WiFiチャネル切り替え後の通信品質予測手法の提案

梶田 宗吾¹ 山口 弘純¹ 東野 輝夫¹ 浦山 博史² 山田 雅也² 高井 峰生^{1,3}

概要:

本研究では, $2.4 \mathrm{GHz}$ 帯 WiFi アクセスポイントとそのクライアントが,現在使用しているチャネルから他のチャネルに移動した場合にどの程度通信性能(スループットや遅延)が得られるかを,実際にチャネル切り替えること無く事前に予測する手法を提案する.提案手法では,対象とするアクセスポイントが,干渉源となり得る近隣のアクセスポイントとそのクライアントが送受信する IEEE802.11 MAC フレームを観測することで得られる干渉情報,ならびに自クライアントの現在のトラフィック量を入力とし,切り替え後の自クライアントのスループットと遅延を推定する予測関数を設計している.この予測関数は SVM を用いた帯域飽和状態判別ならびに飽和状態におけるスループットと遅延を推定する回帰関数により構成する.予測関数のため,高精度ネットワークシミュレータ Scenargie を用いて,計 10,000 シナリオ以上のシミュレーションを実施して訓練データを作成した.また,それらに加えて約 2,000 のシナリオを生成してこれらをテストデータとし,予測関数の精度を評価している.その結果,スループットに対する予測値の値の平均二乗誤差が 10% 以下となることを示している.

1. はじめに

様々なインフラやサービスにおいて WiFi デバイスの 普及が目覚ましいが ,都市部では ISM 帯 (特に $2.4 \mathrm{GHz}$ 帯)における帯域の混雑が問題となっている . 例えば ,図 1 で示すように ,カフェテリアやコンビニエンスストアなどの店舗に設置された公衆 WiFi サービスだけでなく ,オフィスや家庭における個人用途の WiFi 利用が限られた帯域に集中する . $5 \mathrm{GHz}$ 帯など利用可能であるが , $2.4 \mathrm{GHz}$ 帯は依然として WiFi の主要帯域である .

2.4GHz 帯は論理チャネル間の周波数的重複も考慮した上で,なるべく他システムの干渉の影響を受けにくいチャネルを選択することが各アクセスポイントがチャネル品質を把握するためには,実際に各チャネルでプロービングを行う(アクティブプロービングする)ことが効果的である.しかし,そういったアクティブプロービングは,まずアクセスポイントを測定対象となるチャ

ネルに設定した上で、プロービングのための通信を行 う適当なクライアントの存在を仮定する必要があるた め, 各チャネルの状態を把握するためにはその処理を 全チャネルに対し順に実施する必要がある.これに対 し, 各チャネルにおける(パッシブな)トラフィック 観測でチャネル状態を推定する方法もある.このアプ ローチでは,アクセスポイントは各チャネルを流れるト ラフィックを観測するだけで,チャネル品質を推定で きる.しかし,一般的な WiFi デバイスを用いてパッ シブに観測できる情報は限定的であり(一般的には L2 フレームの情報), それから実際の通信品質を推定する ことは容易ではない.例えば,2.4GHz 帯 WiFi チャ ネルは割り当てられた周波数帯の観点から重なりが存 在するため, 隣接チャネルにおける WiFi トラフィッ クは非 WiFi デバイスの稼働時に発せられるようなノ イズ信号となり得る.すなわち,あるチャネルにおけ る IEEE802.11 フレームは他チャネルにおけるノイズ になる可能性がある(これを以降チャネル間干渉と呼 ぶ)が,このノイズによる干渉の影響を L2 フレームか ら推測することは容易でない.正しい推定のためには, 各チャネル内の L2 フレームのボリュームと RSS の多 岐にわたる組み合わせが, 近接チャネルに与える影響 を理解する必要がある.

我々は文献 [1] において,帯域の混雑が予想される

Graduate School of Information Science and Technology, Osaka University

Sumitomo Electric Industries, LTD.

¹ 大阪大学 大学院情報科学研究科

² 住友電気工業(株)

³ カリフォルニア大学ロサンゼルス校University of California, Los Angeles



図 1 都市部における WiFi 混雑

都市部屋外環境にて高効率な帯域利用を目的とするた めの, WiFi チャネルの通信品質の相対値を推定する 関数を提案している.この関数は,チャネル間距離を 考慮し,各チャネルにおける干渉の「影響の強さ」を IEEE802.11 MAC フレームの観測情報およびフレーム RSS から数値化することで全チャネルの順位付けを行 う.干渉による影響度を理解し数値化するため,網羅 的シミュレーションによる干渉データセットを作成し、 作成したデータセットに重回帰分析を適応することで この順位付け関数を構築している.しかしながら,こ の順位付け関数はチャネル切り替えにともなう新たな クライアントの参入などによる"チャネル状態の変化" が考慮できていない. 例えば,この関数によって得ら れた順位付けに従ってアクセスポイントが現在のチャ ネルから「より順位の高い」チャネルへ移動した場合 に発生するチャネル状態の変化を予想できない. 高ト ラフィックなアクセスポイントがあるチャネルへ移動 した後、移動したアクセスポイントのクライアントに よる帯域占有が深刻な通信品質の低下を引き起こす可 能性もあり、チャネル切り替えが無駄に終わることも 考えられる、都市部で複数の事業者やユーザが混在し、 協調が期待できない WiFi 環境において, アクセスポ イントに自律的なチャネル選択の機能を与え,アクセ スポイントを高度化することは過密環境において望ま しいが,そのためには,アクセスポイントが移動した 場合のチャネル通信品質を推定することが可能な予測 関数が不可欠である.

本研究では,干渉源となる近隣のアクセスポイントで送受信される IEEE802.11 MAC フレームの観測および,自クライアントのトラフィック情報のみに基づいて,アクセスポイントがチャネルを移動した場合に想定される遅延およびスループットを予測する関数を設計する.より具体的には,他のアクセスポイントのトラフィック情報(トラフィック量,信号強度とその使用チャネル)および切り替え先のチャネルであるcにおける自身のクライアントのトラフィック情報(予測される自身のトラフィック量)が与えられた時,そのアクセスポイントがチャネルcに移動した場合に予想さ

れる通信品質(遅延とスループット)を推定する予測関数を提案している.この予測関数はチャネル c がアクセスポイントでのチャネル切り替えの結果,帯域占有率について,飽和状態になるか否かをまず分類する.これは飽和状態とそうでない場合では,スループットや遅延のトレンドが異なるためである.次に,それぞれの場合において異なる回帰関数を導入し,適切な予測が行えるように工夫している.この予測関数の構築のため,10,000 ケース以上のシミュレーションシナリオを用意し,実施したシミュレーションに対して SVMを用いた分類および重回帰分析を適用している.

予測関数の妥当性を示すため,約 2,000 シナリオのシミュレーションからテスト用データを生成し評価を行った.その結果,帯域占有度合いの分類誤りは高々2.0% であり,加えて遅延およびスループットの真値と予測関数による予測値の平均二乗誤差がそれぞれ1.2 秒以下,11% 以内となることを確認している.

関連研究

協調が期待できない自律環境におけるアクセスポイントの WiFi チャネル選択についてはこれまでに様々な取り組みがなされている.

Bluetooth やその他のシステムに組み込まれている チャネルホッピングは,予め準備されたシーケンスに 従ってチャネルを切り替えて通信を行うことにより、 ある特定チャネルから受ける長期的な干渉の影響を低 減する解決法の 1 つである. しかしながら, チャネル ホッピングは頻繁にチャネル切り替えを行うために,あ る一定のオーバヘッドが必要であり,特に,アクセス ポイントとクライアント間のアソシエーションのため のオーバヘッドも必要となることも考慮すると, WiFi システムは頻繁なホッピングを想定して設計されてい ないと言える. 文献 [2] では, WiFi システムにおいて ホッピングを行うために動的にチャネルシーケンスを 作成している、このようなアプローチがこれまでにい くつか提案されている一方で,どのアプローチにおい ても提案手法のようなモニタリングによるチャネル状 熊推定が必須となる、

過密な WiFi アクセスポイントの設置に対して動的にキャリアセンスの閾値の調整を行う手法や送信レートを調整するアルゴリズムも従来より研究されている. 文献 [3] では, WiFi アクセスポイントが密集する環境において,多くのアクセスポイントは初期設定で最大出力で動作するように設定されており,不必要な干渉が発生しているといった興味深い事実を指摘している.しかし,アクセスポイントによって送信電力の調整を行うと単方向リンク化が発生してしまう可能性があるため,文献 [4] では,クロスレイヤ方式で送信電力の調

整を行い、トラフィック負荷が高いアクセスポイントの送信電力を大きくすべきであると提案している.また文献 [5] では、複数のアクセスポイントが相互干渉する環境における分散型のチャネル選択アルゴリズムとクライアントのアクセスポイント選択方法を述べている.クライアントは干渉と送信遅延を測定するだけでよく、多くの観測情報を必要としない利点があるが、公平性を目的としている点で提案手法とは異なる.なお、[4,5] はいずれも Gibbs サンプリングによる統計的推測を行っているが、本研究でもこれらの観測学習手法は性能影響モデルのオンライン構築などに活用できると考えられる.

RSSI情報のモニタリングはチャネルの品質推定などにしばしば用いられるが,文献 [6] で指摘されているように,第 2 層での性能を推定するためには SNR やRSSI のみでは不十分である.文献 [7] では,キャリアセンスによりバックオフの発生を推測する確率モデルを利用することで,IEEE802.11 MAC におけるフレーム衝突の確率やロス確率を推定している.一方で,近年の研究 [8] では商用の WiFi カードから得た RSSI の情報のみを利用し正確に非 WiFi 機器の種別判定を行う手法が提案されている.これは RSSI の情報を短波波形としてモデル化し機械学習させることにより実現しており,本研究でも非 WiFi 機器からの干渉判別に活用できると考えられる.

これらに対し,我々は文献[1]において,様々なWiFi システムが混在する都市部において、同一チャネルお よび近接チャネルから被る干渉の影響を、チャネル間 干渉を考慮した上で,定量的かつチャネル相対的に数 値化することを目指している.干渉源アクセスポイン トがどのチャネルを利用しているかおよびそのチャネ ルをどの程度占有しているのか,これに加えて RSSI を IEEE802.11 のフレーム監視により統計化し,干渉デー タセットの各データサンプルに対して重回帰分析を実 施することで数値化関数を構築している.しかし,こ の関数ではチャネル切り替え後の自身のトラフィック を考慮した遅延やスループット推定が実現できておら ず、チャネル切り替えによって得られる通信性能の向 上がどの程度であるかを判断することができないため、 自律的にチャネル切り替えを行いながら稼働するアク セスポイントに活用することができない. 本研究にお いて、チャネル切り替え後の通信性能を推定すること が可能とすることで,対象とするアクセスポイントに おいてチャネル切り替えを行なうべきかどうかの判断 が可能になるという極めて重要な利点がある.

3. 予測関数の設計

3.1 問題の定式化

AP を対象とする IEEE802.11g のアクセスポイントとし,ST を AP と接続している WiFi クライアントとする.AP (とそのクライアント)は WiFi チャネルセット(C とする)中の $c_{\rm cur}$ を現在使用しているとする.そして,AP は同一もしくは異なるチャネルを使用している他の干渉源となるアクセスポイントのトラフィック情報をパッシブにモニタリングする.モニタリングによって得られた観測値から,AP は次の 2 つの値を観測値の得られたチャネル k について求める;(i)時間的なチャネル使用率(もしくは単にチャネル使用率)を示す t(k) および(ii) 受信信号強度を示す s(k) を求める.文献 [1] にしたがって,式(1)および(2)に示されるような 区間 [0,1] への正規化を行っている.t(k) は以下の式で定義している.

$$t(k) = \frac{ave_bitrate(k)}{data_rate} + q(k) \cdot T_{preamble}$$
 (1)

平均ビットレート ($ave_bitrate(k)$) は観測チャネル kにおいて観測された全ての MAC データフレームの 総バイト数から得られ,データレート(data_rate)は IEEE802.11g において 6, 9, 12, 18, 24, 36, 48 もしく は 54Mbps のいずれかの値をとる (OFDM PHY の場 合). データフレームが送信される前には第1層の制御 情報が付加されているが,第2層では見ることができな いため補正を行う .q(k) は観測チャネル k における全 ての干渉源から1秒あたりに送信されるデータフレー ムの受信回数の総和を表し, $T_{preamble}$ は第 1 層の制御 情報が送信される時間の長さを表す. IEEE802.11g に おける $T_{preamble}$ の長さは 20μ 秒である . CSMA/CA の特徴である DIFS や SIFS などの一定の空白時間や 送信までのバックオフのため, t(k) は 1.0 より大きく なることは無く,大きな値をとるほどより高いチャネ ル使用率を示す.s(k) は以下の式で表される.

$$s(k) = \frac{ave_rss(k) - \theta_{\min}}{\theta_{\max} - \theta_{\min}}$$
 (2)

 $ave_rss(k)$ は,観測チャネル k における干渉源から送信されるデータフレームの平均 RSSI である.また, θ_{\min} と θ_{\max} はそれぞれ,データフレームを受信時に観測されると予想される RSS 値の最小値と最大値を含むような値である(IEEE802.11g において本研究では,最小値は -90dBm ,最大値は -40dBm としている).特に, θ_{min} に関しては,フレーム受信時のプリアンブル閾値を参考に決定した.s(k) も t(k) と同様,大きな値をとるほど大きな干渉電力を被ることを示している.

本研究では,AP が現在使用しているチャネル $c_{
m cur}$ か

表 1 干渉データセット作成のためのシミュレーション設定

Parameter	Values
Area Size	400m×400m
Interference AP - Target AP Distance	[20m, 400m] step=20m
L7 traffic (Interference AP)	Iperf [1Mbps, 9Mbps] step=0.5Mbps
L7 traffic (Target AP)	Iperf [1Mbps, 9Mbps] step=0.5Mbps Iperf [1Mbps, 9Mbps] step=1Mbps
IEEE802.11g Data Rate	
Channels	9Mbps (BPSK 3/4) $c_{\text{cur}} = 6, c_{\text{inf}} \in \{6, 7, 8, 9\}$

ら切り替え先チャネル c_{new} および観測値である $t(c_{\mathrm{inf}})$, $s(c_{\mathrm{inf}})$, $t(c_{\mathrm{cur}})$ を入力として,第 2 層における遅延を予測する予測関数である $f_{\mathrm{D}}(c_{\mathrm{new}}, t(c_{\mathrm{inf}}), s(c_{\mathrm{inf}}), t(c_{\mathrm{cur}}))$ と同じく第 2 層におけるスループットを予測する予測関数である $f_{\mathrm{T}}(c_{\mathrm{new}}, t(c_{\mathrm{inf}}), s(c_{\mathrm{inf}}), t(c_{\mathrm{cur}}))$ という 2 つの関数を構築している.AP においてチャネル c_{inf} における IEEE802.11 MAC フレームとその RSS をパッシブなモニタリングによって取得し,これらの予測関数を利用することで,AP が c_{cur} から c_{new} へ移動した時に予測される通信品質を求めることができる.

3.2 干渉データセットの作成

予測精度の高い $f_{\rm D}$ と $f_{\rm T}$ の構築のため,本研究では 文献 [1] の基本方針は踏襲するものの,観測値である $t(c_{\rm inf}),\,s(c_{\rm inf})$ および $t(c_{\rm cur})$ に応じて ST の通信品質 がどのように影響を受けるかを明らかにした上で関数 の構築を行うため,新たに干渉データセットを作成している.

このような目的で作成するデータセットは一般に,シナリオのケース数が膨大(本研究では,計 12,960 ケース用意している)となるため,実環境においてデータサンプルを収集することは,実際に機器を用意し通信させる必要があるため困難である.本研究では,その代わりに,高精度な商用のネットワークシミュレータである Scenargie 1.8 [9] を用いている.Scenargie は物理層(OFDM サブチャネル)からアプリケーションシナリオまでを忠実に実装し統合的なシミュレーションが可能であることから,シミュレーションの結果は実環境におけるデータサンプルと同様に十分に信頼できる.シミュレーションシナリオにおける各種設定パラメータは表 1 にまとめている.

3.3 予測関数の設計方針

本研究では delay (遅延) =0.1(s) となる点を時間的な帯域利用が飽和状態であるかどうかの基準点と定義している.これは,干渉データセットにおけるシミュレーションによって得られた遅延から経験的に定義する.この妥当性を示すため,基準点前後の遅延およびスループットの変化の様子を図2および図3に示す.非飽和状態では,遅延とスループットが干渉源からのトラフィックに依存せずほぼ一定値となっているのに対して,飽和状態ではそれに大きく影響を受けている

事がわかる.このことから,予測関数は単一の関数で表現される構造ではなく,飽和状態前後で異なる関数を用いることが妥当であると考えられる.加えて,干渉源が存在するチャネル c_{inf} と移動先のチャネル c_{new} の差(すなわちチャネル間距離)毎に基準点の位置が異なり,飽和状態における影響の度合いも異なることが観測できる.したがって,飽和状態における遅延とスループット予測を行う関数について,チャネル間距離毎に,重回帰分析を適用することで最も誤差の少ない関数を選択している.結果的に構築された f_D および f_T は, $sat(t(c_{inf}),s(c_{inf}),t(c_{cur}))$ という分類器を用いた以下の式で表現される.分類器 sat は新たなチャネル c_{new} において,現在 c_{cur} にてAPが観測している自身のトラフィックが飽和状態を引き起こすがどうかを判別する 2 値の分類器である.

$$f_{\rm D}(c_{\rm new}, t(c_{\rm inf}), s(c_{\rm inf}), t(c_{\rm cur}))$$

$$\begin{cases}
t(c_{\rm cur}) & (\mathbf{if} | c_{\rm new} - c_{\rm inf}| > 3 \\
 & \mathbf{or} \neg sat(t(c_{\rm inf}), s(c_{\rm inf}), t(c_{\rm cur})))
\end{cases}$$

$$u_{0}$$

$$+u_{1} \log(t(c_{\rm inf}) + t(c_{\rm cur}))$$

$$+u_{2} \cdot t(c_{\rm inf})$$

$$+u_{3} \cdot s(c_{\rm inf})$$

$$+u_{4} \cdot t(c_{\rm cur}) & (\mathbf{elsif} \ c_{\rm new} == c_{\rm inf})
\end{cases}$$

$$=\begin{cases} v_{0}$$

$$+v_{1} \cdot t(c_{\rm inf})$$

$$+v_{2} \cdot s(c_{\rm inf})$$

$$+v_{3} \cdot t(c_{\rm cur})$$

$$+v_{4} \cdot t(c_{\rm inf}) \cdot s(c_{\rm inf})$$

$$+v_{5} \cdot s(c_{\rm inf}) \cdot t(c_{\rm cur})$$

$$+v_{6} \cdot t(c_{\rm inf}) \cdot t(c_{\rm cur})$$

$$+v_{7} \cdot t(c_{\rm inf}) \cdot s(c_{\rm inf}) \cdot t(c_{\rm cur}) & (\mathbf{otherwise})
\end{cases}$$
(3)

1番目の関数は,チャネル $c_{\rm new}$ とチャネル $c_{\rm inf}$ との距離が離れすぎており干渉による影響が全く存在しないと考えられた場合もしくはチャネル $c_{\rm new}$ において飽和状態が発生しないと判断された場合の関数である.飽和状態にある場合,観測された干渉源アクセスポイントにおけるトラフィックに影響を受けない. $2.4{\rm GHz}$ 帯 WiFi における論理チャネルでは,4つ離れたチャネルとも周波数的重複が存在するが,文献 [1] における予備実験の結果から,現実的にはチャネル $c_{\rm new}$ とチャネル $c_{\rm inf}$ の差が3より大きい場合は影響が全く存在しないものとして扱ってもよいことがわかっている.

飽和状態が発生し観測値が通信品質に大きく影響す

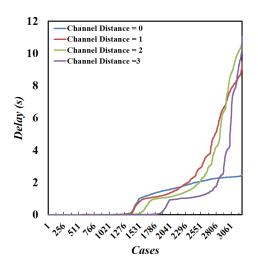


図 2 飽和状態の基準点 (遅延)

ると想定される場合について,干渉源となるアクセスポイントの c_{\inf} と c_{new} が同じチャネルである場合は,対数曲線を含む 2 番目の回帰関数を使用する.同一チャネルで全てのフレームのやり取りがなされる場合, $t(c_{\inf})$ で表現される干渉トラフィックと $t(c_{\inf})$ で表現される干渉トラフィックと $t(c_{\inf})$ で表現される自トラフィックの両方が同じチャネルを利用することとなる.つまり,これらのトラフィックの総和が増加するにつれて,CSMA/CA に基づくシステムは周波数帯を共有している事による必然的な通信品質の低下が顕著に現れる.

最後に,上記に示した 2 つのどちらでもない場合,つまり,飽和状態が発生すると予測されるが,干渉源アクセスポイントのチャネル c_{\inf} と切り替え先のチャネル c_{new} の差が 1, 2 もしくは 3 となる場合,全ての観測値の協調作用を表す交互作用項を含むような 3 番目の回帰関数を用いる.この時,図 2,図 3 で見たように,チャネル c_{new} とチャネル c_{\inf} の差に応じて観測値による通信品質への影響の様子が異なるため,異なる回帰関数を構築している.

3.4 分類器および重回帰関数の構築

まず,分類器 sat を得るために, SVM に基づく機械学習を導入した.シミュレーションによって得た,10,000 ケースを超える訓練用データセットのそれぞれのデータサンプルに対して,前に述べた遅延による基準値による 'saturated' もしくは'unsaturated' のラベル付けを行った.その後,($t(c_{inf})$, $s(c_{inf})$, $t(c_{cur})$, label) からなるベクトルを訓練データとして入力し SVM 分類器の学習を行っている.結果として得られた SVM 分類器を直接 sat 関数として用いている.

次に,飽和状態になった場合における通信品質を予測する回帰関数を構築する.訓練用データセットの中から,'saturated'とラベル付けされたデータサンプルの

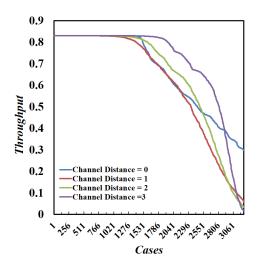


図 3 飽和状態の基準点 (スループット)

表 2 2 番目の関数の係数

Model	coefficients						
	u_0	u_1	u_2	u_3	u_4		
f_{D}	10.08839	11.33052	-6.43820	-0.200706	-9.13417		
f_{T}	-0.091064	-1.581287	0.489509	0.109054	0.712960		

表 3 f_D における 3 番目の関数の係数

Channel		coefficients						
Distance	v_0	v_1	v_2	v_3	v_4	v_5	v_6	v_7
1	5.1669	-12.7752	-9.9034	-2.9089	-33.8512	6.3304	1.8806	0
2	3.809	-23.179	-5.935	-1.185	48.670	2.096	10.822	-13.644
3	-5.232	-23.425	11.473	7.862	38.979	-14.945	14.505	-14.738

表 4 f_{T} における 3 番目の関数の係数

	Channel		coefficients						
	Distance	v_0	v_1	v_2	v_3	v_4	v_5	v_6	v_7
ĺ	1	0.98471	0.37795	0.13484	-0.17870	-1.88417	-0.49107	0	0
	2	1.42418	0.56237	-0.70279	-0.66546	-2.00872	0.41862	0	0
	3	2.35717	0.85577	-2.19927	-1.69353	-1.95952	2.12111	-0.17065	0

みを抽出した,干渉データセットの飽和状態サブセットを作成する.このサブセットに対して,チャネル c_{new} とチャネル c_{inf} 間の距離に応じた重回帰分析を適用することで,式 (3) の不明なパラメータである, u_i と v_j ($0 \le i \le 4$, $0 \le j \le 7$) を決定している.これによって得られたパラメータを表 2, 表 3 および 表 4 にまとめる.表 3, 表 4 における値 0 は,ある回帰関数において,通信品質である遅延やスループットに対しその項による影響がないことを示している.これは,重回帰分析のモデル選択に用いられる AIC(赤池情報量基準)という指標に基づいて判定を行っている.

4. 予測関数の性能評価

この章では,構築した予測関数である f_D および f_T による遅延およびスループット予測性能を検証する.我々は干渉データセットの作成時と同様に表 1 にある各パラメータの設定値にしたがって,無作為に 2,592 ケースの追加シナリオを用意した.ここで,訓練用データと評価用データに重複が存在しないようにそれぞれのデータセットを用意している.

表 5 チャネル間距離 $|c_{
m new}-c_{
m inf}|$ 毎の分類器 sat の出力 $({
m a})$ 0

	Т	F		Т	F
Т	372	9	Т	357	4
F	4	263	F	4	283

(c) 2				(d) 3	
	Т	F		Т	F
Т	323	3	Т	271	1
F	3	319	F	4	372

表 6 チャネル間距離 $|c_{
m new}-c_{
m inf}|$ 毎の $f_{
m D}$ および $f_{
m T}$ の決定係数

ZX.			
Channel Distance	Co. of Det. (R^2)		
	$f_{ m D}$	$f_{ m T}$	
0	0.8215	0.9815	
1	0.7906	0.7520	
2	0.8463	0.8161	
3	0.8306	0.8796	

まず,分類器 sat に基づく分類の結果を表 5 に示す,ここでは,チャネル間距離 $|c_{\rm new}-c_{\rm inf}|=0,\,1,\,2$ または 3 によって分割された 4 つの表(混合行列)を示している.列は真値を示し,行は sat の出力を示している.この結果から,チャネル間距離 0 の時の sat という最悪の場合でも判定誤差の割合は 2.0% であることがわかる.平均誤り率は 1.2% であり,十分に小さな値であることがわかる.

次に,干渉データセットにより作成した飽和状態で使用する重回帰関数が訓練データに対して十分に傾向を捉えられているか検証する.重回帰分析を使用しているため,作成した重回帰関数がどれほど真値と一致しているかを示すためによく用いられる自由度調整済み決定係数 (R^2) を参照する. R^2 の値は 1.0 に近付くほど良いとされる.各関数に対して算出した R^2 をまとめた結果を表 6 に示す.表に示した通り,多くの場合において 0.8 を超える値となっており,重回帰モデルは遅延とスループットの振る舞いをよく捉えることができているとわかる.特に, $|c_{\rm new}-c_{\rm inf}|=0$ 時のスループットを推定するモデルが最も良く,0.98 を達成している.

最後に,遅延とスループット予測の精度を示す.評価用に用意した 2,592 ケースのデータサンプルから分類器 sat によって飽和状態になると推定されたデータサンプルに対して,回帰関数による予測を行った.表7 に回帰関数の予測値とシミュレーションによって実測した真値の平均二乗誤差をまとめた.この結果より,最も精度が良いのはチャネル間距離が 0 の時であることが確認できる.他のチャネル間距離の場合,遅延の推定値の平均二乗誤差は約 1 秒,スループットの推定

表 7 チャネル間距離 $|c_{
m new}-c_{
m inf}|$ 毎の $f_{
m D}$ と $f_{
m T}$ の平 均二乗

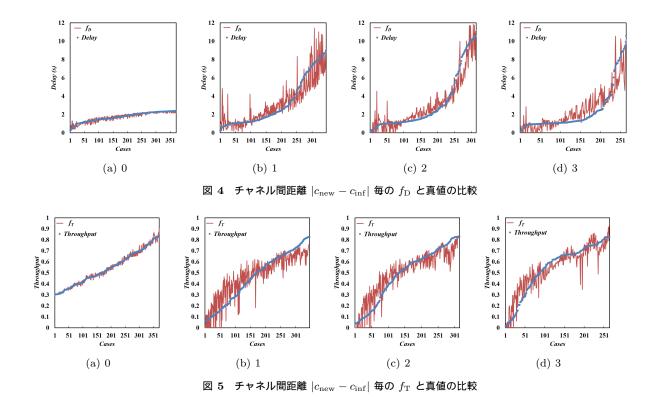
Chani	nel Distance	Ave. Mean Square Errors		
		$f_{\rm D}~({ m sec.})$	$f_{\rm T}$ (ratio)	
	0	0.1759	0.0178	
	1	1.1545	0.1055	
	2	0.9894	0.0897	
	3	1.1358	0.0879	

値の平均二乗誤差は最悪の場合でも 10% 程度である.MAC フレームのパッシブモニタリングのみを用いていることを考慮すると,これらの誤差値は妥当であり,どのようなアクセスポイントにも容易に実装可能であり軽量な予測関数であるという点で付加価値のある関数である.視覚化を目的として,図 4 と図 5 に真値を昇順に並べて,真値とその推定値をプロットしている.真値に対して予測関数による予測値が変化の傾向を捉えられていることがわかる.

5. まとめ

本研究では, 2.4GHz 帯 WiFi において, 現在稼働 中のアクセスポイントが、自身のクライアントのトラ フィックを考慮した上で良好なチャネルを選択するた めの遅延とスループットの予測関数の提案をした.こ の予測関数は対象とするアクセスポイントが現在使用 しているチャネルから切り替え先チャネルへ移動する 際に利用することを想定しており、干渉源となるアク セスポイントのトラフィックと RSS および自身のトラ フィックを入力として,切り替え先チャネルにおける 遅延とスループットを実際に切り替えることなく予測 する.この予測関数を構築するため,10,000 を超える 干渉データセットを作成し , SVM に基づく分類器およ び重回帰分析を適用することで、チャネル状態に合わ せた回帰関数の選択を実現し,高精度な通信品質の予 測を行っている.交差検証を用いた予測関数の妥当性 評価により、予測関数は 10% 未満の誤差を達成してい ることを示した.

本研究では、複数の異なるチャネルを使用した干渉源アクセスポイントからの影響による通信品質(スループットおよび遅延)の予測関数の構築を目指している.例えば、対象とするチャネルをhとして,干渉源アクセスポイントがチャネルK+1およびK+2に存在している場合,2チャネルからの影響を複合して捉える必要がある.しかし,現在の方針に基づいてこのように複合した場合に対する予測関数を構築するためには,あらゆる組み合わせを考慮したシナリオ数を用意して関数を構築する必要がある.そのため,効率的に組み合わせシナリオ数を削減するような予測関数の構築方針についての検討を行っている.



謝辞

本研究の一部は JSPS 科研費 15H02690 および 26220001 の助成を受けたものです.

参考文献

- [1] Kajita, S., Yamaguchi, H., Higashino, T., Umehara, S., Saitou, F., Urayama, H., Yamada, M., Maeno, T., Kaneda, S. and Takai, M.: A channel selection strategy for WLAN in urban areas by regression analysis, Wireless and Mobile Computing, Networking and Communications (WiMob), 2014 IEEE 10th International Conference on, pp. 642–647 (online), DOI: 10.1109/WiMOB.2014.6962238 (2014).
- [2] Mishra, A., Shrivastava, V., Agrawal, D., Banerjee, S. and Ganguly, S.: Distributed channel management in uncoordinated wireless environments, Proc. of ACM 12th Annual Int. Conf. on Mobile Computing and Networking (Mobicom 2006), pp. 170–181 (2006).
- [3] Akella, A., Judd, G., Seshan, S. and Steenkiste, P.: Self-management in Chaotic Wireless Deployments, Proc. of ACM 11th Annual Int. Conf. on Mobile Computing and Networking (MobiCom 2005), pp. 185–199 (2005).
- [4] Mhatre, V., Papagiannaki, K. and Baccelli, F.: Interference Mitigation Through Power Control in High Density 802.11 WLANs, Proc. of 26th IEEE Int. Conf. on Computer Communications (INFOCOM 2007), pp. 535–543 (2007).
- [5] Kauffmann, B., Baccelli, F., Chaintreau, A., Mhatre, V., Papagiannaki, K. and Diot, C.: Measurement-Based Self Organization of Interfering 802.11 Wireless Access Networks, Proc. of 26th IEEE Int. Conf. on Computer Communications (INFOCOM 2007), pp. 1451–1459 (2007).

- [6] Aguayo, D., Bicket, J., Biswas, S., Judd, G. and Morris, R.: Link-level Measurements from an 802.11b Mesh Network, Proc. of ACM 2004 Conf. on Applications, Technologies, Architectures, and Protocols for Computer Communications (SIGCOMM 2004), pp. 121–132 (2004).
- [7] Malone, D., Clifford, P. and Leith, D.: MAC Layer Channel Quality Measurement in 802.11, Communications Letters, IEEE, Vol. 11, No. 2, pp. 143–145 (2007).
- [8] Rayanchu, S., Patro, A. and Banerjee, S.: Air-shark: detecting non-WiFi RF devices using commodity WiFi hardware, Proc. of 2011 Internet Measurement Conference (IMC 2011), pp. 137–154 (2011).
- [9] Space-Time Engineering, LLC: Scenargie, http://www.spacetime-eng.com/.