

アクティブデータベースにおける弱合流性概念の提唱

4K-5 中山 具之† 富井 規雄¶ 土屋 隆司¶ 池田 宏†¶
 電気通信大学情報システム学研究所† 鉄道総合技術研究所¶

1. はじめに

近年、従来のデータベースにルール実行機構を加えたアクティブデータベースが注目されており、分散協調作業の支援環境など様々な応用が検討されている(1)。アクティブデータベースにおいては、合流性の概念が重要である。合流性とは、最終データベース状態がルールの実行順序にかかわらず同じであるという性質のことを言う。ルール集合が合流性を満たさない場合、ルールの実行順序によってデータベースの最終状態が異なった状態になってしまう可能性がある。

しかし、実際の応用例では、データベースの最終状態が完全に一致する必要はなく、着目している変数の値のみが一致すれば十分であるという場合がある。例えば、複数のサブシステム間で共有されるグローバルな変数の値は一致している必要があるが、各サブシステムのローカルな変数については、値が異なった結果となっても差し支えはない、といった状況が考えられる。

このような性質を表現するために、本稿では、「弱合流性」という概念を提唱する。本稿では、弱合流性を、「アクティブデータベースにおいて、ルールの実行順序にかかわらず、着目する変数の値が同一であるようなデータベースの最終状態をとること」と定義する。

合流性を満たさない場合、一般にルール間に優先順位を設定することで、競合ルールの存在を減らし、合流性を満たそうとするが、本稿の弱合流性ではこの作業自体（優先順位の設定）を軽減することが可能になる。

2. 弱合流性概念

図1に示すような鉄道における、分散協調スケジューリングシステムのためのアクティブデータベースの例を考える。

ここで、列車ダイヤサブシステムは、列車の時刻と番線を決定する。乗務員運用サブシステムは乗務

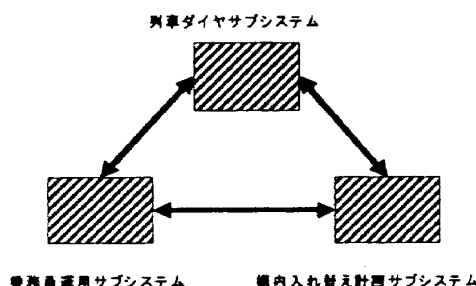


図1:分散協調スケジューリングシステム

員の勤務内容を決定する。構内入換計画サブシステムは駅構内における車両の入換時刻を決定する。

この3つのサブシステムは互いに連携をとって、全体の輸送計画（列車ダイヤ、乗務員運用計画、構内入換計画）を作成していく。その過程では、各サブシステムの変数の値の変更が他サブシステムに伝えられ、全体としてのスケジュールの整合性が保たれる。このアクティブデータベースは、図2に示す5個のルールを持つとする。

```

rule r1 {
  Event:      update x1
  Condition:  x2 < x1 + 180
  Action:     x2 = x1 + 180
  Precedes:  r3, r4, r5
  Follows:   }
}
rule r2 {
  Event:      update x1
  Condition:  y < x1 + 120
  Action:     y = x1 + 120
  Precedes:  r3, r4, r5
  Follows:   }
}
rule r3 {
  Event:      update y
  Condition:  z != y + 60
  Action:     z = y + 60
  Precedes:  r1, r2, r4, r5
  Follows:   }
}
rule r4 {
  Event:      update x2 or y
  Condition:  x2 < y < x2 + 60
  Action:     y = x2 + 60
  Precedes:  r1, r2
  Follows:   r3
}
rule r5 {
  Event:      update x2 or y
  Condition:  x2 ≥ y > x2 - 60
  Action:     y = x2 - 60
  Precedes:  r1, r2
  Follows:   r3
}
    
```

図2:ルール集合の例

今、図3に示すようにスケジュールが作成途上にあるときに（この図は時間の進行に伴う車両の番線占有状態を示している）、例えば、初期値{ $x1 = 0, x2 = 180, y = 120, z = 180$ }に対して $x1$ の値が60に変更されたとする。

このとき、2つのルール実行順序が存在しうる。

一つは $\{r1 \rightarrow r2 \rightarrow r3\}$ でこの時の最終状態は $\{x1$

= 60, $x_2 = 240$, $y = 180$, $z = 240$ }である。

もう一つは{ $r_2 \rightarrow r_3 \rightarrow r_4 \rightarrow r_3 \rightarrow r_1 \rightarrow r_4 \rightarrow r_3$ }となり、この時の最終状態は{ $x_1 = 60$, $x_2 = 240$, $y = 300$, $z = 360$ }である。

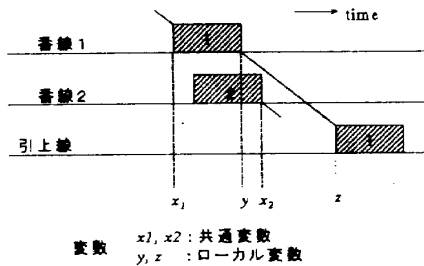


図3:作成途中のスケジュール

すなわち、最終状態が一致しないので、このルール集合は合流性を満たさない。しかしながら、着目する変数を、2つ以上のサブシステムに共通する変数 (x_1 , x_2) とした場合、それらの変数の値は、2つの最終状態において一致している。このような性質を「弱合流性」と呼ぶことにする。

弱合流性の判定アルゴリズム

3.1 判定アルゴリズム

一般の合流性の判定については、優先順位の付けられていないルールおよびそれらによってトリガされるルールの集合の間の可換性判定に基づくアルゴリズムが提案されている ([2])。

このアルゴリズムの適用対象とするルールを次の手続きで選定することにより、弱合流性を判定することが可能になる。

1. すべてのルールから、着目する変数に対してアクションを実行するルールを選び出し、それを Sig に入れる。
2. Sig に入れられたルールと可換ではないルールを Sig に加える。この作業を繰り返す。
3. [2]のアルゴリズムを Sig に適用し合流性を判定する。

3.2 可換性判定条件の拡張

3.1 節で挙げたアルゴリズムで弱合流的であると判定されたルール集合は必ず弱合流的であるが、その逆は真ではない。例えば、図2で挙げた例は弱合流的であるが、3.1 節のアルゴリズムでは弱合流的

であるとは判定されない。

その理由は、ルール r_4 とルール r_5 、この2つのルールに原因があり、この2つのルールは同じ変数にアクションを実行するので可換ではないと判断されてしまい、そのためにこのルール集合は合流的ではないと判定される。

そこで、スケジューリングシステムにおいて利用されるルール記述に特化した可換性判定を導入することによって、より現実に即した可換性判定が行えるようにする。具体的には、ルール r_4 とルール r_5 を見ると、この2つのルールの異なっている部分は Condition だけである。しかもアクションを実行する変数 y の範囲は重なっていないことがわかる。よってこの2つのルールはどちらか一方しか実行されないのでは可換であると判断できる。

スケジューリングシステムにおけるルールは数値の変更に関わるルールが主であると思われる、そのようなルールのペアが次の2つの性質を満たすとき、可換であると判断することを提唱する。

1. 2つのルールが同じ変数を読み込み、同じ変数にアクションを実行する。
2. 2つのルールが Condition 部分において Action 部分で実行される変数の範囲が重なっていない。

この条件の追加により図2の例のルール集合は合流的であると判定できる。

3. まとめ

分散協調作業環境を支援するアクティブデータベースに対して弱合流性概念を提唱し、その判定アルゴリズムを示した。今後より効率的に弱合流性を判定できるように更なるアルゴリズムの効率化を検討する。

参考文献

- [1] 伊藤 聡, 溝口 祐美子, 吉瀬 仁志, 月本 洋: エンジニアリング環境モデルに基づく協調設計支援システム, pp.39-44, 電子情報通信学会, 信学技報 OFS96-21, AI96-13(1996-07).
- [2] A.Aiken, J.Widom, and J.Hellerstein. Behavior of database production rule: Termination, confluence, and observable determinism. In Proceedings International Conference on Management of Data, pp.59-68, San Diego, CA, 1992.