# ・レプレゼンスロボットによる に隔学会参加の体験報告☆1

五十嵐悠紀 (明治大学)

₹ 22 回インタラクティブシステムとソフトウェ **养**アに関するワークショップ (WISS2014) では, 今年の委員長、ウェアラブルの伝道師こと、神戸大 学の塚本昌彦教授の計らいで初めて遠隔操作ロボッ トが導入されました. 私が WISS に初めて参加した のは学部 4 年生だった 2004 年. それ以来, 毎年参 加してきたのですが、今年は開催の2週間前に出産 をしたばかりだったため、不参加の予定でした. し かし、遠隔操作ロボットが導入されるということで、 インターネット越しに遠隔操作して参加できるのな らと、このロボットを使って自宅から学会に参加さ せていただくことにしました(図-1).

今回私が使用したのは、iPresence という会社か らご提供いただいた『Double Robotics』という遠 隔操作ロボットです。iPad を乗せた自立型ロボッ トで、操作はとても簡単、ロボットの移動に使うの は PC の十字キーのみです. 上下キーで, ロボット を前進させたり後退させたりし, 左右キーでロボッ トの首を左右に操作します. もう1つ, 操作画面 上にあるボタンをクリックすることでロボットの首 の高さを上下に変更することができます.

# 「臨場感」を味わえる遠隔会議ロボット

実際にその場にいなくても会議に出席したり、オ フィスを歩いたりしているような感覚になれる「遠 隔会議用ロボット」はここ数年で、立て続けに各社 が実用化・製品化にこぎつけています.

掃除機口ボット『ルンバ』で知られるアイロボッ

<sup>☆1</sup> 本稿の著作権は著者に帰属します.



図-1 2週間前に出産した娘と一緒に、自宅から遠隔操作をして

ト社が、シスコシステムズ合同会社と共同で、ロボ ット型テレビ会議プラットフォーム『Ava 500』を 発表したり,米 Suitable Technologies 社では,独 自開発のカメラを搭載した『Beam』を開発・発表 したりしています、これらに共通しているのは、自 分の身長とほぼ同じぐらいの高さで、車輪がついて おり、首の部分にはディスプレイが存在する、そう いった形状であることです.

遠隔地とのコミュニケーションと言えば、テレビ 電話が挙げられますが、TV 電話が初めて人々の前 に現れたのは 1970 年に開催された大阪万博だと言 われています. その後, 携帯電話でテレビ電話がで きるようになり、Skype の登場、スマートフォンの 普及でより一般市民に受け入れられるようになった のではないでしょうか.

私もこれまで、「Skype を利用した TV 会議への 参加」や、Ustream などに代表される「ストリー ミング聴講による学会参加」などは体験してきまし た. しかし, 今回初めて, ロボットという「実態を

### **⁴** テレプレゼンスロボットによる遠隔学会参加の体験報告









図-2 デモを見せてもらっています

伴った存在」として会場に存在することを体験した ことで、現地で学会に参加している方とまるで同じ 空間にいるかのような臨場感を味わうことができ, その体験にびっくりするとともに興奮しました.

# 遠隔コミュニケーションは、初見の人に は抵抗感も

学会のデモ会場では自由に会場内を動き回り、発 表者に1対1で説明をしてもらうことができまし た(図-2). こちらから質問をしたり、それに答え てもらったり、実機のデモを見せていただいたり. 実際に現地に行くのと同様、研究の説明を聞くこと ができました.

また, 招待講演のあとの質疑応答の時間には, 質 問のマイクに並んでみました(図-3). 遠隔操作な ので, 前方のマイクに向かって歩いて行く際, 前に 並んだ人との間隔がつかみにくく、後ろからぶつか ってしまうというハプニングもありましたが、無事 に質問し、講演者から意見を聞くことができました.

大きな違いを感じたのは, 休憩時間や懇親会の時 間もつながっていたこと. 通常のオンラインストリ



図-3 iPresence ロボットを 用いて質問もしてみ ました

ーミング聴講では、たとえば前半の講演が終了次第, 「それでは休憩に入ります. 次は予定通り 15 分後 に再開します」などと生中継も切断され、その間、 こちらもトイレ休憩をしたり, コーヒーを淹れてき たりと1人で休憩をすることになります.しかし, ロボットを利用して、休憩時間も現地と接続できて いたため、自由に会場を動き回ることができました.

現地で休憩時間になると,人の流れが会場の右後 ろに流れているのを見て、その流れについて行って みると、コーヒーコーナーで現地の参加者がたむろ しているところに行くことができました. 現地の参 加者と先ほどまでのセッションの話で盛り上がった り、研究者と近況報告をしたり、もちろん、ロボッ ト自体の話も多かったのですが、まるで現地にいる かのように、休憩時間までも現地の人と会話をする ことができました. 会議やシンポジウムも大事です が、休憩時間や懇親会でのディスカッションも大事 というのはどの業界でもよくある話なのではないで しょうか.

3日間開催されたうちの最初の2日間をロボット を使って参加させていただいたのですが、こういっ た遠隔参加を体験してしまったあと、3日目をロボ ットなしでストリーミング聴講+ Twitter での参加 をしたところ, これまでと違った喪失感と言います か、妙に寂しく、物足りなく感じました.

ちなみに、こういった遠隔参加は、初めて参加す

### ●小特集●学会イベント支援



さすがにソフトク リームを食べるこ

る学会では難しいと思います. 今回, ロボットが学 会会場にいる状況を現地の参加者は「楽しかった」、 「面白かった」と言ってくださり、実際に写真もた くさん撮ってくださっていました。しかし、私自身 が例年参加している学会だったので、こちらの楽し さも、現地の人の楽しさも増したのだとは思います. 現に、話しかけてくださったのも常連の方々で、知 らない人から話し掛けられたことは、ほぼゼロに近 い状況でした.

遠隔コミュニケーション自体が基本的に「双方が 顔見知りであることを前提」にしているものが多い ことからも、これは想定される事態でした、今後、 知らない人同士での遠隔コミュニケーションも増え ていくとともに、それを支援する仕組みも研究され ていくのでしょう.

# テレプレゼンス技術がもたらす「実体」 が会議を変える

こういった遠隔地のユーザとまるでその場で対面 しているかのような臨場感を提供する技術をテレプ レゼンス技術といいます.

慶應義塾大学の舘暲教授は1980年代からテレプ レゼンス技術を使ったロボットの研究をされていま す. テレイグジスタンス・ロボットである『TELESAR V』では、視覚、聴覚、および触覚までをも遠隔地 に伝えることができ、人々を時間的・空間的制約か ら解き放つものとして期待されています.

私が使用させていただいた iPresence ロボットは, 見ることと聞くこと、自由に歩き回ることはできま すが、触ることや食べることはできませんでした. WISS のデモ会場ではソフトクリーム製造機のデモ もされており、「先着 33 名が食べることができる」 と宣伝されていたので、私も並んでみたのですが、 もちろん食べることはできませんでした(図-4). しかし、触覚を伝えるインタフェースや匂いを伝え るインタフェースなども、国内外でさまざまな研究 者によって研究されています.

また, 大阪大学の石黒浩教授は, 遠隔操作型のア ンドロイドの研究で世界的に有名で, ロボット工学 だけでなく、認知科学や脳科学と広い領域に携わっ ていらっしゃいます. 日本科学未来館での展示や, タカシマヤなどのデパートでの一般展示などで見た ことのある方もいらっしゃるのではないでしょうか.

遠隔操作ロボットといえば,原子力や宇宙開発, 被災地での救助活動や医療現場といった特殊な状況 を想定しての研究開発も忘れてはなりません.

人間が入れない場所でも入っていくことができる ような小型ロボット,空中を自由に飛ぶことができ る飛行ロボット、アームを操作することで遠隔地か ら物を動かしたりすることができるロボットなど, 想定される特殊な状況に応じて, いろんな形状の遠 隔操作ロボットが研究・開発されています.

遠隔会議用ロボットが急速に発展したのは、ネッ トワークの高速化や、ディスプレイの低価格化、タ ブレット端末の普及などが要因とも言われています.

また, 子育て世代の女性の社会進出や男性の育児 休暇取得、在宅ワークや遠隔地との会議に現地に行 かずに出席する必要性など、働き方が多様化してき たことも市場に受け入れられるタイミングとマッチ したのではないでしょうか.

「学会くらい行けばいいじゃないか」と思われる 方も多いかもしれません. しかし, 子育て中の女性 研究者にとっては、こういった「学会に参加ができ

## **⁴** テレプレゼンスロボットによる遠隔学会参加の体験報告





図-5 先輩の遠隔地からの会議参加を可能にしていた AIBO

ない」という状況が、研究を推進する上でのネック の1つなのです.

遠隔操作ロボットを用いて参加し、1対1で研究 のディスカッションや懇親をする. そういった学会 の参加の仕方が1つの解決策になるのかもしれま せん.

実は,私が修士課程の学生だったとき,研究室の OB の先輩が遠隔地から研究室ミーティングに週1 回,参加していました. この際, ただネットワーク 越しに参加するだけでなく、AIBO を操作して、質

問があると、図-5のように AIBO がむくっと起き 上がり、挙手する、といったことをしていたのです.

Skype ではなく、そこに AIBO として先輩の実体 があるということが、ミーティングに良い雰囲気を もたらしていたのを覚えています. これが 2005 年 のことなので、今から約10年前には技術はできあ がっていたのですね.

さて、10年を経た今、こういった遠隔操作ロボ ットを使用して会議に出席する、という行為は普及 するのでしょうか.

### 参考 URL

1) 五十嵐悠紀:2週間前に出産した私が200km離れた学会に子 連れで参加できたワケ~ロボットがつなぐ未来、連載「天才 プログラマー・五十嵐悠紀のほのぼの研究生活」、エンジニ  ${\mathcal T}$  Type (2014/12/11), http://engineer.typemag.jp/article/ yuki-igarashi41

(2014年12月30日受付)

五十嵐悠紀(正会員) yukim@acm.org •••••

2010年東京大学大学院工学系研究科博士課程修了. 博士(工学). 筑波大学にて日本学術振興会特別研究員 PD, RPD を経て, 2015 年 より明治大学総合数理学部先端メディアサイエンス学科専任講師. コ ンピュータグラフィクス, ユーザインタフェースの研究に従事.

