

## 高速なテキスト検索のための近似正規表現マッチング アルゴリズムとそのFPGA実装

### An Approximate Regular Expression Matching Algorithm for High-Speed Text Search and Its FPGA Implementation

宇丹 裕一朗† 若林 真一† 永山 忍†

Yuichiro Utan Shin'ichi Wakabayashi Shinobu Nagayama

まえがき—テキスト検索とは、与えられた文字列（パターン）に類似する文字列をテキストから探し出すという問題である。主な応用としてはバイオインフォマティクスにおけるDNA配列の解析などがある。本論文では、パターンの記述に正規表現の部分クラスを用い、パターンに類似するすべての部分文字列をテキストから探し出す問題を近似正規表現マッチングと呼ぶ。そして、この問題を1次元シストリックアレイを用いて高速に解くことができるハードウェアアルゴリズムを提案し、そのFPGA実装により提案アルゴリズムの有効性を示す。

## 1 はじめに

ストリングマッチングとは与えられた文字列（パターン）と類似する文字列を入力系列から探索する問題である [1]。主な応用としてはデータベースにおける検索、バイオインフォマティクスにおけるDNA配列の解析などがある。

ストリングマッチングには様々な種類があり、その最も単純なものは、普通の文字列で表されたパターンに完全に一致する部分文字列を入力系列から探索するものである。有名なクヌース-モリス-プラットアルゴリズムはこの種類のストリングマッチングである [6]。正規表現マッチングはより複雑なストリングマッチングであり、パターンに正規表現を用いる [8]。これらは、テキスト内の部分文字列がパターンに正確に一致するイグザクトマッチングに分類される。

他の種類のストリングマッチングとして近似文字列照合が挙げられる [4]。近似文字列照合とは、パターンと類似の文字列を入力系列から探索するものである。この種類のストリングマッチングは、文字列間に類似性の指標を導入する必要がある。主な指標としては、編集距離があげられる [9]。

ストリングマッチングは計算時間を短くするために広く研究されており、ストリングマッチングに関しては、理論的なものから実用的なものまで、数多くの従来研究がある [1]。高速な近似文字列照合を行うためのハードウェアアルゴリズムも、数多く提案されてきた [10], [11], [5]。しかしながら、既存のハードウェアのほとんどが、パターンとして正規表現を扱うことができない。一方で、正規表現マッチングに対するハードウェアも、特にネットワーク不正侵入検知システムなどのために数多く提案されているが [2], [3]、これらは、正規表現を用いたパターンに類似する文字列を探し出すことはできない。私たちの調べた限りでは、正規表現のパターンに類似する文字列を検索可能なハードウェアは、未だ提案されていない。

本論文では、パターンに正規表現を使用し、そのパターンに類似する部分文字列を入力系列から探し出すというテキスト検索問題を解くための、効率的なハードウェアアルゴリズムを提案する。より柔軟なテキスト検索が可能となるように、正規表現マッチングと近似文字列照合を組み合わせて [7]、1次元シストリックアーキテクチャを用いて実現する。提案アルゴリズムをFPGAとソフトウェアの両方で実現し、その2つの計算時間を比較することで、提案ハードウェアの有効性を示す。

本論文の構成は以下の通りである。2章では、近似文字列照合の定式化について述べる。3章では、近似正規表現マッチングの基本的なハードウェアの構成について述べる。4章では、3章に基づいた近似正規表現マッチングについて述べる。5章では、そのFPGA実装について述べる。最後の6章は本論文のまとめとなっている。

## 2 近似文字列照合

この章では、近似文字列照合問題とそのダイナミックプログラミング (DP) 法に基づいた解法について説明する。

### 2.1 編集距離 [9]

$\Sigma$  を任意の文字の集合 (アルファベット) とする。  $A$  を  $\Sigma$  上の有限長の文字列とする。  $A < i >$  は文字列  $A$  の  $i$  番目の文字である。  $A < i : j >$  は  $A$  の  $i$  番目から  $j$  番目の文字列である ( $i \leq j$ )。  $|A|$  は文字列  $A$  の長さとして定義する。

文字列に対して長さ1以下の文字のペア  $(a, b) \neq (\epsilon, \epsilon)$  を考え、  $a$  を  $b$  に変換する操作を編集操作と呼ぶ。  $\epsilon$  は空語 (長さ0の文字) を表し、編集操作  $(a, b)$  を  $a \rightarrow b$  と書く。以降、編集操作  $a \rightarrow b$  を置換操作、編集操作  $a \rightarrow \epsilon$  を削除操作、編集操作  $\epsilon \rightarrow b$  を挿入操作と呼ぶ。また、編集操作にコストを設定し、  $\gamma(a \rightarrow b) \geq 0$  で表す。

アルファベット  $\Sigma$  上の2つの系列  $A, B$  が与えられたとき、系列  $A$  に上記の編集操作を複数回適用して系列  $B$  に変換することを考え、変換するために必要な編集操作の系列を  $S = s_1, s_2, \dots, s_m$  とする。また操作の系列  $S$  のコストを  $\gamma(S) = \sum_{i=1}^m \gamma(s_i)$  とする。系列  $A$  から系列  $B$  に変換することのできるすべての操作の系列  $S$  を考え、操作の系列  $S$  のコスト  $\gamma(S)$  の最小値を編集距離と定義する。

2つの系列  $A, B$  が与えられたとき、系列  $A$  を系列  $B$  に変換する場合の編集距離  $\delta(A(i), B(j))$  はダイナミックプログラミング法を用いて以下のように求めることができる。  $A(i) = \langle 1 : i \rangle$ ,  $B(j) = \langle 1 : j \rangle$ ,  $D(i, j) = \delta(A(i), B(j))$ ,  $0 \leq i \leq m$ ,  $0 \leq j \leq n$ ,  $m = |A|$ ,  $n = |B|$  とすると、

$$D(i, j) = \min \{ \\ D(i-1, j-1) + \gamma(A < i > \rightarrow B < j >),$$

† 広島市立大学大学院情報科学研究科  
Graduate School of Information Sciences, Hiroshima City  
University

$$D(i-1, j) + \gamma(A < i > \rightarrow \epsilon),$$

$$D(i, j-1) + \gamma(\epsilon \rightarrow B < j >)\} \quad (1)$$

ここで、すべての  $i, j, 0 \leq i \leq m, 0 \leq j \leq n$  において、 $D(0, 0) = 0$  とし、 $D(i, j)$  の範囲外の値は  $\infty$  とする。

このアルゴリズムは実行時に  $D(0, 0)$  から順にすべての要素の計算を行う。したがって、 $O(mn)$  の計算時間を必要とする。以降、行列  $D$  を編集距離行列と呼ぶ。

### 2.2 問題の定式化と DP アルゴリズム

本論文では、テキスト検索問題を対象とする。この問題は以下のように定式化することができる。アルファベット  $\Sigma$  上の2つの系列  $P$  (パターン) と  $T$  (テキスト)、および、ある閾値  $k$  が与えられたとき、パターン  $P$  との編集距離が  $k$  以下であるような  $T$  の部分文字列を見つける問題である。

この問題はダイナミックプログラミング法で解くことができ、基本的に2.1節で示した編集距離の計算と似たものとなる [8]。実際、テキスト検索問題は、 $D(0, j) = 0, 0 \leq j \leq n$  と設定すること以外は、2.1節のダイナミックプログラミング法と全く同じ解法で解くことができる。図1は、 $P = \text{annual}$ ,  $T = \text{annealing}$ ,  $k = 2$  とした時の編集距離行列  $D$  の結果である。編集コストは同じ文字の場合は0とし、それ以外はすべて1としている。例えば、 $D(2, 3)$  における編集距離は、 $D(1, 2)$  の結果に文字の置換コストを加えた編集コスト  $D(1, 2) + \gamma(P < 2 > \rightarrow T < 3 >) = 1 + 0 = 1$ ,  $D(1, 3)$  の結果に文字の削除コストを加えた編集コスト  $D(1, 3) + \gamma(P < 2 > \rightarrow \epsilon) = 1 + 1 = 2$ ,  $D(2, 2)$  の結果に文字の挿入コストを加えた編集コスト  $D(2, 2) + \gamma(\epsilon \rightarrow T < 3 >) = 0 + 1 = 1$ , これら3つの最小値である1となる。この例では、パターン  $P$  に似た部分文字列は *annea*, *anneal*, *anneali* の3つである。

	T	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
P		a	n	n	e	a	l	i	n	g	
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	∞	1	0	1	1	1	0	1	1	1	1
2	∞	2	1	0	1	2	1	1	2	1	2
3	∞	3	2	1	0	1	2	2	2	2	2
4	∞	4	3	2	1	1	2	3	3	3	3
5	∞	5	4	3	2	2	1	2	3	4	4
6	∞	6	5	4	3	3	2	1	2	3	4

図1: テキスト検索の例

## 3 ハードウェアアルゴリズム

### 3.1 アーキテクチャ

本論文では、テキスト検索問題に対し、FPGA 上で実装するハードウェアアルゴリズムを提案する。アルゴリズムの基本的なアイデアは以下のとおりである。2つの系列が与えられたとき、編集距離は編集距離行列を計算することで求めることができる。また、編集距離行列の同一対角線上の値はデータの依存関係がないことから、並列に計算することができる。そこで、提案アルゴリズムでは、編集距離行列の各行に計算ユニットを割り当て、図2に示すように同一対角線上にある要素を各計算ユニットで同時に計算することで、左上から右下に向って高速に計算を行う。

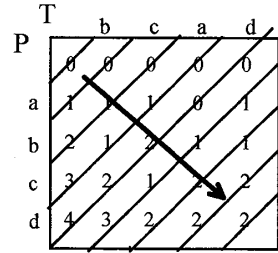


図2: 編集距離行列の計算順序

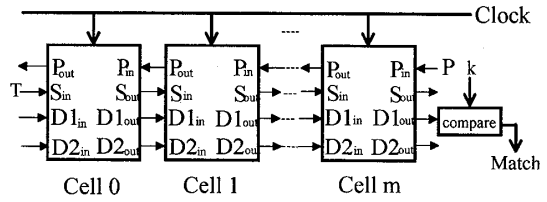


図3: 提案アルゴリズムのアーキテクチャ

提案するハードウェアアルゴリズムの概略図を図3に示す。 $|P| = m$  とするとアーキテクチャは、1文字の比較演算を行う  $m+1$  個の計算ユニット (セルと呼ぶ) を1次元配列状に直列接続することで実現される。上述のように、アルゴリズムは編集距離行列の対角線上の要素を並列かつパイプライン処理で計算する。計算された編集距離は最も右のセルから出力され、比較器に入力される。比較器はあらかじめユーザに指定されたパターンメータ  $k$  の値と比較を行い、編集距離が  $k$  以下の値の場合、マッチ信号を出力する。アルゴリズムの詳細については以下で説明する。

### 3.2 アルゴリズムの入力

提案ハードウェアアルゴリズムの入力について説明する。パターン  $P = p_1 p_2 \dots p_m$  とすると、 $P$  の先頭に開始記号  $\theta$  を付加することで入力パターン  $P'$  を生成し、 $P'$  を右端のセルの  $P_{in}$  からクロックに同期して入力する。入力パターン  $P'$  は編集距離の計算を実行する前に予め入力しておく。パターン  $P$  の  $i$  番目 (入力パターン  $P'$  の  $i+1$  番目) の文字は左から  $i+1$  番目のセルに記憶され、行列  $D$  の  $i$  行目の値を計算する。編集距離の計算では行列  $D$  の0行目も計算しなければならないため、入力パターンの先頭文字である  $\theta$  を記憶しているセル (左端のセル) で0行目の値を計算する。一方、パターン  $P$  との編集距離を計算する入力系列  $T = t_1, t_2, \dots, t_n$  に対する入力系列は  $T' = \theta t_1, t_2, \dots, t_n \lambda$  となる。編集距離の計算実行時に入力系列  $T'$  を左端のセルの  $S_{in}$  からクロックに同期して入力する。

### 3.3 セルの構造

提案ハードウェアはセルと呼ばれる計算ユニットから構成されている (図4)。 $P, C$  は入力系列を1文字記憶するラッチで、 $P$  にはパターン  $P$  の1文字が記憶され、 $C$  には入力系列  $T$  の1文字が記憶される。 $DM$  はコスト関数  $\gamma$  の値を格納するメモリである。提案ハードウェア

アルゴリズムでは、距離行列と呼ばれる  $DM$  の値を、 $P$  と  $C$  に記憶されている文字の組み合わせによって決定する。つまり、任意の  $a$  と  $b$  という文字に対し、 $DM(a, b)$  には  $\gamma(a \rightarrow b)$  の値が格納される。距離行列のすべての要素の値はストリングマッチングが始まる前に設定される。 $D1, D2$  は行列  $D$  の1つの要素を記憶するレジスタで、 $D1$  はそのセルが計算した最新の値が、 $D2$  には最新の1つ前の値が、それぞれ記憶される。 $E$  はセルのアルゴリズムで使われているフラグである。 $E$  の初期値には0が入力される。

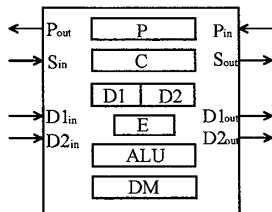


図4: セルの構造

```

t0: {
    C ← Sin;
    if (Sin == θ) E=1;
    if (Sin == λ) E=0;
};
t1: {
    if (E == 1) {
        if (C == θ) D1=D1in + del;
        else D1 = min{ D1in + del,
                       D1 + ins, D2in + sub};
    }
    else D1 = 0;
    D2 = D1;
};
    
```

図5: セルの動作記述

### 3.4 セルの動作

各セルの動作はパターン入力フェーズと編集距離計算フェーズの2つに分類される。パターン入力フェーズではパターン文字列が最も右のセルから1文字ずつ入力され、すべての文字が入力されるまで左にシフトされる。次に、実際にテキスト検索を行う編集距離計算フェーズについて説明する。

編集距離計算フェーズの動作記述を図5に示す。各クロックサイクルは2相クロック ( $t_0, t_1$ ) から構成されている。アルゴリズムの  $del, ins, sub$  はそれぞれ、削除、挿入、置換の操作コストを表し、編集距離の定義により、これらはそれぞれ  $\gamma(a \rightarrow \epsilon), \gamma(\epsilon \rightarrow b), \gamma(a \rightarrow b)$  に対応する。 $a$  と  $b$  はそれぞれ  $P$  と  $C$  に格納された文字である。

セル  $i$  は、パターンの文字  $p_i$  を格納し、編集距離行列の  $D(i, *)$  のすべての要素を計算する。セル  $i$  が左隣のセルからテキスト文字  $t_j$  を受け取り、ラッチ  $C$  に格納しクロックサイクル  $T_k$  で  $D(i, j)$  を計算する動作を図6に示す。要素  $D(i, j)$  を計算するために、 $D(i, j-1), D(i-1, j), D(i-1, j-1)$  の要素が必要となる。 $D(i, j-1)$  は、クロックサイクル  $T_{k-1}$  のときセル  $i$  で計算され、ラッチ  $D1$  に保持されている。 $D(i-1, j)$  もクロックサイクル  $T_{k-1}$  のときセル  $i-1$  で計算され、 $D1$  に保持されている。 $D(i-1, j-1)$  はクロックサイクル  $T_{k-2}$  のときセル  $i-1$  で計算され、 $D1$  に保持されていた値であり、この値は、サイクル  $T_{k-1}$  のとき  $D2$  にシフトされ、保持されている。そのため、 $D(i, j)$  を計算する値はすべてセル  $i$  もしくはセル  $i-1$  に格納されており、図6に示されるように、それらの値を容易に収集できる。

## 4 近似正規表現マッチング

3章で述べた近似文字列照合は“ドントケア”や“否定”などのマッチングを行うことができない。しかし、テキスト検索ではそれらを用いたパターンでの検索は有用なものである。本論文では、正規表現マッチングを近似文字列照合に導入することに焦点を当てている。正規表現演算を導入する際、マッチングの結果がパターンとテキストの編集距離として評価されるように、編集距離を算出する方法を考えなければならない。

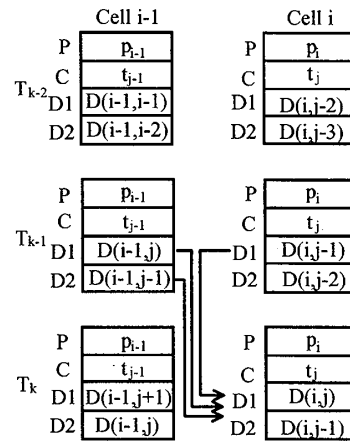


図6: アルゴリズムの動作

### 4.1 パターンの拡張

- 1文字のドントケア (SCDC, ?)
  - ‘?’ は  $\Sigma$  上の任意の1文字とマッチする。
- 任意長のドントケア (VLDC, ?\*)
  - ‘?’ は  $\Sigma$  上の任意の0文字以上の文字列にマッチする。例えば、 $a?*$  は空語  $\epsilon$  にもマッチする。
- 否定演算 ( $\bar{p}$ )
  - $p$  を  $\Sigma$  上の任意の文字とし、 $\bar{p}$  は指定した文字以外のすべての文字にマッチする。
- 空語 ( $\epsilon$ )
  - $p$  を  $\Sigma$  上の任意の文字とし、 $p@$  は  $p$  もしくは  $\epsilon$  にマッチする。
- 同一文字数の照合演算 ( $[p_1p_2 \dots p_s]$ )
  - 任意の系列  $P = p_1p_2 \dots p_s$  は同じ長さのテキスト  $T = t_1t_2 \dots t_s$  にマッチする。
- イグザクトマッチ ( $< [p_1p_2 \dots p_s] >$ )
  - 任意の系列  $P = p_1p_2 \dots p_s$  がテキスト  $T = t_1t_2 \dots t_s$  に完全に一致すれば、 $P$  と  $T$  の編集距離は0となり、それ以外は  $\infty$  となる。

7. クリーネ閉包 ( $p^*$ )

$\Sigma$  上の任意の文字  $p^*$  は, 文字  $p$  の任意回の繰り返しの文字列とマッチする.

3章で示したハードウェアアルゴリズムに上述の機能を導入することで, 近似文字列照合を用いる種々のアプリケーションに役立つ.

上述のパターンは正規表現とみなすことができるため, 上述のパターンとマッチする文字列のクラスは, 正規集合のサブクラスとなる. しかし, 本論文で対象としているテキスト検索のアプリケーションは上記のサブクラスを超える複雑な正規表現でパターンが記述されることがほとんどないため, 定義したサブクラスで, 実用上十分にパターンを表現することができる.

一般に, 正規表現を用いたストリングマッチングは正規表現マッチングと呼ばれる [8]. 正規表現マッチングでは, パターンは入力文字列に完全に一致しなければならないのに対し, 本論文のマッチングでは, 閾値  $k$  を正の値に設定することでいくつかの間違いを許すことができるマッチングである. したがって, 本論文で説明したストリングマッチングは正規表現マッチングとは異なるものであるといえる.

4.2 DP に基づく解法

3章で説明した近似文字列照合のアルゴリズムを拡張することで, 前節のマッチング演算を可能にすることができる.

1文字のドントケア? は, 置換のコスト関数を式 (2) のように拡張することで実現できる.

$$sub(p, t) = \begin{cases} \gamma(p \rightarrow t) & \text{if } p \in \Sigma \\ 0 & \text{if } p = ? \end{cases} \quad (2)$$

他の演算における  $del$ ,  $ins$ ,  $sub$  の値は, 表1に示す.

表1: マッチング演算

演算	$del$	$ins$	$sub$
演算なし			
$p$	$del(p)$	$ins(t)$	$sub(p, t)$
1. SCDC <sup>1</sup>	$del(?)$	$ins(t)$	$sub(?, t)$
2. VLDC <sup>2</sup>	0	0	0
3. 否定演算			
$\bar{p}$	$del(\bar{p})$	$ins(t)$	$sub(\bar{p}, t)$
4. 空語			
$p@$	0	$ins(t)$	$sub(p, t)$
5. CC マッチ <sup>3</sup>			
$[p_1 p_2 \dots p_i]$	$\infty$	$\infty$	$sub(p_i, t)$
$p_i (1 \leq i < t)$	$\infty$	$ins(t)$	$sub(p_i, t)$
$p_i$			
6. イグザクトマッチ			
$\langle [p_1 p_2 \dots p_i] \rangle$	$\infty$	$\infty$	$equ(p_i, t)$
$p_i (1 \leq i < t)$	$\infty$	$ins(t)$	$equ(p_i, t)$
$p_i$			
7. クリーネ閉包			
$p^*$	0	$\min\{ins(t), sub(p, t)\}$	$sub(p, t)$

<sup>1</sup>SCDC: 1文字のドントケア.

<sup>2</sup>VLDC: 任意長のドントケア.

<sup>3</sup>CC マッチ: 同一文字数の照合演算.

1文字のドントケア? の削除コスト  $del(?)$  は, 式 (3) のように定義する.

$$del(?) = \min\{del(q) | q \in \Sigma\} \quad (3)$$

$p$  の否定演算の削除, 置換コストはそれぞれ式 (4), 式 (5) のように定義する.

$$del(\bar{p}) = \min\{del(q) | q \in \Sigma \text{ and } q \neq p\} \quad (4)$$

$$sub(\bar{p}, t) = \begin{cases} 0 & \text{if } p \neq t \\ \min\{sub(q, t) | q \in \Sigma \text{ and } q \neq t\} & \text{otherwise} \end{cases} \quad (5)$$

イグザクトマッチにおいては, 置換コスト  $sub(p, t)$  の代わりに, 等価関数  $equ(p, t)$  を使用する.  $equ(p, t)$  を式 (6) に示す.

$$equ(p, t) = \begin{cases} 0 & \text{if } p = t \\ \infty & \text{otherwise} \end{cases} \quad (6)$$

表1に示したDPの定式化について説明する. ページ数制限のため, イグザクトマッチとクリーネ閉包以外の説明は割愛する. まず, イグザクトマッチについて説明する.  $P = \langle [p_1 p_2 \dots p_i] \rangle$  をパターンとすると, イグザクトマッチの定義から,  $P$  がテキスト内の部分文字列  $T = [t_1 t_2 \dots t_i]$  にマッチするのは  $P = T$  の場合のみである. これは  $equ(p_i, t_i) (1 \leq i \leq t)$  をチェックすることで確認できる. パターンの文字はテキストの文字にマッチすることなく削除することは許されないため, 削除コストは $\infty$ となる. 同様にテキストの文字はパターンの最後の文字以外の文字にマッチすることなく挿入することは許されないため, 挿入コストは $\infty$ となる. パターンの最後の文字に対しては, パターンのマッチングは終了しているため, テキスト文字を挿入することができる. したがって, テキスト文字の挿入コストを計算する必要がある.

次に, 1文字のクリーネ閉包  $p^*$  について説明する.  $p^*$  は空語とマッチする, すなわち1文字もテキストとマッチしなくてもよい. したがって, パターンの文字の削除コストは0となる. また,  $p^*$  は1以上の長さの任意の文字列とマッチする. つまり, テキストの文字の挿入コストは挿入コストと置換コストの最小値となる.  $p^*$  の置換コストは通常通りとなる.

4.3 ハードウェア実装

ここでは, 4.1節で説明した近似正規表現マッチングのハードウェア実装について説明する. DPの定式化は  $del$ ,  $ins$ ,  $sub$  のコストを表1のように変更するだけで実装が可能である. したがって, 3章で説明したアーキテクチャと同様のものになる. 各セルに対し, 新たに否定演算, VLDC, クリーネ閉包などの演算を指定するための  $Func$  というレジスタを追加した.  $Func$  の値はパターン入力フェーズで入力される.

4.4 ユニオンと空単語

4.1節で説明した近似正規表現マッチングは, 図3で示したハードウェアの全体の構造を変更する必要はないが, ハードウェア構成に若干の変更を加えるだけで, さらに多くのパターンのマッチング演算を導入することができる. 以下に, 4つのパターンの拡張を示す.

1. ユニオン ( $\{p_s, p_{s+1}, \dots, p_t\}$ )  
 テキスト文字  $t$  は  $p_s, p_{s+1}, \dots, p_t$  内の文字のいずれかとマッチする。  $t$  とパターンの編集距離は  $t$  とそれぞれの  $p_i$  との編集距離の最小値となる。
2. イグザクトユニオン ( $\{p_s, p_{s+1}, \dots, p_t\}$ )  
 テキスト文字  $t$  は  $p_s, p_{s+1}, \dots, p_t$  内の文字のいずれかとマッチする。  $t$  とパターンの編集距離は  $t = p_i$  となる  $p_i$  が存在すれば 0 となり、それ以外は  $\infty$  となる。
3. 空語付きイグザクトマッチ ( $\{p_s p_{s+1} \dots p_t\} @$ )  
 テキストの部分文字列は、パターンと完全にマッチする、もしくは空語  $\varepsilon$  とマッチする。
4. 空語付きイグザクトユニオン ( $\{p_s, p_{s+1}, \dots, p_t\} @$ )  
 テキスト内の文字がパターン内の文字のいずれかの文字に完全にマッチする、もしくは空語  $\varepsilon$  とマッチする。

以上のパターンの拡張を実現するため、ハードウェアの構造をわずかに変更する必要がある。以下に、拡張した DP の定式化を示す。拡張のために行列  $U(i, j)$  と  $E(i, j)$  を新たに追加する。

1. ユニオン ( $\{p_s, p_{s+1}, \dots, p_t\}$ )  
 $D(s, j) = D(s-1, j-1), U(s, j) = sub(p_s, t_j).$   
 $D(i, j) = D(i-1, j), U(i, j) = \min\{sub(p_i, t_j), U(i-1, j)\}, s < i < t.$   
 $D(t, j) = \min\{D(t-1, j) + sub(p_t, t_j), D(t-1, j) + U(t-1, j), D(t, j-1) + ins(t_j)\}.$
2. イグザクトユニオン ( $\{p_s, p_{s+1}, \dots, p_t\}$ )  
 $D(s, j) = D(s-1, j-1), U(s, j) = equ(p_s, t_j).$   
 $D(i, j) = D(i-1, j), U(i, j) = \min\{equ(p_i, t_j), U(i-1, j)\}, s < i < t.$   
 $D(t, j) = \min\{D(t-1, j) + equ(p_t, t_j), D(t-1, j) + U(t-1, j), D(t, j-1) + ins(t_j)\}.$
3. 空語付きイグザクトマッチ ( $\{p_s p_{s+1} \dots p_t\} @$ )  
 $D(s, j) = D(s-1, j-1) + equ(p_s, t_j), E(s, j) = D(s-1, j).$   
 $D(i, j) = D(i-1, j-1) + equ(p_i, t_j), E(i, j) = E(i-1, j), s < i < t.$   
 $D(t, j) = \min\{D(t-1, j) + ins(t_j), D(t-1, j-1) + equ(p_t, t_j), E(t-1, j)\}.$
4. 空語付きイグザクトユニオン ( $\{p_s, p_{s+1}, \dots, p_t\} @$ )  
 $D(s, j) = D(s-1, j-1), U(s, j) = equ(p_s, t_j), E(s, j) = D(s-1, j).$   
 $D(i, j) = D(i-1, j), U(i, j) = \min\{equ(p_i, t_j), U(i-1, j)\}, E(i, j) = E(i-1, j), s < i < t.$   
 $D(t, j) = \min\{D(t-1, j) + equ(p_t, t_j), D(t-1, j) + U(t-1, j), D(t, j-1) + ins(t_j), E(t-1, j)\}.$

イグザクトユニオン以外も同様であるため、紙面の都合上、イグザクトユニオンの DP の定式化のみを説明する。図 7 に示すように、テキスト文字  $t_j$  がパターン ( $\{p_s, p_{s+1}, \dots, p_t\}$ ) のどの文字にマッチするかを探す場合を考える。  $t_j = p_i, s \leq i \leq t$  となるような  $p_i$  が存在すればマッチングは成功する。マッチングの結果は  $D(t, j)$  として得ることができ、もし、マッチング成功ならば、  $D(t, j) = \min\{D(s-1, j-1), D(t, j-1) + ins(t_j)\}$  となり、失敗ならば、  $D(t, j) = D(t, j-1) + ins(t_j)$  となる。まず、  $D(s-1, j-1)$  の値が  $D(s, j)$  に入り、この値がセルを移動してセル  $t$  まで送られる。  $s \leq i \leq t$  の各セ

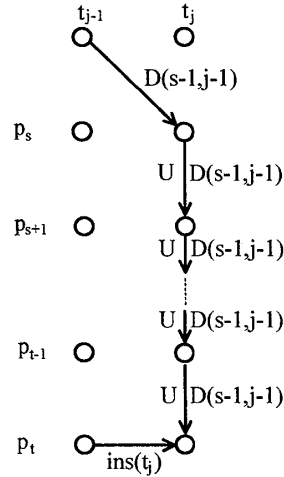


図 7: イグザクトユニオン

ル  $i$  は、  $t_j = p_i$  かどうかを判定し、1 つでも  $t_j = p_i$  となるセルがあれば、  $U$  は 0 となる。それ以外の場合、  $U$  は  $\infty$  となる。  $U$  の値もセル  $t$  まで送ることで、セル  $t$  は  $D(t, j)$  の値を正確に計算することができる。

上で説明した拡張したパターンを使用する近似正規表現マッチングのハードウェアの構造について説明する。上述の DP の式を実現するには、各セルにセル自身もしくは隣のセルにデータを送る必要がある。これを実現するために、  $U$ 、  $E$  のレジスタを各セルに追加し、隣り合うセルの 3 章で説明したストリングマッチングのように  $U$  と  $E$  を接続する。紙面の都合上、詳細は割愛する。

#### 4.5 その他の拡張

近似正規表現マッチングのハードウェア構造に対する、いくつかの拡張がある。

1. マッチした部分文字列のトレースバック  
 提案アルゴリズムは、テキスト内のマッチした部分文字列の最後の文字の位置を出力する。いろいろなアプリケーションのために、マッチした部分文字列の最初の文字の位置を見つける必要がある。ストリングマッチングを逆に行えば、最初の文字を計算することが可能である。最も単純な方法は、パターンを逆に入力し、テキストを逆からアルゴリズムに入力することである。もう一つの方法は、データの流れの向きが変わるようにハードウェアを拡張することである。この拡張ではアルゴリズムは 2 つのモードを持つ：ノーマルモードとリバースモードである。ノーマルモードでは、テキストは左端から右端に入力される。これに対しリバースモードでは、テキストは右端から左端へ入力される。この拡張では、マッチした部分文字列のトレースバックを実行する際、パターンを逆向きのパターンに入れ替える必要はない。
2. ストリングマッチング  
 2 章で説明したように、2 つの文字列の近似テキスト検索と近似ストリングマッチングは、ほぼ同じ DP アルゴリズムで解くことが可能である。2 つのアルゴリズムの異なる点は、  $D(0, j), 0 \leq j \leq n$  の値のみである。したがって、提案ハードウェアをストリ

