

ループ展開・ソフトウェアパイプラインの新手法

2F-3

境隆二, 竹内陽一郎

(株) 東芝 情報処理・機器技術研究所

1.はじめに

VLIW計算機のコンバイラは、命令の並列性を抽出し、スケジューリングする、という並列最適化を行う。このときより並列度の高いコードであるほど、プログラムの実行速度が速くなる。本稿では、最適化の最も効果の大きい、ループの最適化として、ループアンロールとソフトウェアパイプラインのそれぞれの利点を生かした方法を提案する。

2.アンロールとパイプラインの問題点

ループアンロールとは、ループを何回か展開することで、並列実行可能な命令数を増やし、並列度を高める手法である(図4、図5)。またソフトウェアパイプラインとは、図6に示すように、ループの各繰り返しをハードウェアのパイプラインのように、次々と実行させるための手法である。

ループアンロールでは、アンロールしたループ(以下大ループと呼ぶ)の境界ごとに、命令の並列度が低下する(図5)。このため、 n 回ループアンロールした場合と、完全にソフトウェアパイプライン化した場合とでは、実行サイクルで、 $n+k : n$

($k > 0$ は定数)の差がある。この差を小さくするためには、 n を大きくすればよいが、コードサイズが大きくなりすぎるという問題がある。さらに、アンロールする事で命令を広範囲に配置できるようになる反面、レジスタのliveレンジが広くなりすぎて、レジスタスピルコードを挟まなくてはいけなくなるということも起こり得る。

一方、図4に示すように、ループアンロールすることで、DAGが大きくなるので、ハイトリダクションが適用出来る可能性がある(図7)。ソフトウェアパイプラインでは、各繰り返しが全く同じ形のコードでなければならないという制約のために、ハイトリダクションの機会を失うことになる。また、IF-THEN-ELSE等の処理がループ内にある場合、それらを効率的にかつ効果的にパイプライン化するアルゴリズムはまだ現実的ではない。

```
for (i=0; i<Loop; i++)
{
    t = (c[i] + d[i]) * t;
    x[i] = t + a[i];
}
```

図1 ソースプログラム

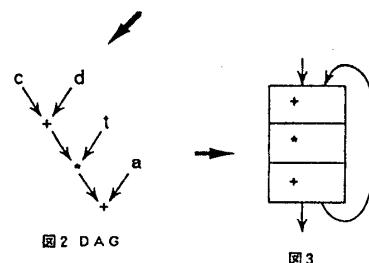


図2 DAG

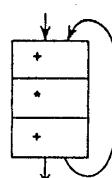


図3

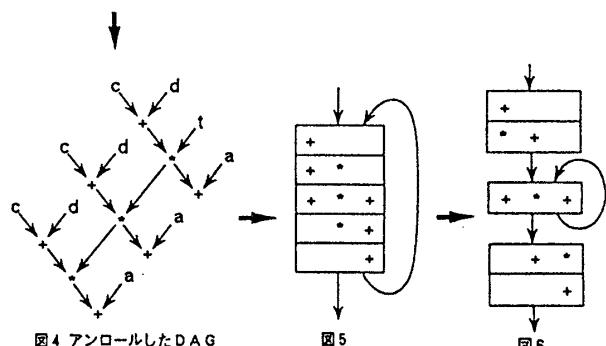


図4 アンロールしたDAG

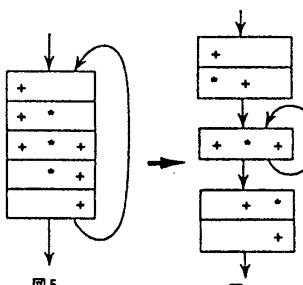


図5

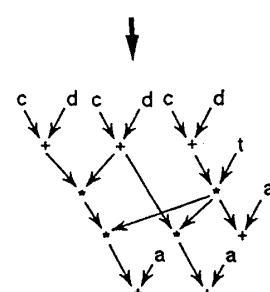


図6

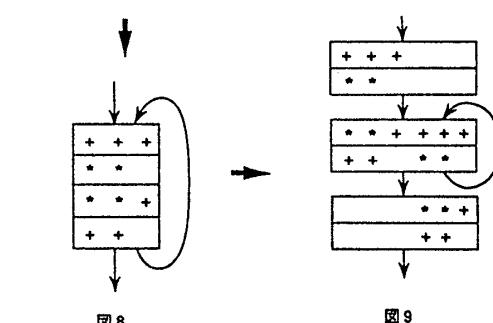


図7 ハイトリダクションしたDAG

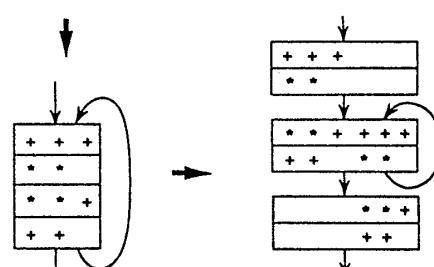


図8

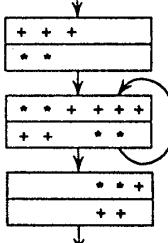


図9

3 効率的なパイプライン化のアルゴリズム

従来のループパイプライン化のアルゴリズムには、ループの各 iteration を投入する間隔を、最初に決めてスケジュールするモジュロスケジューリング法と、ループを数回展開してから、同じパターンを見つけて 1 つにまとめるパフェクトパイプライニング等がある。どちらも、命令の並列スケジュールとパイプライニングが非独立であるために、1. 並列スケジュールの最適化を十分行えない 2. アルゴリズムが複雑になる という問題がある。ここでは、より柔軟な最適化が出来るように RISC コンバイラのディレイドスロット最適化の拡張である以下の方法を説明する。

ステップ 1：ループボディのリストスケジュール

ループボディの命令を出来るだけ上へ押し上げるようにして並列スケジュールする

ステップ 2：*i* *v* *e* レンジの縮小

ステップ 1 で押し上げ過ぎた命令（クリティカルバスにない命令）

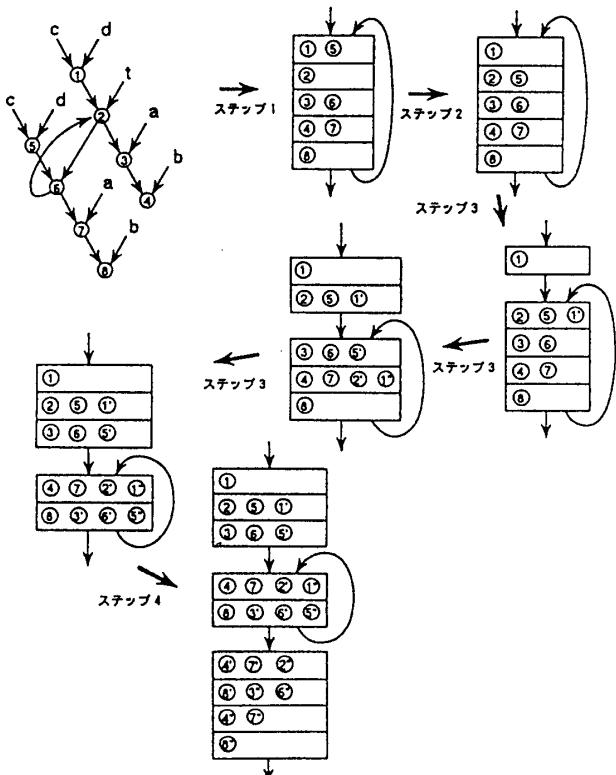
を押し下げる

ステップ 3：パイプライン化

ループの先頭の VLIW 命令を単位命令に分解しループの底から押し上げる。

ループの先頭を次の命令にする押し上げようとする命令が、ループの底からあふれるまでステップ 3 を繰り返す

ステップ 4：ループの後処理をつけ加える



4 ループ最適化の基本戦略

ループアンロール、ソフトウェアパイプライニングの問題点の解決策として、数回アンロールしたループを、1 つのループと見なしてパイプライニングする、という方法を考える。すなわちループアンロールの欠点であった、大ループ境界の並列度低下を、大ループに 3 のアルゴリズムを適用することにより、回避しようとするものである。この方法だと、最初に数回ループアンロールするので、ループの繰り返しをまたいだ最適化（ハイトリダクションなど）を行うことが出来る。さらに、3 で述べたアルゴリズムは大ループの境界のみでなく、各 iteration をオーバーラップさせることができるので、より並列度の高い、高速なコードを生成する事が出来る。図 1 のプログラムをこの方法に従って最適化したもの図 8 に示す。これは、アンロールせずにそのままソフトウェアパイプライニングする（図 6）よりも 1.5 倍高速なコードである。

5まとめ

VLIW 方式では、ハードウェアのコストの削減という意図から、命令語の各フィールドに配置できる命令の種類を制限することがある。3 で示したアルゴリズムを使うと、このハードウェアの制約を容易に組み込むことが出来る。またループアンロールの問題点は、コードサイズの増大とループ境界の並列度の低下であった。4 で述べた方式を採用すると、コードサイズの増加は一定量で抑えられ、ハイトリダクションや、IF-THEN-ELSE を含んだ処理の最適化に有効であり、さらに 3 のパイプライン化を行うことで、ループ境界を張り合わせることが出来てループ処理の並列度が向上する。

参考文献

- (1) A.Aiken and A.Nicolau "Perfect Pipelining: A New Loop Parallelization Technique", In Proceedings of the 1988 European symposium on Programming Technique, pp.221-235
- (2) B.Ramakrishna Rau, David W.L.Yen, Wei Yen, and Ross A.Towle "TheCydra 5 Departmental Supercomputer Design Philosophies, Decisions, and Trade-offs", IEEE Computer, Vol.22, No.1, Jan. 1989, pp.12-35
- (3) 中谷：“VLIW 計算機のためのコンバイラ技術” 情報処理, Vol.31, No.6, pp.763-772 [1990]