1, *, 7)(7, *, 8)(7, *, C)$

$(14, \oplus, \text{SINF})(14, \oplus, 16)(16, *, A)(16, *, 22)(22, *, B)(22, *, C)$

$\bar{\pi}(\phi) = (0, +, 16)(0, +, 14)(14, \oplus, \text{SINF})(14, \oplus, 16)(16, *, A)$

$(16, *, 22)(22, *, B)(22, *, C)$

iv) それぞれの計算機の特徴を考慮して、できるだけレジスタ間のデータのやりとりを少くするように、すぐ後の segment との関係を見て、triple を適当に入れ換える。

5) コンパイルレイション

最適化された production を、オブジェクトプログラムへ翻訳する。この翻訳は、高レベルの segment から行なわれ、segment 内では前の方から行なわれる。

3° 木構造を用いる方法 [6]

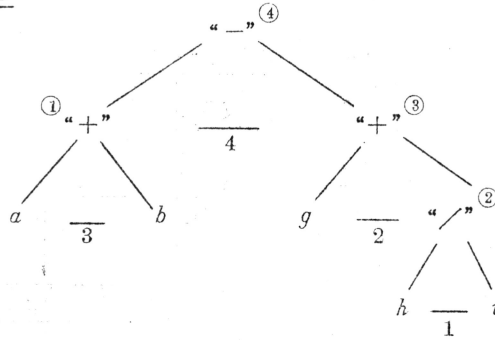
この処理方式は通常のスタック方式を用いた場合よりも多少なりとも効率のよいオブジェクト・プログラムを作成することを目的としている。

先ずソース・プログラムを木構造に変換する。この場合、その節 (node) に演算子を、葉 (leaf) に被演算数をもつ木構造とする。

木構造が形成されたならば、次の流れ図 (flow chart) に示すアルゴリズムに従って、その木構造の根 (root) から始めることにより翻訳処理を行うのである。

例] $a+b-(g+h/i)$

木構造



ただし①～④は部分木 (sub-tree) の形成順序を、 $\bar{1} \sim \bar{4}$ は翻訳処理の行われる順序を示す。

| 通常スタック方式を用いた場合に作成されるプログラム | 木構造を用いた場合に作成されるプログラム |
|--|--|
| $a+b \rightarrow \text{Acc.}$ | $h/i \rightarrow \text{Acc.}$ |
| $\text{Acc.} \rightarrow \text{Temp } 1$ | $\text{Acc.}+g \rightarrow \text{Acc.}$ |
| $h/i \rightarrow \text{Acc.}$ | $\text{Acc.} \rightarrow \text{Temp } 1$ |
| $\text{Acc.}+g \rightarrow \text{Acc.}$ | $a+b \rightarrow \text{Acc.}$ |
| $\text{Acc.} \rightarrow \text{Temp } 2$ | $\text{Acc.}-\text{Temp } 1 \rightarrow \text{Acc.}$ |
| $\text{Temp } 1 \rightarrow \text{Acc.}$ | |
| $\text{Acc.}-\text{Temp } 2 \rightarrow \text{Acc.}$ | |

4° Polish表示に翻訳する方法 [7]

このPolish表示 (Polish notation) はポーランドの論理学者Lukasiewicz によって導入された表示法であるが、この表示法が算術式においてカッコを必要としない (parenthesis-free) 表示法であることから、ソース・プログラムを一たんPolish表示に変換しておけば、オブジェクト・プログラムに翻訳することが容易になるという特徴を備えている。特に、KDF9, B-5000のようにpush-down memory を金物でもっている機械では、この表示法を直接受け入れてくれるのでコンパイルは非常に簡単になる。

このPolish表示に翻訳する処理方法は、演算子用のスタックのみを用いて逐次処理するのであるが解読行列は1°の場合と全く同じでよい。

翻訳処理手順

- 1) 被演算数が読み込まれた場合は、直ちにこれをアウト・プットする。
- 2) 演算子が読み込まれると、スタックの最上位の演算子とその優先順位を比較し、高い場合には、スタックする。同順位あるいは低い場合には、スタックの最上位が読み込まれた演算子の優先順位に比し低くなるまで、スタック内の演算子を順次アウト・プットする。その後、その演算子をスタックする。
- 3) 開きカッコが読み込まれた場合には、これを直ちにスタックする。
- 4) 一方、閉じカッコが読み込まれた場合には、それに対応する開きカッコが表われるまで順次スタック内の演算子をアウト・プットし、その開きカッコをスタックから取り除き、次を読み込む。
- 5) ステートメントの終止記号“;”が読み込まれた場合には、スタック内の演算子を順次アウト・プットすればよい。

例 $g := a + b \times (c - d) \div e - f ;$

| | 棚 | 読み込んだもの | オブジェクトプログラム | | 棚 | 読み込んだもの | オブジェクトプログラム |
|----|-----------------------|----------|-------------|----|--------------------|---------|-------------|
| 1 | ϕ | g | | 12 | $:=, +, \times, ($ | repeat | “-” |
| 2 | ϕ | $:=$ | g | 13 | $:=, +, \times$ | + | |
| 3 | $:=$ | a | | 14 | $:=, +$ | repeat | “×” |
| 4 | $:=$ | $+$ | a | 15 | $:=, +, \div$ | e | |
| 5 | $:=, +$ | b | | 16 | $:=, +, \div$ | - | e |
| 6 | $:=, +$ | \times | b | 17 | $:=, +$ | repeat | “÷” |
| 7 | $:=, +, \times$ | $($ | | 18 | $:=$ | repeat | “+” |
| 8 | $:=, +, \times, ($ | c | | 19 | $:=, -$ | f | |
| 9 | $:=, +, \times, ($ | $-$ | c | 20 | $:=, -$ | ; | f |
| 10 | $:=, +, \times, (, -$ | d | | 21 | $:=$ | repeat | “-” |
| 11 | $:=, +, \times, (, -$ |) | d | 22 | ϕ | | “:=” |

オブジェクトプログラム

$g a b c d - \times e \div + f - :=$

3.2.2 ブロック構造他 [3]

- 1) Block構造
- 2) ProcedureのRecursive Call
- 3) Array ElementsのDynamic Allocation
- 4) Own Variable
- 5) Call by ValueとCall by Name
- 6) Type

以上のような点が問題になると思われるので、これらの意味を考え、具体的な処理の一例として、Whetstone Compiler [3]をこの点に限定して紹介する。

1) Block構造

ALGOLが、blockを、そのプログラムの最小の構成単位とすることは特徴の一つである。ある一つのblockのheadでdeclareされたquantityは、そのblockの内部でのみ意味をもつ。

あるblockが、他のblockをその内側に含んでいるとき、後者は、前者より深い部分にあると考えると、それぞれのblockに深さの度合を表わす正の整数を対応させるものとする。深さ n のblockが実行されるときには、意味をもつquantityは、深さ $n-1$, $n-2$, \dots , 2 , 1 のblockにおいてdeclareされたものだけであり、しかも、それらのblockは、より大きい深さをもつものを、それぞれ内部に含む関係にある。

Whetstone Compilerでは、ALGOLで書かれたプログラムは、one-passで中間言語(object program)に変換され、それが、Control Routineによつて解説されながら実行される。

object programに変換されたとき、variable nameは、自分がdeclareされたblockのblock number (上に述べた深さ)と、その中でそのlabelが相当する番地の他に、自分がdeclareされたblockのblock numberを持つている。

blockとprocedureは、対等に扱われる。

新しくblockに入るときは、その新しいblockのblock numberと、その中でdeclareされたlocal variableの個数をparameterとして持つobject program命令($BE(n, a)$, procedureのときは $PE(n, a)m$ で、 m はパラメーターの数)が置かれる。

object programがControl Routineによつて実行されるときは、すべての仕事はStackを用いて行なう。新しいblockに入ると共に、そのblockの前後関係を示すlink data (3語からなる)をまずstackし、その上に、そのblockでdeclareされた

local variable のための場所を stack し、さらにその上の部分の stack を用いながら現在の block での作業を実行する。

この block が end に到達して完了すれば、その block のための stack は link も共に取り去つてしまう。end に達する前に他の block に入つてしまえば、また同じように stack を重ねて行く。このようにすれば、現在 valid な quantity は、この stack の下積みになつているものの中にあり、それらのうちで、link data をたどつて“含む”関係にある block の quantity のみが現在 valid であるといえる。

例.

```

begin real a1;
  procedure Q2;
    begin real b2, c2;
      ...
      L2:begin real d3;
        procedure R4;
          begin real f4, g4;
            ...
            L4:g4:=0
          end;
        L3:begin real h4;
          ...
          M4: R4;
          ...
        end
      end
    end
  end;
P1:begin real i2, j2;
  ...
  P2:begin real l3;
    N: Q2;
    ...
  end
end
end
end

```

上の ALGOL プログラムの object program は、次のようになる。

| loc. | op. | par. | rem. |
|------|--------|--------|--------------------|
| 0 | CBL | | call program block |
| 1 | UJ | 603 | |
| 4 | BE | (1, 1) | program block |
| 7 | UJ | 403 | |
| 10 | PE | (2, 2) | procedure Q2 |
| 14 | : | : | |
| : | : | : | |
| 100 | CBL | | call block L2 |
| 101 | UJ | 402 | |
| 104 | BE | (3, 1) | block L2 |
| 107 | UJ | 205 | |
| 110 | PE | (4, 2) | procedure R4 |
| 114 | : | : | |
| : | : | : | |
| 200 | TICO | | g4 := 0 |
| 201 | ST | (4, 4) | |
| 204 | RETURN | | R4 end |
| 205 | CBL | | call block L3 |
| 205 | UJ | 401 | |
| 209 | BE | (4, 1) | block L3 |
| 212 | : | : | |
| : | : | : | |
| 300 | CFZ | 110 | call function R4 |
| 303 | : | : | |
| : | : | : | |
| 400 | RETURN | | block L3 end |
| 401 | RETURN | | block L2 end |
| 402 | RETURN | | procedure Q2 end |
| 403 | CBL | | call block P1 |
| 404 | UJ | 602 | |
| 407 | BE | (1, 2) | block P1 |
| 410 | : | : | |
| : | : | : | |
| 500 | CBL | | call block P2 |
| 501 | UJ | 601 | |
| 504 | BE | (2, 1) | block P2 |
| 507 | CFZ | 10 | call function Q2 |
| 510 | : | : | |
| : | : | : | |
| 600 | RETURN | | block P2 end |
| 601 | RETURN | | block P1 end |
| 602 | RETURN | | block end |
| 603 | FINISH | | |

上の object programの中で...の所は、新たに block に入る作業を含まないようなプログラムであると仮定している。また 100, 200, ... の loc. は便宜上書いたものである。

この object program が実行されたときの loc. 200 のところにおける stack の状態は図 1 のようになる。

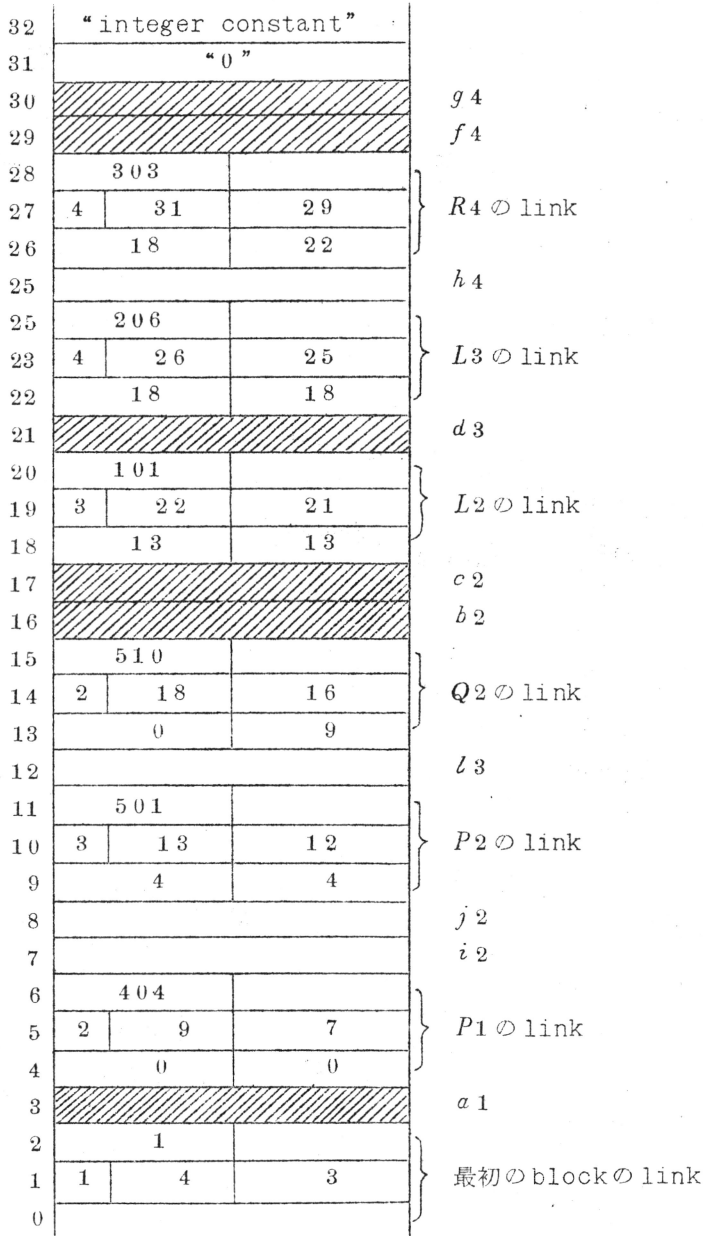


図 1 loc. 200 における stack

link data 3語の構成は

| | | |
|-----|----|----------|
| RA | | m. c. l. |
| BN | WP | FP |
| S C | | D C |

となっており、D C (dynamic chain) をたよりにして S C (static chain) をたどれば、現在 valid なものを知ることができる。この例で、現在 valid (accessible) であるものは斜線部分である。

2) Procedure の Recursive Call

Procedure の中で、さらに自分自身を call することがあると、working space などが、用済みにならないうちに、また同じ作業をくり返さなければならない。またこの call は、時によつて何回くり返されるかわからないので、静的な、あるいは、平面的な allocation を行つたのでは、処理がむづかしい。実例としてあげている Whetstone Compiler のような、そのつど stack をつくりあげる方式では、簡単に扱える。

例2. 正整数の階乗

```

real procedure Fac(n); integer n;
begin
    if n ≥ 1 then go to L1;
    Fac := 1;
    go to L2;
L1 : Fac := n × Fac(n-1);
L2 : end

```

この procedure が、たとえば Fac(3) と call されたとすると、内部で Fac(2)、そのまた内部で Fac(1) が call されるので、一番内側の Fac(1) の時の stack の状態は、三重の層をなすが、Fac(1)、Fac(2) と計算が完了するごとに、一層ずつ取り除かれる。

3) Array Elements の Dynamic Allocation

array declaration の中の bound pair が、arithmetic expression であるために、その値は実行時にならなければきまらない。従つて、array element に対する割り当ては、array declaration が現われる所で、そのつど bound pair のそれぞれの値を計算して行うことになる。Whetstone Compiler では、quantity が declare された所で、その分だけの space を stack の上に積み上げている方式を取つているので array element の数が、大きくふくれたり、小さくなつたりしても問題にならない。

例 次のような declaration part をもつ block がある。この block の block number は 2 であるとして、 i, j はこの block を含む block number 1 の block で、declare された integer variable で、それぞれ address (1, 4)(1, 5) を与えられているとする。

```
begin integer M, N;
  real a;
  array A, B[i:j-3, 0:1];
  ...
  ...
end
```

上の array declaration のところの object program は次のようになる。

| loc. | op. | par. | rem. |
|------|------|-----------|-------------|
| 0 | BE | (2, 5) | Block Entry |
| 3 | TIR | (1, 4) | i |
| 6 | TIR | (1, 5) | j |
| 9 | TIC | "3" | |
| 16 | — | | $j-3$ |
| 17 | TIC0 | | |
| 18 | TIC1 | | |
| 19 | MSF | (2, 7), 2 | (2, 7)=B 2個 |

この object program が実行されるとき、 i, j の値は、その外側の block できまつていたはずで、今 $i=-1, j=4$ となつていているとして、19 の MSF の直前における stack の状態は図 2 のようである。

MSF (make storage function) は現在の stack の上部にある bound pair から、array element を refer するための関数をつくり、array identifier のためにある番地に、その関数のある場所と array element の最初のものがある場所と、0 番目の element のある場所を書き込む作業をする。

MSF の完了後の stack の状態は図 3 のようになる。

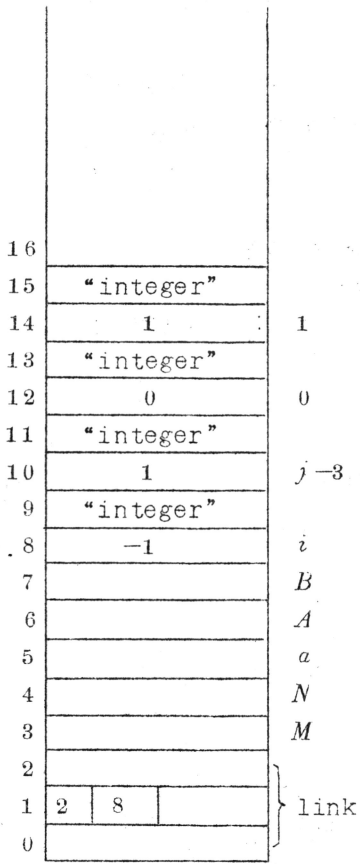


図 2

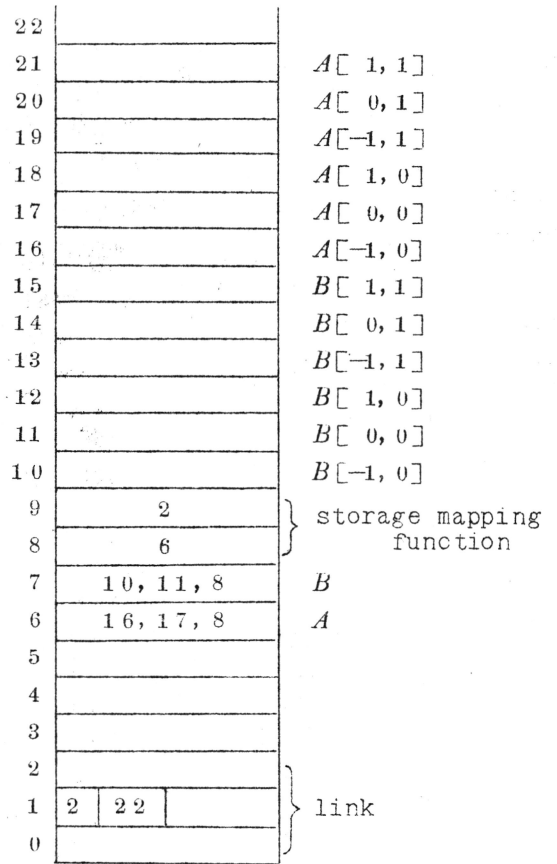


図 3

このようにして、allocateされたaddressをたとえば

$$B[0,1] := 0$$

というようにreferするときのobject programは次のようにする. INDAはBのための番地(2,7)を見て, storage mapping functionと, B[0,0]の番地が11であることとを知り, B[0,1]が13(11+1×2+0=13)であると決定することを要求する命令である.

| loc. | op. | par. | rem. |
|------|------|-------|-------------|
| 0 | TRA | (2,7) | (2,7)=B |
| 3 | TIC0 | | |
| 4 | TIC1 | | B[0,1] |
| 5 | INDA | | |
| 6 | TIC0 | | |
| 7 | ST | | B[0,1] := 0 |

4) Own variable

declarationにおいて、ownと頭書きのついたquantityは、次にそのblockに入るときまで、現在の出口における状態を保存しなければならない。他のquantityは、そのdeclarationがあるblockの出口を出してしまえば、意味を失うことから考え合せて、own quantityは、プログラムの一番外側のblockでdeclarationがなされたかのように扱えばよい。

Whetstone Compilerでは、blockの出口へ来ると、そのblockのためのstackはlinkと共に取り去つてしまう方式であるので、own variableは、stackの中へ積み込んでしまうわけにはいかない。

object programをつくる段階で、そのプログラム全体を通じて用いられたown variableの総数を数えあげ、実行段階に入るときに、まずstackの底を“あげ底”にして、その上のstackを用いて作業を開始し、ownが出てくるとに、“あげ底”の下の部分を割り当てている。

own variableの総数は、compileの段階で決定される必要があるので、own arrayに関しては、そのbound pairがinteger constantであることを制限条件としている。

またownでないvariableは、declareされると、そのつどstackの上に積みあげたのに対して、own variableは、取り除かれることがないのであるから、allocationも最初の一回だけでよい。次の例にあるAOA(Avoid own array)は、そのcontrolのために置かれた命令である。own variableに対しては、block numberが、いくつの時でも、block number 0の扱いをする。

例 own real array A[1:4];

| loc. | op. | par. | |
|------|------|----------|----------------|
| 0 | AOA | (15) | 二度目以後は、15へjump |
| 3 | TIC1 | | |
| 4 | TIC | "4" | |
| 11 | MOSF | (0,5), 1 | (0,5)=A |
| 15 | ... | | |

array identifier Aのための番地が(0,5)であるとした。

5) Call by valueとCall by Name

call by valueはprocedureのbodyに入る前にvalue assignmentをする部分をつけるだけで単純に考えてよい。call by nameはactual parameterの形によつて、procedure bodyのformal parameterに相当する部分の作業内容そのものが変わるので、問題になつて来る。

procedure bodyの compileは一回だけ行なつて、実質上、その procedure が callされるごとに actual parameterの形に従つて recompile したかのような効果を出す工夫が必要になる。

しかも、actual parameterの中に含まれる parameterは、その call statement が書かれた位置において valid なものであるが、callされる procedureの bodyの位置では validとは限らない。

Whetstoneでは、subscripted variable, expressionなどの actual parameterは、blockの形式をもつた subroutineにして、CF(call function)命令の直前におき、これを formal parameterの場所で callする処理方法をとつている。

例 procedure P の call statement

$P(-A, 5, B+C[I])$

の object programは次のようにする。

ここでこの call statementのおかれている blockの block number は2であるものとし、 A, B, C, I などの addressは A, B, C, I で表現し、procedure P のある番地も P で表現しておく。

| loc. | op | par. | |
|------|------|---------|---|
| 0 | UJ | (44) | Call Functionへjump |
| 3 | BE | (3, 0) | Block Entry |
| 6 | TRR | A | $-A$ のための subroutine block number 3 End Implicit Subroutine |
| 9 | NEG | | |
| 10 | EIS | | |
| 11 | "5" | | |
| 17 | BE | (3, 0) | $B+C[I]$ のための subroutine |
| 20 | TRR | B | |
| 23 | TRA | C | |
| 26 | TIR | I | |
| 29 | INDR | | |
| 30 | + | | |
| 31 | EIS | | |
| 32 | PSR | (17), - | Parameter Subroutine |
| 36 | PIC | (11), - | Parameter Integer Constant |
| 40 | PSR | (3), - | |
| 44 | CF | $P, 3$ | |
| 48 | ... | | |

これに対し, procedure P の declaration

```
procedure P(u, v, w);
```

```
...
...
```

の body が object program になつたとき, u, v, w に対する refer は

TFR* (Take Formal Real)

TFI* (Take Formal Integer)

などの命令によつて表現される. たとえば TFR u , という命令が $-A$ のための subroutine call を要求することになる.

actual parameter の subroutine を block 形式にしたために, actual parameter が自分自身を call しても, 大丈夫である.

例 real procedure $Q(n)$; integer n ;

```
begin ...
```

```
  P(A+B×Q(n-1));
```

```
  ...
```

```
end
```

(* Procedure declaration の formal parameter の type をすべて, specification part で declare することを制約条件としている.)

ある formal parameter を actual parameter として用いるときのために, PF (Parameter Formal) という object program 命令をおく.

6) type

ALGOL の文法を忠実に守ろうとすると, type に関する取り扱いが, 意外にわずらわしい問題となつてくる場合がある.

procedure declaration の formal parameter の type の問題もその一つといえる. actual parameter に depend してきまつてくるので, compile の段階では, 全く未定義である. (Whetstone Compiler では, procedure declaration の specification part に formal parameter に関する full specify を要求している.) 一般には, formal parameter は, 実行時に actual parameter によつて, どのように call されるかによつて, どの type も受け入れるようにしておかねばならない.

演算中の type の取り扱いも, やつかいな問題である. $+$, $-$, \times , $/$ では, 二つの operand の type に従つて, 結果が規定されているだけであるのに, $+$ は, 結果が integer であることを規定する以外に, 二つの operand が共に integer であることを規定しているなど, その例の一つである.

4. その他

使い良いコンパイラを作るためには、ただソースプログラムが翻訳できるという他に、デバックのこと、誤りの処置、他のシステムとの関連などについても十分考えに入れておかなければならない。そのために、コンパイラが龐大になつたり、オブジェクトプログラムの効率が多少落ちてもある程度は止むを得ない。

4.1 誤りの検出

ソース・プログラムの誤りを検出するのはコンパイラの一つの重要な役割りで、このためにコンパイラはかなり多く部分を割かなければならない。

プログラムの誤りには文法上の誤りとプログラム論理の間違いとあり、コンパイラは文法上の誤りについては手をかければかなり検出できるが、後者の誤りの検出にはまったく無力でほとんどできないといつてよい。

4.1.1 ソースプログラムの誤り

ソースプログラムのエラーを検出すると、その位置と原因を印刷するが、その原因については往々にして見当ちがいのメッセージが出ることがあるので、エラーのあつたステートメントやブロックの一部または全部を印刷もすると良い。エラーを起した位置については、

4.1.2 b)と同じでよく、実行時の場合よりはずつと簡単である。

誤りを検出したときの処置にもいくつかあつて

a) 誤りを発見しだいコンパイルをやめる。

これはコンパイラにとつては最も楽な方法であるが、一回のコンパイルでエラーが一つしか見つからないのでコンパイルの回数が増えて得策ではない。

b) そのパスだけは終らせる。

誤りのあつたステートメントまたはブロックはさらに検査を続けても、始めの誤りが原因で次々とエラーとなつて無意味なことが多いので、そのステートメントやブロックは無視して、ともかくそのパスだけは終らせ、それ以後もできるだけ誤りは検出しておく。

c) 何らかの方法でプログラムを矯正して、オブジェクトプログラムを作り出す。はなはだしいエラーのときは無意味だが、オブジェクトプログラムが簡単に訂正できるとき便利なが多い。

4.1.2 実行時の誤り

負の数の平方根や対数の計算とかオーバーフロー、行き先のないGO TO(COBOL)などはコンパイル時には検出できないので、どうしても実行時にチェックしなければならない。

エラーがおきたらエラーメッセージを出してその仕事をやめるとか、何らかの処置(たとへば $\sqrt{x} = \text{sign}(x) \cdot \sqrt{|x|}$, IBM7090 FORTRAN II)をして先へ進むとかするわけであるが、そのエラーメッセージにはやはりエラーの起きた場所と原因を何らかの方法で知ら

せなければならぬ。その場所については

a) オブジェクト・プログラムでエラーのわかつた番地とか、サブルーチンの中ではそのサブルーチンからの戻り番地などを印刷する。これでソース・プログラムとオブジェクト・プログラムの対応表があれば一応わかるわけだが、ローディングのとき任意に relocate してあればわからなくなってしまう。

b) ソース・プログラムのどこでエラーがおきたかわかるようになっていれば一番良いが、そのための情報を実行時に持つていなければならぬのでかなり面倒で、効率も悪くなる。

FORTRAN：上の一番近いステートメント番号から何行目のステートメントかを示す。

ALGOL：ALGOLの場合一番困難であるが、しいていえば一番近い label のついたブロックまたは procedure から何番目のブロックの何番目のステートメントということであろうか。しかしこの label も必ずしもユニークではないので厳密に言えばユニークになるまでさかのぼつて label を列挙しなければならない。

COBOL：普通は sequence number でことたりる。ただし、INCLUDE を使うとユニークでなくなることがあるので、さらに PARAGRAPH 名と SECTION 名を出せば完全である。

4.2 デバッグ

コンパイラはオブジェクト・プログラムのデバッグについても十分な配慮が必要で、そのデバッグのやり方は、モニターとかローダーの性能によつて異なってくる。

a) ソースプログラムを書くときには特にデバッグのことを考えなくとも、デバッグしたいプログラムをロードする際に、中間結果を印刷したい変数の名前、位置（ソース・プログラムの場所）、条件（たとえば、1 回おきとか、最初の 3 回だけとか、条件を満足するときだけ印刷する）、印刷のしかたなどを指定する。

このためには、オブジェクト・プログラムをローディングするときまで変数の名前やタイプなどの入つた辞書を持つていなければならない。

この方法では主役はモニターとローダーなので、コンパイラはモニターにデバッグ用の情報を与えてやればよい。

b) プログラマがソース・プログラムを書くときにデバッグのことを考えて適当なところにデバッグ用のステートメントを挿入しておく。デバッグ終了後実際の仕事をするときにはこのステートメントは無視されるかローディングの際に除かれる。

この方法では予期しなかつた場所が印刷したくなつたときは不便だし、もしコンパイルをやり直さなければとり除けないときは意味がない。

c) もしコンパイラがデバッグのことを全然考えに入れないと、ソース・プログラムとオブジェクト・プログラムの対応表を調べなければならぬので、機械語を知らない者に

はデバッグできずコンパイラの趣旨に反する。

とにかくソース・プログラムの変数の名前を使つてデバッグできるようになつてゐることが望ましい (Source language debug)。

4.3 オブジェクトプログラムの最適化

コンパイルされたオブジェクトプログラムを熟練したプログラマが十分時間をかけて作ったプログラムより効率を良くすることは不可能であろうが、コンパイル時にある程度手間をかければかなり良いプログラムにすることは可能である。

普通コンパイルするときには1つのステートメントだけしか見ないので、最適化といつてもせいぜい、1つのステートメント内で同じ計算をくりかえさないようにしたり、冗長な命令を除くといつた程度のことしかできにくい。前後いくつかのステートメントを見ればもつとよくなるはずであるが非常に難しく、現状では最適化についてはほとんどプログラマの腕に委ねられている。

この方法については条件付翻訳のための巧妙なマクロ命令を作るとか、stack に色々な目印をつけるなど多く考えられるがここでは省略して、いくつかの例をあげるにとどめる。

例 1

$$X = (A+B) * Y + C * Z ** (A+B)$$

(A+B) を 2 回計算しないで実質的に

$$T = (A+B)$$

$$X = T * Y + C * Z ** T$$

例 2 常数の計算はコンパイル時に

$$y := \text{sqrt}(2.0/3.1415927)/x$$

は

$$y := 0.7978845/x$$

例 3 因数分解

$$Y = C_1 + C_2 * X + C_3 * X ** 2 + C_4 * X ** 3$$

は

$$Y = C_1 + (C_2 + (C_3 + C_4 * X) * X) * X$$

例 4 変換の回数を減らす

COBOL の算術式で B が DISPLAY だとすると

$$\text{COMPUTE } A = B + (C+B) * 0.5$$

は、B を 2 回とも DISPLAY から COMPUTATIONAL の変換をせずに、コンパイラが COMPUTATIONAL の working-storage W を作つて

$$\text{MOVE } B \text{ TO } W$$

COMPUTE $A=W+(B+W)*0.5$

とする。

例5 冗長な命令を減らす

IF (a) m_1, m_2, m_3

は一般に

| | | |
|-----|-------|----------------------|
| JZE | m_2 | (Jump on Zero) |
| JPL | m_1 | (Jump on Plus) |
| JUC | m_3 | (Jump unconditional) |

であるが場合によつて

(イ) IF (a) m_1, m_2, m_1

m_2 ……

| | | |
|-----|-------|--------------------|
| JNE | m_1 | (Jump on Non-zero) |
|-----|-------|--------------------|

(ロ) IF (a) m_1, m_2, m_3

m_1 ……

| | | |
|-----|-------|-----------------|
| JZE | m_2 | |
| JMI | m_3 | (Jump on Minus) |

4.4 他のシステムや言語との関係

どんな計算機システムでもプログラム言語がコンパイラ1個だけということはずなないので、1つの言語で使用するデータが他の言語やプログラムシステム（たとえばSORTとかLPなど）のデータを共通に使えるようになっていなければならない。連続して異なつた言語で書いたプログラムやプログラムシステムの作業を行う際にはデータの受授がスムーズにできなければならない。これらのことは通常モニターがやってくれるので、コンパイラがモニターの監督下に入つて他と矛盾しないようになっていけばそれでよい。

すでにできているルーチンがあるとか、またどうしても一部分だけ他の言語でプログラムを作つた方が効率がよいといつたことがしばしばあつて、異つた言語が他のプログラムの中に入ることがある（例、COBOLのENTER）。

このとき一番問題になるのが identifier の連絡をどうするかということで、たとえば COBOL の

ENTER FORTRAN.

があれば FORTRAN と連絡をとる COBOL の identifier は両方の言語に矛盾しないようにそのデータはすべて word 単位になつていて、identifier もユニークで修飾の必要がなく、しかも6文字以内でなければならないといつた制限をつけて逃げるとか、コンパイラが特別に名前をつかえてあとは下のアセンブラにまかせるといつたことをしなければなら

ない。

ようするにコンパイラ（他のプログラムでも同様であるが）単独でしか動かないというのは協調性に欠けていてよろしくない。

4.5 コンパイラの保守

コンパイラ言語の文法そのものの改訂，コンパイラ自身の間違いの発見，もつと効率のよいプログラムの開発，あるいは使用者の特殊性や好みなどによつて，コンパイラの訂正が必要になることは多い。したがつて，コンパイラ自身を訂正する標準的な方法が確立されていることは必要である。

そのためには，コンパイラの動きのいろいろなレベルでのフロチャートや詳しい記述，各種サブルーチンやテーブルの機能や使い方，コンパイラを書いた言語のステートメント毎の註釈などを豊富につけて，読みやすくなつていなければならないし，またコンパイラのプログラムもできるだけ手品師的な巧妙なプログラムは使わず，標準的なテクニックのみを用いてできているとよい。

これらはコンパイラを作るものにとつてははなはだやつかいなことであるが，人の出入りはげしい今日では作つた人にしかわからないというコンパイラは融通性に欠けて作成者側にとつても好ましくない。

実際にプログラミングした人以外でもそれ程苦勞せず保守できるようになつていこともコンパイラの必須条件である。

5. あとがき

近年コンパイラを作るのが比較的簡単な syntax directed compiler ということがしばしば言われるようになり，その方法によるコンパイルの例もいくつか報告されているが [9, 10, 11]，現状ではまだオブジェクトプログラムの効率の点で劣るので広くは採用されていない。しかし，文法が多少変つても syntax そのものを入力と考えれば簡単に修正できるといつた長所があり将来有望であるがここでは経験も資料もまったく不足なので省略した。

コンパイラをコンパイラ言語で書くことも [8]，興味があるがいまのところ実用の域に達しているものはない。しかしいいものを早く完成させてコンパイラを作る作業を楽にしたいいものである。

現在最も多く使われている FORTRAN とか ALGOL とか COBOL といつたプログラム言語はみな読みやすさとか，コンパイラの作りやすさといつたことに重点をおいて作られているが，今後はプログラマが間違いを犯しにくく，しかも見てわかりやすいプログラム言語（たとえば表にするとか，絵を書くといつたような）を研究する必要があるだろう。

6. 参考文献

- [1] Samelson, K., Bauer, F. L. "Sequential formula translation" Comm. ACM 3 (Feb. 1960) 76~83.
- [2] Sheridan, P. B. "The arithmetic translator-compiler of the IBM FORTRAN Automatic Coding System" Comm. ACM 2 (Feb. 1959) 9~21.
- [3] Randell, B., Russel, L. J. "ALGOL 60 Implementation" Academic Press, 1964.
- [4] Arden, B., Graham, R. "On GAT and the construction of translator" Comm. ACM 2 (July 1959) 24~26.
- [5] 森口繁一 "ALGOL入門" 日科技連 1962.
- [6] Anderson, J. P. "A Note on Some Compiling Algorithms" Comm. ACM 7 (March, 1964) 149~150.
- [7] Randell, B., Russel, L. J. "Single-Scan Techniques for the Translation of Arithmetic Expression in ALGOL 60" J. ACM 11 (April 1964) 159~167.
- [8] Garwick, J. V. "GARGOYLE, A Language for Compiler Writing". Comm. ACM 7 (Jan. 1964) 16~20.
- [9] Conway, M. E. "Design of a Separable Transition-Diagram Compiler" Comm. ACM 6 (July 1963) 396~408.
- [10] Irons, E. T. "A Syntax Directed Compiler for ALGOL 60" Comm. ACM 4 (Jan. 1961) 51~55.
- [11] Floyd, R. W. "A Descriptive Language for Symbol Manipulation" JACM 8 (1961) 579~589.
- [12] 和田英一 "COBOL Compilerの実験報告書" 日科技連 1964年3月

本 PDF ファイルは 1965 年発行の「第 6 回プログラミング—シンポジウム報告集」をスキャンし、項目ごとに整理して、情報処理学会電子図書館「情報学広場」に掲載するものです。

この出版物は情報処理学会への著作権譲渡がなされていませんが、情報処理学会公式 Web サイトの https://www.ipsj.or.jp/topics/Past_reports.html に下記「過去のプログラミング・シンポジウム報告集の利用許諾について」を掲載して、権利者の検索をおこないました。そのうえで同意をいただいたもの、お申し出のなかったものを掲載しています。

過去のプログラミング・シンポジウム報告集の利用許諾について

情報処理学会発行の出版物著作権は平成 12 年から情報処理学会著作権規程に従い、学会に帰属することになっています。

プログラミング・シンポジウムの報告集は、情報処理学会と設立の事情が異なるため、この改訂がシンポジウム内部で徹底しておらず、情報処理学会の他の出版物が情報学広場 (=情報処理学会電子図書館) で公開されているにも拘らず、古い報告集には公開されていないものが少なからずありました。

プログラミング・シンポジウムは昭和 59 年に情報処理学会の一部門になりましたが、それ以前の報告集も含め、この度学会の他の出版物と同様の扱いにしたいと考えます。過去のすべての報告集の論文について、著作権者（論文を執筆された故人の相続人）を探し出して利用許諾に関する同意を頂くことは困難ですので、一定期間の権利者搜索の努力をしたうえで、著作権者が見つからない場合も論文を情報学広場に掲載させていただきたいと思えます。その後、著作権者が発見され、情報学広場への掲載の継続に同意が得られなかった場合には、当該論文については、掲載を停止致します。

この措置にご意見のある方は、プログラミング・シンポジウムの辻尚史運営委員長 (tsuji@math.s.chiba-u.ac.jp) までお申し出ください。

加えて、著作権者について情報をお持ちの方は事務局まで情報をお寄せくださいますようお願い申し上げます。

期間：2020 年 12 月 18 日～2021 年 3 月 19 日

掲載日：2020 年 12 月 18 日

プログラミング・シンポジウム委員会

情報処理学会著作権規程

<https://www.ipsj.or.jp/copyright/ronbun/copyright.html>